CH4 \ Graph Alogrithm

圖論相關的演算法

考題重點(目錄):

- 1. DFS(Cormen 版本)[code]
- 2. Minimum Spanning Tree[證明]
- 3. Shortest Path Problem
- 4. Flow Network[ex]
- 5. 其他問題

DFS 及其應用

- 一、Depth First Search 的目的為將 Graph 上的點,走訪過一次,以:若有未visit 的鄰居,則去 visit,若無,則退回上一步
- 二、DFS 時需要的變數

假設考慮某一點u

1. color(u): 目前 u 的狀態:

(1) white:初始值,尚未被 visit

(2) grey:被 visit,但未 finish

(3) black: 已 finish

2. d(u): discover time,即第一次被 visit 的時間

3. f(u): finish time,即 finish的時間

三、DFS的演算法(p4-6)

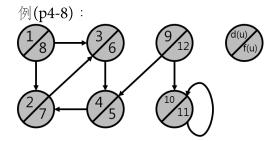
1. DFS(G): 自 G 中任一點起做 DFS

2. DFS-visist(u): 去 visit 點 u

程式:

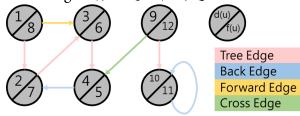
```
DFS(G)
     for each u 屬於 V[G]
         color(u) <- white; //初始化
     time <- 0;
               //Global clock, 記錄目前做到第幾步
     for each u 屬於 V[G]
         if(color(u)=white)
              DFS-visit(u); //Graph 中若有尚未 visit 的點,則 visit 之
DFS-visit(u)
     color(u) <- grey;
     time <- time+1;
     d(u) <- time; //被 visit 時的狀態設定
     for each v 屬於 adj(u);
          if(color(v) = white)
               DFS-visit(v);
                           //去 visit 尚未被 visit 的鄰居
     color(u) <- black;
     time <- time+1;
                 //已 finish 的狀態設定
     f(u) \leftarrow time;
```

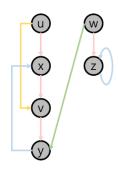
Time Complexity: Theta(V+E) //Cormen 寫法,但加入絕對值較佳 Note: 此為將 Graph 整個 Scan 一次的複雜度



四、DFS的應用:邊的分類

- 1. 對於一種 DFS 的過程,可將 Graph 上的邊,分成以下 4 類:
 - (1) Tree Edge: u 透過(u, v)去 visit v => (u, v)為 Tree Edge Note: 可將 visit 的過程表示成數個 DFS Tree
 - (2) Back Edge: 不為 Tree Edge, 但在 DFS Tree 上,由子孫->祖先的邊 (Self-loop 亦為此 Edge)
 - (3) Forward Edge: 從祖先->子孫的邊
 - (4) Cross Edge: 非上述三種的邊





- 2. 在實務上,可藉由觀察以下特性,在 DFS 時,那可完成邊的分類:
 - (1) Tree Edge: u(灰) -> v(白)
 - (2) Back Edge: u(灰) -> v(灰)
 - (3) Forward Edge : u(灰) -> $v(\mathbb{R})$, 且 d(u) < d(v)
 - (4) Cross Edge : $u(灰) \rightarrow v(黑)$,且 d(u) > d(v)

例(96 台大)(p4-12.2.3):

五、DFS 的應用:判斷 G 是否為 Acyclic 有 Back Edge ⇔ 有 Cycle

> 演算法: p4-14.2.4(94、99 台大) (在 DFS-visit(u)的 line 10~11 判斷是否有 Back Edge

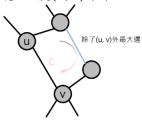
Time Complexity

1. 有向圖: Theta(V+E)

2. 無向圖: Theta(V) //在無向圖(只有 Tree/Back Edge)中,最多看到第 V 個邊,即知 其有 Cycle

Minimu Spanning Tree

一、假設(u, v)是G中 weight 最小的邊,則(u, v)必在G的某一個MST中證: 設(u, v)不在G的任一個MST中,則任取一個G的MST: T

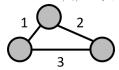


將(u, v)加入 T 中 , 形成一個 Cycle C , 令 e 為 C 中除了(u, v)外的 weight 最大邊 , 將 e 自 C 中去除 , 則形成一個 Spanning Tree T' , wt(T') <= wt(T) , 結論矛盾

