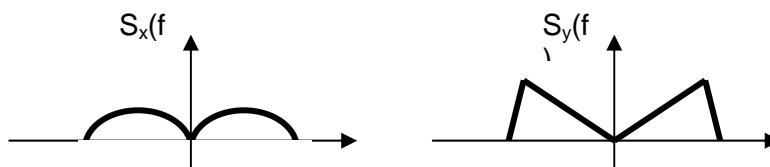


Normes per a la realització de l'examen

- Es prohibeix l'ús de telèfons mòbils i de calculadores durant la realització de l'examen. No es poden utilitzar ni com a rellotges.
- Inicieu tots els fulls que utilitzeu escrivint el nom a la capçalera, fins i tot les utilitzades com a borradors.

Exercici 1: Es tenen dos senyals $x(t)$ i $y(t)$ pas baix amb ample de banda $B = 15$ KHz, estacionàries, independents entre sí i de mitjana nul·la que es transmeten conjuntament.



Amb aquest objectiu es construeix el senyal $z(t)$ com

$$z(t) = x(t) + u(t)$$

$$u(t) = -\hat{y}(t) \cos[2\pi 2Bt] + y(t) \sin[2\pi 2Bt]$$

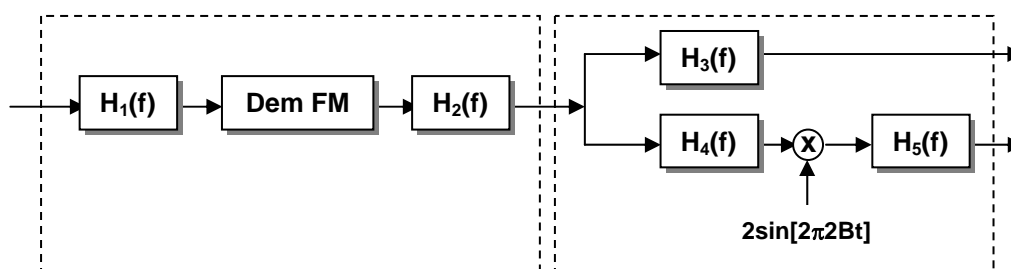
a on el senyal $\hat{y}(t)$ és la transformada de Hilbert del senyal $y(t)$.

- a) Utilitzant el formulari entregat amb l'examen, calculeu la mitjana i l'autocorrelació del senyal $z(t)$. A partir de l'autocorrelació calculada, desenvolpeu la densitat espectral de potència i la potència mitjana del senyal $z(t)$.

El senyal $z(t)$ ($z(t)|_{\max} = 1$), es modula en FM amb una sensibilitat en freqüència de $f_\Delta = 75$ KHz, generant el senyal $s(t)$:

$$s(t) = A_c \cos \left[2\pi f_c t + 2\pi f_\Delta \int z(\lambda) d\lambda \right]$$

Aquest senyal $s(t)$ es transmet a través d'un canal que presenta una atenuació en potència de 50 dBs i un soroll blanc, additiu, independent del senyal $z(t)$ i de densitat espectral de potència $S_w(f) = N_0/2$ amb $N_0 = 3 \cdot 10^{-8}$ W/Hz.



- b) Calculeu l'amplitud A_c mínima necessària en transmissió del senyal modulat en FM per a garantir la seva correcta demodulació. Utilitzeu únicament en aquest apartat els valors numèrics dels paràmetres. A la resta d'apartats, utilitzeu les variables genèriques.

A PARTIR D'AQUEST PUNT, RESOLEU L'EXERCICI EN UN FULL DIFERENT

- c) Prenent la sortida del demodulador de FM com $f_\Delta z(t) + \frac{1}{2\pi A} \frac{dq_n(t)}{dt}$, essent A l'amplitud del senyal FM rebut, dibuixeu la densitat espectral de potència de soroll a la sortida del receptor de FM (després del filtre $H_2(f)$) y calculeu la relació de potència de senyal a potència de soroll en aquest punt.
- d) Dissenyeu els filtres del sistema proposat per a recuperar els senyals $x(t)$ i $y(t)$ separatament després del receptor de FM. Dibuixeu la densitat espectral de potència de soroll a cada sortida del sistema proposat.
- e) Calculeu la relació de potència de senyal a potència de soroll per cada un dels dos senyals $x(t)$ i $y(t)$ i compareu-les.

Exercici 2. RESOLEU L'EXERCICI EN UN FULL DIFERENT

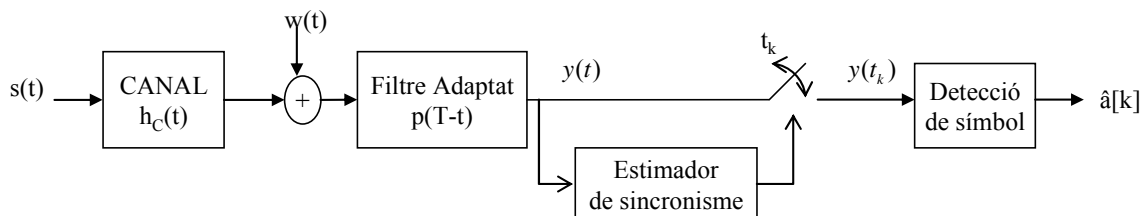
Considereu un sistema de comunicació digital que transmet el senyal PAM

