

Protokol

ISS/VSG Projekt 2021/22

David Chocholatý (xchoch09)

Obsah

1			2
	1.1	Úloha 1	2
	1.2	Úloha 2	3
	1.3	Úloha 3	4
	1.4	Úloha 4	5
	1.5	Úloha 5	5
	1.6	Úloha 6	6
	1.7	Úloha 7	7
		1.7.1 Koeficienty jednotlivých filtrů	8
		1.7.2 Impulzní odezvy jednotlivých filtrů	9
	1.8	Úloha 8	1
		1.8.1 Nulové body a póly jednotlivých filtrů	2
	1.9	Úloha 9	
		1.9.1 Frekvenční charakteristiky jednotlivých filtrů	4
		1.9.2 Ověření filtrace na správných frekvencích (spektogram)	
	1.10	Úloha 10	

1 Řešení

Projekt je řešen v jazyce *Python* za použití programu *Jupyter Notebook*. Veškěré zdrojové kódy se nacházejí v souboru *xchoch09.ipynb*.

1.1 Úloha 1

Vstupní signál je načten pomocí funkce read() implementované v modulu soundfile.

Informace o vstupním signálu:

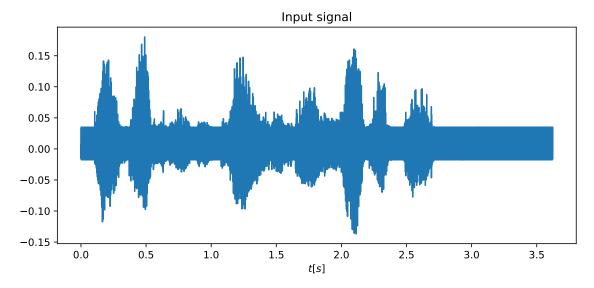
• Délka ve vzorcích: **57959 vzorků**

 \bullet Délka v sekundách: 3.6224375 s

• Minimální hodnota: -0.136749267578125

• Maximální hodnota: 0.180206298828125

Vstupní signál:



1.2 Úloha 2

Úsek zdrojového kódu pro ustřednění načteného signálu (odečtení od signálu jeho střední hodnoty) a normalizace do dynamického rozsahu -1 až 1 (dělení signálu maximem absolutní hodnoty):

```
# Center input signal
data = data - np.mean(data)

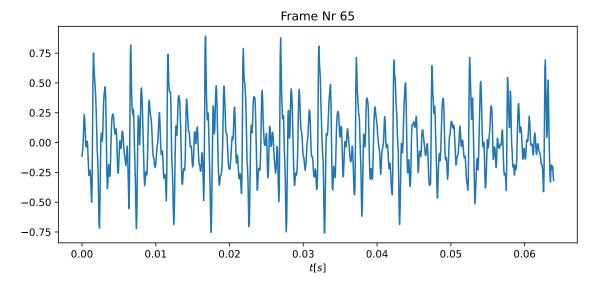
# Normalize signal to range -1, 1
data = data / max(np.max(data), abs(np.min(data)))
```

Dále je uveden zdrojový kód pro rozdělení signálů na rámce a jejich uložení do sloupců matice:

```
# Split signal into frames of size 1024 samples
# with 512 samples overlap
split_size = 1024
split_step = 512

data_seg=[data[i:i+split_size] for i in range(0,len(data),split_step)]
# Save frames as matrix columns
matrix = list(map(list, zip_longest(*data_seg, fillvalue=None)))
```

Vybraný rámec (pořadí 65):



1.3 Úloha 3

Vlastní implementace diskrétní Fourierovy transformace se nachází ve funkci dft(). Transformace se vytváří násesobením DFT matice (W) a vektoru (x). N=1024 vzorků je získáno přímo ze vstupního vektoru pomocí příkazu N=x.shape[0].

