draid operand

Diciembre 14 det 2013

Universidad del Valle

Facultad de Ingenieria, Escuela LIEE

Curso Sistemas Digitales II: Ingenieria Electrónic

Profesor: Jame Velasco Medina

Tiempo: 2:30 horas

Diseñar una ESM Mealy para controlar un motor DC. Diagrama de estados (20%)

El motor arranca y gira en sentido normal cuando defecta la secuencia 0.1101; salida $Z_1Z_0=0.1$ El motor arranca y gira en sentido contrario cuando detecta la secuencia 00010; salida $Z_i Z_0 \approx 10$

El motor se detiene cuando detecta la secuencia 1010; salida $Z_1Z_0=00$

El moter gira en sentido contrario cuando detecta la secuencia 0101 pero primere debe parar antes de cambiar de giro, salida Z₁Z₁ = 00*

2 Diseñar un data path específico y la unidad de control para realizar división. Data-path y ASM (15%) y prueba de escritorio: dividendo = 11010101 y diviso: 00010101(5%)

3. Diseñar la unidad de control para realizar la operación 1/X. El dato X (8-bit:) está en R4, el resultado debe ser almacenado en R5 del procesador UV4. ASM (20%)

4. Diseñar un circuito controlador para realizar el "logaritmo binario" de un dato que se encuentra en 20 y el resultado debe ser almacenado en R1 y R2 del procesador UV4: ASM (20%).

5 Diseñar un circuito controlador para realizar la "multiplicación" usando e algeritmo de Radix 4, los calos están en R4 (multiplicando) y R5 (multiplicador), y el producto debe ser almacenado en R6 (parte alta) y R7 (parte baja) de procesador UV4. ASM (20%)

Ejemplo: multiplicador 1011 y multiplicando 1110:

