CURSO DE PROGRAMACIÓN COMPETITIVA URJC - 2018

Sesión 4 (7ª Semana)

David Morán (ddavidmorang@gmail.com)
Juan Quintana (juandavid.quintana@urjc.es)
Sergio Pérez (sergio.perez.pelo@urjc.es)
Jesús Sánchez-Oro (jesus.sanchezoro@urjc.es)

Antes de empezar

- Ada-Byron el 8 y 9 de marzo
 - No habrá sesión práctica en el sitio
 - Será una competición larga desde el sábado a las 09:00 hasta el viernes siguiente a las 23:55
 - Serán más problemas de lo habitual (¡hay que entrenar mucho!)

Contenidos

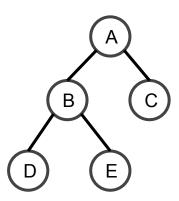
- Grafos
 - Introducción
 - Representación
 - Recorrido en Anchura y Profundidad (BFS, DFS)

Contenidos

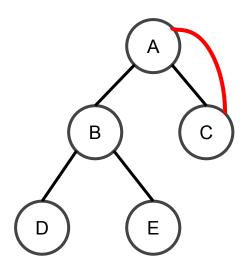
- Grafos
 - Componentes Conexas
 - Ordenamiento Topológico
 - Componentes Fuertemente Conexas

- ¿Qué es?
- Representación
 - Con indices
 - i. $A \rightarrow B = mat[a][b] = true$
 - Con strings (utilizar map)
 - i. $A \rightarrow B = mat[map[A]][map[B]] = true$

- Árboles: representan relaciones jerárquicas
 - Tienen un padre (excepto la raíz)
 - Pueden tener hijos

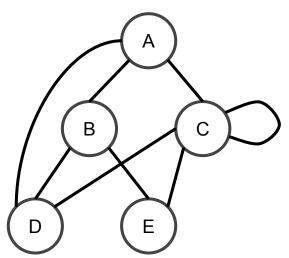


- Restricciones jerárquicas:
 - No admite ciclos

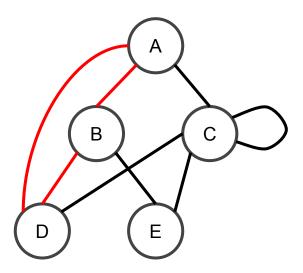


 C no puede ser padre de su padre (A)

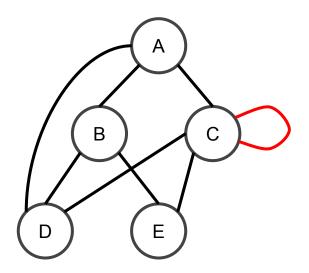
 Grafos: mayor libertad para representar un sistemas y sus relaciones/interacciones



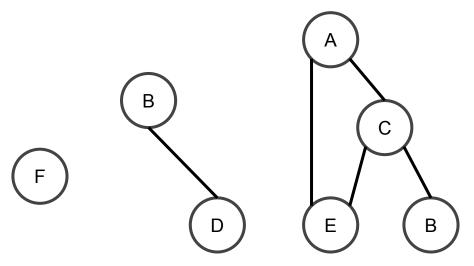
podemos tener ciclos



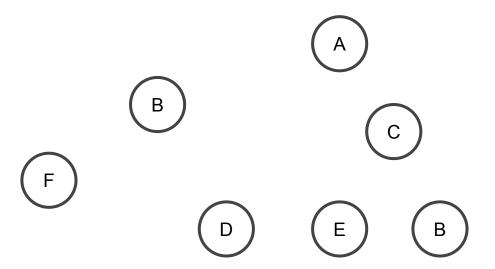
 podemos tener bucles sobre el mismo elemento



 podemos tener grupos aislados en un mismo grafo



o elementos totalmente aislados entre sí

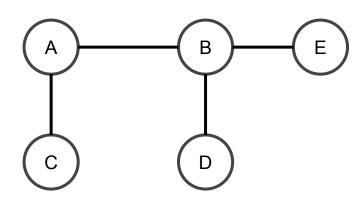


- Definición: G = (V,E)
 - Conjunto de vértices:

$$V=\{A,B,C,D,E\}$$

Conjunto de aristas:

$$E=\{(A,B),(A,C),(B,D),(B,E)\}$$



- Grafo no dirigido G = (V,E)
 - las aristas no tienen dirección

$$E=\{(A,B),(A,C),(B,D),(B,E)\}$$

$$(A,B) \Leftrightarrow (B,A)$$

- Grafo no dirigido G = (V,E)
 - aristas tienen dirección (orden)

$$E=\{(A,B),(A,C),(B,D),(E,B)\}$$

$$(E,B) \neq (B,E)$$

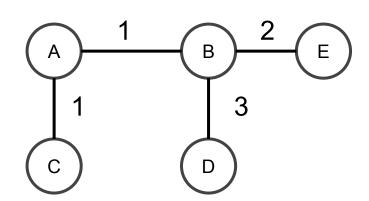
- Grafo ponderado G = (V,E)
 - las aristas tienen pesos/valores

$$E=\{(A,B),(A,C),(B,D),(B,E,)\}$$

o función de pesos (f)

$$f((A,B)) = 1$$
$$f((B,D)) = 3$$

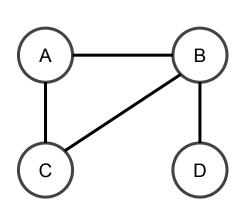
. . .



Grafos - Implementación

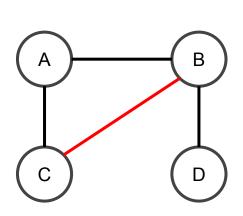
- Implementaciones
 - Matriz de adyacencia
 - Lista de adyacencia
 - Lista de aristas

- Matriz de adyacencia
 - Array de dos dimensiones



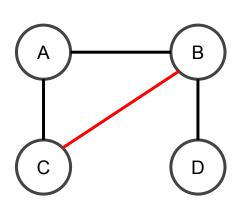
| | Α | В | С | D |
|---|---|---|---|---|
| Α | 0 | 1 | 1 | 0 |
| В | 1 | 0 | 1 | 1 |
| С | 1 | 1 | 0 | 0 |
| D | 0 | 1 | 0 | 0 |

• Arista (B,C) \Rightarrow m[1][2] = 1



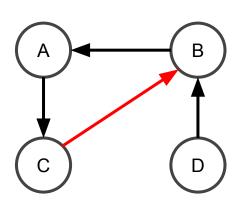
| | Α | В | С | D |
|---|---|---|---|---|
| Α | 0 | 1 | 1 | 0 |
| В | 1 | 0 | 1 | 1 |
| С | 1 | 1 | 0 | 0 |
| D | 0 | 1 | 0 | 0 |

- Matriz simétrica en grafos no dirigidos
- m[fila][col]==m[col][fila]



| <u>.</u> | Α | В | С | D |
|----------|---|---|---|---|
| Α | 0 | 1 | 1 | 0 |
| В | 1 | 0 | 1 | 1 |
| С | 1 | 1 | 0 | 0 |
| D | 0 | 1 | 0 | 0 |

- Si el grafo es dirigido...
- m[2][1]=1 y=m[1][2]=0

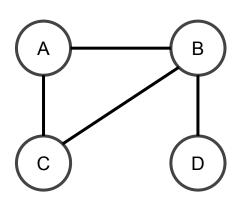


| _ | Α | В | С | D |
|---|---|---|---|---|
| Α | 0 | 0 | 1 | 0 |
| В | 1 | 0 | 0 | 0 |
| С | 0 | 1 | 0 | 0 |
| D | 0 | 1 | 0 | 0 |

- Matriz de adyacencia
 - \circ Memoria: $O(|V|^2)$
 - Acceso: O(1)
 - Aristas de un vértice: O(|V|)
 - hay que recorrer toda la fila (incluso si solo tiene una o ninguna)

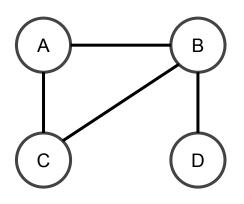
Caso de uso: grafos densos (N~=5000)

- Lista de adyacencia
 - enumerar las aristas por vértice



| Α | \Rightarrow | {B,C} |
|---|---------------|-------------|
| В | \Rightarrow | $\{A,C,D\}$ |
| С | \Rightarrow | {A,B} |
| D | \Rightarrow | {B} |

- Lista de adyacencia
 - guardar cada lista en un array



| Α | {B,C} |
|---|---------|
| В | {A,C,D} |
| С | {A,B} |
| D | {B} |

- Lista de adyacencia
 - Memoria: O(|V|+|E|)
 - Acceso: O(|V|)
 - recorrer todas las aristas de la lista
 - Aristas de un vértice: O(|V|)
 - en el peor caso tiene aristas a todos los vértices
- útil en grafos dispersos

 Consultar si existe una arista (pseudocódigo) grafo = vector<int> adyacentes //inicializar el vector / añadir aristas A = 0C = 2adyacentesA = grafo[A] existeAC = grafo[A].contiene(C)

Grafos - Mapas

- Permite utilizar cualquier tipo de etiquetas
 - no solo indices sino strings u otros

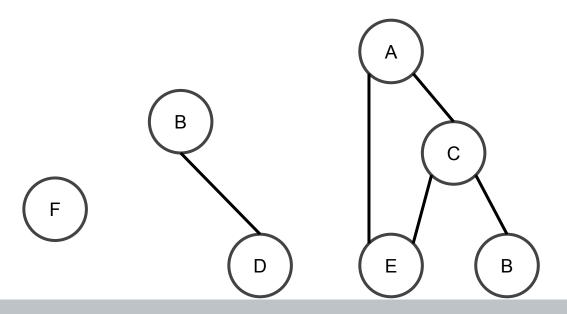
```
traduccion = mapa<string, int>
grafo = vector<int> adyacentes
adyacentes = grafo[traduccion["madrid"]]
existeArista = adyacentes.contiene("murcia")
```

