

Práctica 2.3. Procesos

Objetivos

En esta práctica se revisan las funciones del sistema básicas para la gestión de procesos: políticas de planificación, creación de procesos, grupos de procesos, sesiones, recursos de un proceso y gestión de señales.

Contenidos

- Preparación del entorno para la práctica
- Políticas de planificación
- Grupos de procesos y sesiones
- Ejecución de programas
- Señales

Preparación del entorno para la práctica

Algunos de los ejercicios de esta práctica requieren permisos de superusuario para poder fijar algunos atributos de un proceso, ej. políticas de tiempo real. Por este motivo, es recomendable realizarla en una **máquina virtual** en lugar de las máquinas físicas del laboratorio.

Políticas de planificación

En esta sección estudiaremos los parámetros del planificador de Linux que permiten variar y consultar la prioridad de un proceso. Veremos tanto la interfaz del sistema como algunos comandos importantes.

Ejercicio 1. La política de planificación y la prioridad de un proceso puede consultarse y modificarse con el comando `chrt`. Adicionalmente, los comandos `nice` y `renice` permiten ajustar el valor de *nice* de un proceso. Consultar la página de manual de ambos comandos y comprobar su funcionamiento cambiando el valor de *nice* de la *shell* a -10 y después cambiando su política de planificación a `SCHED_FIFO` con prioridad 12.

NICE

NAME

`nice` - change process priority

SYNOPSIS

```
#include <unistd.h>
```

```
int nice(int inc);
```

DESCRIPTION

`nice()` adds `inc` to the nice value for the calling thread. (A higher nice value means a low priority.)

The range of the nice value is +19 (low priority) to -20 (high priority). Attempts to set a nice value outside the range are clamped to the range.

Traditionally, only a privileged process could lower the nice value (i.e., set a higher priority).

However, since Linux 2.6.12, an unprivileged process can decrease the nice value of a target process that has a suitable RLIMIT_NICE soft limit; see getrlimit(2) for details.

RETURN VALUE

On success, the new nice value is returned (but see NOTES below). On error, -1 is returned, and errno is set appropriately.

A successful call can legitimately return -1. To detect an error, set errno to 0 before the call, and check whether it is nonzero after nice() returns -1.

ERRORS

EPERM The calling process attempted to increase its priority by supplying a negative inc but has insufficient privileges. Under Linux, the CAP_SYS_NICE capability is required.
(But see the discussion of the RLIMIT_NICE resource limit in setrlimit(2).)

RENICE

NAME

renice - alter priority of running processes

SYNOPSIS

renice [-n] priority [-g|-p|-u] identifier...

DESCRIPTION

renice alters the scheduling priority of one or more running processes. The first argument is the priority value to be used. The other arguments are interpreted as process IDs (by default), process group IDs, user IDs, or user names. renice'ing a process group causes all processes in the process group to have their scheduling priority altered.

renice'ing a user causes all processes owned by the user to have their scheduling priority altered.

OPTIONS

-n, --priority priority

Specify the scheduling priority to be used for the process, process group, or user. Use of the option -n or --priority is optional, but when used it must be the first argument.

-g, --pgroup

Interpret the succeeding arguments as process group IDs.

-p, --pid

Interpret the succeeding arguments as process IDs (the default).

-u, --user

Interpret the succeeding arguments as usernames or UIDs.

-V, --version

Display version information and exit.

-h, --help

Display help text and exit.

CHRT: sirve para la planificación y la prioridad de un proceso

chrt -v -p

```
$ sudo renice -n -10 -p $$
2778 (process ID) prioridad anterior 0, nueva prioridad -10
$ sudo chrt -f -p 12 $$
$ chrt -p $$
política actual de planificación del pid 2778: SCHED_FIFO
política actual de planificación del pid 2778: 12
```

Ejercicio 2. Escribir un programa que muestre la política de planificación (como cadena) y la prioridad del proceso actual, además de mostrar los valores máximo y mínimo de la prioridad para la política de planificación.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sched.h>

int main(int argc, char **argv) {
    int sched_policy = sched_getscheduler(0);

    //Planificación
    switch (sched_policy) {
        case SCHED_OTHER:
            printf("SCHED_OTHER, ");
            break;
        case SCHED_FIFO:
            printf("SCHED_FIFO, ");
            break;
        case SCHED_RR:
            printf("SCHED_RR, ");
            break;
        default:
            printf("SCHED_ERROR, ");
            break;
    }

    //Max y min
    int max = sched_get_priority_max(sched_policy);
    int min = sched_get_priority_min(sched_policy);
    printf("MAX: %i - MIN: %i, ", max, min);

    //Prioridad
    struct sched_param p;
    sched_getparam(0, &p);
    printf("PRIORIDAD ACT: %i\n", p.sched_priority);
}
```

Ejercicio 3. Ejecutar el programa anterior en una *shell* con prioridad 12 y política de planificación SCHED_FIFO como la del ejercicio 1. ¿Cuál es la prioridad en este caso del programa? ¿Se heredan los atributos de planificación?