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} a[n] \cdot p(t - nT)$$

on $a[k] \in \{\pm A\}$ equiprobables, T és el període de símbol i el pols conformador utilitzat és

$$p(t) = \frac{1}{\sqrt{T}} \Pi\left(\frac{t - \frac{T}{2}}{T}\right)$$

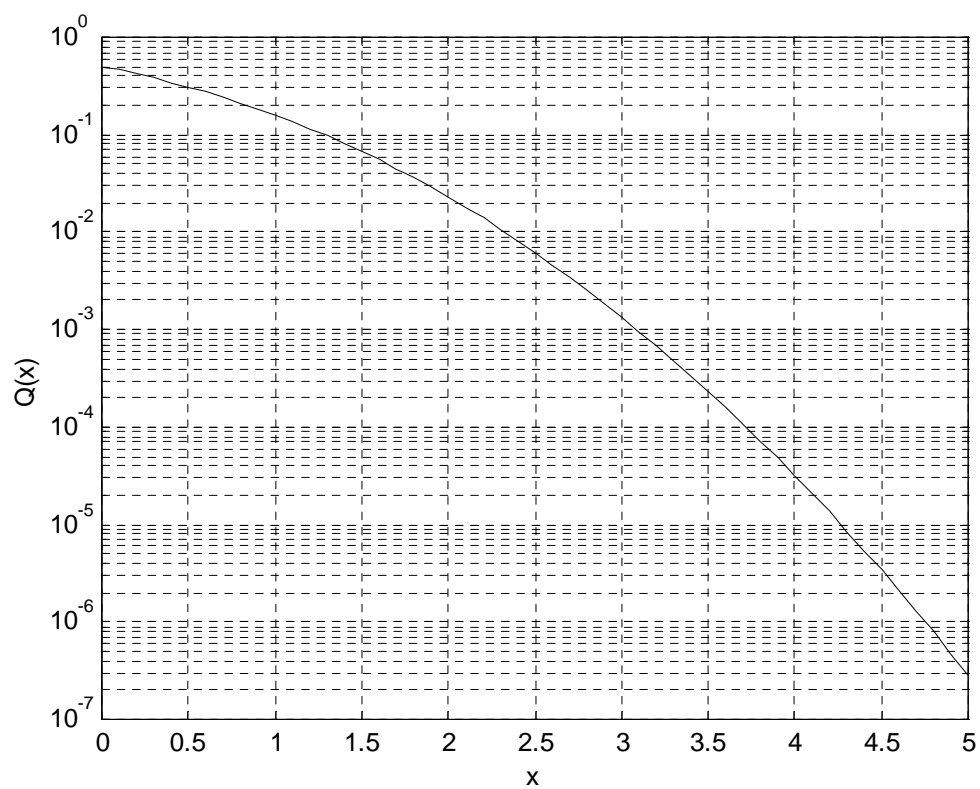
El senyal PAM es transmet per un canal ideal amb atenuació en potència L i retard t_c , i amb un soroll $w(t)$ additiu, estacionari, gaussià, de mitjana nul·la, densitat espectral de potència $S_w(f) = \frac{N_0}{2}$ i incorrelat amb el senyal transmès. L'esquema del receptor és el següent.



- a) Indiqueu l'expressió del senyal detectat, $y(t)$, en funció de l'autocorrelació del pols.
- b) Suposant que el sistema de sincronisme no estima correctament l'instant de mostreig de manera que $t_k = t_c + (k+1)T + 0.2T$, obteniu l'expressió de $y(t_k)$ identificant el terme de senyal útil, de ISI i de soroll. Caracteritzeu el soroll resultant. **Nota:** un dibuix de l'autocorrelació del pols pot ser d'utilitat.
- c) Suposant que el llindar del sistema detector de símbol està a l'origen, $\gamma = 0$, trobeu la probabilitat d'error en detecció i expresseu-la en funció de la E_b / N_0 .
- d) Per a resoldre aquest apartat, assumiu que $L=1$. Sabent que la probabilitat d'error quan no hi ha error de sincronisme és $Q\left(\sqrt{\frac{2E_b}{N_0}}\right)$, compareu les dues probabilitats d'error per $\frac{E_b}{N_0} = 4,5$. Entregueu la gràfica de $Q(x)$ que se es proporciona si l'utilitzeu.

Nota:

$$Q(x) = \int_x^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\lambda^2}{2}} d\lambda$$



Formulari

Expressions trigonomètriques:

$$\begin{aligned}\sin a \sin b &= \frac{1}{2} [\cos(a-b) - \cos(a+b)] & \sin a \cos b &= \frac{1}{2} [\sin(a-b) + \sin(a+b)] \\ \cos a \cos b &= \frac{1}{2} [\cos(a-b) + \cos(a+b)]\end{aligned}$$

Relacions entre correlacions creuades d'un senyal i la seva transformada de Hilbert:

$$R_{\hat{x}x}(\tau) = \hat{R}_x(\tau) = -R_{x\hat{x}}(\tau)$$

Autocorrelació d'un procés pas banda amb components en fase i quadratura ($i_s(t)$ i $q_s(t)$) conjuntament estacionàries:

$$\begin{aligned}R_s(t+\tau, t) &= \frac{1}{2} R_{is}(\tau) [\cos 2\pi f_c \tau + \cos 2\pi f_c (2t+\tau)] + \frac{1}{2} R_{qs}(\tau) [\cos 2\pi f_c \tau - \cos 2\pi f_c (2t+\tau)] + \\ &+ \frac{1}{2} R_{isqs}(\tau) [\sin 2\pi f_c \tau - \sin 2\pi f_c (2t+\tau)] - \frac{1}{2} R_{qsis}(\tau) [\sin 2\pi f_c \tau + \sin 2\pi f_c (2t+\tau)]\end{aligned}$$