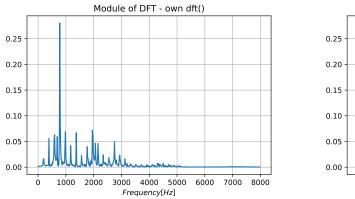
```
def dft(x):
    # Calculation of N
    x = np.asarray(x, dtype=float)
    N = x.shape[0]

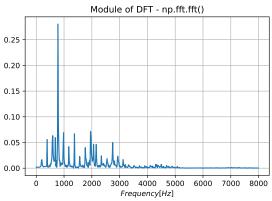
# Create DFT matrix W
    n = np.arange(N)
    k = n.reshape((N, 1))

W = np.exp(-2j * np.pi * k * n / N)

# Dot product of matrix W and vector x
    return np.dot(W, x)
```

Grafické porovnání výsledků implementace funkce dft() a funkce z modulu numpy np.fft.fft():





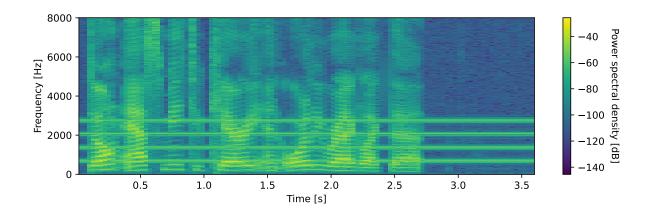
Výsledky byly také porovnány funkcí np.allclose() s úspěšným výsledkem True.

1.4 Úloha 4

Spektogram je vytvořen pomocí funkce spectogram() z modulu scipy.signal. Dále je uveden úsek zdrojového kódu pro vytvoření spektogramu a úpravy pomocí $log_{10}|X[k]|^2$. Z důvodu občasného výskytu nul ve spektogramu a použití logaritmu je přičtena hodnota 1e-20 viz Jupyter Notebook Katky Žmolíkové¹.

f, t,
$$sgr = spectrogram(data, fs, nperseg=1024, noverlap=512)$$

 $sgr_log = 10 * np.log10(sgr+1e-20)$

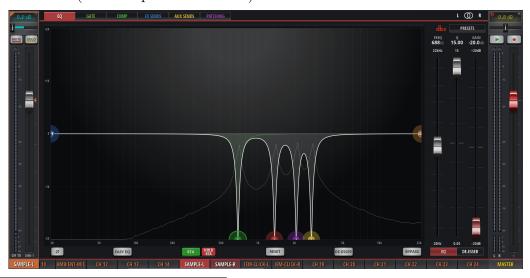


1.5 Úloha 5

Rušivé frekvence byly určeny pomocí dvou metod:

- 1. Ručně ze spektogramu
- 2. Použití ekvalizéru s funkcí **RTA** (Real Time Analyzer) a **hold RTA**

Ekvalizér (mixážní pult Soundcraft)



¹https://nbviewer.org/github/zmolikova/ISS_project_study_phase/blob/master/Zvuk_spektra_filtrace.ipynb

Frekvence rušivých komponent:

```
f_1 = 688 \text{ Hz}

f_2 = 1376 \text{ Hz}

f_3 = 2064 \text{ Hz}

f_4 = 2752 \text{ Hz}
```

Rušivé cosinusovky jsou na určených frekvecích a jsou harmonicky vztažené:

```
f_1 = 688 \text{ Hz}

f_2 = 2*688 = 1376 \text{ Hz}

f_3 = 3*688 = 2064 \text{ Hz}

f_4 = 4*688 = 2752 \text{ Hz}
```

1.6 Úloha 6

Vygenerovaný signál je vytvořen součtem 4 kosinusovek s využitím funkce cos() z modulu numpy. Ze zmíněného modulu je využita ještě funkce linspace(). Docílení stejné délky jako vstupní signál je docíleno pomocí délky (length = data.size / fs) a počtu vzorků num = data.size. Úsek zdrojového kódu pro generování signálu se směsí 4 kosinusovek:

```
# Generate signal of 4 cosines

f1 = 688

f2 = 1376 # 2*f1

f3 = 2064 # 3*f1

f4 = 2752 # 4*f1

omega_1 = 2 * np.pi * f1

omega_2 = 2 * np.pi * f2

omega_3 = 2 * np.pi * f3

omega_4 = 2 * np.pi * f4

length = data.size / fs

t = np.linspace(0, length, num=data.size)

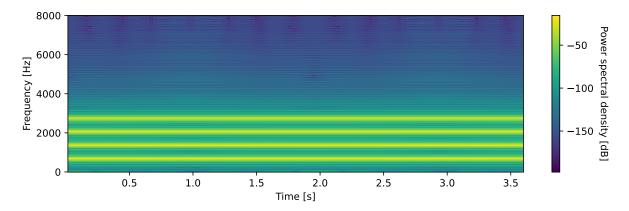
signal = np.cos(omega_1 * t)

signal += np.cos(omega_2 * t)

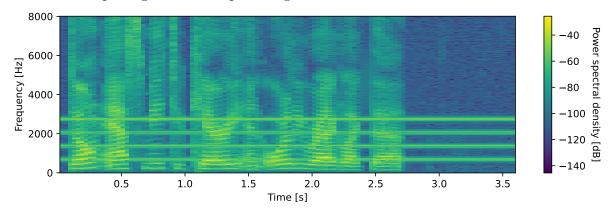
signal += np.cos(omega_3 * t)

signal += np.cos(omega_4 * t)
```

Spektogram vygenerovaného signálu:



Porovnání se spektogramem vstupního signálu:



Závěr: Frekvence kosinusovek jsou správné.