11 () 1 1 11110 010110 100001 10011010

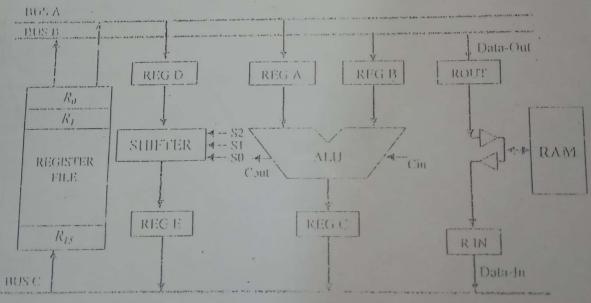


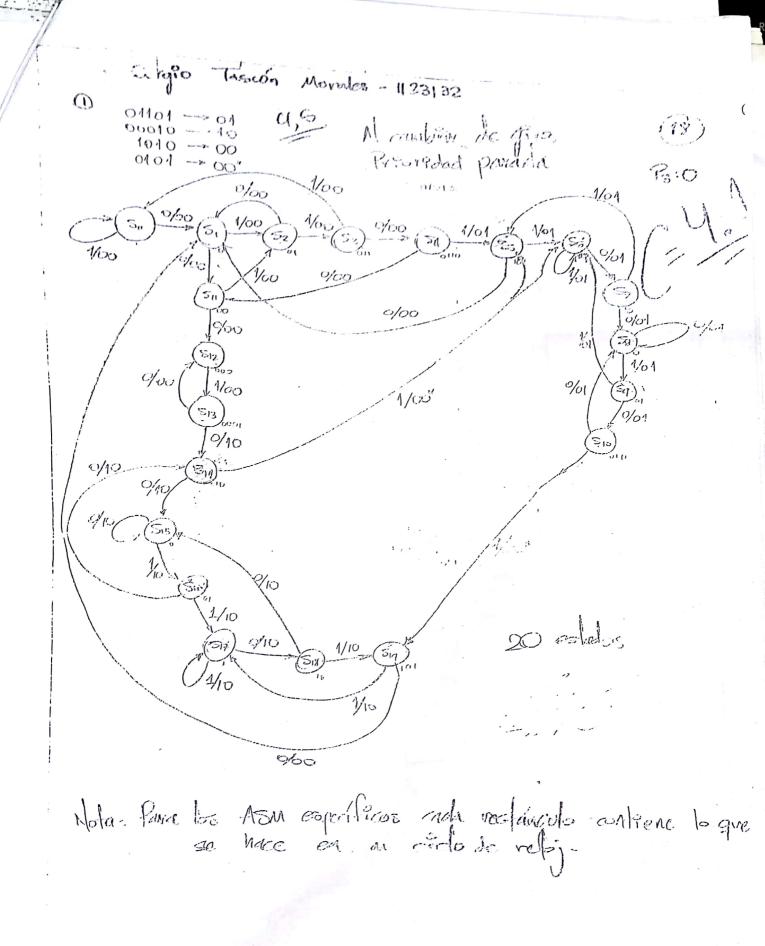
Figura 1. Procesador UV4

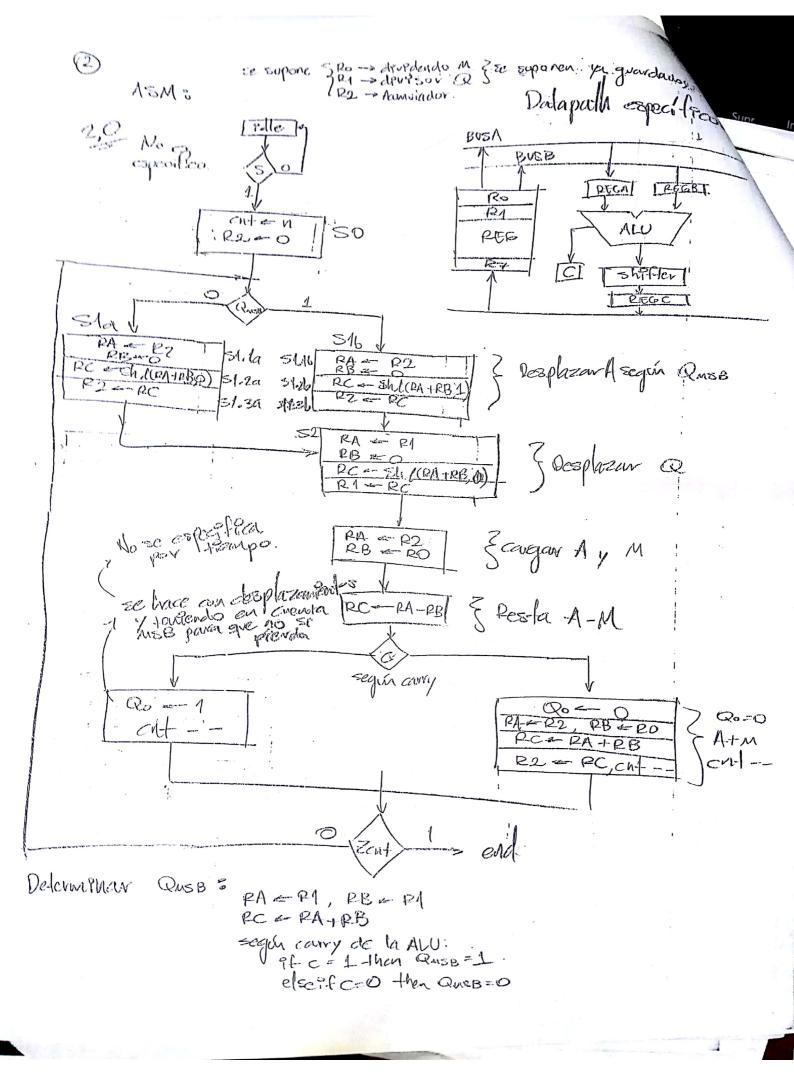
Mola.