< : 可靠出一個比 MST weight 更小的 ST => 與 T 為 MST 矛盾

=: 可造出一個有(u, v)的 MST => 與假設(u, v)不在任一 MST 矛盾

二、設(u, v)是 G 中第 2 小的邊,則(u, v)必在 G 的某一 MST 中證: 因為一個 Cycle 的邊數 >= 3 // 利用(u, v)為第 2 小的邊所以 C 中必有一個邊 e,其 weight >= (u, v)的 weight Note: G 中第 3 小的邊不一定在 G 的某一 MST 中



三、Kruskal's 演算法的正確性證明(p4-25.3.3)

概念:T:用 Kruskal 找出的 Spanning Tree

T': 真正的 MST

1. if $T=T' \Rightarrow ok$

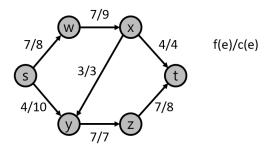
2. else => 必有邊在 T 有,但在 T'沒有

且其過程 weight 不會上升 => 可證 wt(T')=wt(T) => T 是 MST

Flow Network

- 一、Def: Flow Network 是一個有向圖 G=(V, E),滿足:
 - 1. 只有唯一一個 in-degree=0 的點 s(source)
 - 2. 只有唯一一個 out-degree=0 的點 t(sink)
 - 3. 對於每個邊 e 屬於 E, 定義一個 Capacity c(e)>=0 另外定義一個 Flow 函數 f(e),滿足:
 - 1. 對每個點而言,流入=流出
 - 2. 對每個邊而言, 0<=f(e)<=c(e)

例:



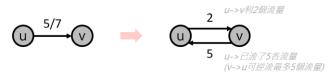
Input:一個 Flow Network G=(V, E)

Output:此 Network 的最大流量(source 流出流量和的最大值)

例:上例的 Network 的 Max-Flow 即為 11(即 7+4)

≡ Ford-Fulkerson

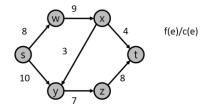
1. 使用 Residual Network 表示法



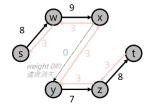
- 2. 自 s->t 找一條 path P , 令 P 上最小的 weight 為 a。順向 P 上的每個邊:weight-a;逆向 P 上的每個邊:weight+a
- 3. Ans=指向 s 的邊的 weight 和

Time Complexity: O(|f*| E) //|f*|為最大流量的值

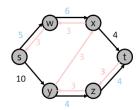
例:用Ford-Fulkerson



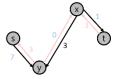
1. 第一條:



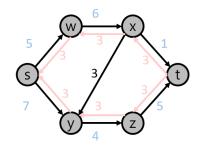
變成



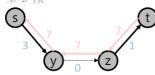
2. 第2條:



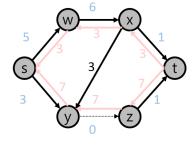
變成:



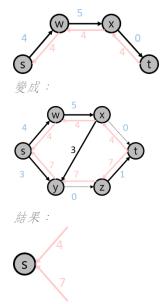
3. 第3條:



變成:



4. 第4條:



MAX-Flow = 7+4 = 11

Note:可利用求完 Max-Flow 的 Residual Network 求本來的 Flow Network 的 Min-cut

Min-cut:

—個 Graph 的 min-cut ∶ (s, t) 满足 ∶

1. S 聯集 T=V, 且 S 交集 T=0

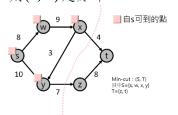
2. S->T 的邊的 weight 和,為所有 cut 中最小

在求完 Max-Flow 的 Residual Network 中,令

S:{自s可到的點}

 $T:\{$ 自s不可到的點 $\}$

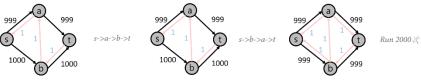
則(S, T)是原本 Flow Network 的 min-cut



Min-cut=(S, T), $\sharp \vdash S=\{s, w, x, y\} \setminus T=\{z, t\}$

四、Edmand-Karp

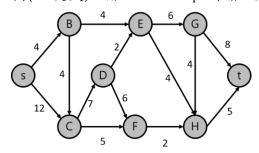
1. 因為 Ford-Fulkerson 在 worst case 下,可能會跑很久,即使 Network size 很小



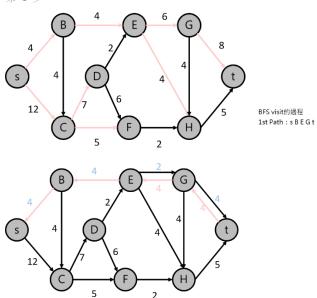
2. 和 Ford-Fulkerson 相同, 唯有在選自 s->t 的路徑時, 用 BFS 來選(自 s 做 BFS, 當 visit 到 t 時, 所產生 s->t 的路徑即為所求)

Time Complexity: O(VE²) //只和 Network size 有關

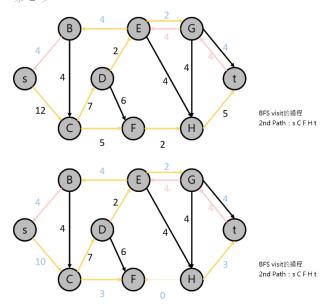
例(99 交大):用 Edmand-Karp,求前 2 次的 Augmenting Path



第1步:

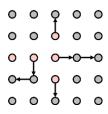


第2步:



例(100 台大)(p4-80.20):

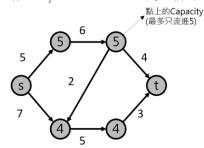
Escape Problem:給 n*n 的 grid, m 個起點,問 m 個人是否逃生成功



- 1. 。 找一條 Path 到
- 2. Path 彼此不可重複

Question:設計一個演算法解 Escape Problem

將 Escape Problem model 成一個"在點和邊均有 Capacity 的 Flow Network", 找 Max-Flow 的問題



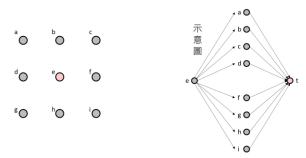
步驟如下:

- 1. 建立一個 source, 連接到 m 個起點
- 2. 建立一個 sink t,每個在邊上的點(共有 4n-4 個) 連到 t
- 3. 對每個 grid 邊(u, v), 在 Flow Network 上建立(u, v)和(v, u) 兩邊 //用有向圖模擬無向圖
- 4. 設每邊、每點的 Capacity 均為1

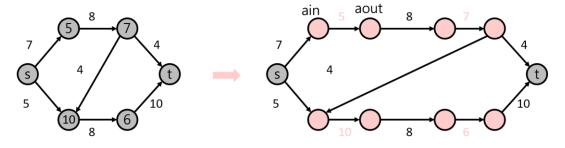
若 MAX Flow = m => m 個人均可逃出

<m=> 有人無法逃生

例:



Note:點、邊均有 Capacity 的 Flow Network 可以用傳統的 Flow Network 實現



其他問題

一、問題的要求即使有小變化,可能使其難度改變很大

Shortest Path Problem : P
 Longest Path Problem : NPC

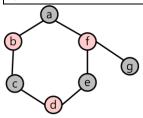
2. Min-cut : P
Max-cut :

3. Euler Circuit: P

Hamiltonian Cycle: NPC

二、同一個問題,若給的環境不相同,難度亦可能差很多

	Graph	Tree
找 Longest Path	NPC	Linear Time(p4-66.6)
找 Minimum Vertex Cover	NPC	Linear Time(p4-75.15)



Vertex-Cover: 點集,會和 Graph 上所有邊相連

{b, d, f}為 Minimum Vertex Cover