```
$ sudo chrt -f -p 12 $$
$ ./ej2
SCHED_FIFO, MAX: 99, MIN: 1, PRIORIDAD ACT: 12
```

Grupos de procesos y sesiones

Los grupos de procesos y sesiones simplifican la gestión que realiza la *shell*, ya que permite enviar de forma efectiva señales a un grupo de procesos (suspender, reanudar, terminar...). En esta sección veremos esta relación y estudiaremos el interfaz del sistema para controlarla.

Ejercicio 4. El comando `ps` es de especial importancia para ver los procesos del sistema y su estado. Estudiar la página de manual y:

- Mostrar todos los procesos del usuario actual en formato extendido.
- Mostrar los procesos del sistema, incluyendo el identificador del proceso, el identificador del grupo de procesos, el identificador de sesión, el estado y la línea de comandos.
- Observar el identificador de proceso, grupo de procesos y sesión de los procesos. ¿Qué identificadores comparten la *shell* y los programas que se ejecutan en ella? ¿Cuál es el identificador de grupo de procesos cuando se crea un nuevo proceso?

```
$ ps -u $USER -f : Mostrar todos los procesos del usuario actual en formato extendido
UID      PID  PPID  C  STIME TTY      TIME CMD
usuario+  874    1   0  nov21 ?    00:00:00 /lib/systemd/systemd --user
usuario+  875   874   0  nov21 ?    00:00:00 (sd-pam)
usuario+  892   874   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/pulseaudio --daemonize=no
--log-target=journal
usuario+  895    1   0  nov21 ?    00:00:03 /usr/bin/gnome-keyring-daemon --daemonize --login
usuario+  898   858   0  nov21 ?    00:00:03 lxqt-session
usuario+  914   874   0  nov21 ?    00:00:03 /usr/bin/dbus-daemon --session --address=systemd:
--nofork --nopidfile --systemd-activation --syslog-only
usuario+  949    1   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/VBoxClient --clipboard
usuario+  950   949   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/VBoxClient --clipboard
usuario+  961    1   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/VBoxClient --seamless
usuario+  962   961   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/VBoxClient --seamless
usuario+  968    1   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/VBoxClient --draganddrop
usuario+  969   968   0  nov21 ?    00:01:54 /usr/bin/VBoxClient --draganddrop
usuario+  976    1   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/VBoxClient --vmsvga
usuario+  977   976   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/VBoxClient --vmsvga
usuario+  980   898   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/bin/ssh-agent /usr/bin/im-launch env
LXQT_DEFAULT_OPENBOX_CONFIG=/etc/xdg/xdg-Lubuntu/openbox/lxqt-rc.xml
/usr/bin/startlxqt
usuario+  998   898   0  nov21 ?    00:00:04 /usr/bin/openbox --config-file
/home/usuario/.config/openbox/lxqt-rc.xml
usuario+ 1001    1   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/libexec/at-spi-bus-launcher --launch-immediately
usuario+ 1003    1   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/libexec/geoclue-2.0/demos/agent
usuario+ 1008  1001   0  nov21 ?    00:00:01 /usr/bin/dbus-daemon
--config-file=/usr/share/defaults/at-spi2/accessibility.conf --nofork --print-address 3
usuario+ 1017   898   0  nov21 ?    00:00:02 /usr/bin/lxqt-globalkeysd
usuario+ 1019   874   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/libexec/gvfsd
usuario+ 1020   898   0  nov21 ?    00:00:02 /usr/bin/lxqt-notificationd
usuario+ 1025   874   0  nov21 ?    00:00:00 /usr/libexec/gvfsd-fuse /run/user/1000/gvfs -f -o
big_writes
usuario+ 1032   898   0  nov21 ?    00:00:40 /usr/bin/lxqt-panel
usuario+ 1033   898   0  nov21 ?    00:00:02 /usr/bin/lxqt-policykit-agent
usuario+ 1036   898   0  nov21 ?    00:00:03 /usr/bin/lxqt-runner
usuario+ 1038    1   0  nov21 ?    00:00:05 /usr/bin/xscreensaver -no-splash
usuario+ 1041    1   0  nov21 ?    00:00:01 /usr/bin/python3
/usr/share/system-config-printer/applet.py
```

