```
In [1]: import numpy as np
import os

np.random.seed(42)

%matplotlib inline
import matplotlib as mpl
import matplotlib.pyplot as plt
mpl.rc('axes', labelsize=14)
mpl.rc('xtick', labelsize=12)
mpl.rc('ytick', labelsize=12)
```

Побудова датасету

Побудуємо "іграшковий" датасет у просторі розмірності 3:

PCA шляхом сингулярного розкладу (SVD decomposition)

```
In [3]: X_centered = X - X.mean(axis=0)
    U, s, Vt = np.linalg.svd(X_centered)
    c1 = Vt.T[:, 0]
    c2 = Vt.T[:, 1]

In [4]: m, n = X.shape
    S = np.zeros(X_centered.shape)
    S[:n, :n] = np.diag(s)

In [5]: np.allclose(X_centered, U.dot(S).dot(Vt))

Out[5]: True

In [6]: W2 = Vt.T[:, :2]
    X2D = X_centered.dot(W2)
```

```
In [7]: X2D_using_svd = X2D
```

PCA використовуючи Scikit-Learn

```
In [8]: from sklearn.decomposition import PCA
         pca = PCA(n\_components = 2)
         X2D = pca.fit transform(X)
In [9]: X2D[:5]
Out[9]: array([[ 1.26203346,
                               0.42067648],
                [-0.08001485, -0.35272239],
                [ 1.17545763, 0.36085729],
                [ 0.89305601, -0.30862856],
                [ 0.73016287, -0.25404049]])
In [10]: X2D using svd[:5]
Out[10]: array([[-1.26203346, -0.42067648],
                [ 0.08001485, 0.35272239],
                [-1.17545763, -0.36085729],
                [-0.89305601, 0.30862856],
                [-0.73016287, 0.25404049]])
```

Різниця отриманих проекцій лише у напрямку базисних векторів:

```
In [11]: np.allclose(X2D, -X2D_using_svd)
Out[11]: True
```

Відновимо елементи початкового датасету:

```
In [12]: X3D_inv = pca.inverse_transform(X2D)
```

Звісно, з проекцією ми втратили частину інформації, отже таке "відновлення" не є точним, це просто відображення у початковий простір.

```
In [13]: np.allclose(X3D_inv, X)
Out[13]: False
```

Обрахуємо помилку відновлення:

```
In [14]: np.mean(np.sum(np.square(X3D_inv - X), axis=1))
Out[14]: 0.010170337792848549
```

Відображення у початковий простір у термінах SVD виглядає як

```
In [15]: X3D_inv_using_svd = X2D_using_svd.dot(Vt[:2, :])
```

Щоб отримати ідентичний результат, самостійно відцентруємо дані (sklearn робить це автоматично):

```
In [16]: np.allclose(X3D_inv_using_svd, X3D_inv - pca.mean_)
Out[16]: True
```

Головні компоненти:

Головні компоненти, отримані шляхом SVD:

Частка поясненої дисперсії:

```
In [19]: pca.explained_variance_ratio_
Out[19]: array([0.84248607, 0.14631839])
```

Втрата дисперсії:

```
In [20]: 1 - pca.explained_variance_ratio_.sum()
Out[20]: 0.011195535570688975
```

Пояснена дисперсія відповідає нормалізованим сингулярним числам у SVD:

```
In [21]: np.square(s) / np.square(s).sum()
Out[21]: array([0.84248607, 0.14631839, 0.01119554])
```

Візуалізуємо результат РСА:

```
In [22]: from matplotlib.patches import FancyArrowPatch
from mpl_toolkits.mplot3d import proj3d

class Arrow3D(FancyArrowPatch):
    def __init__(self, xs, ys, zs, *args, **kwargs):
        FancyArrowPatch.__init__(self, (0,0), (0,0), *args, **kwargs)

        self._verts3d = xs, ys, zs

    def draw(self, renderer):
        xs3d, ys3d, zs3d = self._verts3d
        xs, ys, zs = proj3d.proj_transform(xs3d, ys3d, zs3d, renderer.M)
        self.set_positions((xs[0],ys[0]),(xs[1],ys[1]))
        FancyArrowPatch.draw(self, renderer)
```

