Proyecto Final Sistemas de Visión

 $\bullet \bullet \bullet$

David Quesada Solís Emanuel Venegas Mayorga

Descripción del Problema

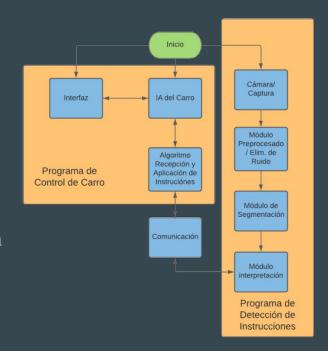
- Tarjetas y símbolos
- Simulación de carro
- Elementos ruidosos



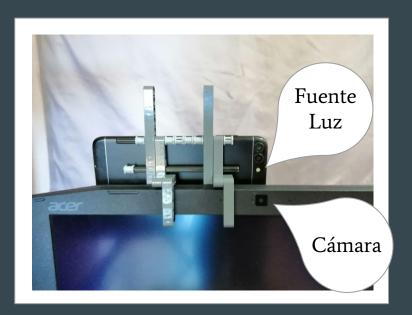
[1]

Descripción básica de la solución

- 2 partes:
 - Simulación
 - Detección de comandos
- Simulación
 - Movimiento carro
 - Interpretacion de comandos
- Detección comandos
 - Preprocesado + Segmentación + Comparación



Escena

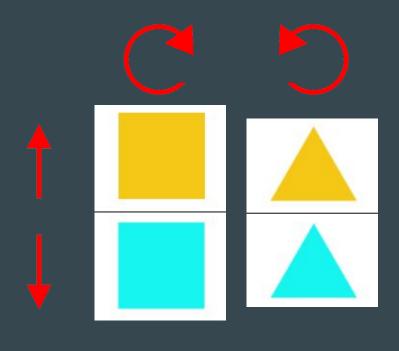




Tarjetas

Elementos presentes:

- Instrucciones
- Elementos confusos
- Ruido

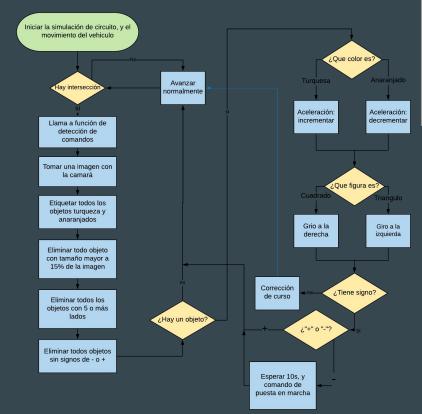




Desarrollo de Programa

Detección de instrucciones

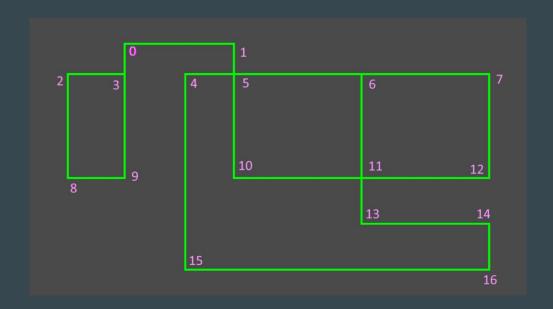
- Filtrado por color
- Reconocimiento de figuras
- Detección de signos
- Determinación de instrucción



Desarrollo de Programa

Control de carro

- Clase Point
- Clase Circuit
- Clase Car
 - Comandos en intersecciones
 - Movimiento sin comandos



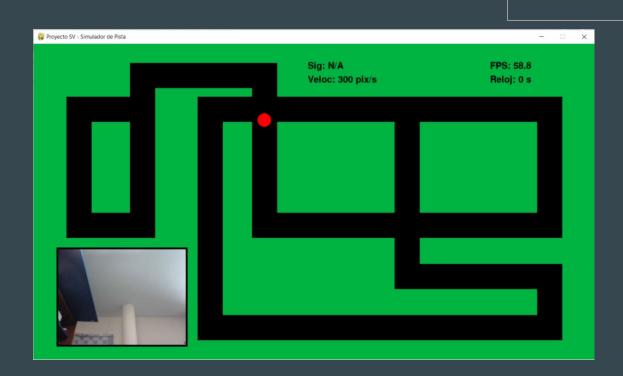
Desarrollo de Programa

Interfaz Gráfico

Pygame

Integración

- Threads Threading
- Memoria



Pruebas

Objetivos

Prueba 1:

- Magnitud sal-pimienta
 - 0 3%, 10%
- Cant. elementos ruidosos
 - 0 2,4
- Posición de figura
 - 0
- Ángulo
 - 0 5

Prueba 2:

- No. Instrucción
 - 0 1 a 6
- Tamaño símbolo
 - o 6%, 12%

Resultados de pruebas y Análisis

Primera Prueba:

• 95%

Segunda Prueba:

• 66%

Conclusiones

- Se logra desarrollar un sistema de detección, con una tasa aceptable de éxito siempre y cuando el tamaño del símbolo sea al menos de un 10%
- El sistema muestra sensibilidad a cambios del ambiente; como iluminación u objetos con extraños con tonalidades similares a las de las instrucciones
- La interfaz del sistema es desarrollada con éxito; y sigue a la perfección las instrucciones dadas por el algoritmo de reconocimiento

Referencias

[1] J. Crespo, "TAREA EVALUABLE PROYECTO DE CURSO: SIMULADOR DE GUIADO AUTÓNOMO DE UN VEHÍCULO", sin publicar.

[2] J. Crespo, "Tema 2: CONSIDERACIONES SOBRE LUZ E ILUMINACIÓN", sin publicar.

[3] H. Gutiérrez Pulido and R. de la Vara Salazar, Análisis y diseño de experimentos, 3ra ed. México: McGraw-Hill, 2012, p. 2-11.