Grafos - Lista Aristas

- Existe otra implementación para representar un grafo
- Más utilizada para algoritmos específicos
- Guardar en una lista las conexiones de A a B
- vector<arista> aristas
- aristas.insertar(arista(a, b))

- Recorrer los los vértices de un grafo
 - Recorrido en anchura (BFS Breadth First Search)
 - Recorrido en profundidad (DFS Depth First Search)

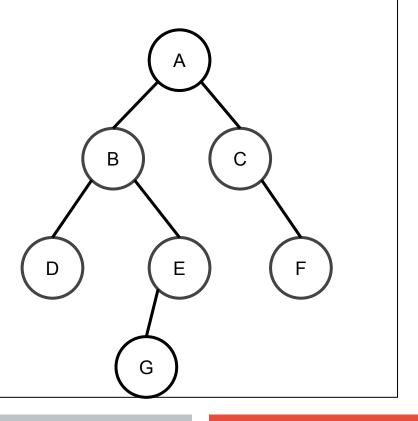
- Recorrer los vértices de un grafo
 - Seleccionamos un vértice al azar
 - Recorrido BFS o DFS



- Recorrer los vértices de un grafo
 - Necesitamos llevar cuenta de en qué nodos hemos estado ya
 - Ventajas: Si llegamos a un nodo destino, está garantizado que habremos llegado en la menor cantidad de pasos
 - Cada arista recorrida cuenta como 1 paso

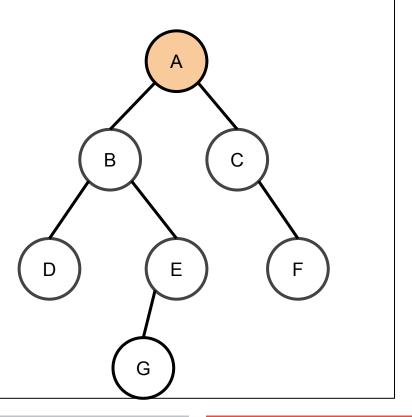
- Recorrer los vértices de un grafo
 - No siempre se puede recorrer todo desde un vértice inicial
- Soluciones:
 - Elegir un vértice nuevo (no visitado)
 - Ignorar vértices desconectados
 - etc (depende del problema)

• Recorrido en anchura



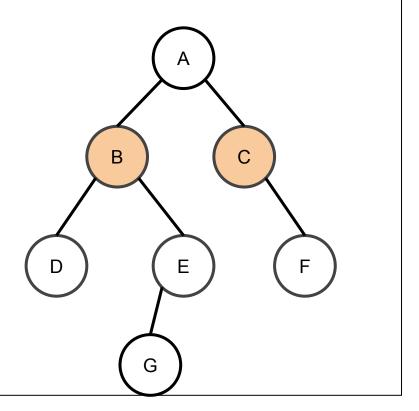
- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

A



- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

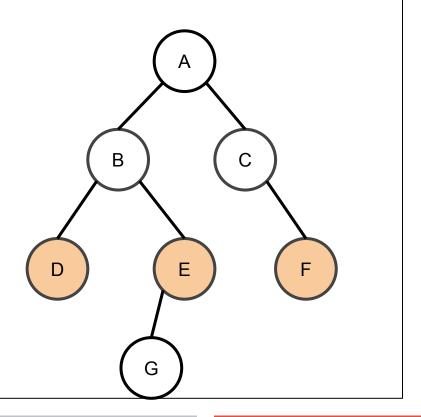
$$A \Rightarrow B \Rightarrow C$$



- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

$$A \Rightarrow B \Rightarrow C \Rightarrow D \Rightarrow E$$

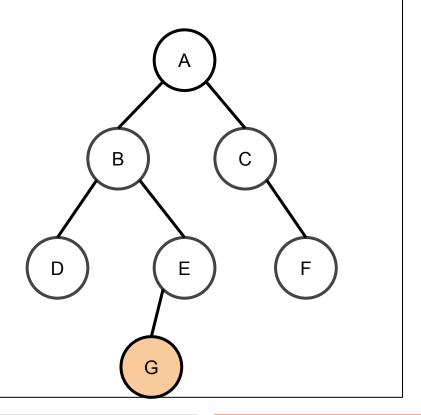
\Rightarrow F \Rightarrow G



- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

$$A \Rightarrow B \Rightarrow C \Rightarrow D \Rightarrow E$$

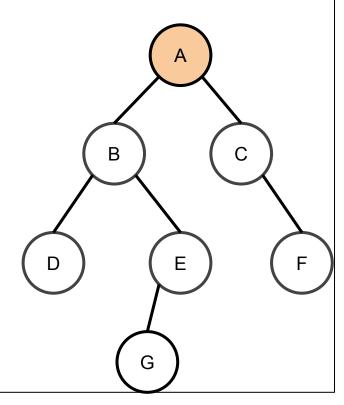
\Rightarrow F \Rightarrow G



- Implementación
 - Array de valores booleanos (visitados)
 - Cola de vértices a explorar
 - Se procesan en orden de llegada

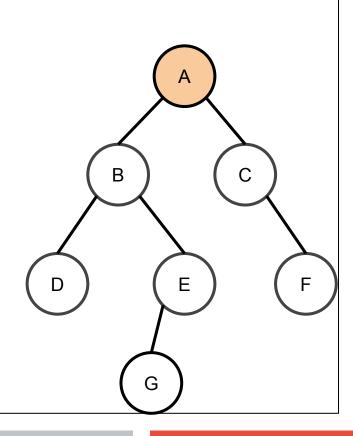
Inicialización: Elegimos un vértice inicial

inicial = 0
visitado[inicial]=true
cola.add(inicial)



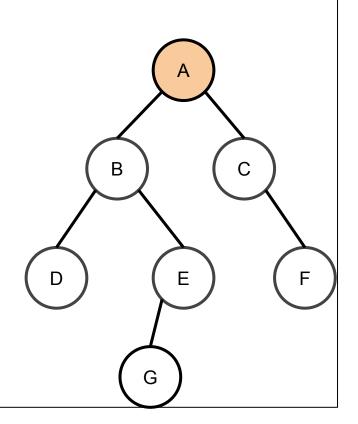
• Cola = {A}

inicial = A
visitado[inicial]=true
cola.add(inicial)



Recorremos los vértices

```
mientras(cola.size() > 0)
v = cola.extraer()
para cada ady de v:
if(no visitado[ady])
visitado[ady]=true
cola.add(ady)
```



- Cola = {}
- Sacamos A

```
mientras(cola.size() > 0)
```

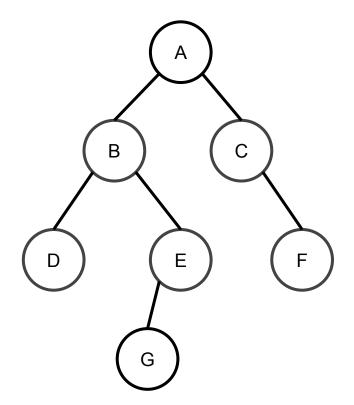
```
v = cola.extraer()
```

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

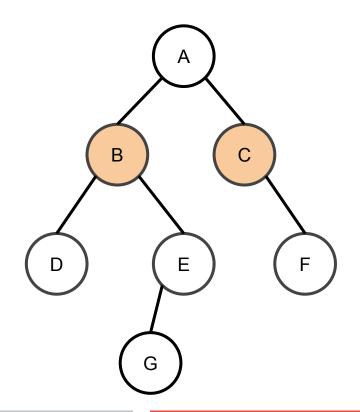
visitado[ady]=true

cola.add(ady)



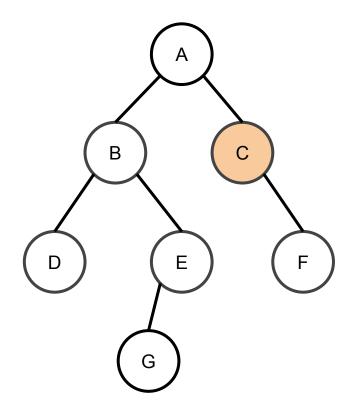
Cola = {B,C}

mientras(cola.size() > 0)
v = cola.extraer()
para cada ady de v:
if(no visitado[ady])
visitado[ady]=true
cola.add(ady)



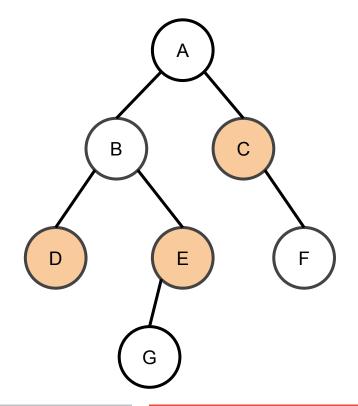
- Cola = {C}
- Sacamos B

```
mientras(cola.size() > 0)
v = cola.extraer()
para cada ady de v:
if(no visitado[ady])
visitado[ady]=true
cola.add(ady)
```



Cola = {C, D, E}

mientras(cola.size() > 0)
v = cola.extraer()
para cada ady de v:
if(no visitado[ady])
visitado[ady]=true
cola.add(ady)



- Cola = {D, E, F}
- Sacamos C, Metemos F mientras(cola.size() > 0)

