

UC-000	
Name	Ein ITEM wird über das System befördert
Autor	Kessener
Priorität	Critical
Auslöser	Ein ITEM wird auf Modul 1 gelegt
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	<ul style="list-style-type: none"> - Das ITEM hat eine Bohrung auf der Oberseite - Die Rutsche von Modul 2 ist nicht voll
Ergebnis	Das ITEM erreicht das Ende von FB2 und kann abgeholt werden
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ein ITEM wird vom Nutzer auf Modul 1 gelegt 2. Modul 1 befördert das ITEM durch die Weiche zu Modul 2 <ol style="list-style-type: none"> a. In der Höhenmessung wird der Motor langsamer 3. Modul 2 befördert das ITEM zu seinem Ende <ol style="list-style-type: none"> a. In der Höhenmessung wird der Motor langsamer 4. Auf der Konsole werden ID, Typ und Höhenmeßwerte des ITEMS auf der Konsole ausgegeben 5. Das ITEM wird vom Nutzer entfernt
Alternativszenarien	-
Ausnahmeszenarien	<ol style="list-style-type: none"> 3. 1. Das ITEM entspricht nicht der gewünschten Reihung und ___wird durch die Rutsche von Modul 2 aussortiert 3. 2. Das ITEM hat sich überschlagen und wird durch die Rutsche ___von Modul 2 aussortiert

UC-001	
Name	ITEM_CODED wird sortiert
Autor	Kessener
Priorität	Standard
Auslöser	Ein ITEM_CODED wird auf Modul 1 gelegt
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	- Beide Rutschen sind nicht voll
Ergebnis	Das ITEM_CODED wird identifiziert und korrekt plziert
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. Das ITEM_CODED wird vom Nutzer auf Modul 1 gelegt 2. Modul 1 befördert das WS zur Höhenmessanlage <ol style="list-style-type: none"> a. In der Höhenmessung wird der Motor langsamer 3. Das System identifiziert das ITEM als ITEM_CODED und gibt Zeitstempel, ID, Binärcode und Höhenmesswert des WS auf der Konsole aus 4. Der Binärcode des ITEMS ist nicht 1 oder 4 5. Das ITEM wird zu Modul 2 transportiert 6. Modul 2 befördert das ITEM zur Höhenmessanlage <ol style="list-style-type: none"> a. In der Höhenmessung wird der Motor langsamer 7. Das System identifiziert das ITEM als ITEM_CODED und gibt Zeitstempel, ID, Binärcode und Höhenmesswert des ITEMS auf der Konsole aus 8. Der Binärcode des ITEM_CODED ist nicht 2 oder 7 9. Das ITEM_CODED wird zum Ende von Modul 2 transportiert und auf der Konsole werden ID, Typ und Höhenmesswerte ausgegeben 10. Das ITEM wird vom Nutzer entfernt
Alternativszenarien	<ol style="list-style-type: none"> 4. --- <ol style="list-style-type: none"> 1. Der Binärcode des ITEM_CODED ist 1 oder 4 2. Das ITEM_CODED wird durch die Rutsche von Modul 1 aussortiert 6. 1. Das ITEM hat sich überschlagen und wird durch die Rutsche von Modul 2 aussortiert 8. --- <ol style="list-style-type: none"> 1. Der Binärcode des ITEM_CODED ist 2 oder 7 2. Das ITEM_CODED wird durch die Rutsche von Modul 2 aussortiert
Ausnahmeszenarien	-

UC-002	
Name	System wechselt in den Betriebszustand
Autor	Brak
Priorität	Hoch
Auslöser	Start-Taste kurz gedrückt
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	- System befindet sich im Ruhezustand
Ergebnis	System befindet sich im Betriebszustand
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nutzer drückt den Start Knopf eines Moduls einmal kurz 2. Lichter beider Module leuchten grün 3. Das System wechselt in den Betriebszustand
Alternativszenarien	-
Ausnahmeszenarien	-