Задамо площину у термінах початкового базису:

```
In [23]: axes = [-1.8, 1.8, -1.3, 1.3, -1.0, 1.0]

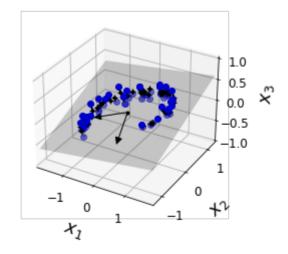
x1s = np.linspace(axes[0], axes[1], 10)
x2s = np.linspace(axes[2], axes[3], 10)
x1, x2 = np.meshgrid(x1s, x2s)

C = pca.components_
R = C.T.dot(C)
z = (R[0, 2] * x1 + R[1, 2] * x2) / (1 - R[2, 2])
```

Зобразимо датасет, площину проекції та спроектовані точки

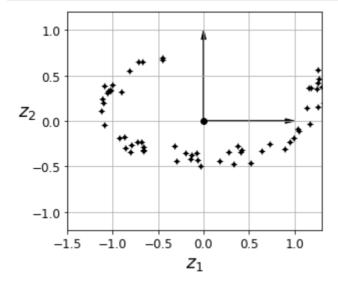
```
In [24]: from mpl toolkits.mplot3d import Axes3D
          fig = plt.figure(figsize=(6, 3.8))
          ax = fig.add subplot(111, projection='3d')
          X3D above = X[X[:, 2] > X3D inv[:, 2]]
          X3D below = X[X[:, 2] \le X3D inv[:, 2]]
          ax.plot(X3D below[:, 0], X3D below[:, 1], X3D below[:, 2], "bo",
          alpha=0.5)
         ax.plot_surface(x1, x2, z, alpha=0.2, color="k")
          np.linalg.norm(C, axis=0)
          ax.add artist(Arrow3D([0, C[0, 0]],[0, C[0, 1]],[0, C[0, 2]], mut
         ation scale=15, lw=1, arrowstyle="-|>", color="k"))
          ax.add artist(Arrow3D([0, C[1, 0]], [0, C[1, 1]], [0, C[1, 2]], mut
          ation scale=15, lw=1, arrowstyle="-|>", color="k"))
          ax.plot([0], [0], [0], "k.")
          for i in range(m):
              if X[i, 2] > X3D inv[i, 2]:
                  ax.plot([X[i][0], X3D inv[i][0]], [X[i][1], X3D inv
          [i][1]], [X[i][2], X3D inv[i][2]], "k-")
                  ax.plot([X[i][0], X3D inv[i][0]], [X[i][1], X3D inv
          [i][1]], [X[i][2], X3D_inv[i][2]], "k-", color="#505050")
          ax.plot(X3D inv[:, 0], X3D inv[:, 1], X3D inv[:, 2], "k+")
          ax.plot(X3D inv[:, 0], X3D inv[:, 1], X3D inv[:, 2], "k.")
          ax.plot(X3D_above[:, 0], X3D_above[:, 1], X3D_above[:, 2], "bo")
         ax.set_xlabel("$x_1$", fontsize=18, labelpad=10)
         ax.set_ylabel("$x_2$", fontsize=18, labelpad=10)
ax.set_zlabel("$x_3$", fontsize=18, labelpad=10)
          ax.set xlim(axes[0:2])
          ax.set ylim(axes[2:4])
         ax.set zlim(axes[4:6])
```

Out[24]: (-1.0, 1.0)



```
In [25]: fig = plt.figure()
    ax = fig.add_subplot(111, aspect='equal')

ax.plot(X2D[:, 0], X2D[:, 1], "k+")
    ax.plot(X2D[:, 0], X2D[:, 1], "k.")
    ax.plot([0], [0], "ko")
    ax.arrow(0, 0, 0, 1, head_width=0.05, length_includes_head=True,
    head_length=0.1, fc='k', ec='k')
    ax.arrow(0, 0, 1, 0, head_width=0.05, length_includes_head=True,
    head_length=0.1, fc='k', ec='k')
    ax.set_xlabel("$z_1$", fontsize=18)
    ax.set_ylabel("$z_2$", fontsize=18, rotation=0)
    ax.axis([-1.5, 1.3, -1.2, 1.2])
    ax.grid(True)
```