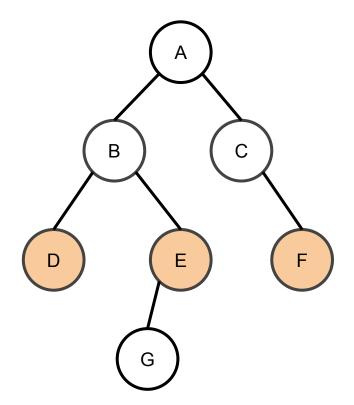
```
v = cola.extraer()
```

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

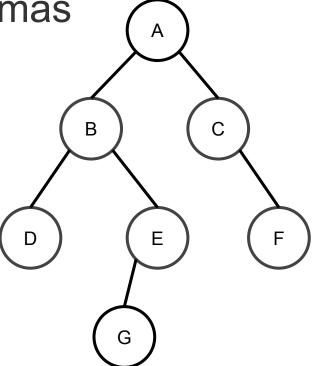
visitado[ady]=true

cola.add(ady)

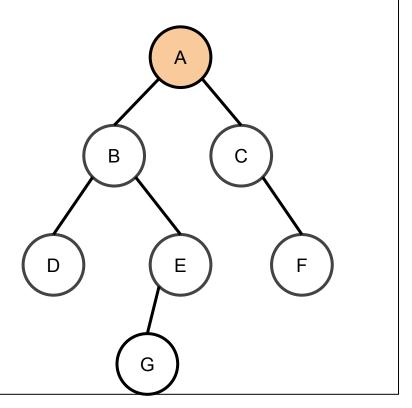


Recorrido en profundidad

Equivalente a recorrer ramas



- Recorrido en profundidad
- Seleccionamos A

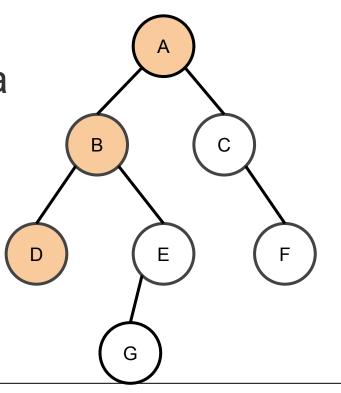


Recorrido en profundidad

Seleccionamos A

Recorremos una rama

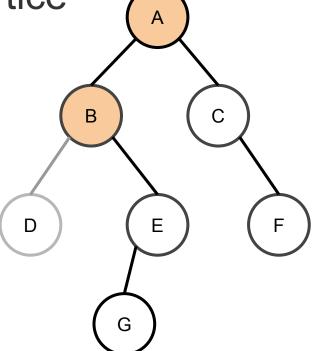
hasta el final



Recorrido en profundidad

volvemos al siguiente vértice

con adyacentes (B)

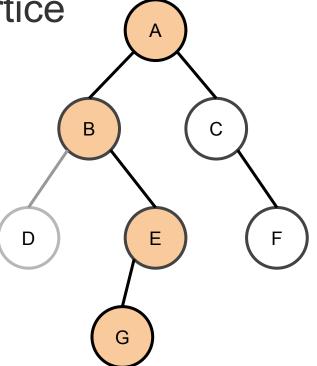


Recorrido en profundidad

volvemos al siguiente vértice

con adyacentes (B)

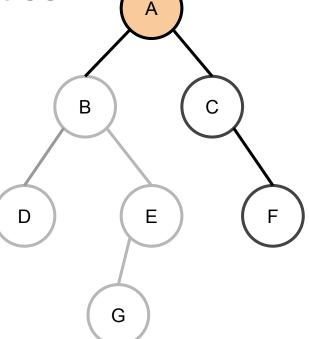
 recorremos la nueva rama hasta el final



Recorrido en profundidad

volvemos al siguiente vértice

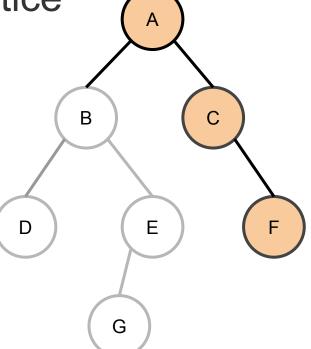
con adyacentes (A)



Recorrido en profundidad

volvemos al siguiente vértice

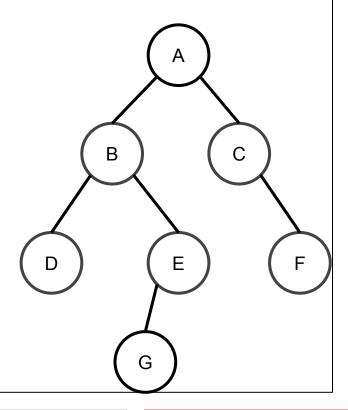
con adyacentes (A)



- Implementación
 - Array de valores booleanos (visitados)
 - Pila de vértices a explorar
 - Se procesa el más reciente primero
 - Acumulamos los más antiguos para el final

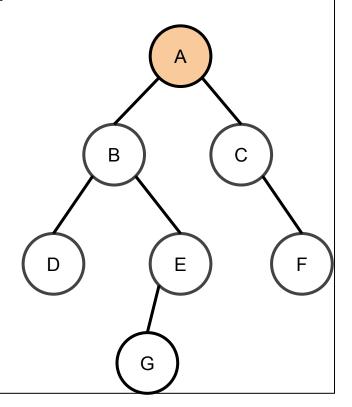
Inicialización: Elegimos un vértice inicial

inicial = A
visitado[inicial]=true
pila.add(inicial)



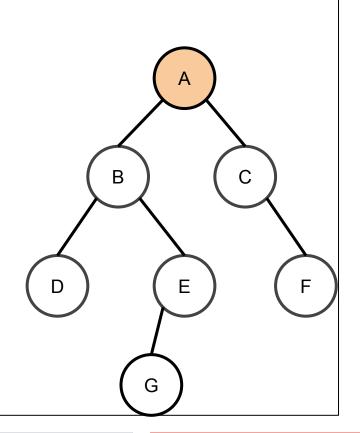
Pila = {A} ← cima de la pila por la derecha

inicial = A
visitado[inicial]=true
pila.add(inicial)



Recorremos los vértices

```
mientras(pila.size() > 0)
v = pila.extraer()
para cada ady de v:
if(no visitado[ady])
visitado[ady]=true
pila.add(ady)
```



- Pila = {}
- Sacamos A

mientras(pila.size() > 0)

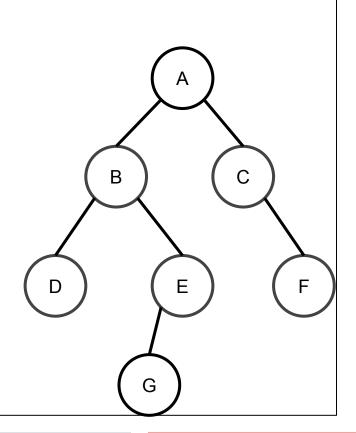
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

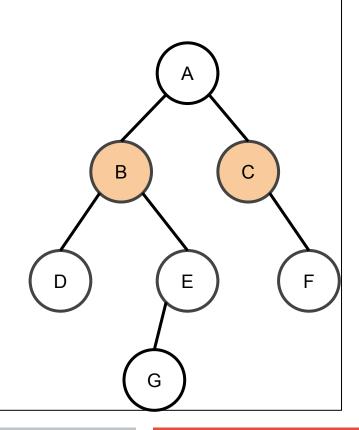
if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

pila.add(ady)



Pila = {B,C} mientras(pila.size() > 0) v = pila.extraer() para cada ady de v: if(no visitado[ady]) visitado[ady]=true pila.add(ady)



- Pila = {B}
- Sacar C

mientras(pila.size() > 0)

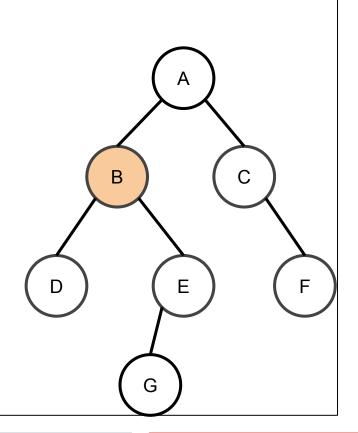
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

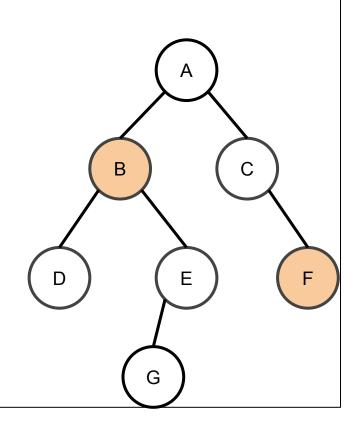
if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

pila.add(ady)



Pila = {B,F} mientras(pila.size() > 0) v = pila.extraer() para cada ady de v: if(no visitado[ady]) visitado[ady]=true pila.add(ady)



- Pila = {B}
- Sacar F

mientras(pila.size() > 0)

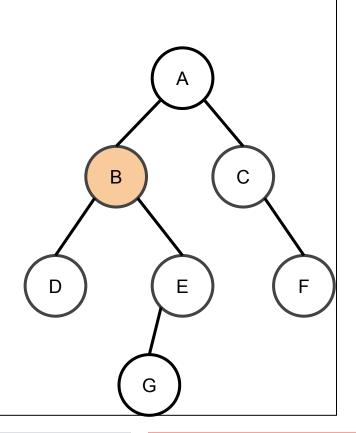
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

pila.add(ady)



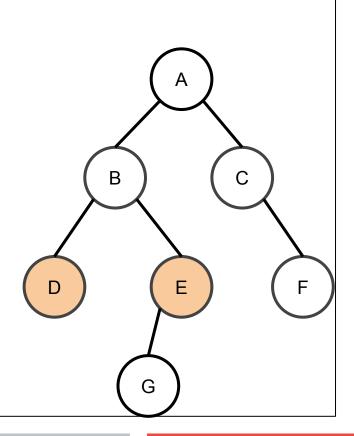
- Pila = {D,E}
- Sacar B, Meter D,E

mientras(pila.size() > 0)

v = pila.extraer()

para cada ady de v:
if(no visitado[ady])
visitado[ady]=true

pila.add(ady)



