# CURSO DE PROGRAMACIÓN COMPETITIVA URJC - 2019

## Sesión 3 (5ª Semana)

David Morán (ddavidmorang@gmail.com)
Juan Quintana (juandavid.quintana@urjc.es)
Sergio Pérez (sergio.perez.pelo@urjc.es)
Jesús Sánchez-Oro (jesus.sanchezoro@urjc.es)



#### Antes de empezar

- Eliminatoria Ada-Byron (25 de febrero)
  - Solo 7 equipos irán a la sede de la UAM
  - Estar inscritos antes del 20 de febrero
  - Formar equipos de 3
  - De 16 a 21 (16:30~20:30 el concurso)
- Concurso de la semana pasada
  - Estará disponible hasta el 20 de febrero



#### **Contenidos**

- Algoritmos de Ordenamiento
  - Bubble Sort
  - Quick Sort
  - Merge Sort
  - Otros algoritmos
- Algoritmos Voraces



Algunos problemas requieren tener ordenados una serie de elementos para dar una respuesta

- Algoritmos de ordenación
- Estructuras de datos ordenadas

... es importante su eficiencia

- BubbleSort y SelectionSort
  - Complejidad: O(n²) (ineficientes)
  - No se incluyen en las bibliotecas estándar
    - Se implementan como ejercicio de aprendizaje

- Bubble Sort
  - Se itera desde 0 hasta N (i)
  - Se itera desde i+1 hasta N (j)
  - Si Arr(i) < Arr(j) Intercambiamos Arr(i) y Arr(j)

4 0 2 1 3 7 9 5

0 4 2 1 3 7 9 5
-----------------

$$i = 0$$
  
$$j = 2$$

0	4	2	1	3	7	9	5
U	4	2	1	3	1	9	5

$$i = 0$$
  
$$j = 3$$



4 iteraciones más tarde...

$$i = 1$$
$$j = 2$$

$$i = 1$$
$$j = 3$$

$$i = 1$$
  
 $j = 5$ 

$$i = 1$$
$$j = 6$$

$$i = 1$$
$$j = 7$$



30 iteraciones más tarde...

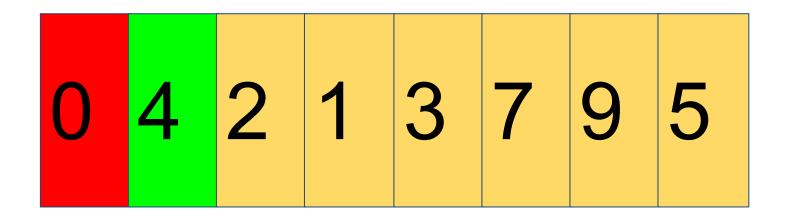
0	1	2	3	4	5	7	9
---	---	---	---	---	---	---	---

- Selection Sort
  - Se itera desde 0 hasta N (i)
    - Se declara una variable min=Arr(i), k=i
  - Se itera desde i+1 hasta N (j)
    - Si Arr(j) < min, min = Arr(j), k=j
  - Se intercambia la posición Arr(i) con Arr(k)

4 0 2 1 3 7 9 5



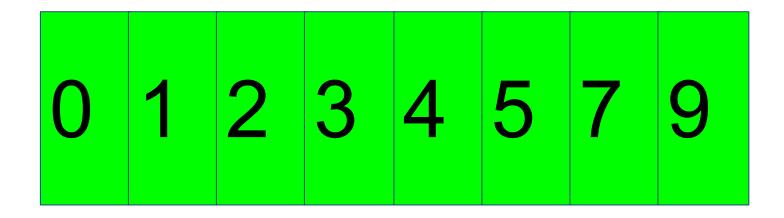
6 iteraciones más tarde...



Intercambiamos



42 iteraciones más tarde...

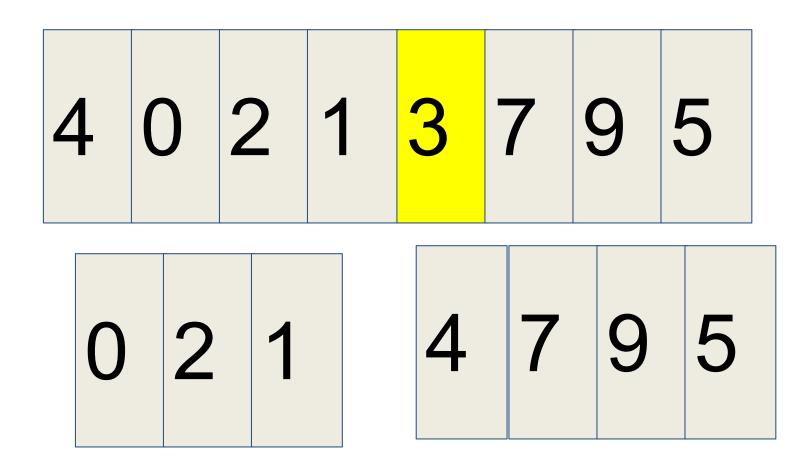


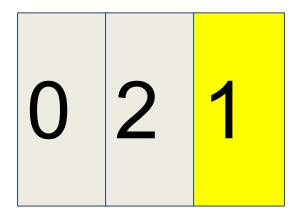
- Quicksort / Mergesort
  - Complejidad: O(nLog(n))
  - Ya están implementadas en las bibliotecas básicas ¡No hay que programarlos!

