# Abnahmetest HAL

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| |  |  | | --- | --- | | T-004 | LB\_Start, LB\_End  Motor\_right, Motor\_left | | Vorbedingungen | System befindet sich im Anfangszustand. |   Autor: Ahmed Hussein |
| Testablauf:   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | Schritt | Aktion | Erwartung | Erfüllt | | 1 | LB\_Start wird unterbrochen | Motor\_right geht an |  | | 2 | LB\_Start wird nicht mehr unterbrochen | Motor\_right geht aus |  | | 3 | LB\_End wird unterbrochen | Motor\_left geht an |  | | 4 | LB\_End wird nicht mehr unterbrochen | Motor\_left geht aus |  |   Abgenommen von: Datum: |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| |  |  | | --- | --- | | T-005 | LB\_Start, LB\_Switch, MetalSensor  Motor\_right, Motor\_left | | Vorbedingungen | System befindet sich im Anfangszustand. |   Autor: Ahmed Hussein |
| Testablauf:   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | Schritt | Aktion | Erwartung | Erfüllt | | 1 | LB\_Start wird unterbrochen | Motor\_right geht an |  | | 3 | LB\_Switch wird unterbrochen | MetalSensor überprüft Item; wenn es ein Item\_Metal ist wird Motor\_slow gesetzt |  | | Motor\_left geht an | | 4 | LB\_Start wird unterbrochen | Motor\_right geht aus |  |   Abgenommen von: Datum: |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| |  |  | | --- | --- | | T-006 | LB\_HeightSensor, LB\_Switch, LB\_End  Motor\_right, Switch | | Vorbedingungen | System befindet sich im Anfangszustand. |   Autor: Ahmed Hussein |
| Testablauf:   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | Schritt | Aktion | Erwartung | Erfüllt | | 1 | Item wird direkt unter dem LB\_HeightSensor auf dem Förderband gelegt | Motor\_right an |  | | 2 | LB\_Switch wird unterbrochen | Switch öffnet sich |  | | 3 | LB\_Switch wird nicht mehr unterbrochen | Switch schließt sich nach 1 Sekunde |  | | 4 | LB\_End wird unterbrochen | Motor\_right aus |  |   Abgenommen von: Datum: |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| |  |  | | --- | --- | | T-007 | ESTOP  Lights\_Red | | Vorbedingungen | System befindet sich im Anfangszustand. |   Autor: Ahmed Hussein |
| Testablauf:   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | Schritt | Aktion | Erwartung | Erfüllt | | 1 | ESTOP wird betätigt | Lights\_Red blinkt mit 2Hz |  | | 2 | ESTOP wird herausgezogen | Lights\_Red geht aus |  |   Abgenommen von: Datum: |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| |  |  | | --- | --- | | T-008 | LB\_Start, RESET  Motor\_right, Lights\_Yellow, LED\_Reset | | Vorbedingungen | System befindet sich im Anfangszustand. |   Autor: Ahmed Hussein |
| Testablauf:   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | Schritt | Aktion | Erwartung | Erfüllt | | 1 | LB\_Start wird unterbrochen | Motor\_right geht an |  | | 2 | Es werden nacheinander Items auf das sich bewegende Förderband gelegt | Items werden aussortiert und gelangen in die Rutsche |  | | 3 | Rutsche ist voll | Lights\_Yellow blinkt mit 1Hz |  | | LED\_Reset geht an | | Motor\_right geht aus | | 4 | RESET wird gedrückt | Lights\_Yellow geht aus |  | | LED\_Reset geht aus |   Abgenommen von: Datum: |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| |  |  | | --- | --- | | T-009 | ESTOP, START, STOP, RESET  LED\_Start, LED\_Reset, LED\_Q1, LED\_Q2 | | Vorbedingungen | System befindet sich im Anfangszustand. |   Autor: Ahmed Hussein |
| Testablauf:   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | Schritt | Aktion | Erwartung | Erfüllt | | 1 | START wird gedrückt | LED\_Reset geht an |  | | 2 | START wird losgelassen | LED\_Reset geht aus |  | | 3 | STOP wird gedrückt | LED\_Start geht an |  | | 4 | STOP wird losgelassen | LED\_Start geht aus |  | | 5 | RESET wird gedrückt | LED\_Q1 geht an |  | | 6 | RESET wird losgelassen | LED\_Q1 geht aus |  | | 7 | ESTOP wird gedrückt | LED\_Q2 geht an |  | | 8 | ESTOP wird herausgezogen | LED\_Q2 geht aus |  |   Abgenommen von: Datum: |