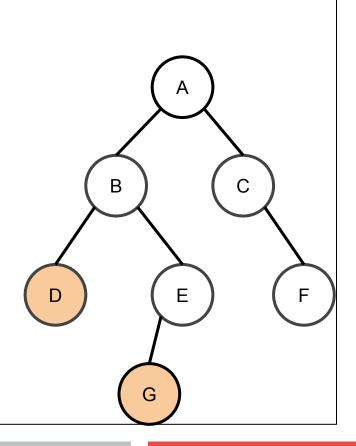
- Pila = {D, G}
- Sacar E, Meter G

mientras(pila.size() > 0)

v = pila.extraer()

para cada ady de v:
if(no visitado[ady])
visitado[ady]=true

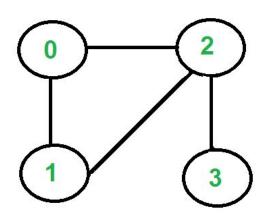
pila.add(ady)



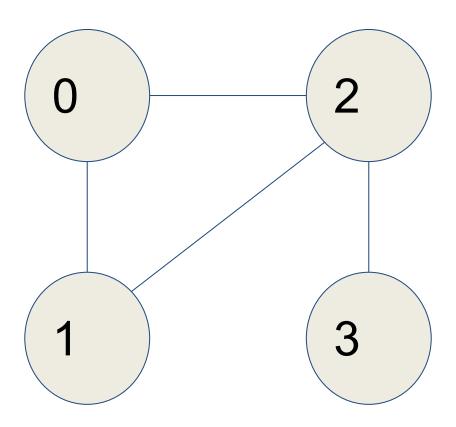
 También se puede utilizar la pila de sistema (recursión) para recorrer el grafo

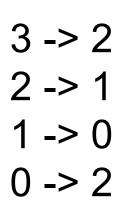
```
DFS(v)
  visitado[v] = true
  para cada ady de v:
    si (no visitado[ady])
    DFS(ady)
```

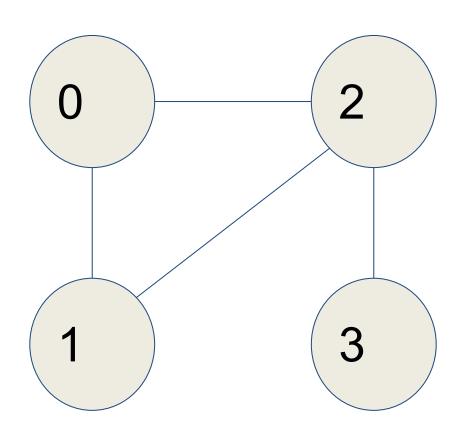
- Camino euleriano
 - ¿Se puede recorrer un grafo de manera que solo se recorra cada una de sus aristas solo una vez?



- Camino euleriano
 - Sea C(v) el número de aristas que tiene el vértice v
 - Es camino euleriano si todos los vértices cumplen que C(v) es par
 - Ó si C(v) es impar en solo 2 vértices

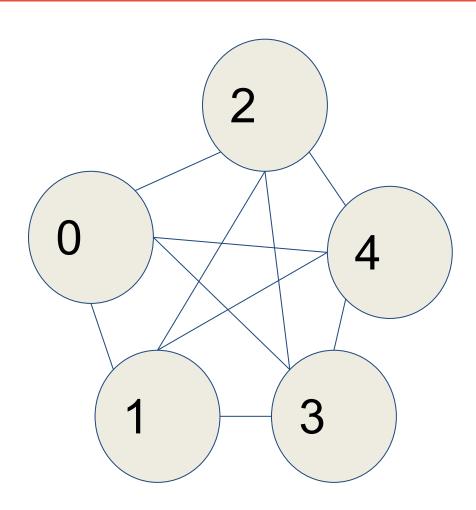




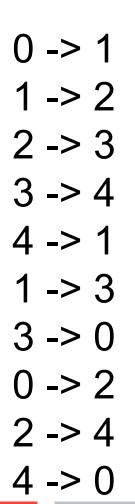


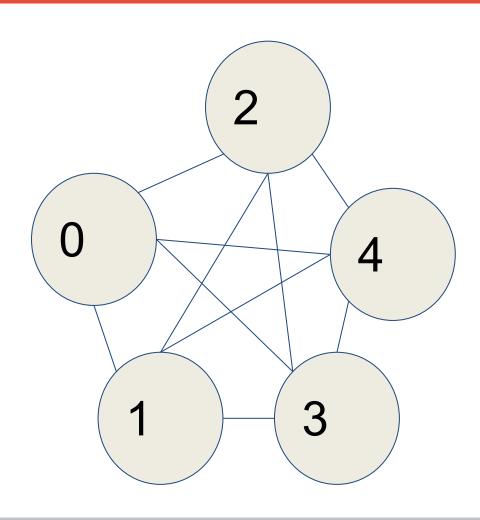
- Ciclo euleriano
 - ¿Se puede recorrer un grafo de manera que solo se recorra cada una de sus aristas solo una vez y llegar al mismo punto de inicio?

- Camino euleriano
 - Sea C(v) el número de aristas que tiene el vértice v
 - Es camino euleriano si todos los vértices cumplen que C(v) es par



Grafos - Eulerianos





- Recorriendo solo una vez todos los nodos del grafo
 - (Camino) Recorrer todos los nodos del grafo
 - (Ciclo) Recorrer todos los nodos del grafo y llegar al mismo punto de inicio

- Camino/Ciclo euleriano es trivial
- Hamiltoniano es un algoritmo NP-Completo
- Noción de máscara de bits
 - Un entero puede ser representado por hasta 32 bits
 - Utilizar el mismo principio para saber qué nodo hemos visitado

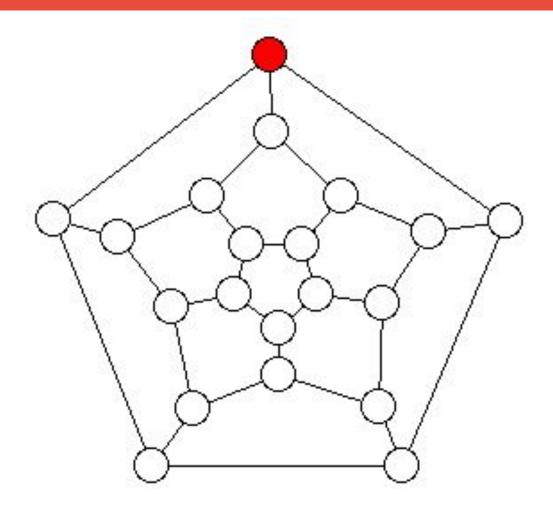
- Si tuviésemos 3 nodos y estuviésemos interesados en chequear un ciclo hamiltoniano tendríamos que usar el entero 7 (2³-1), cuya representación de bits es 111
- Por cada nodo que visitemos lo marcamos a
 0
 - mask = 7 // 111
 - mask ^ (1<<i) donde i es el nodo

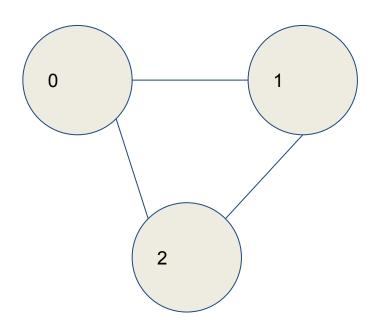
- Recordemos la tabla de verdad de XOR
 - \circ 1 XOR 1 = 0
 - O XOR 1 = 1
 - O 1 XOR 0 = 1
 - \circ 0 XOR 0 = 0

- Si queremos saber si el i-ésimo bit está encendido:
 - mask & (1<<i)
 - i. Desplazamos 1 i veces a la izquierda
 - ii. Para i=2; 100 (4)
 - iii. 7 & 4 = 111 & 100 = > (4)
 - iv. Mientras que mask & (1<<i) no tome un valor de 0, el i-ésimo bit está encendido

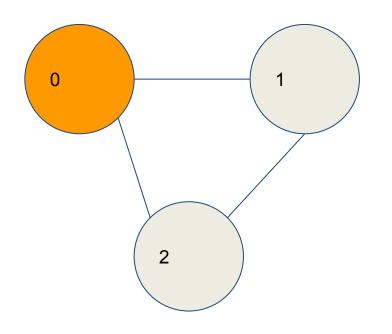
- Si queremos convertir el i-ésimo bit a 0 (sabiendo que está encendido de antes):
 - mask ^ (1<<i)
 - i. Desplazamos 1 i veces a la izquierda
 - ii. Para i=2; 100 (4)
 - iii. $7 ^ 4 = 111 ^ 100 = (011)$

- En caso del camino hamiltoniano si mask=0 hemos terminado
- En caso de ciclo si mask=0 tenemos que comprobar que el nodo actual es igual al nodo de inicio

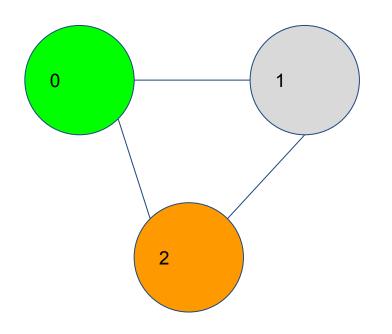




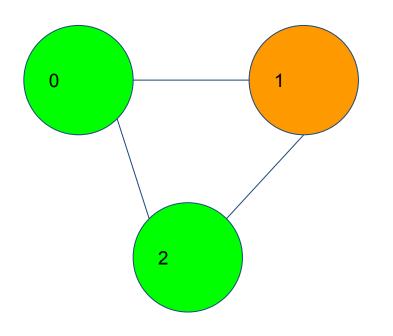
NODO=0, **MASK=111**₂



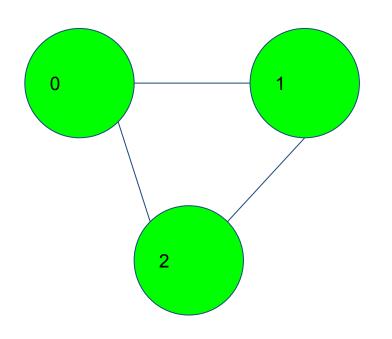
NODO=0, MASK=111₂ 2° = 1 111 & 001 > 0?