```

usuario+ 1057 1 0 nov21 ? 00:00:00 /bin/sh
/usr/lib/lubuntu-update-notifier/lubuntu-upg-notifier.sh
usuario+ 1093 1019 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfsd-trash --spawner :1.8
/org/gtk/gvfs/exec_spaw/0
usuario+ 1107 874 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfs-udisks2-volume-monitor
usuario+ 1113 874 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfs-mtp-volume-monitor
usuario+ 1117 874 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfs-gphoto2-volume-monitor
usuario+ 1121 874 0 nov21 ? 00:00:02 /usr/libexec/gvfs-afc-volume-monitor
usuario+ 1128 874 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfs-goa-volume-monitor
usuario+ 1153 898 0 nov21 ? 00:00:04 /usr/bin/lxqt-powermanagement
usuario+ 1155 1 0 nov21 ? 00:00:04 /usr/bin/clipper
usuario+ 1157 1 0 nov21 ? 00:00:02 /usr/bin/nm-tray
usuario+ 1395 1 0 nov21 ? 00:00:04 /usr/libexec/at-spi2-registryd --use-gnome-session
usuario+ 1479 874 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/bin/gnome-keyring-daemon --start
--foreground --components=secrets
usuario+ 1499 1019 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfsd-network --spawner :1.8
/org/gtk/gvfs/exec_spaw/1
usuario+ 1509 874 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/dconf-service
usuario+ 1518 1019 0 nov21 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfsd-dnssd --spawner :1.8
/org/gtk/gvfs/exec_spaw/3
usuario+ 2775 1 0 nov21 ? 00:01:11 /usr/bin/qterminal
usuario+ 2778 2775 0 nov21 pts/0 00:00:00 /bin/bash
usuario+ 6415 874 0 04:10 ? 00:00:00 /usr/libexec/gvfsd-metadata
usuario+ 10335 1057 0 10:55 ? 00:00:00 sleep 3600
usuario+ 10337 1 0 10:55 ? 00:00:13 /usr/share/code/code --no-sandbox --unity-launch
usuario+ 10339 10337 0 10:55 ? 00:00:00 /usr/share/code/code --type=zygote --no-sandbox
usuario+ 10361 10337 0 10:55 ? 00:00:17 /usr/share/code/code --type=gpu-process
--field-trial-handle=6694135585693413256,15008579315086192752,131072
--disable-features=LayoutNG,
usuario+ 10375 10337 0 10:55 ? 00:00:00 /usr/share/code/code --type=utility
--field-trial-handle=6694135585693413256,15008579315086192752,131072
--disable-features=LayoutNG,Pict
usuario+ 10383 10337 3 10:55 ? 00:01:19 /usr/share/code/code --type=renderer
--disable-color-correct-rendering --no-sandbox
--field-trial-handle=6694135585693413256,150085793150
usuario+ 10412 10383 0 10:56 pts/1 00:00:00 /bin/bash
usuario+ 10414 10337 0 10:56 ? 00:00:02 /usr/share/code/code --type=renderer
--disable-color-correct-rendering --no-sandbox
--field-trial-handle=6694135585693413256,150085793150
usuario+ 10429 10383 0 10:56 ? 00:00:09 /usr/share/code/code --inspect-port=0
/usr/share/code/resources/app/out/bootstrap-fork --type=extensionHost
usuario+ 10455 10383 0 10:56 ? 00:00:00 /usr/share/code/code
/usr/share/code/resources/app/out/bootstrap-fork --type=watcherService
usuario+ 10481 10429 0 10:56 ? 00:00:05
/home/usuario/.vscode/extensions/ms-vscode.cpptools-1.0.1/bin/cpptools
usuario+ 10689 10481 0 11:32 ? 00:00:00
/home/usuario/.vscode/extensions/ms-vscode.cpptools-1.0.1/bin/cpptools-srv 10481 1
usuario+ 10729 2778 0 11:39 pts/0 00:00:00 ps -u usuario -f

```

\$ ps -eo pid,gid,sid,s,command : Mostrar los procesos del sistema, incluyendo PID, del grupo, la sesión, el estado y la línea de comandos

```

PID  GID  SID S COMMAND
1    0    1 S /sbin/init splash
2    0    0 S [kthreadd]
3    0    0 I [rcu_gp]
4    0    0 I [rcu_par_gp]
6    0    0 I [kworker/0:0H-kblockd]

```

```

 9  0  0 I [mm_percpu_wq]
10  0  0 S [ksoftirqd/0]
11  0  0 R [rcu_sched]
12  0  0 S [migration/0]
13  0  0 S [idle_inject/0]
14  0  0 S [cpuhp/0]
15  0  0 S [kdevtmpfs]
16  0  0 I [netns]
17  0  0 S [rcu_tasks_kthre]
18  0  0 S [kauditd]
19  0  0 S [khungtaskd]
20  0  0 S [oom_reaper]
21  0  0 I [writeback]
22  0  0 S [kcompactd0]
23  0  0 S [ksmd]
24  0  0 S [khugepaged]
70  0  0 I [kintegrityd]
71  0  0 I [kblockd]
72  0  0 I [blkcg_punt_bio]
73  0  0 I [tpm_dev_wq]
74  0  0 I [ata_sff]
75  0  0 I [md]
76  0  0 I [edac-poller]
77  0  0 I [devfreq_wq]
78  0  0 S [watchdogd]
81  0  0 S [kswapd0]
82  0  0 S [ecryptfs-kthrea]
84  0  0 I [kthrotld]
85  0  0 I [acpi_thermal_pm]
86  0  0 S [scsi_eh_0]
87  0  0 I [scsi_tmf_0]
88  0  0 S [scsi_eh_1]
89  0  0 I [scsi_tmf_1]
91  0  0 I [vfio-irqfd-clea]
93  0  0 I [ipv6_addrconf]
102 0  0 I [kstrp]
105 0  0 I [kworker/u3:0]
118 0  0 I [charger_manager]
119 0  0 I [kworker/0:1H-kblockd]
159 0  0 S [scsi_eh_2]
161 0  0 I [scsi_tmf_2]
163 0  0 I [cryptd]
169 0  0 S [irq/18-vmwgfx]
171 0  0 I [ttm_swap]
236 0  0 S [jbd2/sda1-8]
237 0  0 I [ext4-rsv-conver]
281 0 281 S /lib/systemd/systemd-journald
314 0 314 S /lib/systemd/systemd-udevd
359 103 359 S /lib/systemd/systemd-resolved
363 0 363 S /usr/sbin/haveged --Foreground --verbose=1 -w 1024
370 0 370 S /usr/lib/accountsservice/accounts-daemon
371 0 371 S /usr/sbin/acpid
375 120 375 S avahi-daemon: running [usuario-virtualbox.local]
377 0 377 S /usr/sbin/cron -f
379 0 379 S /usr/sbin/cupsd -l
380 106 380 S /usr/bin/dbus-daemon --system --address=systemd: --nofork --nopidfile
--systemd-activation --syslog-only

```