РСА: ілюстрація

Проілюструємо розкид даних у різних проекціях

p.pi/6)])

```
In [26]: # створимо датасет
angle = np.pi / 5
stretch = 5
m = 200

np.random.seed(3)
X = np.random.randn(m, 2) / 10
X = X.dot(np.array([[stretch, 0],[0, 1]])) # розтяг
X = X.dot([[np.cos(angle), np.sin(angle)], [-np.sin(angle), np.cos(angle)]]) # поворот
In [27]: # напрямки
```

u2 = np.array([np.cos(angle - 2 * np.pi/6), np.sin(angle - 2 * n

u3 = np.array([np.cos(angle - np.pi/2), np.sin(angle - np.pi/2)])

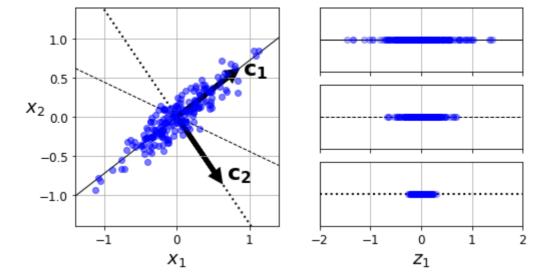
6 of 16 03/11/2020, 21:19

u1 = np.array([np.cos(angle), np.sin(angle)])

```
In [28]: # προεκμίϊ

X_proj1 = X.dot(u1.reshape(-1, 1))
X_proj2 = X.dot(u2.reshape(-1, 1))
X_proj3 = X.dot(u3.reshape(-1, 1))
```

```
In [29]: plt.figure(figsize=(8,4))
         plt.subplot2grid((3,2), (0, 0), rowspan=3)
         plt.plot([-1.4, 1.4], [-1.4*u1[1]/u1[0], 1.4*u1[1]/u1[0]], "k-",
         linewidth=1)
         plt.plot([-1.4, 1.4], [-1.4*u2[1]/u2[0], 1.4*u2[1]/u2[0]], "k--",
         linewidth=1)
         plt.plot([-1.4, 1.4], [-1.4*u3[1]/u3[0], 1.4*u3[1]/u3[0]], "k:",
         linewidth=2)
         plt.plot(X[:, 0], X[:, 1], "bo", alpha=0.5)
         plt.axis([-1.4, 1.4, -1.4, 1.4])
         plt.arrow(0, 0, u1[0], u1[1], head width=0.1, linewidth=5, length
          includes head=True, head length=0.1, fc='k', ec='k')
         plt.arrow(0, 0, u3[0], u3[1], head width=0.1, linewidth=5, length
         includes head=True, head length=0.1, fc='k', ec='k')
         plt.text(u1[0] + 0.1, u1[\overline{1}] - 0.05, r"\mbox{mathbf{c 1}$}", fontsize=2
         2)
         plt.text(u3[0] + 0.1, u3[1], r"$\mathbb{c} 2\}, fontsize=22)
         plt.xlabel("$x 1$", fontsize=18)
         plt.ylabel("$x_2$", fontsize=18, rotation=0)
         plt.grid(True)
         plt.subplot2grid((3,2), (0, 1))
         plt.plot([-2, 2], [0, 0], "k-", linewidth=1)
         plt.plot(X_proj1[:, 0], np.zeros(m), "bo", alpha=0.3)
         plt.gca().get yaxis().set ticks([])
         plt.gca().get_xaxis().set_ticklabels([])
         plt.axis([-2, 2, -1, 1])
         plt.grid(True)
         plt.subplot2grid((3,2), (1, 1))
         plt.plot([-2, 2], [0, 0], "k--", linewidth=1)
         plt.plot(X_proj2[:, 0], np.zeros(m), "bo", alpha=0.3)
         plt.gca().get_yaxis().set_ticks([])
         plt.gca().get xaxis().set ticklabels([])
         plt.axis([-2, 2, -1, 1])
         plt.grid(True)
         plt.subplot2grid((3,2), (2, 1))
         plt.plot([-2, 2], [0, 0], "k:", linewidth=2)
         plt.plot(X_proj3[:, 0], np.zeros(m), "bo", alpha=0.3)
         plt.gca().get_yaxis().set_ticks([])
         plt.axis([-2, 2, -1, 1])
         plt.xlabel("$z_1$", fontsize=18)
         plt.grid(True)
```