NODO=2, MASK= 110_2 $2^2 = 4 (100)$ 110 & 100 > 0?



NODO=1, MASK= 010_2 $2^1 = 2 (010)$ 010 & 010 > 0?

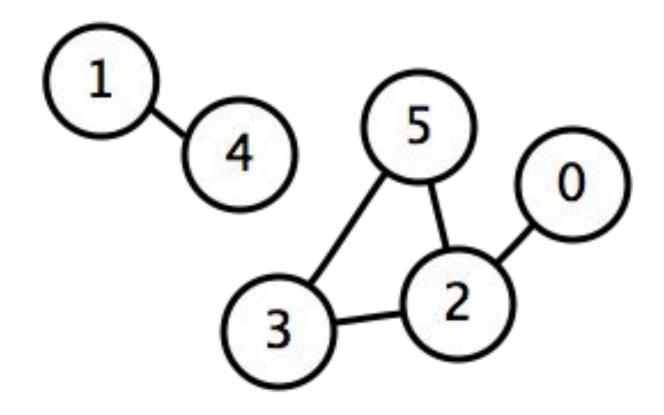


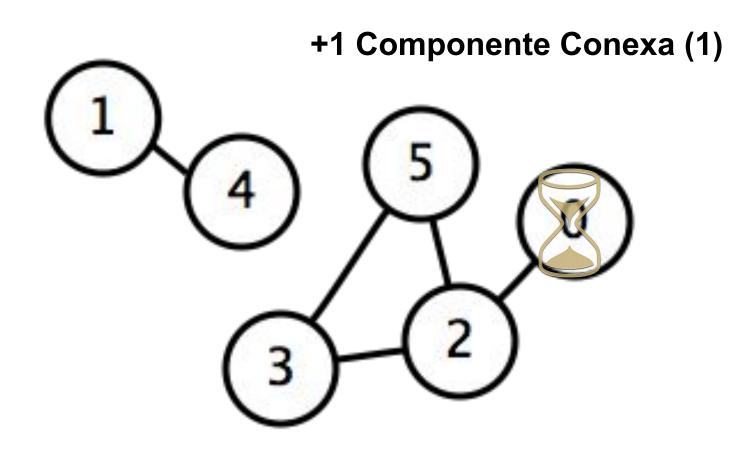
NODO=X,
MASK=000₂
Es camino
Hamiltoniano

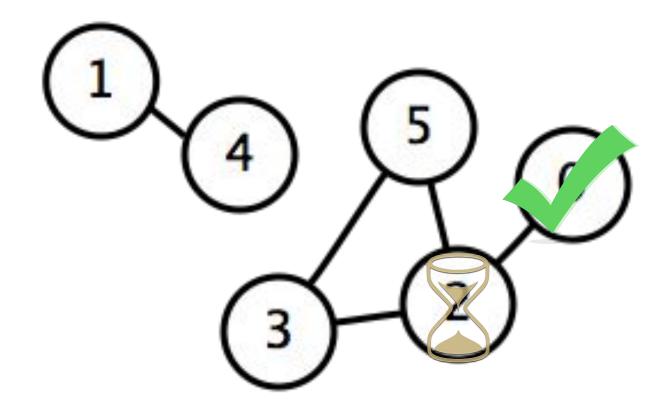
¿Es también ciclo?

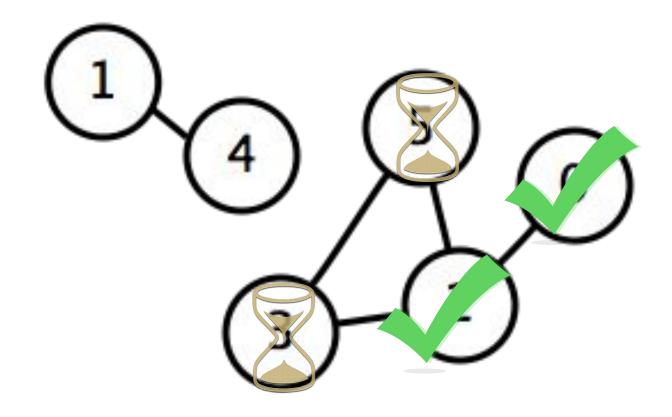
- Es un subgrafo donde dos vértices cualesquiera están conectados a través de uno o más caminos
- Se parte de un grafo no dirigido

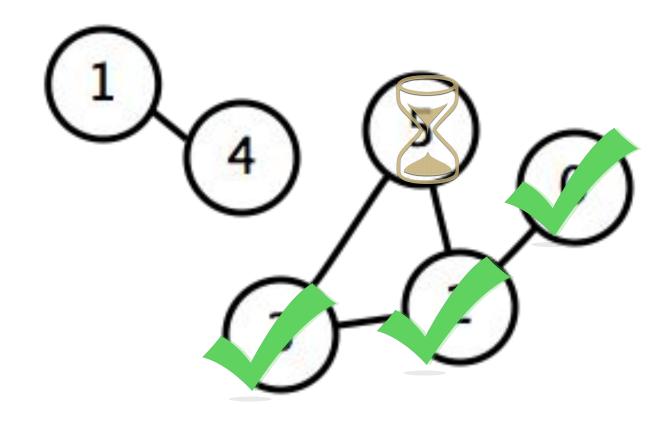
- La idea básica es hacer un BFS/DFS por cada vértice i desde 0..N siempre y cuando i no haya sido recorrido por un algoritmo anterior
- Se cuenta 1 y se recorre i

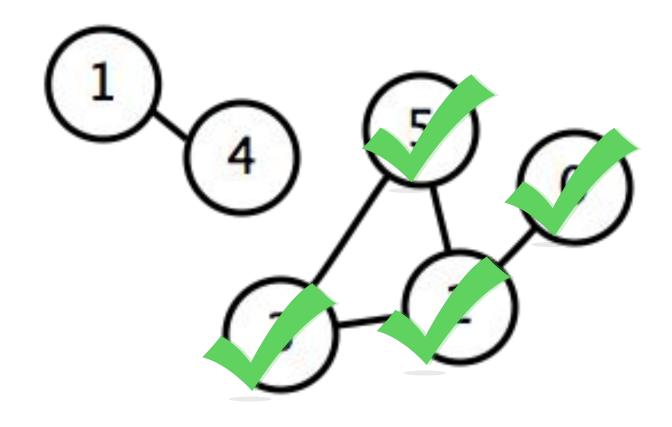




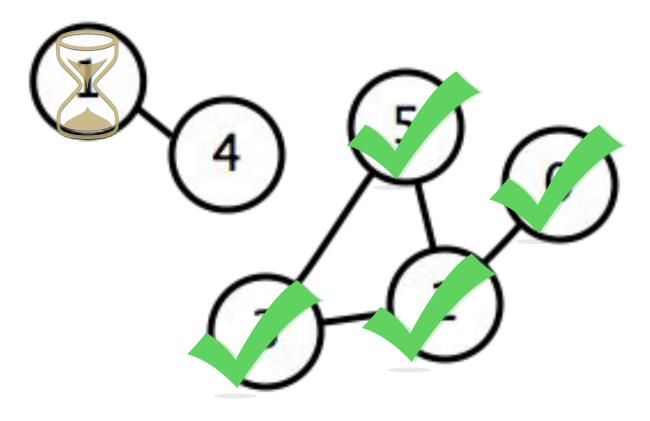


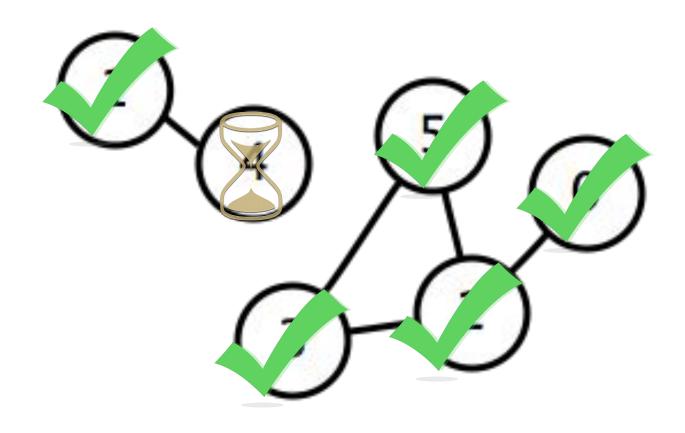


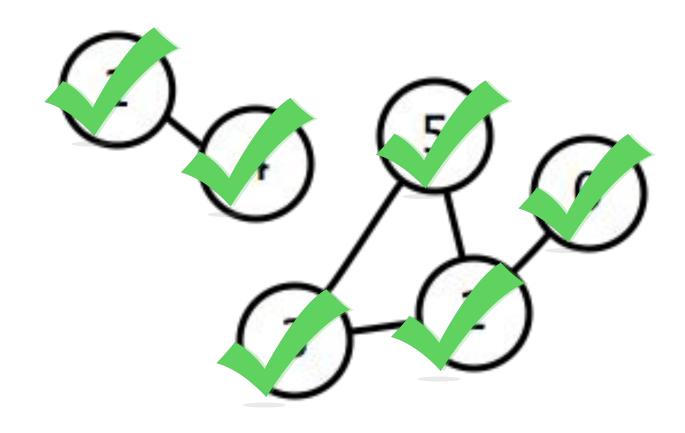




+1 Componente Conexa (2)