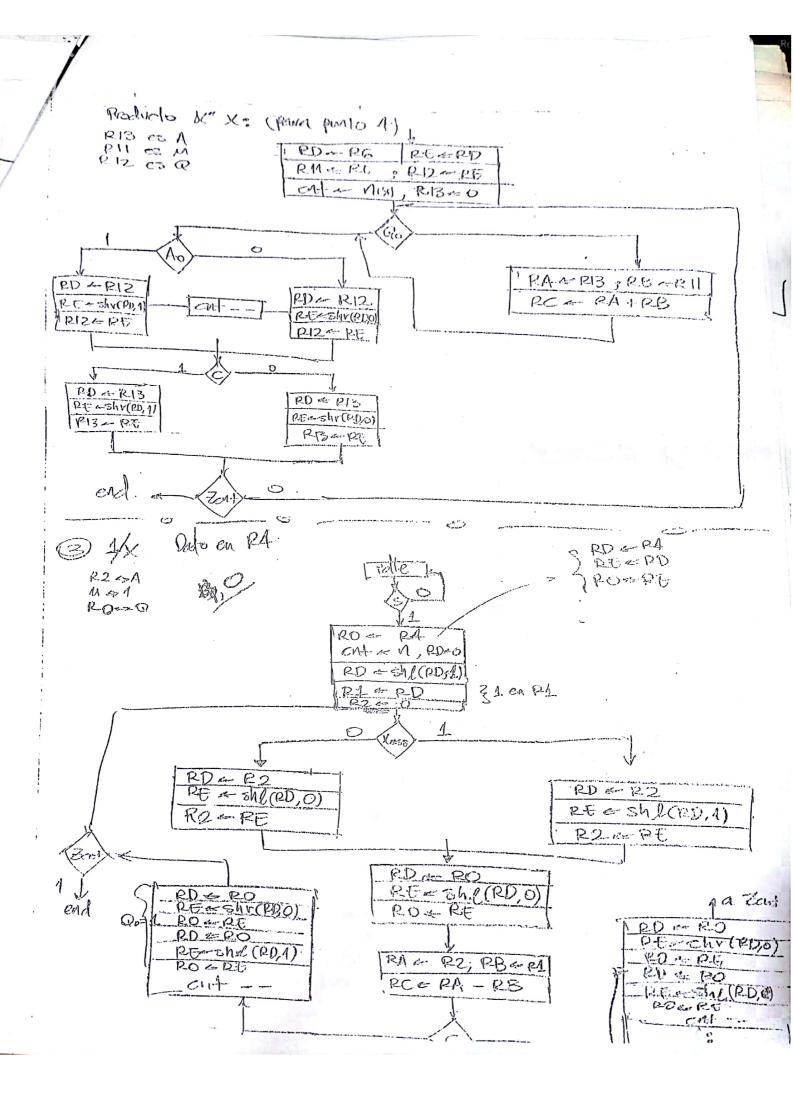
ALU (S₀S₁), 00 = A or B; 01=A and B; 10 = A+B; 11 = A B

 Station (S-S₁S₀): 000 = lógico-left {0}; 001 = lógico-left !1); 010 = lógico-right {0}; 011 = lógico-right{1}. IXX = transferir