Autocorrelació i correlació creuada de les components en fase i quadratura d'un procés pas banda $n(t)$ estacionari:

$$\begin{aligned}R_{i_n}(\tau) &= R_n(\tau) \cos 2\pi f_c \tau + \hat{R}_n(\tau) \sin 2\pi f_c \tau = R_{q_n}(\tau) \\ R_{iq}(\tau) &= R_n(\tau) \sin 2\pi f_c \tau - \hat{R}_n(\tau) \cos 2\pi f_c \tau = -R_{qi}(\tau)\end{aligned}$$

Densitat espectral de potència de les components en fase i quadratura d'un procés pas banda $n(t)$ estacionari i densitats espectrals de potència creuades:

$$\begin{aligned}S_{in}(f) &= S_n(f-f_c)U(-f+f_c) + S_n(f+f_c)U(f+f_c) = S_{qn}(f) \\ S_{iq}(f) &= jS_n(f+f_c)U(f+f_c) - jS_n(f-f_c)U(-f+f_c) = S_{qi}(f)\end{aligned}$$

Equacions dels Filtres Terminals Òptims:

$$\begin{aligned}|H_{R_{FTO}}(f)|^2 &= \frac{1}{|H_c(f)|} \sqrt{\frac{S_x(f)}{S_n(f)}}, & |H_{T_{FTO}}(f)|^2 &= \frac{\alpha}{|H_c(f)|} \sqrt{\frac{S_n(f)}{S_x(f)}}, \\ \frac{S}{N}\bigg|_{FTO} &= \frac{S_T P_x}{\left| \int \frac{\sqrt{S_n(f)} \sqrt{S_x(f)}}{H_c(f)} df \right|^2}\end{aligned}$$

EXERCICIO 1:

A

$$a) \Rightarrow E\{z(t)\} = E\{x(t) - \hat{y}(t) \cos[2\pi 2Bt] + y(t) \sin[2\pi 2Bt]\} =$$

$$= E\{x(t)\} - E\{\hat{y}(t) \cos[2\pi 2Bt]\} + E\{y(t) \sin[2\pi 2Bt]\} = [\sin[-1] \quad y \quad \cos[-1] \text{ DETER.}] =$$

$$= [x(t) \text{ e } y(t) \text{ DE MEDIA NULA}] = \cancel{E\{x(t)\}} - \cancel{E\{\hat{y}(t)\} \cos[2\pi 2Bt]} + \cancel{E\{y(t)\} \sin[2\pi 2Bt]} =$$

$$= [\hat{y}(t) = y(t) * h_a(t) \text{ con } h_a(t) \text{ DETERMINISTA}] = -E\{y(t) * h_a(t)\} \cos[2\pi 2Bt] =$$

$$= \cancel{[E\{y(t)\} * h_a(t)]} \cdot \cos[2\pi 2Bt] = 0. \Rightarrow \boxed{E\{z(t)\} = 0}$$

$$\Rightarrow E\{z(t+2) z(t)\} = E\{[x(t+2) - \hat{y}(t+2) \cos[2\pi 2B(t+2)] + \dot{y}(t+2) \sin[2\pi 2B(t+2)]] \cdot$$

$$[x(t) - \hat{y}(t) \cos[2\pi 2Bt] + y(t) \sin[2\pi 2Bt]]\} =$$

$$= E\{x(t+2)x(t)\} - E\{x(t+2)\hat{y}(t) \cos[2\pi 2Bt]\} + E\{x(t+2)y(t) \sin[2\pi 2Bt]\} +$$

$$- E\{\hat{y}(t+2) \cos[2\pi 2B(t+2)]\} x(t) + E\{y(t+2) \sin[2\pi 2B(t+2)]\} x(t) +$$

$$+ E\{[-\hat{y}(t+2) \cos[2\pi 2B(t+2)] + y(t+2) \sin[2\pi 2B(t+2)]] [-\hat{y}(t) \cos[2\pi 2Bt] + y(t) \sin[2\pi 2Bt]]\}$$

$$= [\text{Los términos con } E\{x(\cdot)y(\cdot)\} \text{ SE ANULAN POR SER INDEPENDIENTES Y DE}$$

$$\text{MEDIA NULA}] = R_x(t+2, t) + R_u(t+2, t)$$

$$\text{DONDE } u(t) = -\hat{y}(t) \cos[2\pi 2Bt] + y(t) \sin[2\pi 2Bt] \leftarrow \text{SEÑAL PASA BANDA.}$$

$$\text{ESTA SEÑAL } u(t) \text{ TIENE } \Rightarrow \text{COMPONENTE EN FASE } \hat{u}_c(t) = -\hat{y}(t)$$

$$\Rightarrow \text{COMPONENTE EN QUADRATURA } \hat{u}_s(t) = -y(t)$$

UTILIZANDO AHORA LAS EXPRESIONES DEL FORMULARIO:

8

$$R_{iu}(z) = E\{\hat{y}(t+z)[- \hat{y}(t)]\} = R_y(z)$$

$$R_{qu}(z) = E\{[-y(t+z)][-y(t)]\} = R_y(z)$$

$$R_{iq}(z) = E\{[-\hat{y}(t+z)][-y(t)]\} = E\{\hat{y}(t+z)y(t)\} = R_{\hat{y}y}(z) = \hat{R}_y(z)$$

$$R_{qi}(z) = E\{[-y(t+z)][-\hat{y}(t)]\} = E\{y(t+z)\hat{y}(t)\} = R_{y\hat{y}}(z) = -\hat{R}_y(z)$$

y SUSTITUYENDO: ($f_c = 25$)

$$\begin{aligned} R_u(t+z, t) &= \frac{1}{2} R_y(z) [\cos[2\pi f_c z] + \cos[2\pi f_c (2t+z)]] + \\ &+ \frac{1}{2} R_y(z) [\cos[2\pi f_c z] - \cos[2\pi f_c (2t+z)]] + \\ &+ \frac{1}{2} \hat{R}_y(z) [\sin[2\pi f_c z] - \sin[2\pi f_c (2t+z)]] + \\ &+ \frac{1}{2} \hat{R}_y(z) [\sin[2\pi f_c z] + \sin[2\pi f_c (2t+z)]] = \\ &= R_y(z) \cos[2\pi f_c z] + \hat{R}_y(z) \sin[2\pi f_c z] = R_u(z) \end{aligned}$$

Por tanto:

$$R_z(t+z, t) = R_x(z) + R_y(z) \cos[2\pi f_c z] + \hat{R}_y(z) \sin[2\pi f_c z]$$

y es un proceso estacionario.

$$R_z(t+z, t) = R_z(z)$$

→ PARA CALCULAR LA DENSIDAD ESPECTRAL SE DEBE HACER

LA TRANSFORMADA DE FOURIER DE $R_z(z)$:

(C)

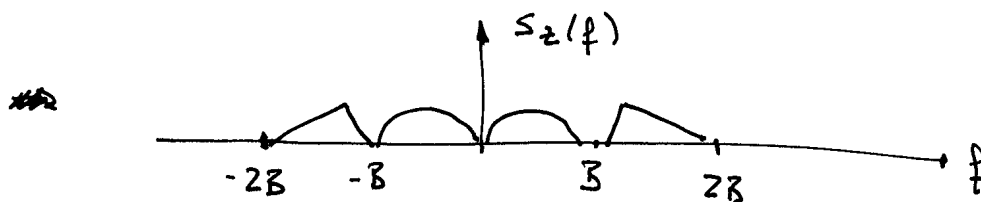
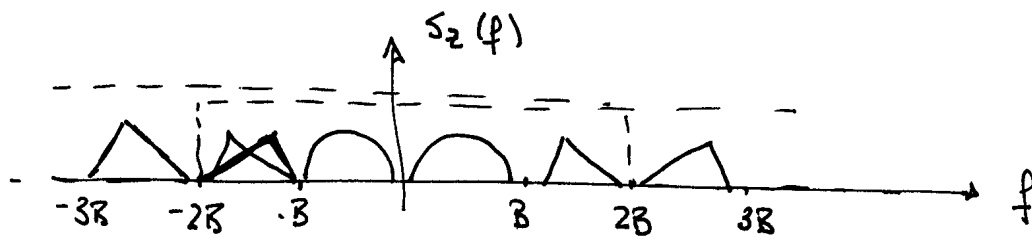
$$S_z(f) = \mathcal{F} [R_z(z)] = \int_{-\infty}^{\infty} R_z(z) e^{-j2\pi f z} dz =$$

$$= S_x(f) + S_y(f) + \left[\frac{1}{2} S(f+f_c) + \frac{1}{2} S(f-f_c) \right] +$$
$$+ S_y(f) \cdot [-j \operatorname{sign}[f]] * \left[-\frac{1}{2j} S(f+f_c) + \frac{1}{2j} S(f-f_c) \right] =$$

$$= S_x(f) + \frac{1}{2} S_y(f+f_c) + \frac{1}{2} S_y(f-f_c) + \frac{1}{2} S_y(f+f_c) \overbrace{\operatorname{sign}[f-f_c]}^{\operatorname{sign}[f-f_c]} \cdot \frac{1}{2} S_y(f-f_c)$$

$$= S_x(f) + \frac{1}{2} S_y(f+f_c) [1 + \operatorname{sign}[f-f_c]] + \frac{1}{2} S_y(f-f_c) [1 - \operatorname{sign}[f-f_c]] =$$

$$= \left[S_x(f) + S_y(f+f_c) u(f+f_c) + S_y(f-f_c) u(-f+f_c) \right] = S_z(f)$$



→ La potencia de la señal se puede calcular como:

$$P_z = R_z(\omega) = R_x(\omega) + R_y(\omega) \cos[\omega] + \hat{R}_y[\omega] \sin[\omega]$$

$$P_z = R_x(\omega) + R_y(\omega) = P_x + P_y$$

b)

D

$$s(t) = A_c \cos [2\pi f_c t + 2\pi f_a \int z(\lambda) d\lambda]$$

PARA TRANSMITIR ESTA SEÑAL, CON $f_a = 75 \text{ KHz}$ Y SABRIENDO QUE

$z(t)|_{\max} = 1$, SE DEBE UTILIZAR UN ANCHO DE BANDA:

$$D = \frac{75}{30} = 2,5 \quad (B_2 = 30 \text{ KHz}) \Rightarrow B_T = 2[D+2]B_2 = 270 \text{ KHz}$$

ESTE SERÁ EL ANCHO DE BANDA DEL FILTRO EN RECEPCIÓN $H(f)$

Y, POR TANTO, LA POTENCIA DE RUIDO TRAS EL FILTRO:

$$N_R = \int S_w(f) |H(f)|^2 df = \frac{N_0}{2} \cdot 2B_T = 3 \cdot 10^{-8} \cdot 270 \cdot 10^3$$