1.7 Úloha 7

Číslicový filtr je vytvořen podle varianty návrhu 4 pásmových zádrží. Parametry pro všechny 4 filtry jsou následující:

 $\bullet\,$ Šíře závěrného pásma: 30 Hz

 \bullet Šíře přechodu do propustného pásma na každé straně: ${\bf 50~Hz}$

 \bullet Zvlnění v propustném pásmu: 3 \mathbf{dB}

 \bullet Potlačení v závěrném pásmu: -40 ${\bf dB}$

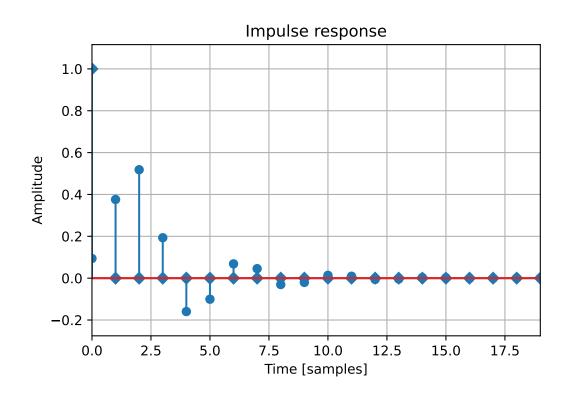
Pro implementaci byly použity funkce buttord() a butter() implementované v modulu scipy.signal.

1.7.1 Koeficienty jednotlivých filtrů

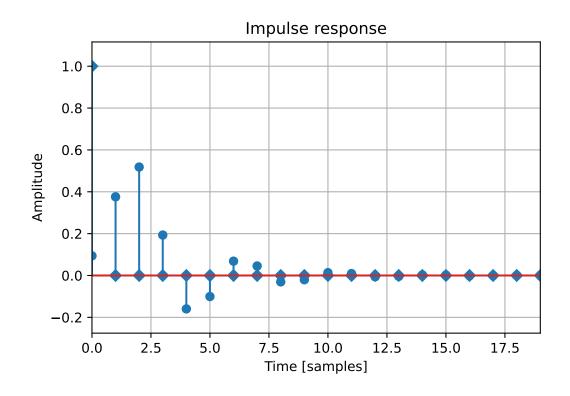
- 1. Koeficienty filtru pro frekvenci f_1 (688 Hz)
 - $b_0 = 0.95149545$, $b_1 = -7.33596752$, $b_2 = 25.01591737$, $b_3 = -49.26243775$, $b_4 = 61.2620112$, $b_5 = -49.26243775$, $b_6 = 25.01591737$, $b_7 = -7.33596752$, $b_8 = 0.95149545$
 - $a_0 = 1$, $a_1 = -7.61410876$, $a_2 = 25.64218391$, $a_3 = -49.87017166$, $a_4 = 61.25091973$, $a_5 = -48.64563526$, $a_6 = 24.39838961$, $a_7 = -7.06689486$, $a_8 = 0.9053436$
- 2. Koeficienty filtru pro frekvenci f_2 (1376 Hz)
 - $b_0=0.95073118,\, b_1=-6.52235025,\, b_2=20.58253088,\, b_3=-38.75271725,\, b_4=47.48987559,\, b_5=-38.75271725,\, b_6=20.58253088,\, b_7=-6.52235025,\, b_8=0.95073118$
 - $a_0 = 1$, $a_1 = -6.77370764$, $a_2 = 21.10604616$, $a_3 = -39.23797219$, $a_4 = 47.48030971$, $a_5 = -38.25913676$, $a_6 = 20.06615406$, $a_7 = -6.27931841$, $a_8 = 0.90388978$
- 3. Koeficienty filtru pro frekvenci f_3 (2064 Hz)
 - $b_0=0.95042391,\ b_1=-5.23971291,\ b_2=14.63420061,\ b_3=-25.6724545,\ b_4=30.79710969,\ b_5=-25.6724545,\ b_6=14.63420061,\ b_7=-5.23971291,\ b_8=0.95042391$
 - $a_0 = 1$, $a_1 = -5.44295409$, $a_2 = 15.00857088$, $a_3 = -25.9953517$, $a_4 = 30.78998471$, $a_5 = -25.34278311$, $a_6 = 14.26449752$, $a_7 = -5.0432459$, $a_8 = 0.90330562$
- 4. Koeficienty filtru pro frekvenci f_4 (2752 Hz)
 - $b_0=0.9502495,\ b_1=-3.57837489,\ b_2=8.8541841,\ b_3=-13.9066065,\ b_4=16.55430151,\ b_5=-13.9066065,\ b_6=8.8541841,\ b_7=-3.57837489,\ b_8=0.9502495$
 - $a_0 = 1$, $a_1 = -3.71768461$, $a_2 = 9.08117274$, $a_3 = -14.08164966$, $a_4 = 16.54963408$, $a_5 = -13.72690357$, $a_6 = 8.62938779$, $a_7 = -3.44372494$, $a_8 = 0.90297412$