```

381 0 381 S /usr/sbin/NetworkManager --no-daemon
383 0 383 S /usr/sbin/dundee -n
392 0 392 S /usr/bin/python3 /usr/bin/networkd-dispatcher --run-startup-triggers
395 0 395 S /usr/sbin/ofonod -n
398 0 398 S /usr/lib/policykit-1/polkitd --no-debug
409 110 409 S /usr/sbin/rsyslogd -n -iNONE
412 0 412 S /lib/systemd/systemd-logind
416 0 416 S /usr/lib/udisks2/udisksd
423 0 423 S /sbin/wpa_supplicant -u -s -O /run/wpa_supplicant
435 120 375 S avahi-daemon: chroot helper
456 7 379 S /usr/lib/cups/notifier/dbus dbus://
461 0 461 S /usr/sbin/cups-browsed
475 0 0 I [iprt-VBoxWQueue]
476 0 476 S /usr/sbin/ModemManager --filter-policy=strict
507 0 506 S /usr/sbin/VBoxService
522 0 522 S /usr/bin/python3
/usr/share/unattended-upgrades/unattended-upgrade-shutdown --wait-for-signal
556 123 556 S /usr/bin/whoopsie -f
561 4 561 S /usr/sbin/kerneloops --test
563 4 563 S /usr/sbin/kerneloops
790 0 790 S /usr/bin/sddm
808 0 808 R /usr/lib/xorg/Xorg -nolisten tcp -auth
/var/run/sddm/{772ad5eb-6b15-4743-ab21-282b6a144b1f} -background none -noreset -displayfd
17 -seat seat0 vt1
848 116 848 S /usr/libexec/rtkit-daemon
854 0 854 S /usr/lib/bluetooth/bluetoothd
858 0 790 S /usr/lib/x86_64-linux-gnu/sddm/sddm-helper --socket
/tmp/sddm-authafb6cbd3-fcbb-4300-9968-abd8384819b7 --id 1 --start env
LXQT_DEFAULT_OPENBOX_CONFIG="/etc/xdg/xdg-L
874 1001 874 S /lib/systemd/systemd --user
875 1001 874 S (sd-pam)
892 1001 892 S /usr/bin/pulseaudio --daemonize=no --log-target=journal
895 1001 894 S /usr/bin/gnome-keyring-daemon --daemonize --login
898 1001 790 S lxqt-session
914 1001 914 S /usr/bin/dbus-daemon --session --address=systemd: --nofork --nopidfile
--systemd-activation --syslog-only
949 1001 948 S /usr/bin/VBoxClient --clipboard
950 1001 948 S /usr/bin/VBoxClient --clipboard
961 1001 960 S /usr/bin/VBoxClient --seamless
962 1001 960 S /usr/bin/VBoxClient --seamless
968 1001 967 S /usr/bin/VBoxClient --draganddrop
969 1001 967 S /usr/bin/VBoxClient --draganddrop
976 1001 975 S /usr/bin/VBoxClient --vmsvga
977 1001 975 S /usr/bin/VBoxClient --vmsvga
980 1001 980 S /usr/bin/ssh-agent /usr/bin/im-launch env
LXQT_DEFAULT_OPENBOX_CONFIG=/etc/xdg/xdg-Lubuntu/openbox/lxqt-rc.xml
/usr/bin/startlxqt
998 1001 790 S /usr/bin/openbox --config-file /home/usuarioso/.config/openbox/lxqt-rc.xml
1001 1001 1000 S /usr/libexec/at-spi-bus-launcher --launch-immediately
1003 1001 1002 S /usr/libexec/geoclue-2.0/demos/agent
1008 1001 1000 S /usr/bin/dbus-daemon
--config-file=/usr/share/defaults/at-spi2/accessibility.conf --nofork --print-address 3
1017 1001 790 S /usr/bin/lxqt-globalkeysd
1019 1001 1019 S /usr/libexec/gvfsd
1020 1001 790 S /usr/bin/lxqt-notificationd
1025 1001 1019 S /usr/libexec/gvfsd-fuse /run/user/1000/gvfs -f -o big_writes
1032 1001 790 S /usr/bin/lxqt-panel

```