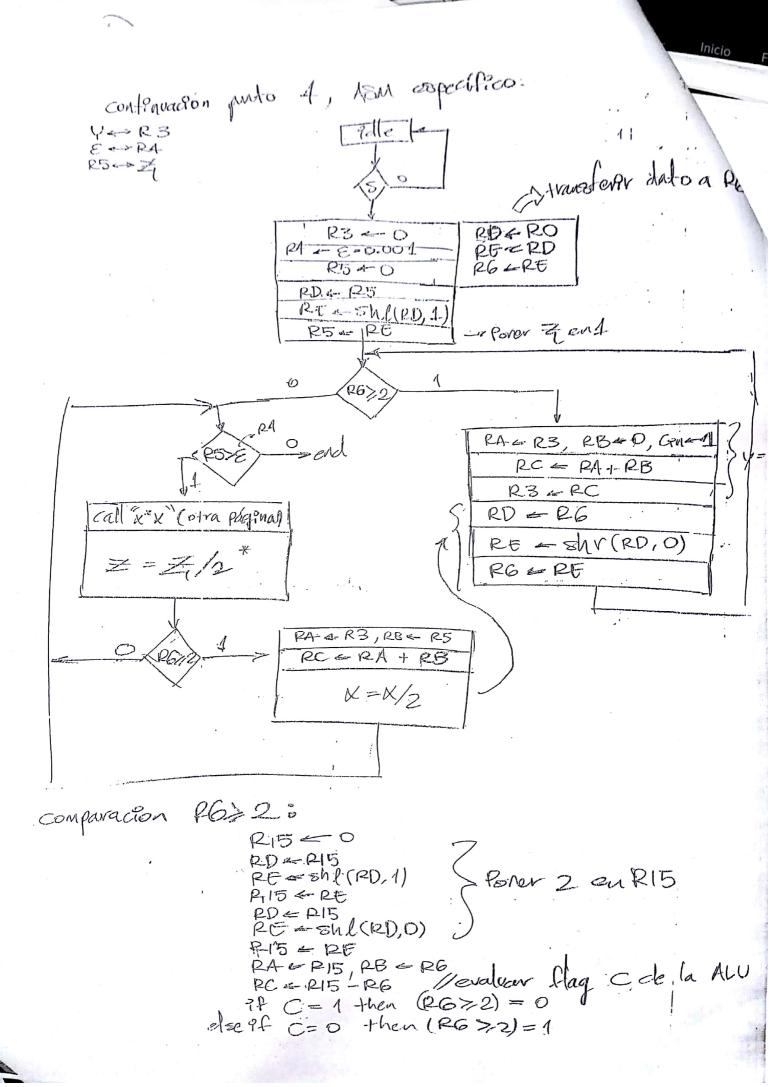
 Los ASMs solo tendrán tres notas: 5.0 para bueno y óplimo (en número minimo de estados); 2.5 para sueno pero no óplimo y 1,0 para malo.