1.7.2 Impulzní odezvy jednotlivých filtrů

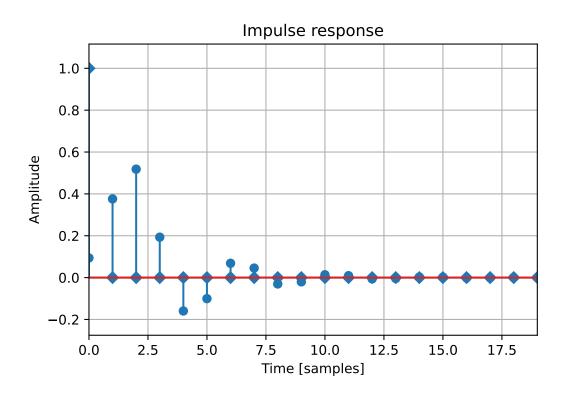
 $\bullet\,$ Impulzní odezva filtru pro frekvenci f_1



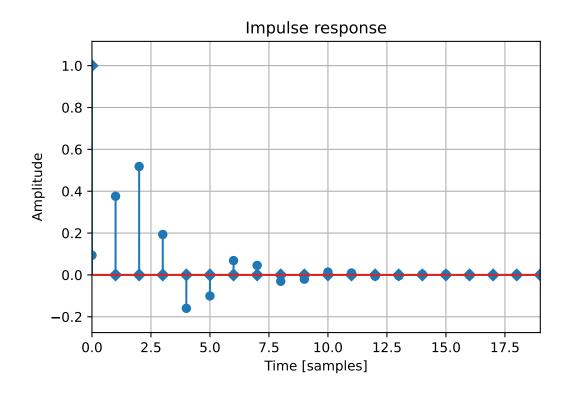
 $\bullet\,$ Impulzní odezva filtru pro frekvenci f_2



• Impulzní odezva filtru pro frekvenci f_3



 $\bullet\,$ Impulzní odezva filtru pro frekvenci f_4



1.8 Úloha 8

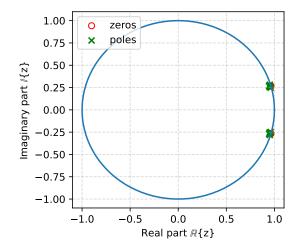
Funkce *zplane()* implementovaná v jazyce Python:

```
def zplane(b,a):
    # The coefficients are less than 1, normalize the coeficients
    if np.max(b) > 1:
       kn = np.max(b)
        b = b/float(kn)
    else:
        kn = 1
    if np.max(a) > 1:
        kd = np.max(a)
        a = a/float(kd)
    else:
        kd = 1
   # Get the poles and zeros
   p = np.roots(a)
    z = np.roots(b)
    k = kn/float(kd)
    # Plot
    plt.figure(figsize=(4,3.5))
    # Unit circle
    ang = np.linspace(0, 2*np.pi,100)
    plt.plot(np.cos(ang), np.sin(ang))
    # Zeros and poles
    plt.scatter(np.real(z), np.imag(z), marker='o',
                facecolors='none', edgecolors='r',
                label='zeros')
    plt.scatter(np.real(p), np.imag(p), marker='x',
                color='g', label='poles')
    plt.gca().set_xlabel('Real part <math>mathbb{R}\
    plt.gca().set_ylabel('Imaginary part \hat{I}\')
    plt.grid(alpha=0.5, linestyle='--')
    plt.legend(loc='upper left')
    plt.tight_layout()
    return z, p, k
```

