# 作业 4

# **Basic**

1. 画一个立方体(cube): 边长为 4, 中心位置为(0, 0, 0)。分别启动和关闭深度测试 glEnable(GL\_DEPTH\_TEST) 、 glDisable(GL\_DEPTH\_TEST) ,查看区别,并分析原因。

## 绘制立方体

1. 在这里采用的绘制方法是利用索引缓冲对象(EBO),只储存不同的顶点,并设定绘制这些顶点的顺序,即可减少开销。

```
unsigned int indices[] = { // 注意索引从0开始!

0, 1, 2,

1, 2, 3,

4, 5, 6,

5, 6, 7,

0, 1, 4,

1, 4, 5,

2, 3, 6,

3, 6, 7,

0, 2, 4,

2, 4, 6,

1, 3, 5,

3, 5, 7

};
```

2. 在定义了立方体的八个顶点之后,我们需要创建索引缓冲对象。

```
unsigned int VBO, VAO, EBO;
glGenVertexArrays(1, &VAO);
glGenBuffers(1, &VBO);
glGenBuffers(1, &EBO);
glBindVertexArray(VAO);

//把新创建的缓冲绑定到GL_ARRAY_BUFFER
glBindBuffer(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, EBO);
glBufferData(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, sizeof(indices), indices, GL_STATIC_DRAW);
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, VBO);
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, vBO);
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, vBO);
```

3. 用 glDrawElements 时,我们会使用当前绑定的索引缓冲对象中的索引进行绘制

```
glBindVertexArray(VAO);
glDrawElements(GL_TRIANGLES, 24, GL_UNSIGNED_INT, 0);
```

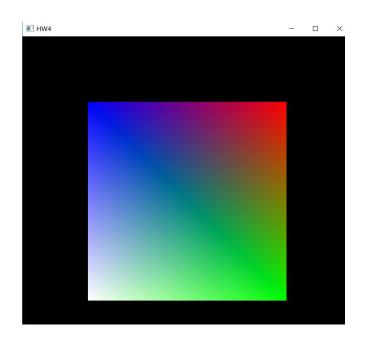
# 视图管理

由于边长为 4, 中心位置为(0,0,0), 所以需要更改 view 的位置 以便看到完整的立方体。

```
glm::mat4 view = glm::mat4(1.0f);
view = glm::translate(view, glm::vec3(0.0f, 0.0f, -15.0f));
unsigned int viewLoc = glGetUniformLocation(shaderProgram, "view");
glUniformMatrix4fv(viewLoc, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(view));
```

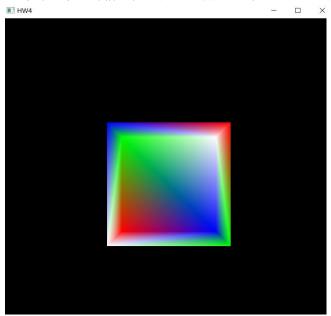
# 启动深度测试

由下图可以看出,在开启深度测试的情况下,面向镜头的这一面将不会被穿透,当片段想要输出它的颜色时, OpenGL 会将它的深度值和 z 缓冲进行比较,如果当前的片段在其它片段之后,它将会被丢弃,否则将会覆盖。



# 关闭深度测试

由下图可以看出,在没有开启深度测试的情况下,面向镜头的这一面将被穿透,可以看到立方体内部的五个面的情况,这是由于被阻挡的面将渲染到其它面的前面。



2. 平移(Translation): 使画好的 cube 沿着水平或垂直方向来回移动。

由于要实现来回移动,所以首先想到采用正弦函数进行计算。

model = glm::translate(model, glm::vec3(1.0f, 0.0f, 0.0f) \* (float)sin(time \* PI / 200) \* 5.0f); 效果如文档中 Basic-2 录屏所示。

# 3. 旋转(Rotation): 使画好的 cube 沿着 XoZ 平面的 x=z 轴持续旋转。

沿 x=z 轴持续旋转

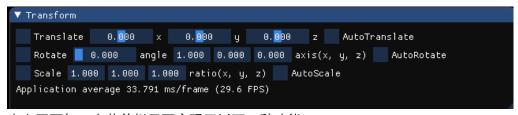
```
model = glm::rotate(model, (float)glfwGetTime(), glm::vec3(1.0f, 0.0f, 1.0f));
效果如文档中 Basic-3 录屏所示。
```