```

1033 1001 790 S /usr/bin/lxqt-policykit-agent
1036 1001 790 S /usr/bin/lxqt-runner
1038 1001 1037 S /usr/bin/xscreensaver -no-splash
1041 1001 1040 S /usr/bin/python3 /usr/share/system-config-printer/applet.py
1057 1001 1056 S /bin/sh /usr/lib/lubuntu-update-notifier/lubuntu-upg-notifier.sh
1093 1001 1019 S /usr/libexec/gvfsd-trash --spawner :1.8 /org/gtk/gvfs/exec_spaw/0
1107 1001 1107 S /usr/libexec/gvfs-udisks2-volume-monitor
1113 1001 1113 S /usr/libexec/gvfs-mtp-volume-monitor
1117 1001 1117 S /usr/libexec/gvfs-gphoto2-volume-monitor
1121 1001 1121 S /usr/libexec/gvfs-afc-volume-monitor
1128 1001 1128 S /usr/libexec/gvfs-goa-volume-monitor
1142 0 1142 S /usr/lib/upower/upowerd
1153 1001 790 S /usr/bin/lxqt-powermanagement
1155 1001 1154 S /usr/bin/clipper
1157 1001 1156 S /usr/bin/nm-tray
1395 1001 1000 S /usr/libexec/at-spi2-registryd --use-gnome-session
1479 1001 914 S /usr/bin/gnome-keyring-daemon --start --foreground --components=secrets
1499 1001 1019 S /usr/libexec/gvfsd-network --spawner :1.8 /org/gtk/gvfs/exec_spaw/1
1509 1001 914 S /usr/libexec/dconf-service
1518 1001 1019 S /usr/libexec/gvfsd-dnssd --spawner :1.8 /org/gtk/gvfs/exec_spaw/3
2775 1001 2774 R /usr/bin/qterminal
2778 1001 2778 S /bin/bash
6415 1001 6415 S /usr/libexec/gvfsd-metadata
9459 0 0 I [kworker/0:1-events]
9473 0 9473 S /usr/libexec/fwupd/fwupd
9882 0 0 R [kworker/u2:0-events_unbound]
10225 0 0 I [kworker/0:2-events]
10335 1001 1056 S sleep 3600
10337 1001 10336 S /usr/share/code/code --no-sandbox --unity-launch
10339 1001 10336 S /usr/share/code/code --type=zygote --no-sandbox
10361 1001 10336 S /usr/share/code/code --type=gpu-process
--field-trial-handle=6694135585693413256,15008579315086192752,131072
--disable-features=LayoutNG,PictureInPicture,SpareRender
10375 1001 10336 S /usr/share/code/code --type=utility
--field-trial-handle=6694135585693413256,15008579315086192752,131072
--disable-features=LayoutNG,PictureInPicture,SpareRendererFo
10383 1001 10336 S /usr/share/code/code --type=renderer --disable-color-correct-rendering
--no-sandbox --field-trial-handle=6694135585693413256,15008579315086192752,131072
--disable-fe
10412 1001 10412 S /bin/bash
10414 1001 10336 S /usr/share/code/code --type=renderer --disable-color-correct-rendering
--no-sandbox --field-trial-handle=6694135585693413256,15008579315086192752,131072
--disable-fe
10429 1001 10336 S /usr/share/code/code --inspect-port=0
/usr/share/code/resources/app/out/bootstrap-fork --type=extensionHost
10455 1001 10336 S /usr/share/code/code /usr/share/code/resources/app/out/bootstrap-fork
--type=watcherService
10481 1001 10336 S
/home/usuario/.vscode/extensions/ms-vscode.cpptools-1.0.1/bin/cpptools
10649 0 0 R [kworker/u2:1+events_unbound]
10689 1001 10336 S
/home/usuario/.vscode/extensions/ms-vscode.cpptools-1.0.1/bin/cpptools-srv 10481 1
10701 0 0 I [kworker/u2:3-flush-8:0]
10730 1001 2778 R ps -eo pid,gid,sid,s,command

```

Comparten el GID (1001). El SID del nuevo proceso es el PID(y el SID) de la shell.

Ejercicio 5. Escribir un programa que muestre los identificadores del proceso: identificador de proceso, de proceso padre, de grupo de procesos y de sesión. Mostrar además el número máximo de ficheros que puede abrir el proceso y el directorio de trabajo actual.

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sched.h>
#include <sys/resource.h>
#include <sys/time.h>

int main() {
    printf("PID: %i\n", getpid());
    printf("PPID: %i\n", getppid());
    printf("GID: %i\n", getpgid(getpid()));
    printf("SID: %i\n", getsid(getpid()));

    struct rlimit param;
    if (getrlimit(RLIMIT_NOFILE, &param) == -1) {
        perror("ERROR RLIMIT");
        return -1;
    }
    printf("MAX FICHEROS: %ld\n", param.rlim_max);

    char *path = (char*)malloc(sizeof(char)*(4096 + 1));
    getcwd(path, 4096 + 1);
    printf("DIRECTORIO: %s\n", path);
    free (path);

    return 0;
}

$ ./ej5
PID: 11050
PPID: 2778
GID: 11050
SID: 2778
MAX FICHEROS: 1048576
DIRECTORIO: /home/usuario/Desktop/ASOR/PRACTICA 3
```

Ejercicio 6. Un demonio es un proceso que se ejecuta en segundo plano para proporcionar un servicio. Normalmente, un demonio está en su propia sesión y grupo. Para garantizar que es posible crear la sesión y el grupo, el demonio crea un nuevo proceso para ejecutar la lógica del servicio y crear la nueva sesión. Escribir una plantilla de demonio (creación del nuevo proceso y de la sesión) en el que únicamente se muestren los atributos del proceso (como en el ejercicio anterior). Además, fijar el directorio de trabajo del demonio a /tmp.

¿Qué sucede si el proceso padre termina antes que el hijo (observar el PPID del proceso hijo)? ¿Y si el proceso que termina antes es el hijo (observar el estado del proceso hijo con ps)?

Nota: Usar `sleep(3)` o `pause(3)` para forzar el orden de finalización deseado.

```

#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sched.h>
#include <sys/resource.h>
#include <sys/time.h>

void mostrarAtributos(char *proceso) {
    printf("[%s] PID: %i\n", proceso, getpid());
    printf("[%s] PPID: %i\n", proceso, getppid());
    printf("[%s] GID: %i\n", proceso, getpgid(getpid()));
    printf("[%s] SID: %i\n", proceso, getsid(getpid()));

    struct rlimit param;
    getrlimit(RLIMIT_NOFILE, &param);
    printf("[%s] MAX FICHEROS: %ld\n", proceso, param.rlim_max);

    char *path = (char*)malloc(sizeof(char)*(4096 + 1));
    getcwd(path, 4096 + 1);
    printf("[%s] DIRECTORIO: %s\n", proceso, path);
    free (path);
}

int main(){
    pid_t pid = fork();
    switch(pid){
        case -1: //Error
            perror("fork");
            exit(-1);
        case 0: //Hijo
            chdir("/tmp");
            setsid();
            //sleep(10); //1
            printf("Proceso Hijo %i -> Padre: %i\n",getpid(),getppid());
            mostrarAtributos("Hijo");
            exit(0);
        default:
            sleep(10); //2
            printf("Proceso Padre %i\n",getpid());
            mostrarAtributos("Padre");
            exit(0);
            break;
    }

    return 0;
}

//Acaba antes el padre descomentando 1
Proceso Padre 11137
[Padre] PID: 11137
[Padre] PPID: 2778
[Padre] GID: 11137
[Padre] SID: 2778
[Padre] MAX FICHEROS: 1048576
[Padre] DIRECTORIO: /home/usuario/Desktop/ASOR/PRACTICA 3
Proceso Hijo 11138 -> Padre: 1