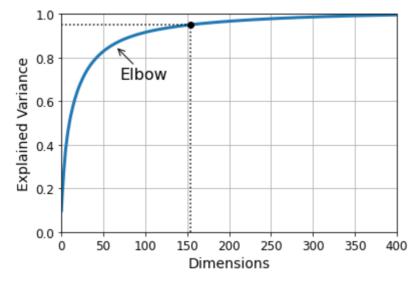


Стиснемо MNIST

```
In [36]: plt.imshow(sample)
Out[36]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x7fe715134a90>
```

```
In [37]: y_train[0]
Out[37]: 0
In [38]: pca = PCA()
    pca.fit(X_train)
    cumsum = np.cumsum(pca.explained_variance_ratio_)
    d = np.argmax(cumsum >= 0.95) + 1
In [39]: d
```

In [39]: d
Out[39]: 154



```
In [41]: pca = PCA(n_components=0.95)
    X_reduced = pca.fit_transform(X_train)

In [42]: pca.n_components_
Out[42]: 154

In [43]: np.sum(pca.explained_variance_ratio_)
Out[43]: 0.9504334914295708

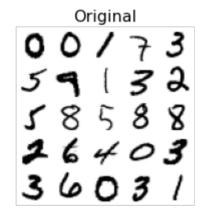
In [44]: pca = PCA(n_components = 154)
    X_reduced = pca.fit_transform(X_train)
    X_recovered = pca.inverse_transform(X_reduced)
```

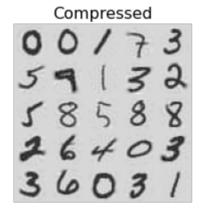
```
In [45]: def plot_digits(instances, images_per_row=5, **options):
    size = 28
    images_per_row = min(len(instances), images_per_row)
    images = [instance.reshape(size,size) for instance in instance
es]
    n_rows = (len(instances) - 1) // images_per_row + 1
    row_images = []
    n_empty = n_rows * images_per_row - len(instances)
    images.append(np.zeros((size, size * n_empty)))
    for row in range(n_rows):
        rimages = images[row * images_per_row : (row + 1) * image
s_per_row]
        row_images.append(np.concatenate(rimages, axis=1))
    image = np.concatenate(row_images, axis=0)
        plt.imshow(image, cmap = mpl.cm.binary, **options)
        plt.axis("off")
```

```
In [46]: plt.figure(figsize=(7, 4))
   plt.subplot(121)
   plot_digits(X_train[::2100])
   plt.title("Original", fontsize=16)
   plt.subplot(122)
   plot_digits(X_recovered[::2100])
   plt.title("Compressed", fontsize=16)

#save_fig("mnist_compression_plot")
```

Out[46]: Text(0.5, 1.0, 'Compressed')

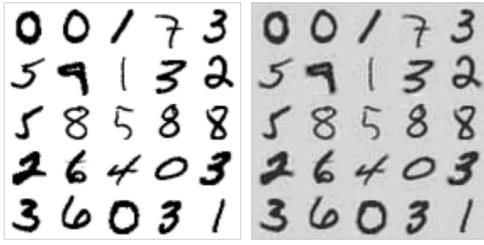




```
In [47]: X_reduced_pca = X_reduced
```

Incremental PCA

Incremental PCA - варіація PCA для датасетів великої розмірності.



```
In [51]: X_reduced_inc_pca = X_reduced
```

Порівняємо PCA та incremental PCA. Середні значення однакові:

```
In [52]: np.allclose(pca.mean_, inc_pca.mean_)
```

