

# Note cho môn Phương pháp Toán cho TTNT

Lê Nguyễn - 21120511

# Mục lục

<b>1</b>	<b>Đại số tuyến tính</b>	<b>2</b>
1.1	Vector . . . . .	2
1.2	Độ lớn và khoảng cách . . . . .	3
1.3	Độc lập tuyến tính . . . . .	4

# Chương 1

## Đại số tuyến tính

### 1.1 Vector

- Trong đại số tuyến tính, vector là một đối tượng riêng biệt, khác với các vector trong hình học (hay đúng hơn, vector là phần tử của không gian vector).

**Note.** Nhưng người ta sẽ không bỏ hoàn toàn các tính chất hình học mà cố gắng đưa các tính chất hình học vào đại số tuyến tính.

- Vector sẽ được hiểu ở dạng vector cột:

$$v = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \dots \\ v_n \end{pmatrix}$$

- Đại lượng vô hướng có thể được hiểu là số thực hoặc số phức (hoặc kĩ hơn thì có thể đọc [đây](#))
- Một vector gồm  $n$  phần tử sẽ được gọi là  $n$ -vector và vector không được kí hiệu là  $0_v$ . Ngoài ra, các phép cộng, trừ, nhân 2 ma trận (hay 2 vector) sẽ không được định nghĩa lại.

**Định nghĩa 1.** Cho  $a_1, a_2, \dots, a_m$  là các đại lượng vô hướng và  $v_1, v_2, \dots, v_m$  là các  $n$ -vector, khi đó:

$$a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_m v_m$$

được gọi là một **tổ hợp tuyến tính** của các vector  $v_1, v_2, \dots, v_m$ . Các đại lượng vô hướng  $a_1, a_2, \dots, a_m$  được gọi là **hệ số** của tổ hợp tuyến tính.

**Ví dụ.** Trong việc xử lý âm thanh,  $v_1, v_2, \dots, v_m$  là các vector đại diện cho các tín hiệu âm thanh, được gọi là *audio track*. Tổ hợp tuyến tính  $a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_m v_m$  được gọi là *mix* của các audio track, với độ to của audio track được cho bởi  $|a_1|, |a_2|, \dots, |a_m|$ .

**Định nghĩa 2. Tích trong** (hay còn gọi là *tích vô hướng*) của 2  $n$ -vector  $a$  và  $b$ , kí hiệu là  $\langle a, b \rangle$ , được định nghĩa như sau:

$$\langle a, b \rangle = a^T b = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n$$

và kết quả của tích trong là *một đại lượng vô hướng*.

Ta có thể thấy, tích trong của hai  $n$ -vector  $a$  và  $b$  sẽ có những tính chất sau đây:

- **Tính giao hoán:**  $\langle a, b \rangle = \langle b, a \rangle \Rightarrow a^T b = b^T a$ .
- **Tính kết hợp với phép nhân đại lượng vô hướng:**  $\langle \beta a, b \rangle = \beta \langle a, b \rangle \Rightarrow (\beta a)^T b = \beta a^T b$  với  $\beta$  là một đại lượng vô hướng bất kì.
- **Tính phân phối với phép cộng vector:**  $\langle a+b, c \rangle = \langle a, c \rangle + \langle b, c \rangle \Rightarrow (a+b)^T c = a^T c + b^T c$ .

## 1.2 Độ lớn và khoảng cách

**Định nghĩa 3. Chuẩn** (hay *chuẩn euclid*) của một  $n$ -vector  $x$ , được kí hiệu là  $\|x\|$ , được định nghĩa như sau:

$$\|x\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2}$$

- Đôi khi ta còn gọi chuẩn là *độ lớn*.
- Dựa vào định nghĩa tích trong phía trên, ta có thể thấy:

$$\|x\| = \sqrt{x_1 x_1 + x_2 x_2 + \dots + x_n x_n} = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

- Ngoài ra, chuẩn của vector còn có các tính chất sau đây:
  - (1)  $\|\beta x\| = |\beta| \|x\|$  với  $\beta$  là một đại lượng vô hướng bất kỳ.
  - (2)  $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$  (này còn được gọi là bất đẳng thức tam giác).
  - (3)  $\|x\| \geq 0$  (độ lớn của vector luôn không âm).
    - $\|x\| = 0$  khi và chỉ khi  $x = 0_v$ .
- Xem xét chuẩn của tổng 2  $n$ -vector  $x$  và  $y$ , ta có:

$$\begin{aligned} \|x + y\| &= \sqrt{\langle x + y, x + y \rangle} \\ &= \sqrt{(x + y)^T (x + y)} \\ &= \sqrt{x^T x + x^T y + y^T x + y^T y} \\ &= \sqrt{\|x\|^2 + 2x^T y + \|y\|^2} \end{aligned}$$