UC-003	
Name	System führt Kalibrierung und Selbsttests durch
Autor	Brak
Priorität	Standart
Auslöser	Start-Taste wird 3s lang gedrückt
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	- System befindet sich im Ruhezustand
Ergebnis	System hat Selbsttests durchgeführt und die Sensoren neu kalibriert
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nutzer drückt die Start-Taste eines Moduls 3s lang 2. Das System wechselt in den Service-Mode 3. Lichter beider Module blinkt grün 4. System führt selbsttests und kalibrierung durch 5. Grünes Licht beider Module wird ausgeschaltet 6. System wechselt in Ruhezustand
Alternativszenarien	-
Ausnahmeszenarien	-

UC-004	
Name	System wechselt in den Ruhezustand
Autor	Brak
Priorität	Hoch
Auslöser	Stop-Taste wird betätigt
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	<ul style="list-style-type: none"> - System befindet sich im Betriebszustand - Es befindet sich kein ITEM im System
Ergebnis	System befindet sich im Ruhezustand
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nutzer drückt die Stop-Taste 2. Das System wechselt in den Ruhezustand
Alternativszenarien	-
Ausnahmeszenarien	<ol style="list-style-type: none"> 1. Es liegen Fehler im System vor

UC-005	
Name	E-Stopp des Systems wird betätigt
Autor	Brak
Priorität	Critical
Auslöser	E-Stop-Taste wird gedrückt
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	- Systems befindet sich im Betriebszustand
Ergebnis	Das gesamte System ist abgeschaltet
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nutzer drückt die E-Stop-Taste 2. Alle Module des Systems werden abgeschaltet 3. Lichter aller Module im System schalten auf rot 4. Zustand aller Module wird gesichert
Alternativszenarien	<ol style="list-style-type: none"> 1. a. Nutzer zieht die E-Stopp-Taste wieder heraus
Ausnahmeszenarien	-

UC-006	
Name	Fehlerbehandlung
Autor	Brak
Priorität	Standart
Auslöser	System meldet einen Fehler
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	- System befindet sich im Betriebszustand
Ergebnis	Fehler ist behoben und System läuft weiter
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ein Fehler im System tritt auf 2. System wechselt in Zustand "Anstehend unquittiert" 3. Licht der Module blinkt rot (1 Hz) 4. Nutzer drückt Reset-Button 5. System wechselt in den Zustand "Anstehend quittiert" 6. Nutzer behebt den Fehler 7. System wechselt in Zustand "Ok"
Alternativszenarien	<ol style="list-style-type: none"> 4. 1. Fehler verschwindet von selbst 2. System wechselt in Zustand "Gegangen unquittiert" 3. Licht der Module blinkt rot (0,5 Hz)
Ausnahmeszenarien	<ol style="list-style-type: none"> 6. 1. Fehler lässt sich nicht beheben

UC-007	
Name	Ein ITEM wird von Modul 1 an Modul 2 übergeben
Autor	Brak
Priorität	Hoch
Auslöser	Item muss auf Modul 2 transportiert werden
Akteure	System, Nutzer
Vorbedingungen	- ITEM befindet sich an LB_End von Modul 1
Ergebnis	ITEM befindet sich auf Modul 2
Hauptszenario	<ol style="list-style-type: none"> 1. ITEM befindet sich an LB_End von Modul 1 2. Auf Modul 2 befindet sich kein ITEM 3. Modul 2 wird gestartet 4. ITEM wird Modul 2 übergeben
Alternativszenarien	<ol style="list-style-type: none"> 2. a. Auf Modul 2 befindet sich ein ITEM <ol style="list-style-type: none"> ___ 1. Modul 1 stoppt den Motor ___ 2. Modul 1 wartet bis kein ITEM mehr auf Modul 2 ist ___ 3. Modul 1 startet Motor
Ausnahmeszenarien	-