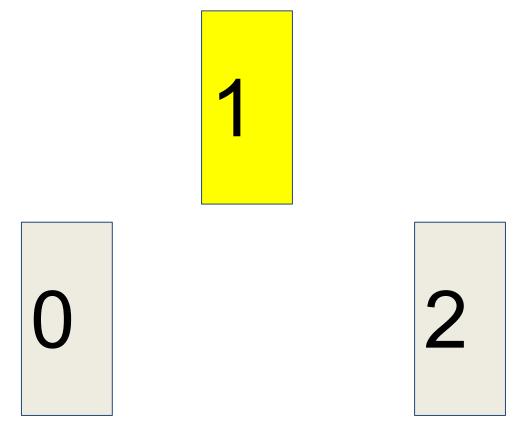
- Quicksort (idea básica)
  - Se toma un pivote "al azar" del array (un elemento cualquiera del array)
  - Dos arrays mantienen los elementos menores y mayores al pivote
  - Recursivamente se tratan estos dos arrays por separado y se concatena su resultado
  - Se repite el proceso hasta que quede 1

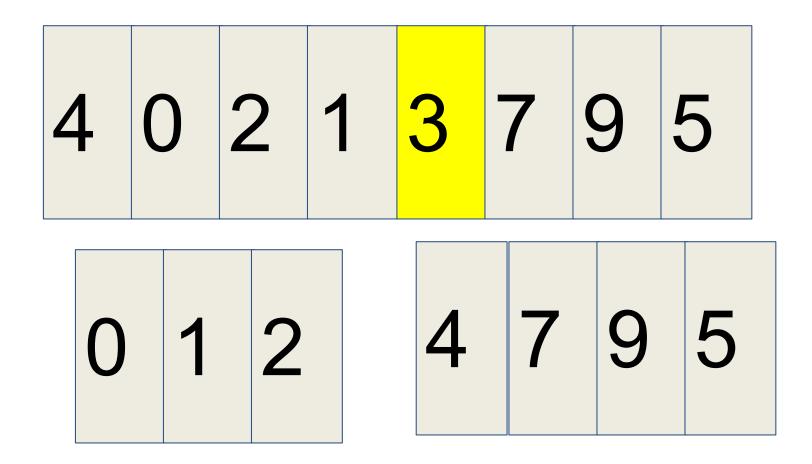
4 0 2 1 3 7 9 5

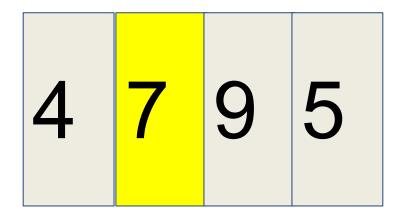
4 0 2 1 3 7 9 5











7

4 5

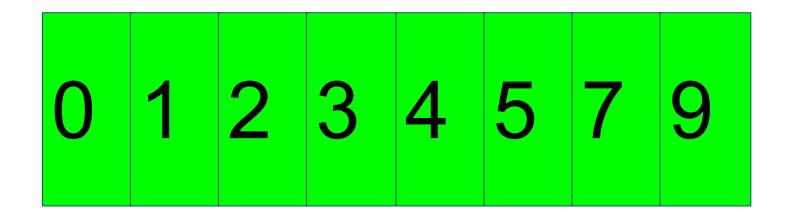
7

4 5

3

0 1 2

4 5 7 9

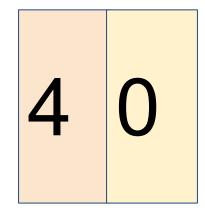


- Quicksort (idea básica)
  - Si se hace de manera ideal y perfecta, su complejidad es O(NIgN)
  - Es relativamente fácil de implementar

- MergeSort (idea básica)
  - Se llama recursivamente combinando los arrays desde 0 hasta N/2 y de N/2 hasta N
  - Si el elemento tiene 1 elemento, se asume que está ordenado
  - Formar un nuevo array tomando en cuenta los dos arrays formados