```

```

[Hijo] PID: 11138
[Hijo] PPID: 1
[Hijo] GID: 11138
[Hijo] SID: 11138
[Hijo] MAX FICHEROS: 1048576
[Hijo] DIRECTORIO: /tmp

//Acaba antes el hijo descomentando 2
Proceso Hijo 11163 -> Padre: 11162
[Hijo] PID: 11163
[Hijo] PPID: 11162
[Hijo] GID: 11163
[Hijo] SID: 11163
[Hijo] MAX FICHEROS: 1048576
[Hijo] DIRECTORIO: /tmp
Proceso Padre 11162 -> Padre: 2778
[Padre] PID: 11162
[Padre] PPID: 2778
[Padre] GID: 11162
[Padre] SID: 2778
[Padre] MAX FICHEROS: 1048576
[Padre] DIRECTORIO: /home/usuario/Desktop/ASOR/PRACTICA 3

```

Si el padre termina antes el hijo se queda huérfano y el ppid lo recoge la shell o init
Si el hijo termina antes

Ejecución de programas

Ejercicio 7. Escribir dos versiones, una con `system(3)` y otra con `execvp(3)`, de un programa que ejecute otro programa que se pasará como argumento por línea de comandos. En cada caso, se debe imprimir la cadena “El comando terminó de ejecutarse” después de la ejecución. ¿En qué casos se imprime la cadena? ¿Por qué?

Nota: Considerar cómo deben pasarse los argumentos en cada caso para que sea sencilla la implementación. Por ejemplo: ¿qué diferencia hay entre `./ej7 ps -el` y `./ej7 “ps -el”`?

CON EXEC:

```

#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>

int main(int argc, char **argv){
    if (argc < 2) {
        printf("ERROR: Tienes que pasar el comando.\n");
        return -1;
    }

    //Ejecutamos el comando correspondiente
    if (execvp(argv[1], argv + 1) == -1) {

```

```

    printf("ERROR: Ejecución incorrecto\n");
}
printf("El comando terminó de ejecutarse.\n");

return 0;
}

```

CON SYSTEM

```

#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>

int main(int argc, char **argv){
    if (argc < 2) {
        printf("ERROR: Tienes que pasar el comando.\n");
        return -1;
    }

    int cmdSize = 1;
    for (int i = 1; i < argc; i++)
        cmdSize += strlen(argv[i]) + 1;
    char *cmd = (char *)malloc(sizeof(char)*cmdSize);
    strcpy(cmd, "");

    //Concatenamos los argumentos
    for (int i = 1; i < argc; i++) {
        strcat(cmd, argv[i]);
        strcat(cmd, " ");
    }

    //Ejecutamos el comando correspondiente
    if (system(cmd) == -1) {
        printf("ERROR: Ejecución incorrecta.\n");
    }
    printf("El comando terminó de ejecutarse.\n");

    return 0;
}

```

La cadena solo se imprime cuando se usa system porque al ejecutar exec sustituye la imagen del programa a la imagen del programa que hemos pasado por argumento

Si pasamos ps -el estamos pasando dos argumentos y si se quiere ejecutar como system habría que unirlos. Si pasamos "ps -el" estamos pasando un único string y nos permitie ejecutar directamente el comando system sin unirlo

Ejercicio 8. Usando la versión con `execvp(3)` del ejercicio 7 y la plantilla de demonio del ejercicio 6, escribir un programa que ejecute cualquier programa como si fuera un demonio. Además, redirigir los flujos estándar asociados al terminal usando `dup2(2)`:

- La salida estándar al fichero `/tmp/daemon.out`.
- La salida de error estándar al fichero `/tmp/daemon.err`.
- La entrada estándar a `/dev/null`.

Comprobar que el proceso sigue en ejecución tras cerrar la *shell*.

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sched.h>
#include <sys/resource.h>
#include <sys/time.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>

int main(int argc, char **argv){
    if (argc < 2) {
        printf("ERROR: Tienes que pasar el comando.\n");
        return -1;
    }

    pid_t pid = fork();

    switch(pid){
        case -1: //Error
            perror("fork");
            exit(-1);

        case 0: //Hijo
            setsid(); //Creamos una nueva sesión
            chdir("/tmp");

            int fdout = open("/tmp/daemon.out", O_CREAT | O_RDWR, 0777);
            int fderr = open("/tmp/daemon.err", O_CREAT | O_RDWR, 0777);
            int fdnull = open("/dev/null", O_CREAT | O_RDWR, 0777);
            int fd2 = dup2(fdout, 1);
            int fd3 = dup2(fderr, 2);
            int fd4 = dup2(fdnull, 0);