PARA PODER DEMODULAR CORRECTAMENTE SE DEBE TENER 10 dB DE S/N

EN RECEPCIÓN. Y SU VEZ, LA POTENCIA DE SEÑAL ES

$$P_R \quad S_R = \frac{A_c^2}{2} \cdot 10^{-5} \quad \text{YA QUE SE TIENE UNA ATENUACIÓN DE}$$

50 dB Y LA POTENCIA DE UNA SEÑAL DE FM ES:

~~$$P_{R_i} = P_c \cos^2 \phi(t) + P_m \sin^2 \phi(t)$$~~

$$s(t) = A_c \cos [2\pi f_c t + \phi(t)] = A_c [\cos \phi(t) \cos [2\pi f_c t] - \sin \phi(t) \sin [2\pi f_c t]]$$

$$P_S = \frac{P_i + P_q}{2} = \frac{E \left\{ A_c^2 \cos^2 \phi(t) \right\} + E \left\{ A_c^2 \sin^2 \phi(t) \right\}}{2} = \frac{A_c^2}{2} E \left\{ \cos^2 \phi(t) + \sin^2 \phi(t) \right\} = \frac{A_c^2}{2}$$

DE ESTA MANERA:

$$\frac{\frac{A_c^2}{2} \cdot 10^{-5}}{3 \cdot 10^8 \cdot 270 \cdot 10^3} = 10 \Rightarrow A_c^2 = 2 \cdot 10^5 \cdot 3 \cdot 10^{-8} \cdot 270 \cdot 10^4$$

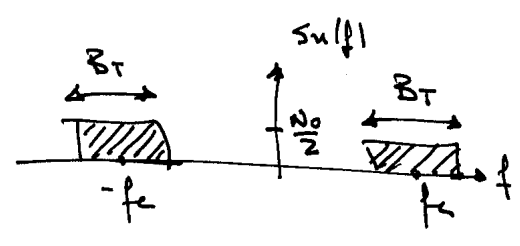
$$A_c^2 = 28.200 \Rightarrow A_c = \sqrt{28.200} \approx 168$$



c) EL FILTRO $H_2(f)$ TRAS EL DETECTOR ELIMINA TODAS LAS COMPONENTES DE RUIDO FUERA DEL ANCHO DE BANDA DE LA SEÑAL $B_2 = 2B$

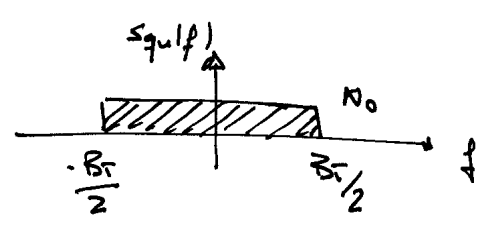
COMO LA COMPONENTE DEL RUIDO ES $\frac{1}{2\pi A_c} \frac{dq_u(t)}{dt}$ A LA SALIDA DEL DETECTOR, SE TIENE:

$$s_u(f) = s_w(f) |H_2(f)|^2 = s_w(f) |H_1(f)|^2$$



SEGUN EL FORTULIZMO: $s_{qu}(f) = s_u(f-f_c) u(-f+f_c) + s_u(f+f_c) u(f+f_c)$

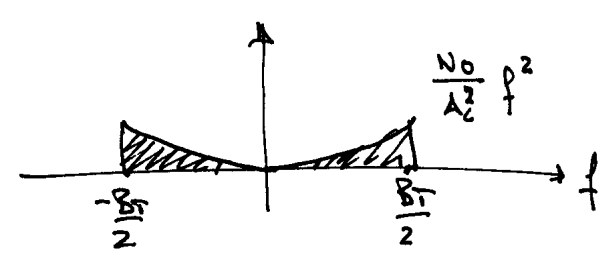
Y, POR TANTO:



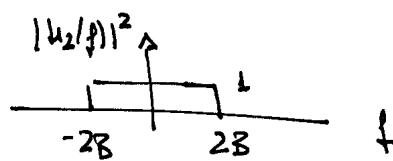
A LA SALIDA DEL DETECTOR LA SEÑAL $\frac{1}{2\pi A_c} \frac{dq_u(t)}{dt}$ TIENE DENSIDAD

ESPECTRAL

$$\frac{1}{[2\pi A_c]^2} s_{qu}(f) |1 + j2\pi f|^{-2}$$

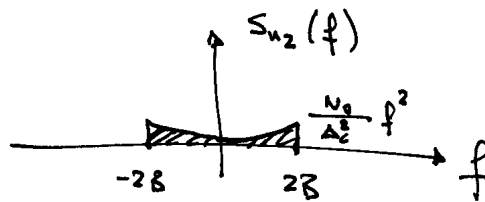


y tras el filtro $u_2(f)$



(F)

se tiene finalmente



La potencia de ruido es por tanto:

$$N_{D_2} = \int S_{u_2}(f) df = \int_{-2B}^{2B} \frac{N_0}{A^2} f^2 df = \frac{N_0}{A^2} \frac{1}{3} f^3 \Big|_{-2B}^{2B} = \frac{2}{3} \frac{N_0}{A^2} B^3$$

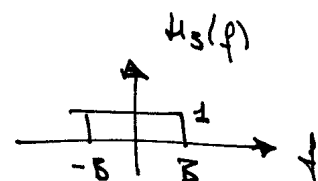
Mientras que la potencia de señal:

$$S_{D_2} = E\{x_D^2(t)\} = E\{f_0^2 z^2(t)\} = f_0^2 P_z$$

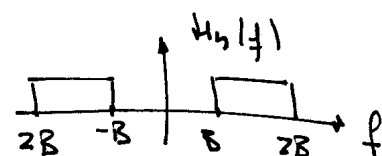
$$\frac{S}{N}_{D_2} = \frac{3}{2} \frac{A^2 f_0^2}{N_0 B^3} P_z = 3 \frac{A^2}{2} \frac{f_0^2}{B^2} \frac{P_z}{N_0 B} = 3 S_R D^2 \frac{P_z}{N_0 B}$$

d) Los filtros de la segunda etapa deben:

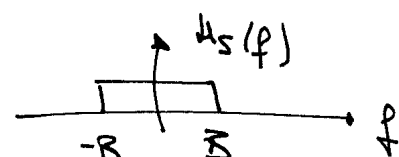
$u_3(f) \rightarrow$ obtener $x(t)$ separadamente



$u_4(f) \rightarrow$ eliminar $x(t)$



$u_5(f) \rightarrow$ eliminar la replica de $y(t)$
presente a $2f_c$



EL RUIDO QUE SE RECONSTRUYE EN CADA CASO SERÁ

6

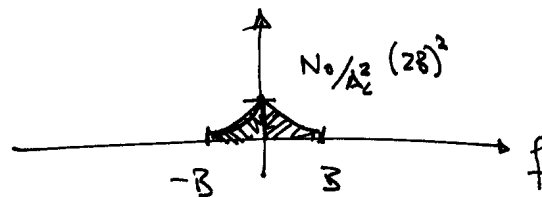
TRAS $H_3(f) \Rightarrow S_{u_2}(f) \cdot |H_3(f)|^2$



TRAS $H_5(f) \Rightarrow$ COMO ES TRAS UN MODULADOR COHERENTE QUE RECONSTRUYE LA COMPONENTE EN CUADRATURA DE LA SEÑAL, SE TENDRÁ LA COMPONENTE EN CUADRATURA DEL RUIDO A LA ENTRADA:

$$S_{qu_2}(f) = S_{u_2}(f - f_c) u(-f, f_c) + S_{u_2}(f + f_c) u(f, f_c)$$

CON $f_c = 2B$ Y, POR TANTO:



c) EN LA RANCA SUPERIOR: ~~$f_0^2 x^2(t)$~~ \rightarrow LA SEÑAL RECONSTRUYE EN

$$x_D(t) = f_0 x(t) \Rightarrow S_D = E\{x_D^2(t)\} = E\{f_0^2 x^2(t)\} = f_0^2 P_x$$

$$N_D = \int S_{u_2}(f) |H_3(f)|^2 df = \int_{-B}^B \frac{N_0}{A_c^2} f^2 df = \frac{N_0}{A_c^2} \frac{2}{3} B^3$$

$$\frac{S_D}{N_D} \Big|_{sup} = \frac{f_0^2 P_x}{N_0 B^3} \frac{3 A_c^2}{2} = 3 \frac{f_0^2 P_x}{N_0 B^3} S_R$$

EN LA RUTA INFERIOR: LA SEÑAL RECEPTADA $x_D(t) = f_A y(t)$

(4)

$$S_D = E \{ x_D^2(t) \} = E \{ f_A^2 y^2(t) \} = f_A^2 P_y$$

$$N_D = \int S_{n2}(f) df = 2 \int_B^{2B} \frac{N_0}{A^2} f^2 df = 2 \frac{N_0}{A^2} \frac{f^3}{3} \Big|_B^{2B} =$$

$$= 2 \frac{N_0}{A^2} \left[\frac{8B^3}{3} - \frac{B^3}{3} \right] = 2 \frac{N_0}{A^2} \frac{7B^3}{3}$$

Por tanto: $\frac{S}{N} \Big|_{D_{inf}} = \frac{f_A^2 P_y}{N_0 B^3} \frac{3A^2}{7 \cdot 2} = \frac{3}{7} \frac{f_A^2 P_y}{N_0 B^3} S_R$

SUPONIENDO QUE $P_x = P_y$ SE TIENE $\frac{S}{N} \Big|_{D_x} = 7 \frac{S}{N} \Big|_{D_y}$

DEBIDO A LA FORMA PARABÓLICA DEL RUIDO YA QUE NO LA

TRANSMISIÓN EN BANDA BASE NI EN BANDA LATERAL ÚNICA PONDRÍAN

LA $S/N \Big|_D$.

Problema 3. Començar en un full nou

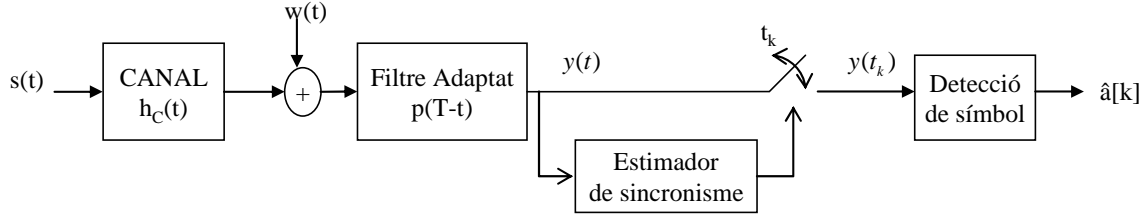
Consideri un sistema de comunicació digital que transmet el senyal PAM

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} a[n] \cdot p(t - nT)$$

on $a[k] \in \{\pm A\}$ equiprobables, T és el període de símbol i el pols conformador utilitzat és

$$p(t) = \frac{1}{\sqrt{T}} \Pi\left(\frac{t - \frac{T}{2}}{T}\right)$$

El senyal PAM es transmet per un canal ideal amb atenuació L i retard t_c , i amb un soroll $w(t)$ additiu, estacionari, gaussià, de mitjana nul·la, densitat espectral de potència $S_w(f) = \frac{N_0}{2}$ i incorrelat amb el senyal transmès. L'esquema del receptor és el següent.