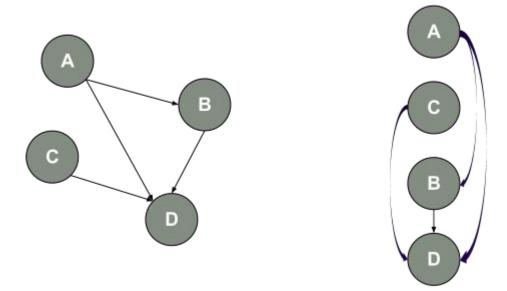




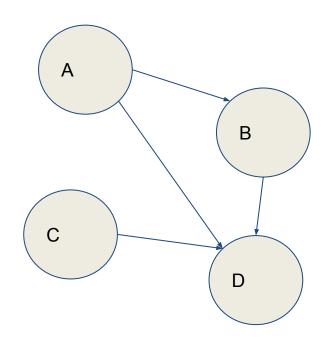
- Se empieza desde 0 y se recorre:
 - 0-2-5-3
- Al estar 1 no visitado se recorre los adyacentes de 1
 - 0 1-4
- Al estar 2,3,4,5 no visitado se ignoran
- Hay dos componentes conexas

- Sobre un grafo acíclico dirigido (DAG)
- Ordenar nodos tal que para cualquier nodo u,v; al momento de eliminar u, v no contenga aristas hacia ella
- Utilizar el algoritmo de DFS

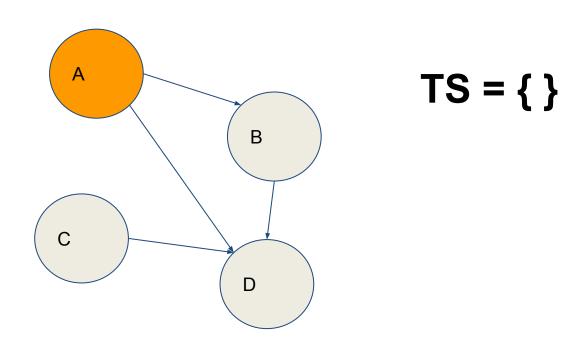
DAG AND ITS TOPOLOGICAL SORT



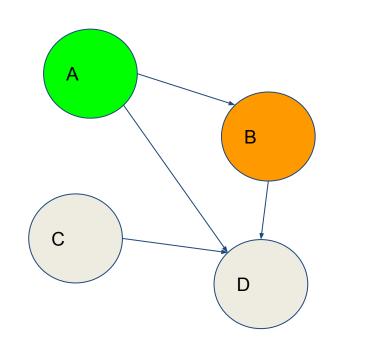
The above graph can be "sorted" as follows: [A, C, B, D]. That means that if the edge (A, B) exists, A must precede B in the final order!



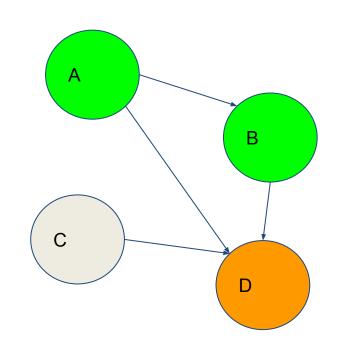
A y C no les incide ningún otro nodo



DFS(A) = DFS(B), DFS(D)

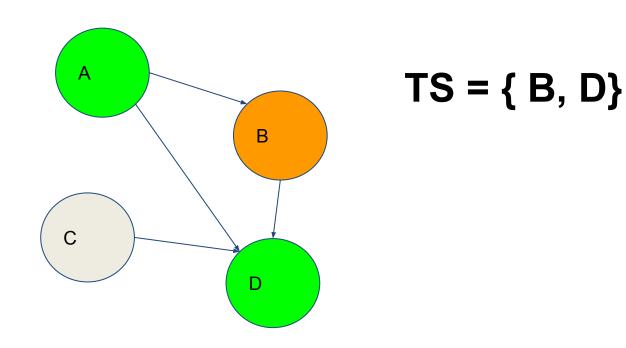


$$DFS(B) = DFS(D)$$

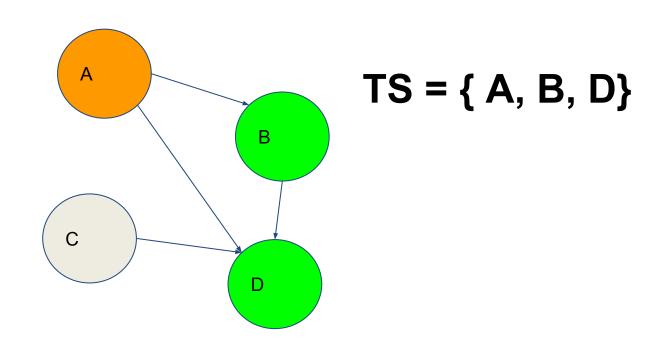


$$TS = \{D\}$$

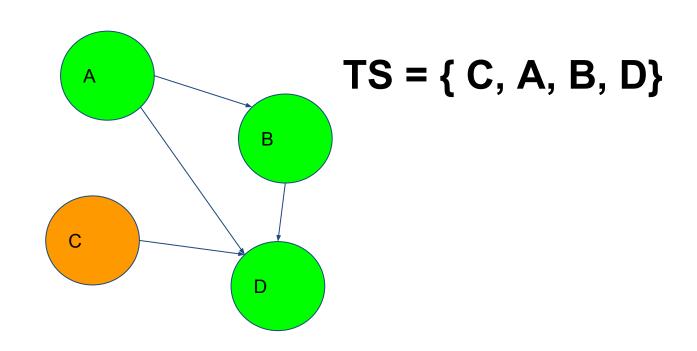
 $DFS(D) = \emptyset$, TS.push(D)



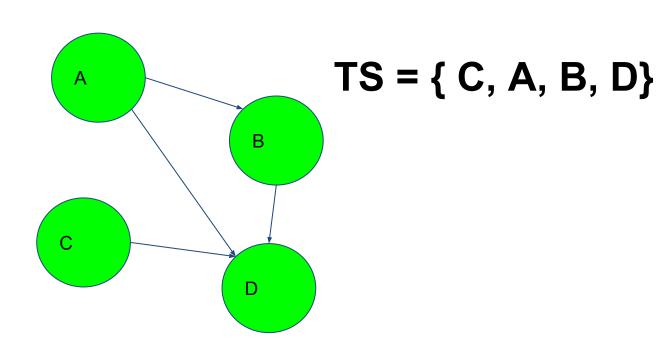
DFS(B) = DFS(D), TS.push(B)



DFS(A) = DFS(B), DFS(D), TS.push(A)



DFS(C) = DFS(D), TS.push(C)



A y C pueden ir en cualquier orden, por lo que los toposort son => {C,A,B,D} ó {A,C,B,D}

Grafos | Ordenamiento Topológico

Pseudocódigo

```
TopoSort(n):
    si v(n) ret Ø
    v(n) = 1
    for edge in edges(n):
       TopoSort(edge)
    TS.push(n)
    ret Ø
```

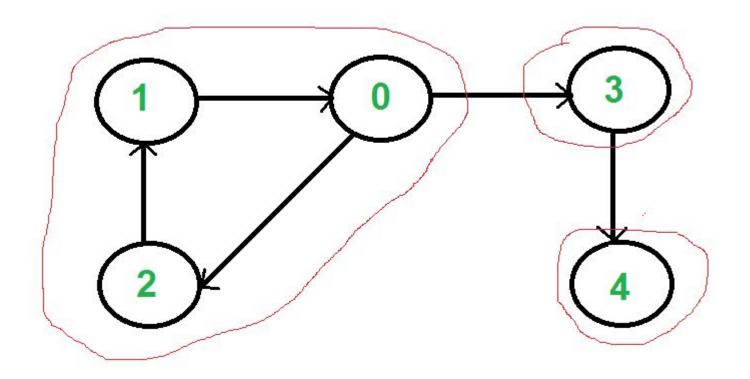
Grafos | Ordenamiento Topológico

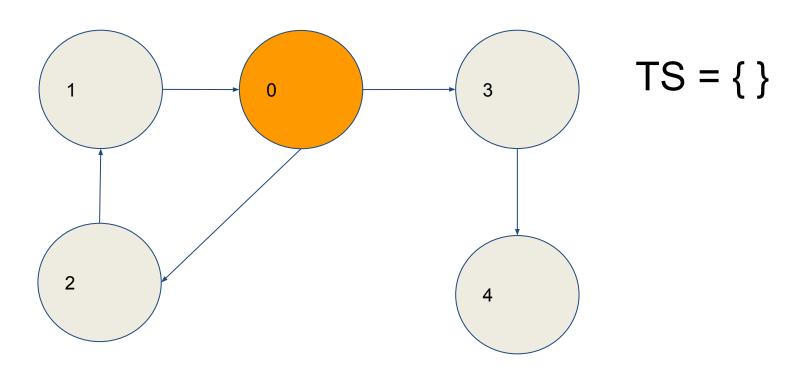
- Pseudocódigo
- Siendo TS una pila
- Siendo edges(N) una lista de vértices que inciden en el nodo N
- Siendo V(N) un array de booleanos donde se entiende que si V(N) = 1 ya ha pasado un recorrido en profundidad por el nodo N