1.8.1 Nulové body a póly jednotlivých filtrů

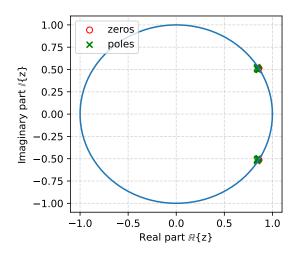
• Nulové body a póly filtru pro frekvenci f_1 (688 Hz) Nulové body: 0.96450313+0.26703613j, 0.96450313-0.26703613j, 0.96354344+0.26759669j, 0.96354344-0.26759669j, 0.96394017+0.266074j, 0.96394017-0.266074j, 0.96298045+0.2666394j, 0.96298045-0.2666394j

P6ly: 0.95137798 + 0.28198785j, 0.95137798 - 0.28198785j, 0.96158897 + 0.24860161j, 0.96158897 - 0.24860161j, 0.94469844 + 0.26851548j, 0.94469844 - 0.26851548j, 0.94938899 + 0.25496146j, 0.94938899 - 0.25496146j



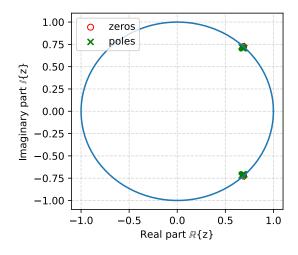
• Nulové body a póly filtru pro frekvenci f_2 (1376 Hz) Nulové body: 0.85727494+0.51466142j, 0.85727494-0.51466142j, 0.85779464+0.51467976j, 0.85779464-0.51467976j, 0.85781308+0.51415995j, 0.85781308-0.51415995j, 0.85729318+0.51414163j

 $\begin{array}{l} {\rm P\'oly:}\ 0.84166625 + 0.52581231 {\rm j,}\ 0.84166625 - 0.52581231 {\rm j,}\ 0.86028902 + 0.49563219 {\rm j,}\ 0.86028902 + 0.49563219 {\rm j,}\ 0.83852482 + 0.5112259 {\rm j,}\ 0.83852482 - 0.5112259 {\rm j,}\ 0.84637372 + 0.49897739 {\rm j,}\ 0.84637372 - 0.49897739 {\rm j} \end{array}$



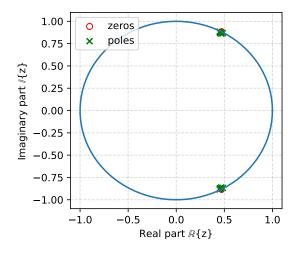
• Nulové body a póly filtru pro frekvenci f_3 (2064 Hz) Nulové body: 0.68934918+0.72477544j, 0.68934918-0.72477544j, 0.68899221+0.72486j, 0.68899221-0.72486j, 0.68926456+0.72441848j, 0.68926456-0.72441848j, 0.68890766+0.72450309j, 0.68890766-0.72450309j

Póly: 0.67079854+0.73143685j, 0.67079854-0.73143685j, 0.69683502+0.70703111j, 0.69683502-0.70703111j, 0.67153451+0.71657264j, 0.67153451-0.71657264j, 0.68230898+0.70666891j



• Nulové body a póly filtru pro frekvenci f_4 (2752 Hz) Nulové body: 0.47071782 + 0.88245182j, 0.47071782 - 0.88245182j, 0.47088175 + 0.88228258j, 0.47088175 - 0.88228258j, 0.47054859 + 0.88228787j, 0.47054859 - 0.88228787j, 0.47071253 + 0.88211865j, 0.47071253 - 0.88211865j

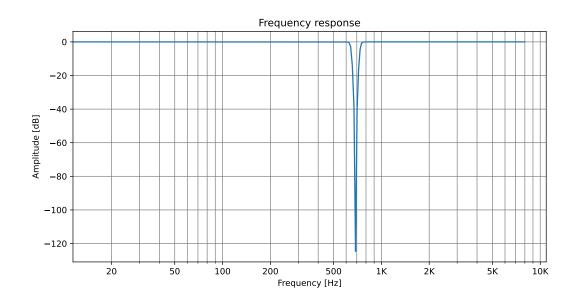
 $P6ly: 0.45124039 + 0.88397329j, 0.45124039 - 0.88397329j, 0.4829066 + 0.86724348j, 0.4829066 \\ -0.86724348j, 0.45583671 + 0.86984453j, 0.45583671 - 0.86984453j, 0.46885861 + 0.86305615j, 0.46885861 - 0.86305615j$