a) Indiqueu l'expressió del senyal detectat, $y(t)$, en funció de l'autocorrelació del pols.

$$\begin{aligned} y(t) &= \left[\frac{1}{\sqrt{L}} s(t - t_c) + w(t) \right] * p(T - t) = \frac{1}{\sqrt{L}} \sum_{n=-\infty}^{\infty} a[n] \cdot p(t - nT) * p(T - t) + \underbrace{w(t) * p(T - t)}_{n(t)} \\ &= \frac{1}{\sqrt{L}} \sum_{n=-\infty}^{\infty} a[n] \cdot R_p(t - t_c - T - nT) + n(t) \end{aligned} \quad (0)$$

b) Suposant que el sistema de sincronisme no estima correctament l'instant de mostreig de manera que $t_k = t_c + (k+1)T + 0.2T$, obteniu l'expressió de $y(t_k)$ identificant el terme de senyal útil, de ISI i de soroll. Caracteritzeu el soroll resultant. **Nota:** un dibuix de l'autocorrelació del pols pot ser d'utilitat.

$$\begin{aligned} y(t_k) &= y(t) \Big|_{t_k = t_c + (k+1)T + 0.2T} \stackrel{\text{Substituint a (0)}}{=} \frac{1}{\sqrt{L}} \sum_{n=-\infty}^{\infty} a[n] \cdot R_p((k-n)T + 0.2T) + n(t_k) \\ &= \left\{ R_p(t) = \Lambda\left(\frac{t}{2T}\right) \right\} = \frac{a[k]}{\sqrt{L}} R_p(0.2T) + \frac{a[k+1]}{\sqrt{L}} R_p(-0.8T) + n(t_k) = \\ &= \underbrace{\frac{a[k]}{\sqrt{L}} 0.8}_{\text{Senyal útil}} + \underbrace{\frac{a[k+1]}{\sqrt{L}} 0.2}_{\text{ISI}} + \underbrace{n(t_k)}_{\text{Soroll}} \end{aligned} \quad (1)$$

El procés aleatori (PA) $n(t)$ és el resultat de filtrar $w(t)$ amb un SLI. Llavors, per ser $w(t)$ un PA estacionari, gaussià i de mitjana nul·la, $n(t)$ també és gaussià, estacionari i de mitjana nul·la. A més la densitat espectral de potència del PA $n(t)$ és

$$S_n(f) = S_w(f) |P(f)|^2 = \frac{N_0}{2} |P(f)|^2 \quad \text{on } P(f) = TF[p(t)]$$

La mostra de soroll en l'instant t_k és una variable aleatòria gaussiana $n(t_k) \sim N(0, \sigma_n^2)$

$$\begin{aligned} \sigma_n^2 &= E \left[\left[n(t_k) - E[n(t_k)] \right]^2 \right] = E \left[n(t_k)^2 \right] \stackrel{n(t) \text{ és estacionari}}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} S_n(f) df = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |P(f)|^2 df \\ &\stackrel{\text{Parseval}}{=} \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |p(t)|^2 dt = \frac{N_0}{2} E_p = \{E_p = 1\} = \frac{N_0}{2} \end{aligned}$$

c) Suposant que el llindar del sistema detector de símbol està a l'origen, $\gamma=0$, trobeu la probabilitat d'error en detecció i expressi-la en funció de la E_b / N_0 .

Notació: $a[k] = a_k$, $error = er$, $y(t_k) = y_k$, $P_{er} = \text{Probabilitat d'error}$

La probabilitat d'error global és igual a

$$P_{er} = P(er / a_k = A) \cdot P(a_k = A) + P(er / a_k = -A) \cdot P(a_k = -A) \stackrel{\substack{\text{símbols equiprobables} \\ \downarrow}}{=} \frac{1}{2} [P(er / a_k = A) + P(er / a_k = -A)] \quad (2)$$

Les probabilitats d'error condicionades són

$$P(er / a_k = A) = P(er / a_k = A, a_{k+1} = A) \cdot P(a_{k+1} = A) + P(er / a_k = A, a_{k+1} = -A) \cdot P(a_{k+1} = -A) = \frac{1}{2} [P(er / a_k = A, a_{k+1} = A) + P(er / a_k = A, a_{k+1} = -A)] \quad (3)$$

$$P(er / a_k = -A) = \{\text{Igual que a (3)}\} = \frac{1}{2} [P(er / a_k = -A, a_{k+1} = A) + P(er / a_k = -A, a_{k+1} = -A)] \quad (4)$$

Anem a trobar cada probabilitat d'error per separat

(c.1) $P(er / a_k = A, a_{k+1} = A)$. Quan $a_k = A, a_{k+1} = A$, substituint a (1) tenim que $y_k = \frac{A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N(\frac{A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2)$ i la P_{er} suposant que el llindar està a l'origen és:

$$\begin{aligned} P(er / a_k = A, a_{k+1} = A) &= P(y_k < 0 / a_k = A, a_{k+1} = A) = \left\{ y_k = \frac{A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N\left(\frac{A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2\right) \right\} = \\ &= \int_{-\infty}^0 \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_n} \cdot e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{y_k - A/\sqrt{L}}{\sigma_n}\right)^2} dy_k = \left\{ \lambda = \frac{y_k - A/\sqrt{L}}{\sigma_n} \right. \\ &\quad \left. d\lambda = \frac{1}{\sigma_n} dy_k \right\} = \quad (5) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{-\frac{A/\sqrt{L}}{\sigma_n}} e^{-\frac{1}{2}\lambda^2} d\lambda \stackrel{\substack{\text{Per simetria} \\ \downarrow}}{=} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{A/\sqrt{L}}{\sigma_n}}^{+\infty} e^{-\frac{1}{2}\lambda^2} d\lambda = Q\left(\frac{A}{\sigma_n \sqrt{L}}\right) \end{aligned}$$