4. 放缩(Scaling): 使画好的 cube 持续放大缩小。

实现持续放大缩小

```
model = glm::scale(model, glm::vec3(1.0f, 1.0f) * ((float)sin(time * PI / 200) * 1.0f + 0.5f));
效果如文档中 Basic-4 录屏所示。
```

5. 在 GUI 里添加菜单栏,可以选择各种变换。



由上图可知,在菜单栏里面实现了以下三种功能

- 1. 平移:可以利用拖动条对立方体进行平移。当选中 AutoTranslate 时,立方体将会沿设定方向来回移动。
- 2. 旋转:拖动条用来调整旋转的角度,后面的输入框设置旋转围绕的轴线。 当选中 AutoRotate 时,立方体将会沿设定方向持续旋转。
- 3. 放缩:输入框设置各边放缩的比例。当选中 AutoScale 时,立方体将会持续变大变小。

具体效果如文档中 Basic-5 录屏所示

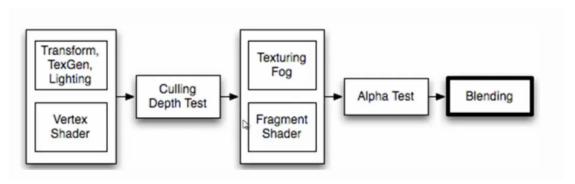
# 6. 结合 Shader 谈谈对渲染管线的理解

Shader,中文翻译即着色器,是运行在 GPU 上的小程序。这些小程序为图形渲染管线的某个特定部分而运行。用于告诉图形硬件如何计算和输出图像,过去由汇编语言来编写,现在也可以使用高级语言来编写。从基本意义上来说,着色器只是一种把输入转化为输出的程序。着色器也是一种非常独立的程序,因为它们之间不能相互通信;它们之间唯一的沟通只有通过输入和输出。一句话概括: Shader 是可编程图形管线的算法片段。它主要分为两类: Vertex Shader 和 Fragment Shader。

渲染管线也称为渲染流水线,是显示芯片内部处理图形信号相互独立的并行处理单元。一个流水线是一序列可以并行和按照固定顺序进行的阶段。就像一个在同一时间内,

不同阶段不同的汽车一起制造的装配线, 传统的图形硬件流水线以流水的方式处理大量的顶点、几何图元和片段。

下方为 Unity 官方手册中的一张渲染管线图示。



渲染管道线中最左边的这个部分中 Transform 指的是模型的空间变换,主要针对的是顶点的空间几何变换; TexGen 即 Texture Generator,表示的是纹理坐标的生成,主要用于在顶点当中去取得纹理坐标,再转换为 UV 取值的范围; Lighting 指的是光照。因此这个部分就是过去就是 T&L 几何变换光照流水线,当图形硬件具有了可编程能力后,这个固定的模块就被【Vertex Shader】顶点着色器代替了。

在顶点着色器处理过后,Unity 就进入【Culling & Depth Test】裁剪和深度测试过程。裁剪和深度测试描述的是如果一个物体在摄像机前展示,它向着摄像机的面会被观察到,它背对着摄像机的面不会被观察到,在这样的情况下,为了减少 GPU 处理数据量就进行了一个裁剪(Culling),把看不见的面直接剔除,不需要去处理的这些面所涉及的顶点数据,从而加速图形处理。第二个方面深度测试(Depth Test),指的是摄像机有一个特性,在计算机当中没有无限这个概念,计算机处理的数据都是离散化的,它有一个范围,当超过最近和最远这个范围的这部分会被剔除。

接下来就进入到纹理采样(Texturing)和雾化处理(Fog)阶段。在这阶段实际上就是在进行光栅化处理,描述的就是如何在屏幕上显示每一个像素的颜色。这里需要去纹理采样,一张贴图有很多数据,我们去采集纹理上某一点的颜色值,这个就叫做纹理采样。雾化就是根据最后计算的数据后需不需要进行一个雾化处理,近处的很清晰,远处的有种朦胧感,这个部分就是片段着色器可编程的能力范围。

之后还需要【Alpha Test】,指的是去绘制那些半透明的或全透明的物体。经过【Alpha Test】之后还需要进行【Blending】处理,这阶段会混合最终的图像。

(本题部分内容参照网上博客作答)

## **Bonus**

 将以上三种变换相结合,打开你们的脑洞,实现有创意的 动画。比如:地球绕太阳转等

在这里实现的两个物体围绕着中间一个物体旋转。具体的实现方法是,每在图中构建一个物体时,都重新加载一次 model, view 和 projection 并调用一次着色器,以便于每个物体都可以按照想要的方式运行。具体效果如文档中 Bonus 录屏所示