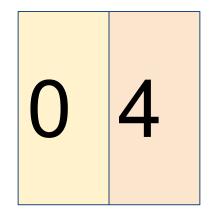
4 0 2 1 3 7 9 5

4 0 2 1





- MergeSort (idea básica)
  - Se tendrán tres arrays, A = [4], B = [0] y C que será el producto de la mezcla entre los dos
  - Si A[i] < B[j], se inserta en C[k] y se suma</li>
     1 a k y a i
  - Se inserta en C[k] y se suma 1 a k y a j en caso contrario



2 1

2

1 2

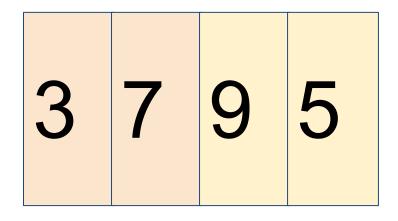
2

2 1

2

0 4 1 2

0 1 2 4

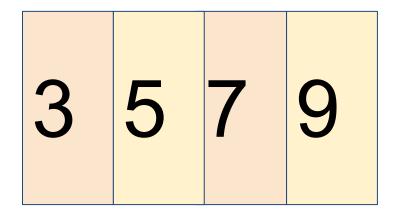


3 7 7

5 9

9

3 7 5 9



0 1 2 4 3 5 7 9

0 1 2 3 4 5 7 9

- C++
  - std:sort()
- Java
  - Collections.sort() -> MergeSort\*
  - Arrays.sort() -> Quicksort\* (para tipos primitivos)

\*En realidad son variantes más eficientes

- Estructuras ordenadas nos permiten hacer búsquedas "inteligentes" sobre ellas (búsqueda binaria, tenaria, etc)
  - ¡Como los árboles binarios!
- Otros algoritmos de ordenamiento (RadixSort, BucketSort)

- Definición
- Partes del algoritmo
- Funcionamiento
- Problemas frecuentes

#### Definición

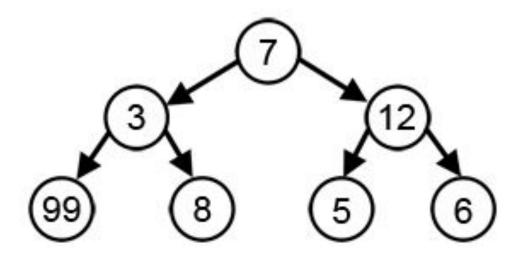
- Búsqueda eligiendo la opción más prometedora en cada paso local con la esperanza de llegar a una solución general óptima
- Rutinas muy eficientes O(n), O(n²)
- NO suelen proporcionar la solución óptima

#### Partes del algoritmo

- Conjunto de candidatos (C). Entradas del problema
- Función solución. Comprueba, en cada paso, si el subconjunto actual de candidatos elegidos forma una solución
- Función de selección. Informa cuál es el elemento más prometedor para completar la solución
- Función de factibilidad. Informa si a partir de un conjunto se puede llegar a una solución.
- Función objetivo. Es aquella que queremos maximizar o minimizar, el núcleo del problema

#### **Funcionamiento**

Algoritmo que busca el camino de mayor peso



#### SPOJ\_STAMPS

- http://www.spoj.com/problems/STAMPS/
- Lucy quiere superar en número la colección de sellos de Raymond
- Para ello, pide sellos a sus amigos
- Entrada: nº de escenarios (casos de prueba), nº de sellos necesarios para alcanzar a Raymond, nº de amigos que nos dejarán sellos, lista de los sellos que nos dejará cada uno

#### SPOJ\_STAMPS

- Conjunto de candidatos: lista de sellos que nos dejará cada amigo
- Función solución: Comprueba si hemos superado o no los sellos de Raymond
- Función de selección: Entre todos los amigos, escogeremos primero los que más sellos nos presten
- Función de factibilidad: ¿Tenemos suficientes sellos entre todos los amigos para superar a Raymond?
- Función objetivo: Minimizar el número de amigos necesarios para alcanzar a Raymond

#### SPOJ\_STAMPS: Ejemplo

- Objetivo: Llegar a 100 sellos con 6 amigos (100 6)
- Lista de candidatos: 13 17 42 9 23 57
- Función solución: suma>=needed
- Función de selección: Escoger uno a uno los elementos del Array ordenado de mayor a menor
- Función de factibilidad: ¿suma<needed?</li>
- Función objetivo: Minimizar el número de amigos necesarios para alcanzar a Raymond
- Solución (Java): <a href="https://pastebin.com/2LDxFwR9">https://pastebin.com/2LDxFwR9</a>

## ¡Hasta la próxima semana!

Ante cualquier duda sobre el curso o sobre los problemas podéis escribirnos (copia a los cuatro)

David Morán (ddavidmorang@gmail.com)
Juan Quintana (juandavid.quintana@urjc.es)
Sergio Pérez (sergio.perez.pelo@urjc.es)
Jesús Sánchez-Oro (jesus.sanchezoro@urjc.es)