            //Ejecutamos el comando correspondiente
            if (execvp(argv[1], argv + 1) == -1) {
                printf("ERROR: Ejecución incorrecta\n");
                exit(-1);
            }
            printf("El comando terminó de ejecutarse.\n");
            break;
    }

    return 0;
}
```

```
$ ./ej8 ps -el
$ cat /tmp/daemon.out
F S UID PID PPID C PRI NI ADDR SZ WCHAN TTY TIME CMD
4 S 0 1 0 0 80 0 - 25472 - ? 00:00:03 systemd
1 S 0 2 0 0 80 0 - 0 - ? 00:00:00 kthreadd
1 I 0 3 2 0 60 -20 - 0 - ? 00:00:00 rcu_gp
.....
```

Señales

Ejercicio 9. El comando `kill(1)` permite enviar señales a un proceso o grupo de procesos por su identificador (`pkill` permite hacerlo por nombre de proceso). Estudiar la página de manual del comando y las señales que se pueden enviar a un proceso.

KILL

NAME

`kill` - send a signal to a process

SYNOPSIS

`kill [options] <pid> [...]`

DESCRIPTION

The default signal for `kill` is `TERM`. Use `-l` or `-L` to list available signals. Particularly useful signals include `HUP`, `INT`, `KILL`, `STOP`, `CONT`, and `0`. Alternate signals may be specified in three ways: `-9`, `-SIGKILL` or `-KILL`. Negative PID values may be used to choose whole process groups; see the `PGID` column in `ps` command output. A PID of `-1` is special; it indicates all processes except the `kill` process itself and `init`.

OPTIONS

`<pid> [...]`

Send signal to every `<pid>` listed.

`-<signal>`

`-s <signal>`

`--signal <signal>`

Specify the signal to be sent. The signal can be specified by using name or number. The behavior of signals is explained in `signal(7)` manual page.

`-l, --list [signal]`

List signal names. This option has optional argument, which will convert signal number to signal name, or other way round.

`-L, --table`

List signal names in a nice table.

PKILL

NAME

`pgrep`, `pkill` - look up or signal processes based on name and other attributes

SYNOPSIS

`pgrep [options] pattern`

`pkill [options] pattern`

DESCRIPTION

pgrep looks through the currently running processes and lists the process IDs which match the selection criteria to stdout. All the criteria have to match. For example,

```
$ pgrep -u root sshd
```

will only list the processes called sshd AND owned by root. On the other hand,

```
$ pgrep -u root,daemon
```

will list the processes owned by root OR daemon.

pkill will send the specified signal (by default SIGTERM) to each process instead of listing them on stdout.

OPTIONS

-signal

--signal signal

Defines the signal to send to each matched process. Either the numeric or the symbolic signal name can be used. (pkill only.)

-c, --count

Suppress normal output; instead print a count of matching processes. When count does not match anything, e.g. returns zero, the command will return non-zero value.

-d, --delimiter delimiter

Sets the string used to delimit each process ID in the output (by default a newline).

(pgrep only.)

-f, --full

The pattern is normally only matched against the process name. When -f is set, the full command line is used.

-g, --pgroup pgrp,...

Only match processes in the process group IDs listed. Process group 0 is translated into pgrep's or pkill's own process group.

-G, --group gid,...

Only match processes whose real group ID is listed. Either the numerical or symbolical value may be used.

-i, --ignore-case

Match processes case-insensitively.

-l, --list-name

List the process name as well as the process ID. (pgrep only.)

-a, --list-full

List the full command line as well as the process ID. (pgrep only.)

-n, --newest

Select only the newest (most recently started) of the matching processes.

-o, --oldest

Select only the oldest (least recently started) of the matching processes.

-P, --parent ppid,...

Only match processes whose parent process ID is listed.

-s, --session sid,...

Only match processes whose process session ID is listed. Session ID 0 is translated into pgrep's or pkill's own session ID.

-t, --terminal term,...

Only match processes whose controlling terminal is listed. The terminal name should be specified without the "/dev/" prefix.

-u, --euid euid,...

Only match processes whose effective user ID is listed. Either the numerical or symbolical value may be used.

-U, --uid uid,...

Only match processes whose real user ID is listed. Either the numerical or symbolical

value may be used.

-v, --inverse

Negates the matching. This option is usually used in pgrep's context. In pkill's context the short option is disabled to avoid accidental usage of the option.

-w, --lightweight

Shows all thread ids instead of pids in pgrep's context. In pkill's context this option is disabled.

-x, --exact

Only match processes whose names (or command line if -f is specified) exactly match the pattern.

-F, --pidfile file

Read PID's from file. This option is perhaps more useful for pkill than pgrep.

-L, --logpidfile

Fail if pidfile (see -F) not locked.

-r, --runstates D,R,S,Z,...

Match only processes which match the process state.

--ns pid

Match processes that belong to the same namespaces. Required to run as root to match processes from other users. See --nslist for how to limit which namespaces to match.

--nslist name,...

Match only the provided namespaces. Available namespaces: ipc, mnt, net, pid, user, uts.

\$kill -s #Manda una señal: sustituir s por un número según el tipo de señal
\$kill -l #Lista todas las señales

Ejercicio 10. En un terminal, arrancar un proceso de larga duración (ej. `sleep 600`). En otra terminal, enviar diferentes señales al proceso, comprobar el comportamiento. Observar el código de salida del proceso. ¿Qué relación hay con la señal enviada?

TERMINAL 1:

- *SIGKILL (9): Terminación brusca*

\$ kill -9 11988

- *SIGTRAP (5): Ejecución paso a paso, enviada después de cada instrucción*

\$ kill -5 11990

- *SIGHUP (1): Desconexión de terminal*

\$ kill -1 12080

- *SIGSTOP (19): Parar proceso. No se puede capturar, bloquear o ignorar*

\$ kill -19 12080

- *SIGINT(2): Interrupción del proceso*

\$ kill -2 12084

TERMINAL 2:

\$ sleep 600

Terminado (killed)

\$ sleep 600

«trap» para punto de parada/seguimiento ('core' generado)

\$ sleep 600

Colgar (hangup)

\$ sleep 600

[1]+ Detenido sleep 600

\$ sleep 600

\$

Ejercicio 11. Escribir un programa que bloquee las señales SIGINT y SIGTSTP. Después de bloquearlas el programa debe suspender su ejecución con `sleep(3)` un número de segundos que se obtendrán de la variable de entorno `SLEEP_SECS`. Al despertar, el proceso debe informar de si recibió la señal SIGINT y/o SIGTSTP. En este último caso, debe desbloquearla con lo que el proceso se detendrá y podrá ser reanudado en la *shell* (imprimir una cadena antes de finalizar el programa para comprobar este comportamiento).

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
#include <stdlib.h>
#include <sched.h>
#include <sys/resource.h>
#include <sys/time.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>

int main() {
    sigset_t set;
    //Inicializamos un conjunto de señales y añadimos las señales int y tstp
    sigemptyset(&set);
    sigaddset(&set, SIGINT);
    sigaddset(&set, SIGTSTP);
    //Bloqueamos las señales
    sigprocmask(SIG_BLOCK, &set, NULL);

    /*NO FUNCIONA: da violación de segmento
    //Variable de entorno
    char* sleep_secs = getenv("SLEEP_SECS");
    int secs = atoi(sleep_secs);
    */

    int secs = 10;
    printf("Durmiendo %d segundo(s)\n", secs);
    //Dormimos el proceso
    sleep(secs);

    //Comprobamos las señales pendientes
    sigset_t pend;
    sigpending(&pend);

    if (sigismember(&pend, SIGINT) == 1) {
        printf("Recibida la señal SIGINT\n");
    }
    if (sigismember(&pend, SIGTSTP) == 1) {
        printf("Recibida la señal SIGTSTP\n");
    }
    sigprocmask(SIG_UNBLOCK, &set, NULL);

    printf("Cadena de prueba\n");
```

```
    return 0;
}

$ ./ej11
Durmiendo 10 segundo(s)
Cadena de prueba
```

