

Práctica 2

Métodos Numéricos y Computación

Dados $(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n) \in \mathbb{R}^2$ donde x_0, x_1, \dots, x_n son puntos de la recta real distintos dos a dos (llamados nodos de interpolación), el problema de la interpolación polinomial de Lagrange consiste en determinar, si existe, un polinomio P_n , de grado menor o igual que n , que pase por todos ellos ($P_n(x_i) = y_i$, para todo $i = 0, 1, \dots, n$). En muchas ocasiones, $y_i = f(x_i)$, para $i = 0, 1, \dots, n$, donde $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ y $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$.

En las clases teóricas hemos comprobado que, en las condiciones anteriores, el polinomio interpolador siempre existe y es único. Analíticamente, su cálculo se puede realizar desde tres puntos de vista diferentes (a partir de la matriz de Vandermonde, de los polinomios fundamentales de Lagrange y de las diferencias divididas de Newton).

La librería `numpy` de Python contiene la función `polyfit`, que permite calcular el polinomio interpolador. En esta práctica, implementaremos el primer y el tercer método. Los polinomios serán representados a partir de sus coeficientes ordenados en un array (habrá que prestar atención al orden en que se presentan en cada ocasión) y la evaluación del polinomio se realizará por medio de la función `polyval` (en `numpy`).

Ejercicio 1 Define el array P formado por los valores $\{1, -1, 3, 2, 5\}$. Compila las instrucciones `np.polyval(P, 1)` y `np.polyval(P, 0)`. ¿Qué has obtenido? Representa por medio de un array el polinomio $2 + x - 0.25x^2 + x^4$ y evalúalo en los puntos $x = 1$ y $x = -2$.

Ejercicio 2 Usando la función `polyfit`, obtén el polinomio interpolador de grado 4 de la función:

$$f(x) = \frac{1}{1 + x^2},$$

tomando nodos equiespaciados en el intervalo $[-1, 1]$. Representa gráficamente los valores de la función en los nodos, la función y el polinomio.

Ejercicio 3 Construye la función `PolLagrange`, que halle el polinomio interpolador de Lagrange a partir de la matriz de Vandermonde (usa la función `np.vander`) tomando como argumento $(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n) \in \mathbb{R}^2$ donde x_0, x_1, \dots, x_n son puntos de la recta real distintos dos a dos.

Ejercicio 4 Usa la función `PolLagrange` para determinar el polinomio interpolador de Lagrange que pase por seis puntos generados aleatoriamente cuyas abscisas estén en orden creciente en $[-5, 4]$ y las ordenadas varíen entre $[-2, 6]$. Compara el resultado con el polinomio que proporciona la función `polyfit` para la interpolación (busca información sobre sus argumentos).

Ejercicio 5 Dada la función $f(x) = e^x \cos 3x$, en el intervalo $[-2, 3]$, halla los valores de la función en los puntos $\{-1.5, -0.75, 0.1, 1.5, 2, 2.7\}$. Halla el polinomio interpolador de dicha función en los puntos obtenidos. Representa en una misma figura los puntos dados, la función y el polinomio interpolador de Lagrange.

Ejercicio 6 Sea $P_n(x)$ el polinomio interpolador para la función $f(x) = \cos^5(x)$ en $n + 1$ puntos equidistantes en el intervalo $[0, 2]$. Representa el error de interpolación $E_n(x) = |P_n(x) - f(x)|$. Dibuja dicha función para $n = 6, 8, 10$. ¿Qué podemos observar?

Ejercicio 7 Consideremos la función del error definida por:

$$\operatorname{erf}(x) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x \exp(-t^2) dt.$$

- a) Obtén el valor de $\operatorname{erf}(x_i)$ donde $x_i = 0.2i$, para $i = 0, 1, \dots, 5$.
- b) Usa la interpolación lineal y cuadrática para dar una aproximación de $\operatorname{erf}(1/3)$ y evalúa el error cometido.

Ejercicio 8 Implementa una función **dif_divididas** que, dados $n + 1$ puntos $(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$ donde x_0, x_1, \dots, x_n son puntos de la recta real distintos dos a dos, devuelva las diferencias divididas en los puntos x_0, x_1, \dots, x_n .

Ejercicio 9 Usa la función **dif_divididas** para crear otra función, llamada **PolNewton**, que calcule el polinomio interpolador de grado menor o igual a n , cuando se dan $n + 1$ puntos $(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$ donde x_0, x_1, \dots, x_n son puntos de la recta real distintos dos a dos.

Ejercicio 10 Utiliza la función **PolNewton** para obtener el polinomio interpolador en los puntos $(1, 2), (2, 4), (4, 6)$ y $(6, 5)$. Compara el resultado con los polinomios obtenidos con las funciones **polyfit** y **PolLagrange**.

Ejercicio 11 Utiliza la función **PolNewton** para obtener el polinomio interpolador de la función $f(x) = e^x \cos 3x$ en los nodos $\{-1.5, -0.75, 0, 1, 1.5, 2, 2.7\}$. Compara el resultado con los polinomios obtenidos con las funciones **polyfit** y **PolLagrange**.