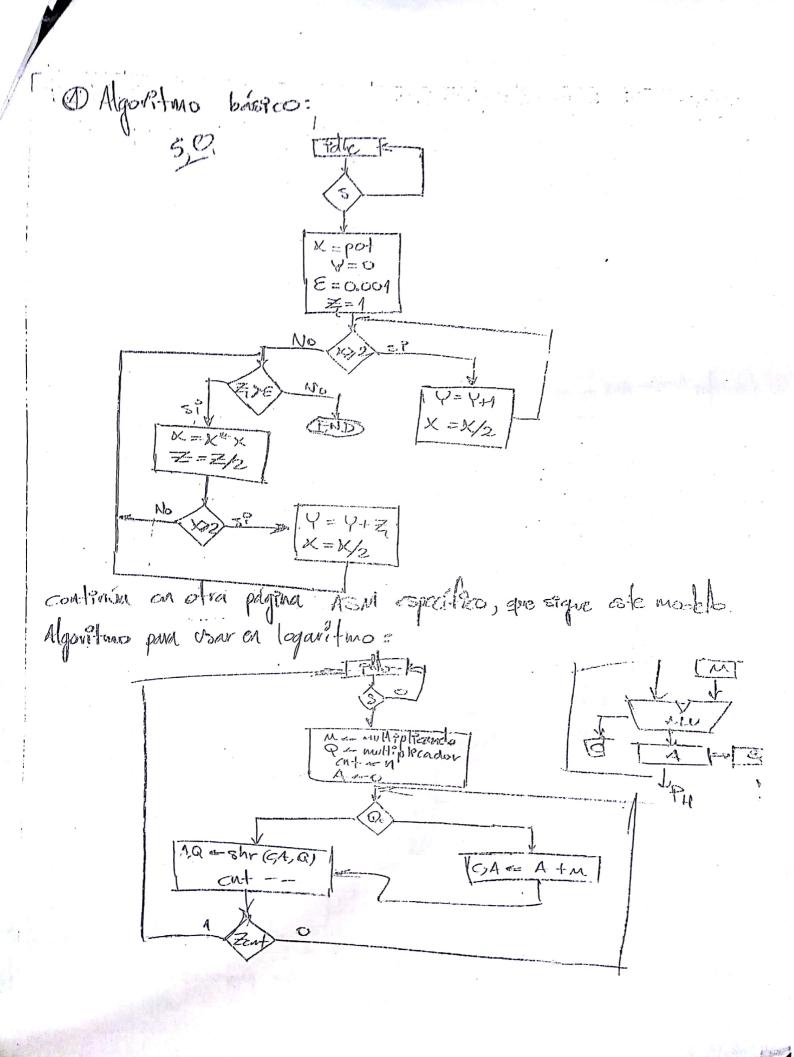


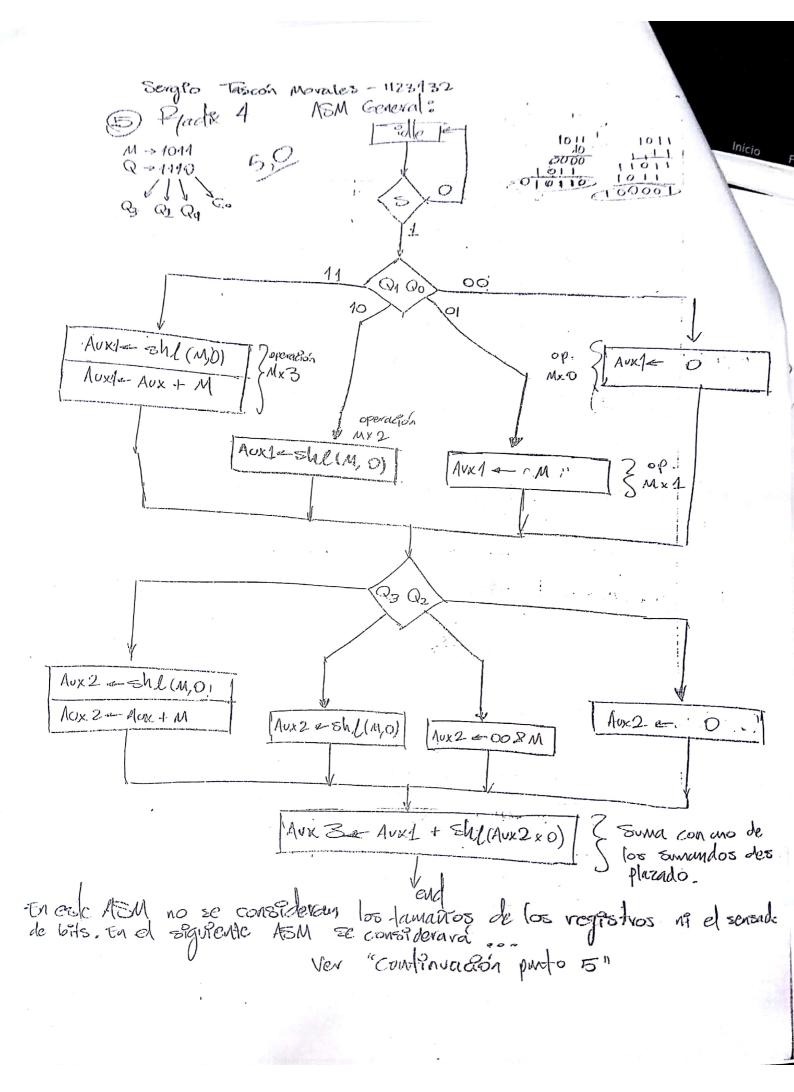


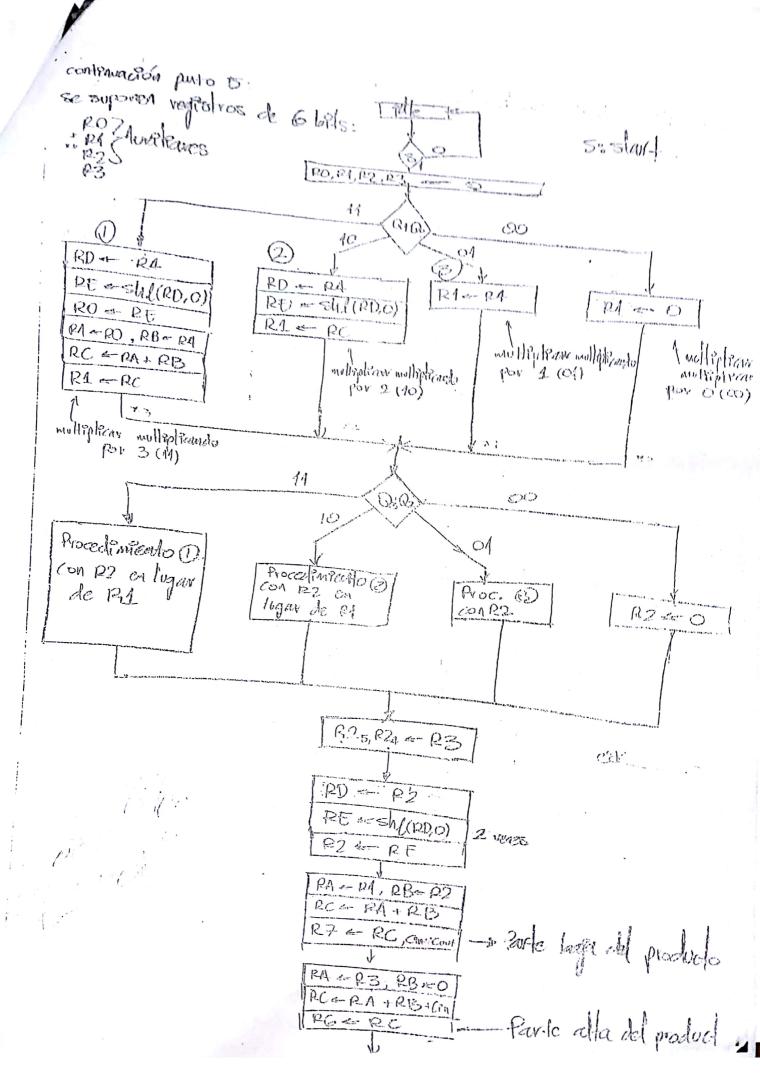


Scanned by CamScanner









Scanned by CamScanner

```
Sergeo Tiscón Morales - 1123132
                                                   W1001010
Para el punto 5:
+= Determinação de Q1 Q0
                RE = Shr (RD,0) - // PUBO 2
       C. Q.: PD 4- R5
                RO = PE
                RD = RO
                RE - shl (RD, 1)
               ROLRE
                RA - R5, RB - RO
                RC - PA - RB
            segin flag. Z de la NU:
                    Pf == 0 then Qo = 0
                    else of Z=1 then Qo=1
     G Q1:
                PD - P5
                RE =shr (PD,0)
               l Desde aquí se sique procedo mento seguido para Qo, desde paso 2:
J- Determinación de Q2Q2
         CREO RD = R5
                RE = sh ((RD, 0)
                RO - PE
        Secreman PRD-PO
RE-ENL (PD,O)
               120世底
                RA = DO, RB = RO
                PC = PA+PB
             según C dela ALV.
                      of c=1 then Q3=1
                       else of C=0 then Q3=0
      C, Q2:
                RD 16- R5
                RE-ENL(RD,0)
                RO - RE
                sewench &
                seavenced to
                RA-RO, RB-RO
                RC = RA-IRB
            Eggin C de la ALU:
                       7.f C = 9 -then Q2=1
```

elect C=0 1 her R3=0