基本功能：

1. 实现通过B板上的CAN口（J4）接收飞控或外部发送的云台、相机控制指令。
2. 实现相机编码板→快拆板→相机的图像链路连通。（已测试ok）
3. B板上12V电源输入（J3）给吊舱整体供电。
4. B板接收的指令经由A板分发给各执行部件。串口→云台控制板，LVDS接口→相机。
5. 提供测试工具或上位机便于功能验收。

相机功能（目前需要）

FF 01 00 00 00 00 01 //停止

FF 01 01 00 00 00 02 //聚焦近

FF 01 00 80 00 00 81 //聚焦远

拍照 FF 01 00 07 00 E1 E9

录像开启 FF 01 00 07 00 E2 EA

录像关闭 FF 01 00 07 00 E3 EB

初始化程序 FF 01 00 07 00 DF E7

镜头位置输入Zoom（1x，2x，3x，4x……30x）参见ZoomData表

曝光补偿 exposurecompensation相关设置

分辨率&帧数设置

云台功能

俯仰控制&回中

航向控制&回中

云台的接口手册暂时没有，需要史玉文提供。

协议是mavlink协议，代码参考孔凡敏给你的代码，文件名为camera20190816

如果有不清楚或者疑惑请联系史玉文、孔凡敏

Can通讯接口

波特率100k

接受ID为0x200

回复ID为0x201

接受内容，回复内容由你定义。

如果有不清楚或者疑惑请联系徐泽杨。

如果有功能性需求不明确的请联系范悦