Out[52]: True

Але результати стиснення - ні:

```
In [53]: np.allclose(X_reduced_pca, X_reduced_inc_pca)
Out[53]: False
```

Завдання

```
In [54]: from sklearn.datasets import fetch_openml
    from sklearn.ensemble import RandomForestClassifier
    from sklearn.metrics import accuracy_score
    from sklearn.pipeline import Pipeline
    from sklearn.decomposition import PCA
    from sklearn.linear_model import LogisticRegression
In [55]: np.random.seed(42)
In [56]: X, y = fetch_openml('mnist_784', version=1, return_X_y=True)
In [57]: X.shape
Out[57]: (70000, 784)
```

Завдання 1: Розбийте MNIST на тренувальну та навчальну вибірки (60k + 10k). Натренуйте Random Forest classifier ти виміряйте час тренування. Обчисліть точність на тестовій вибірці.

Завдання 2: Застосуйте РСА з поясненою дисперсією 95%. Повторіть тренування. Порівняйте час тренування та точніть з попередньою вправою.

```
In [60]: pca = PCA(n_components=0.95)
    X_train_pca = pca.fit_transform(X_train)
    X_test_pca = pca.transform(X_test)
In [61]: X_train_pca.shape
Out[61]: (60000, 154)
```

```
In [62]: %time rf.fit(X_train_pca, y_train)

y_pred = rf.predict(X_test_pca)
accuracy_score(y_test, y_pred)

CPU times: user 57.6 s, sys: 233 ms, total: 57.8 s
Wall time: 57.6 s
Out[62]: 0.9483
```

More time, worse accuracy with PCA. It seems to me, that decision trees are trained faster with discrete data.

Завдання 3: Повторіть ці ж кроки з логістичною регресією. Зробіть висновки.

```
In [64]: logreg = LogisticRegression(max iter = 100)
         %time logreg.fit(X train, y train)
         y pred = logreg.predict(X test)
         accuracy score(y test, y pred)
         CPU times: user 1min 47s, sys: 34.8 s, total: 2min 22s
         Wall time: 12.3 s
         /home/daryna/anaconda3/envs/ml ukma/lib/python3.7/site-packages/s
         klearn/linear model/ logistic.py:764: ConvergenceWarning: lbfgs f
         ailed to converge (status=1):
         STOP: TOTAL NO. of ITERATIONS REACHED LIMIT.
         Increase the number of iterations (max iter) or scale the data as
         shown in:
             https://scikit-learn.org/stable/modules/preprocessing.html
         Please also refer to the documentation for alternative solver opt
         ions:
             https://scikit-learn.org/stable/modules/linear model.html#log
         istic-regression
           extra warning msg= LOGISTIC SOLVER CONVERGENCE MSG)
Out[64]: 0.9255
In [65]: pca = PCA(n_components=0.95)
         X_train_pca = pca.fit_transform(X_train)
         X test pca = pca.transform(X test)
In [66]: | X_train_pca.shape
Out[66]: (60000, 154)
```

```
In [67]: %time logreg.fit(X_train_pca, y_train)
    y_pred = logreg.predict(X_test_pca)
    accuracy_score(y_test, y_pred)

CPU times: user 30.3 s, sys: 32.8 s, total: 1min 3s
    Wall time: 5.54 s

/home/daryna/anaconda3/envs/ml_ukma/lib/python3.7/site-packages/s
    klearn/linear_model/_logistic.py:764: ConvergenceWarning: lbfgs f
    ailed to converge (status=1):
    STOP: TOTAL NO. of ITERATIONS REACHED LIMIT.

Increase the number of iterations (max iter) or scale the data as
```

Increase the number of iterations (max_iter) or scale the data as shown in:

https://scikit-learn.org/stable/modules/preprocessing.html
Please also refer to the documentation for alternative solver opt
ions:

https://scikit-learn.org/stable/modules/linear_model.html#log
istic-regression
 extra warning msg= LOGISTIC SOLVER CONVERGENCE MSG)

Out[67]: 0.9201

Less time, almost same accuracy with PCA, as it is supposed to be.

```
In [ ]:
```