Ejercicio 12. Escribir un programa que instale un manejador para las señales SIGINT y SIGTSTP. El manejador debe contar las veces que ha recibido cada señal. El programa principal permanecerá en un bucle que se detendrá cuando se hayan recibido 10 señales. El número de señales de cada tipo se mostrará al finalizar el programa.

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
#include <stdlib.h>
#include <sched.h>
#include <sys/resource.h>
#include <sys/time.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>

volatile int count_INT = 0;
volatile int count_TSTP = 0;

//Modificamos el modificador para que haga lo que queremos cuando recibe una señal: en este
//caso queremos ir sumando al contador
void handler(int signal){
    if (signal == SIGINT){
        count_INT++;
    }
    if (signal == SIGTSTP){
        count_TSTP++;
    }
}

int main(){
    struct sigaction act;
    sigaction(SIGINT, NULL, &act);
    act.sa_handler = handler;
    sigaction(SIGINT, &act, NULL);
    sigaction(SIGTSTP, NULL, &act);
    act.sa_handler = handler;
    sigaction(SIGTSTP, &act, NULL);

    sigset_t set;
    sigemptyset(&set);

    while (count_INT + count_TSTP < 10){
        sigsuspend(&set); //Espera a recibir una señal fuera conjunto set (que esta vacio)
        printf("Señal capturada\n");
    }
}
```

```

printf("Señales SIGINT capturadas: %i\n", count_INT);
printf("Señales SIGTSTP capturadas: %i\n", count_TSTP);

return 0;
}

```

TERMINAL 1:

```

$ ./ej12
Señales SIGINT capturadas: 10
Señales SIGTSTP capturadas: 1

```

TERMINAL 2: Señal 2 es SIGINT, Señal 19 es SIGTSTOP

```

$ kill -2 12482
$ kill -2 12482
$ kill -2 12482
$ kill -2 12482
$ kill -2 12482
$ kill -2 12482
$ kill -2 12482
$ kill -19 12482
$ kill -2 12482
$ kill -2 12482

```

Ejercicio 13. Escribir un programa que realice el borrado programado del propio ejecutable. El programa tendrá como argumento el número de segundos que esperará antes de borrar el fichero. El borrado del fichero se podrá detener si se recibe la señal SIGUSR1.

Nota: Usar `sigsuspend(2)` para suspender el proceso y la llamada al sistema apropiada para borrar el fichero.

```

#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
#include <stdlib.h>
#include <sched.h>
#include <sys/resource.h>
#include <sys/time.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>

volatile int SIGUSR1_received = 0;

void handler(int signal){
    if (signal == SIGUSR1){
        SIGUSR1_received = 1;
    }
}

int main(int argc, char **argv) {
    if (argc != 2) {
        printf("ERROR: Tienes que pasar los segundos!\n");
        return -1;
    }
}

```

```
sigset_t set;
sigemptyset(&set);
sigaddset(&set, SIGUSR1);
sigprocmask(SIG_UNBLOCK, &set, NULL);

struct sigaction act;
sigaction(SIGUSR1, NULL, &act);
act.sa_handler = handler;
sigaction(SIGUSR1, &act, NULL);

int secs = atoi(argv[1]);
sleep(secs);

if (SIGUSR1_received == 0) {
    unlink(argv[0]);
    printf("Fichero borrado!!\n");
} else {
    printf("No se ha borrado el fichero");
}

return 0;
}

-----

$ ./ej13 10
Fichero borrado!!
```