Examen Final d'Equacions Diferencials

 $13~\mathrm{de~juny~de~}2006$

Publicació de notes: 23 de juny de 2006.

Sol.licitut de revisions: de 23 de juny a 27 de juny de 2006.

Raoneu totes les respostes

- 1. (a) Doneu les condicions necessàries i suficients per a que M(t) sigui una matriu fonamental del sistema X' = AX. Sota aquestes condicions, proveu que $e^{-At}M(t)$ és una matriu constant. (2.5pt)
 - (b) Determineu f(x) sabent que f(0) = 1 i que les trajectòries ortogonals a la família de corbes $\{y = f(x) + k\}_k$ són les solucions de $(f'(x))^2 y' = f(x)$. (2.5pt)
 - (c) Trobeu una solució x(t), y(t) de l'equació xx'-yy'=t verificant x(0)=y(0)=0. La solució, és única? (2.5pt)
 - (d) Donada la matriu $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$, calculeu e^{tA} . (2.5pt)
- 2. (a) Determineu per a quins valors de a existeixen dos funcions y_1, y_2 linealment independents verificant $y^{(4)}+2y''+ay'+y=y^{(3)}+y''+y'+y=0$. (2pt)
 - (b) Trobeu l'equació diferencial de les corbes $y(x) = ax x \ln(1+bx) + x \ln x$, $a, b \in \mathbb{R}$. (3pt)
 - (c) Trobeu la solució general de l'equació $x^3y'' (xy' y)^2 = 0$, fent el canvi de variables $x = e^t, y = ue^t$. (5pt)
- 3. Considereu el sistema

$$\begin{cases} x' = y(x^2 - y^2) \\ y' = -2x(x^2 - y^2) \end{cases}$$

- (a) Trobeu els seus punts d'equilibri. Què es pot dir, a partir de l'estudi de les corresponents linealitzacions, de la seva estabilitat? (4pt)
- (b) Feu el retrat de fases del sistema. Establiu l'estabilitat dels punts d'equilibri que no hagueu pogut decidir en l'apartat a). (4pt)
- (c) Sigui (x(t), y(t)) la solució que passa per (0, 1) en t = 0. Calculeu $\lim_{t \to \infty} (x(t), y(t))$. (2pt)
- 4. (a) Donat $N \in \mathbb{N}$, considereu el problema de valor inicial

$$y'' + y = \sum_{k=0}^{N} \delta(t - 2\pi k), \quad y(0) = y'(0) = 0,$$

on δ és la delta de Dirac. Trobeu-ne la solució. Calculeu $\lim_{N\to\infty} y(2\pi N + \pi/2)$. (7pt)

(b) Determineu els valors propis i les funcions pròpies del problema de contorn $y'' + k^2y = 0$, y(-1) = y(1) = 0. (3pt)