- Para cada par de nodos u,v en un grafo dirigido
- Se puede llegar desde u, v a través de 0 o más nodos intermedios
- Algoritmo de Kosaraju

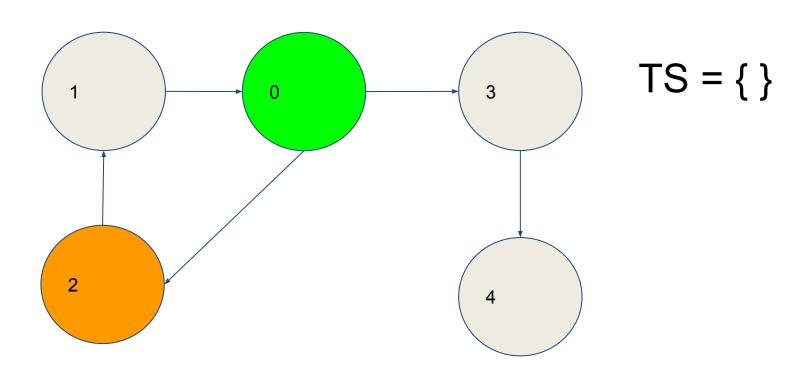
- Algoritmo de Kosaraju
 - Llevar una transposición del grafo (grafo invertido)
 - Realizar un ordenamiento topológico del grafo dirigido en cuestión
 - Desapilar el i-ésimo nodo de la pila y realizar un DFS desde ese nodo hacia todos los demás en el grafo invertido

- Algoritmo de Kosaraju
 - Si ya ha sido visitado el j-ésimo nodo del grafo revertido, no tomarlo en cuenta
 - Finalmente, contar 1 por cada vez que se realice un DFS

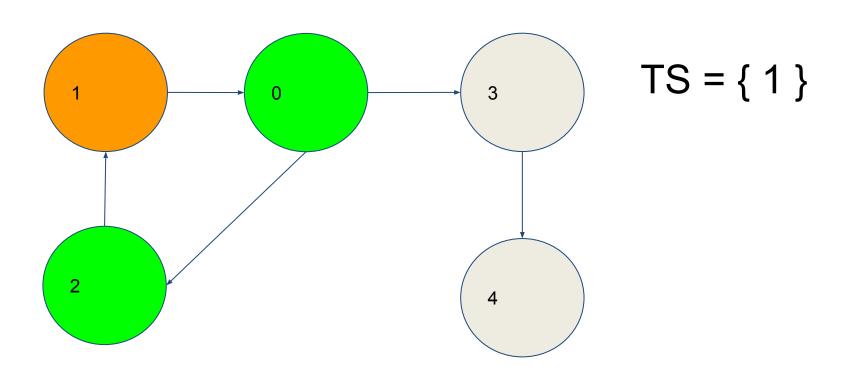




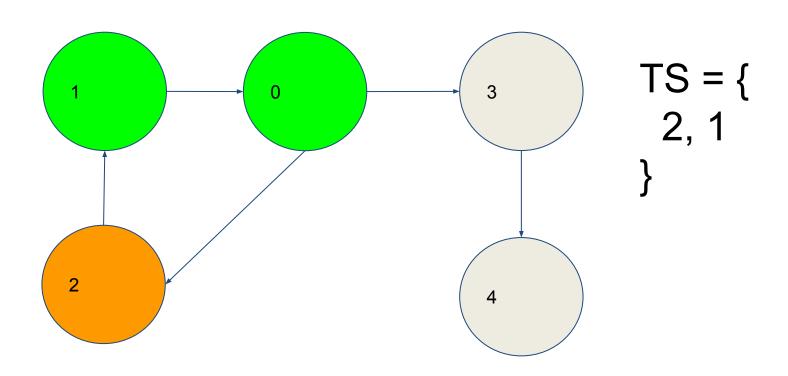
 $DFS(0) \Rightarrow DFS(2), DFS(3)$



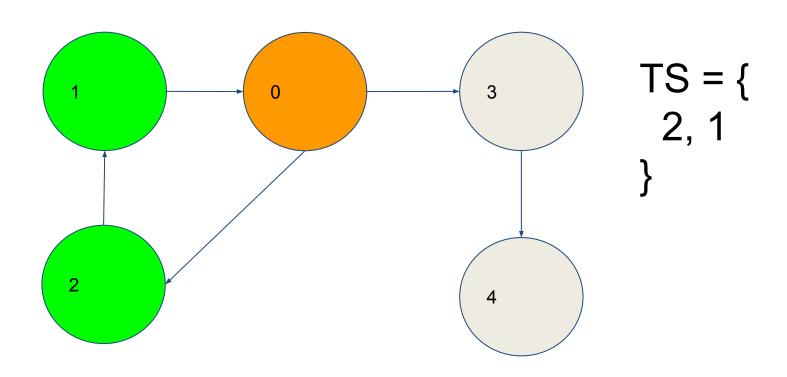
 $DFS(2) \Rightarrow DFS(1)$



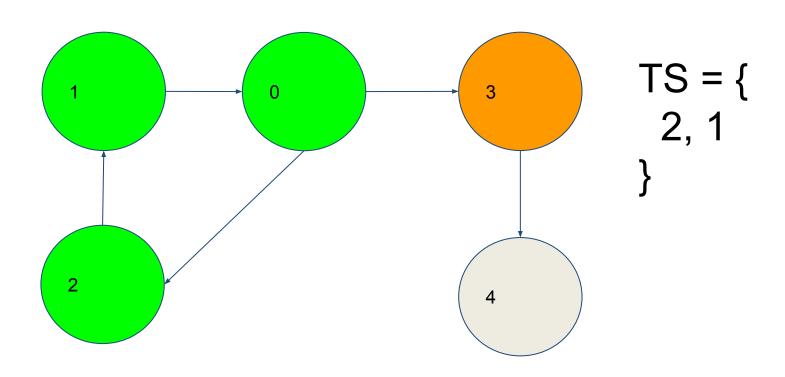
 $DFS(1) \Rightarrow DFS(0), TS.push(1)$



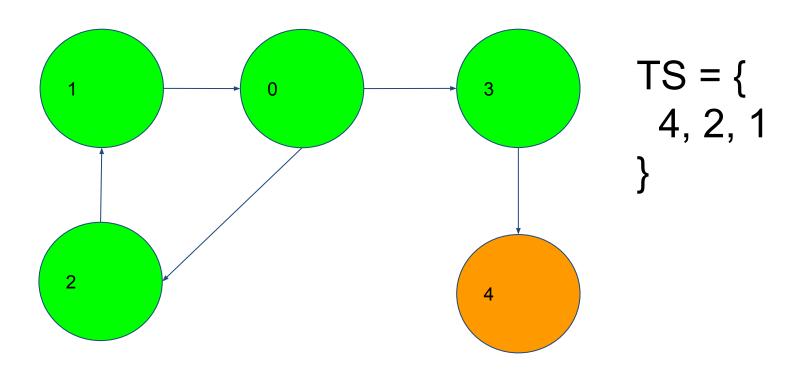
 $DFS(2) \Rightarrow DFS(1), TS.push(2)$



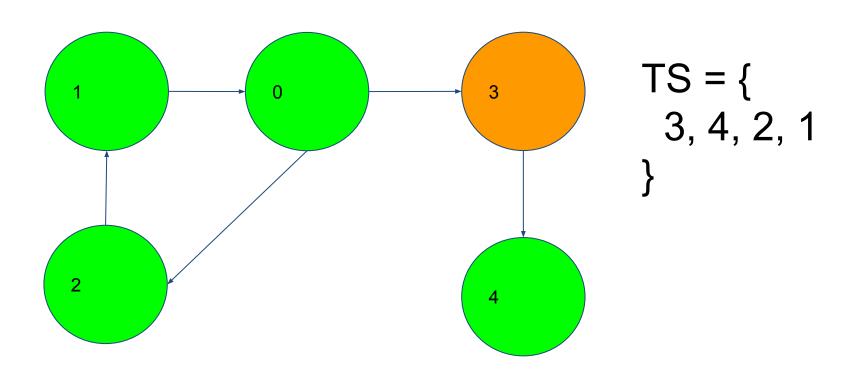
 $DFS(0) \Rightarrow DFS(2), DFS(3)$



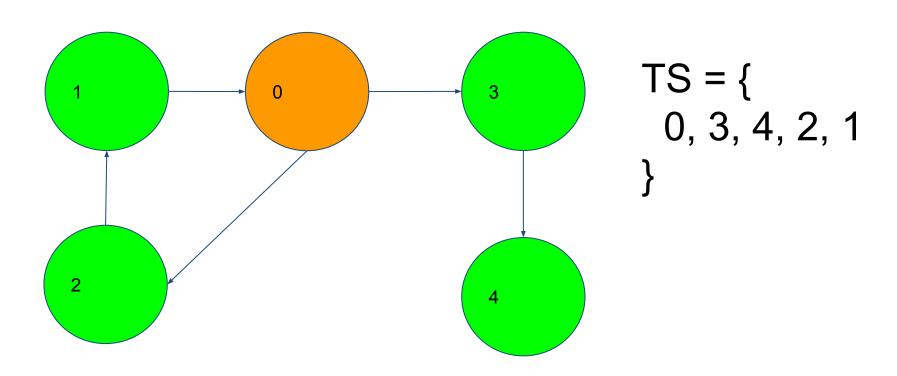
 $DFS(3) \Rightarrow DFS(4)$



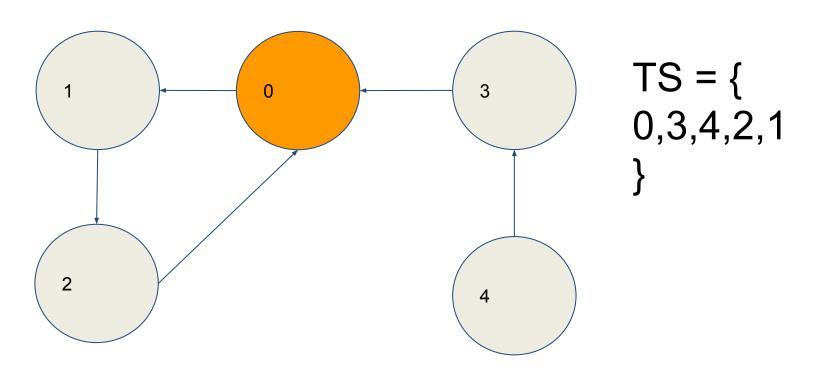
 $DFS(4) => \emptyset$, TS.push(4)