**Định nghĩa 4.** Khoảng cách (hay khoảng cách euclid) giữa 2  $n$ -vector  $a$  và  $b$ , được kí hiệu là  $\text{dist}(a, b)$ , được định nghĩa như sau:

$$\text{dist}(a, b) = \|a - b\| = \sqrt{(a_1 - b_1)^2 + \dots + (a_n - b_n)^2}$$

- Ta có định lý Cauchy có thể áp dụng vào đại số tuyến tính:

$$|a^T b| \leq \|a\| \|b\|$$

- Dùng định lý Cauchy ta chứng minh được tính chất (2) của chuẩn vector:

$$\begin{aligned} \|x + y\|^2 &= \|x\|^2 + 2x^T y + \|y\|^2 \\ &\leq \|x\|^2 + 2\|x\| \|y\| + \|y\|^2 \\ &= (\|x\| + \|y\|)^2 \quad (\text{do chuẩn không âm nên ta có thể bỏ đi bình phương}) \end{aligned}$$

- Góc  $\theta$  giữa 2  $n$ -vector  $a, b$  được định nghĩa như sau:

$$\theta = \arccos \left( \frac{a^T b}{\|a\| \|b\|} \right)$$

- Góc giữa  $a$  và  $b$  được viết là  $\angle(a, b)$  với đơn vị là radian.
- Ngoài ra ta có:
  - $\angle(a, b) = \angle(b, a)$ .
  - $\angle(\alpha a, \beta b) = \angle(a, b)$  với  $\alpha, \beta$  là các đại lượng vô hướng bất kì.
- Áp dụng góc vào chuẩn tổng của 2 vector  $a, b$ , ta có:

$$\begin{aligned} \|x + y\|^2 &= \|x\|^2 + 2x^T y + \|y\|^2 \\ &= \|x\|^2 + 2\|x\| \|y\| \cos(\theta) + \|y\|^2 \\ &\quad (\text{giống với định lý cosin trong hình học}). \end{aligned}$$

### 1.3 Độc lập tuyến tính

**Định nghĩa 5.** Cho  $k$   $n$ -vector  $v_1, v_2, \dots, v_k$  (với  $k \geq 1$ ) và  $a_1, a_2, \dots, a_k$  là các đại lượng vô hướng, nếu tổ hợp tuyến tính:

$$a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_k v_k = 0_v$$

chỉ có duy nhất một nghiệm  $a_1 = a_2 = \dots = a_k = 0$ , thì  $v_1, v_2, \dots, v_k$  được nói là **độc lập tuyến tính**. Ngược lại, tức là có nhiều hơn một nghiệm thì ta nói **phụ thuộc tuyến tính**.

- Ta thấy nếu các vector phụ thuộc tuyến tính với nhau, thì sẽ có ít nhất một vector là tổ hợp tuyến tính của các vector còn lại.

**Mệnh đề 1.** Cho các vector  $v_1, v_2, \dots, v_n$  độc lập tuyến tính. Xét một vector  $x$  bất kì, nếu  $x$  là tổ hợp tuyến tính của  $v_1, v_2, \dots, v_n$  thì  $x$  là **duy nhất**.

**Chứng minh.**

- Nếu  $x$  không là duy nhất, khi đó ta có thể biểu diễn  $x$  thành 2 tổ hợp tuyến tính của  $v_1, v_2, \dots, v_n$  (nghĩa là có các bộ hệ số khác nhau).

- Với bộ hệ số  $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ , ta có:

$$x = \beta_1 v_1 + \beta_2 v_2 + \dots + \beta_n v_n$$

- Với bộ hệ số  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ , ta có:

$$x = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n$$

- Kết hợp cả 2 phương trình trên, ta được:

$$\begin{aligned} \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n &= \beta_1 v_1 + \beta_2 v_2 + \dots + \beta_n v_n \\ (\alpha_1 - \beta_1) v_1 + \dots + (\alpha_n - \beta_n) v_n &= 0_v \end{aligned}$$

- Mà  $v_1, v_2, \dots, v_n$  độc lập tuyến tính nên  $(\alpha_i - \beta_i) = 0 \Rightarrow \alpha_i = \beta_i$ . Do đó  $x$  là duy nhất.

□

**Mệnh đề 2.** Một tập hợp gồm các  $n$ -vector độc lập tuyến tính với nhau sẽ có tối đa  $n$  phần tử

**Chứng minh.** Mệnh đề này là một cách diễn đạt khác của **Replacement Theorem** (hay *định lý thay thế*), có thể đọc thêm để thấy được cách chứng minh. Diễn đạt lại mệnh đề 2, ta có: “Một tập hợp gồm  $n + 1$  hoặc nhiều hơn  $n$ -vector thì phụ thuộc tuyến tính”. □

**Định nghĩa 6.**