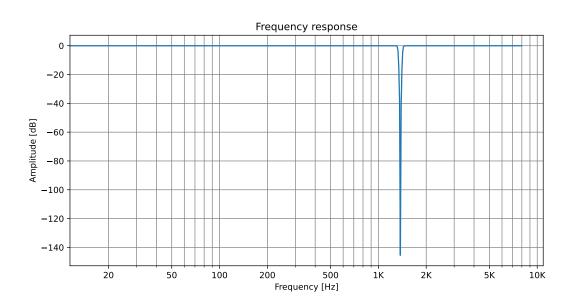
1.9 Úloha 9

1.9.1 Frekvenční charakteristiky jednotlivých filtrů

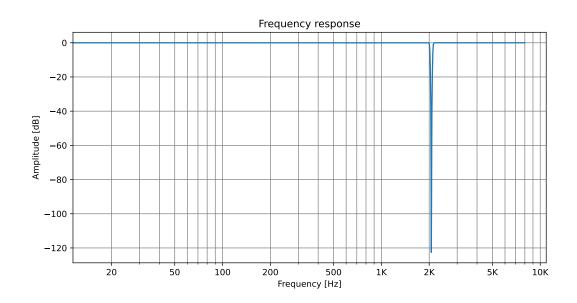
 $\bullet\,$ Frekvenční charakteristika filtru pro frekvenci f_1 (688 Hz)



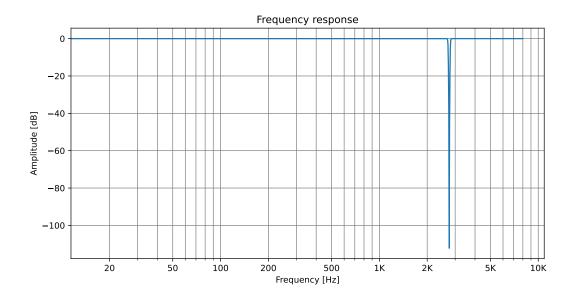
 $\bullet\,$ Frekvenční charakteristika filtru pro frekvenci f_2 (1376 Hz)



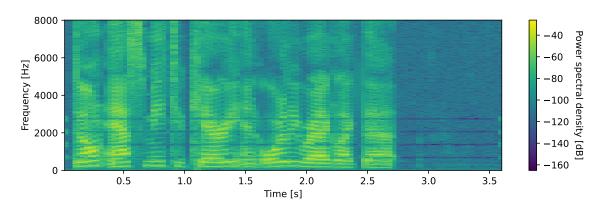
 $\bullet\,$ Frekvenční charakteristika filtru pro frekvenci f_3 (2064 Hz)



 $\bullet\,$ Frekvenční charakteristika filtru pro frekvenci f_4 (2752 Hz)



1.9.2 Ověření filtrace na správných frekvencích (spektogram)

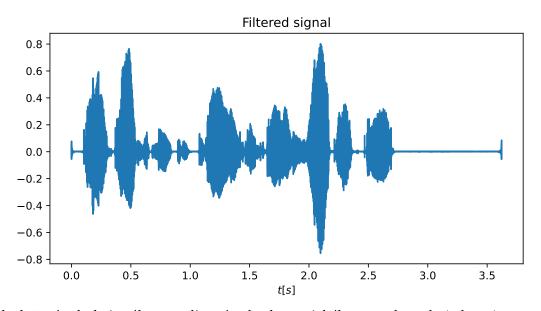


Závěr:

Filtry potlačují rušivý signál na správných frekvencích.

1.10 Úloha 10

Po provedení filtrace vypadá výsledný signál následovně:



Před uložením byl signál normalizován do dynamického rozsahu od -1 do +1 pomocí:

```
# Normalize \ signal \ to \ range \ -1, \ 1 data = data / max(data.max(), abs(data.min()))
```

Soubor s výsledným signálem je na základě použití 4 pásmových zádrží pojmenován jako $clean_bandstop.wav$.

Při posouzení výsledného signálu, spektogramu a poslechu výsledné náhravky je možné prohlásit filtraci za úspěšnou.