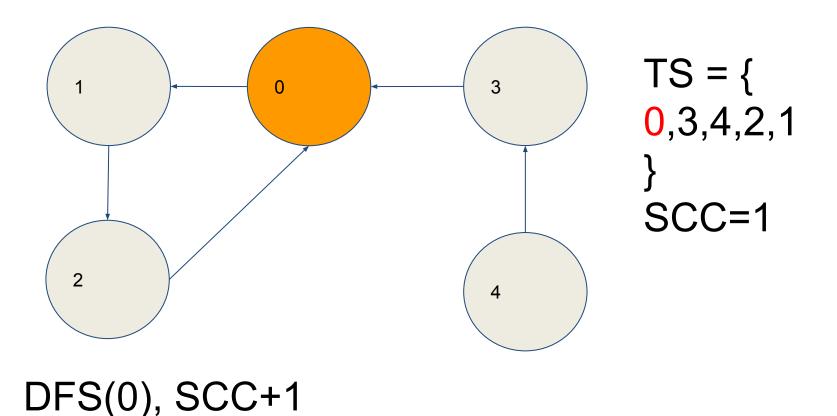
 $DFS(3) \Rightarrow DFS(4), TS.push(3)$

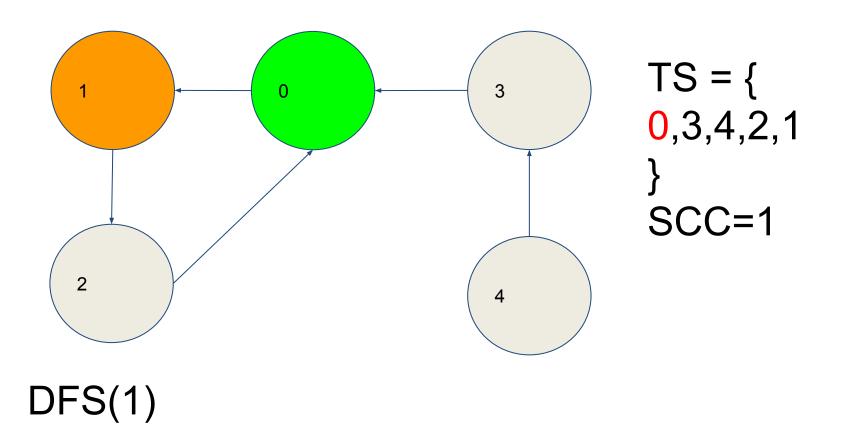


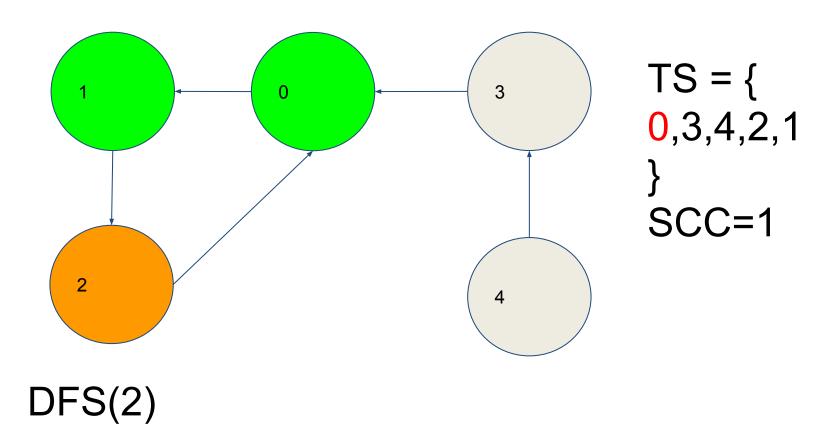
 $DFS(0) \Rightarrow DFS(2), DFS(3), TS.push(0)$

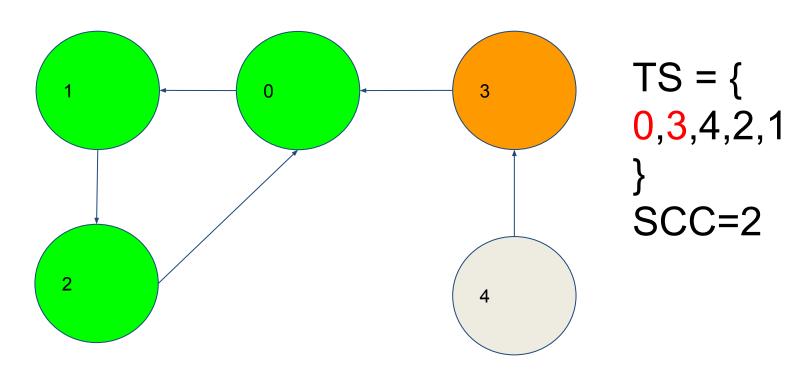


Invertimos el grafo y seguimos un DFS en el orden del TS

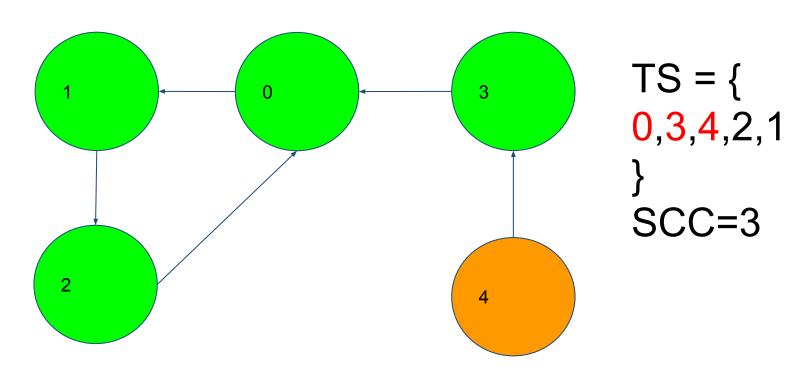




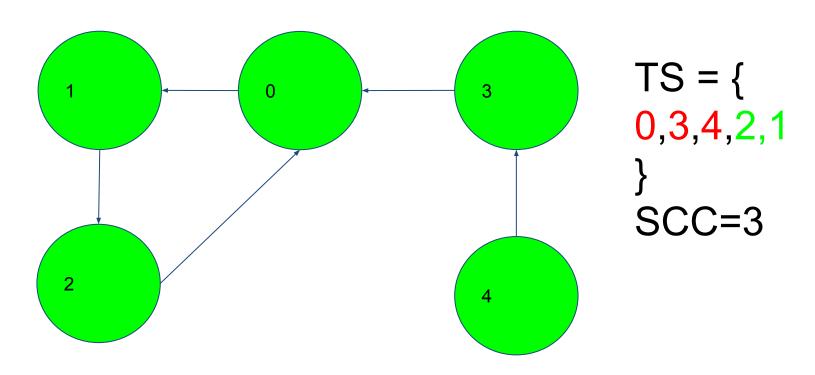




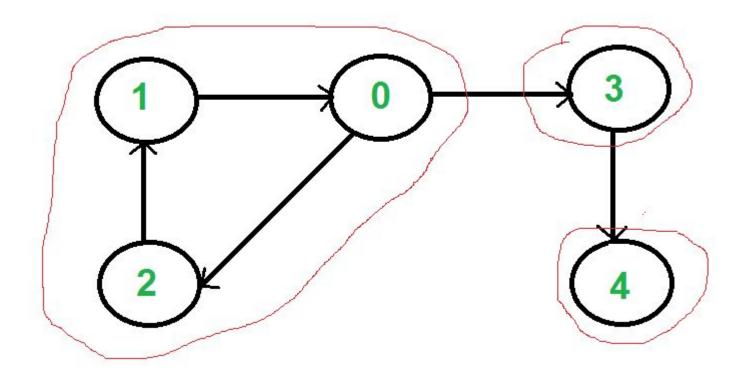
3 no está verde, por tanto, DFS(3), SCC+1



4 no está verde, por tanto, DFS(4), SCC+1



1 y 2 están verdes, ya fueron tomados en cuenta, no hace falta visitar, SCC=3



- Para el ejemplo
 - \circ Desde 0 -> Toposort = [1,2,4,3,0]
 - \circ Gr[1] => [1,2,0] (+1)
 - o Gr[2] => [] (+0)
 - \circ Gr[3] => [0(x)] (+1)
 - \circ Gr[4] => [3(x)] (+1)
- 3 componentes fuertemente conexas

Semana que viene...

- Grafos (parte II)
 - Ponderamiento en grafos
 - Colas de prioridad
 - Algoritmos de distancia mínima (floyd warshall, dijkstra)
 - Estructura Union-Find
 - Árboles de recubrimiento (Prim, Kruskal)

¡Hasta la próxima semana!

Ante cualquier duda sobre el curso o sobre los problemas podéis escribirnos (preferiblemente copia a los tres)

David Morán (ddavidmorang@gmail.com)
Juan Quintana (juandavid.quintana@urjc.es)
Sergio Pérez (sergio.perez.pelo@urjc.es)
Jesús Sánchez-Oro (jesus.sanchezoro@urjc.es)