(c.2) $P(er / a_k = A, a_{k+1} = -A)$. Quan $a_k = A, a_{k+1} = -A$, substituint a (1) tenim que $y_k = 0.6 \frac{A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N(\frac{A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2)$ i la probabilitat d'error amb $\gamma=0$ és:

$$\begin{aligned} P(er / a_k = A, a_{k+1} = -A) &= P(y_k < 0 / a_k = A, a_{k+1} = -A) = \left\{ y_k = \frac{0.6A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N\left(\frac{0.6A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2\right) \right\} = (6) \\ &= \int_{-\infty}^0 \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_n} \cdot e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{y_k - 0.6A/\sqrt{L}}{\sigma_n}\right)^2} dy_k \stackrel{\substack{\text{Fent el canvi de variable} \\ \text{igual que en (5)}}}{=} Q\left(\frac{0.6A}{\sigma_n \sqrt{L}}\right) \end{aligned}$$

(c.3) $P(er / a_k = -A, a_{k+1} = -A)$. Quan $a_k = -A, a_{k+1} = -A$, substituint a (1) tenim que $y_k = -\frac{A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N(-\frac{A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2)$ i la probabilitat d'error amb $\gamma = 0$ és:

$$\begin{aligned}
 P(er / a_k = -A, a_{k+1} = -A) &= \\
 &= P(y_k > 0 / a_k = -A, a_{k+1} = -A) = \left\{ y_k = -\frac{A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N(-\frac{A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2) \right\} = \\
 &= \int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_n} \cdot e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{y_k + A/\sqrt{L}}{\sigma_n}\right)^2} dy_k = \left\{ \begin{aligned} \lambda &= \frac{y_k + A/\sqrt{L}}{\sigma_n} \\ d\lambda &= \frac{1}{\sigma_n} dy_k \end{aligned} \right\} = \quad (7) \\
 &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{A/\sqrt{L}}{\sigma_n}}^{+\infty} e^{-\frac{1}{2}\lambda^2} d\lambda = Q\left(\frac{A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right)
 \end{aligned}$$

(c.4) $P(er / a_k = -A, a_{k+1} = +A)$. Quan $a_k = -A, a_{k+1} = +A$, aleshores substituint a (1) tenim $y_k = -\frac{0.6A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N(-\frac{0.6A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2)$ i la probabilitat d'error amb $\gamma = 0$ és:

$$\begin{aligned}
 P(er / a_k = -A, a_{k+1} = A) &= \\
 &= P(y_k > 0 / a_k = -A, a_{k+1} = A) = \left\{ y_k = -\frac{0.6A}{\sqrt{L}} + n(t_k) \square N(-\frac{0.6A}{\sqrt{L}}, \sigma_n^2) \right\} = \quad (8) \\
 &= \int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_n} \cdot e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{y_k + 0.6A/\sqrt{L}}{\sigma_n}\right)^2} dy_k \quad \begin{array}{l} \text{Fent el canvi de variable} \\ \text{igual que abans en (7)} \end{array} \\
 &= Q\left(\frac{0.6A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right)
 \end{aligned}$$

Substituint (5) i (6) a l'equació (3) obtenim

$$\begin{aligned}
 P(er / a_k = A) &= \frac{1}{2} [P(er / a_k = A, a_{k+1} = A) + P(er / a_k = A, a_{k+1} = -A)] = \\
 &= \frac{1}{2} \left[Q\left(\frac{A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right) + Q\left(\frac{0.6A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right) \right] \quad (9)
 \end{aligned}$$

Substituint (7) i (8) a l'equació (4) obtenim

$$\begin{aligned}
 P(er / a_k = -A) &= \frac{1}{2} [P(er / a_k = -A, a_{k+1} = A) + P(er / a_k = -A, a_{k+1} = -A)] = \\
 &= \frac{1}{2} \left[Q\left(\frac{A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right) + Q\left(\frac{0.6A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right) \right] \quad (10)
 \end{aligned}$$

Substituint (9) i (10) a l'equació (2) tenim que la probabilitat d'error és

$$P_{er} = \frac{1}{2} [P(er / a_k = A) + P(er / a_k = -A)] = \frac{1}{2} \left[Q\left(\frac{A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right) + Q\left(\frac{0.6A}{\sigma_n\sqrt{L}}\right) \right] \quad (11)$$

Ara cal expressar-ho en funció de la EbNo. Ho farem en funció de la EbNo en transmissió. Sabem que :

$$E_b = R_a(0) \cdot E_p = \left(\frac{1}{2}A^2 + \frac{1}{2}A^2\right) \cdot E_p = \{E_p = 1\} = A^2 \quad (12)$$

$$\sigma_n = \sqrt{N_0 / 2} \quad (13)$$

Finalment, substituint (12) i (13) a l'equació (11) obtenim,

$$\boxed{P_{er} = \frac{1}{2} \left[Q\left(\sqrt{\frac{2}{L} \frac{E_b}{N_0}}\right) + Q\left(0.6 \sqrt{\frac{2}{L} \frac{E_b}{N_0}}\right) \right]}$$

d) Per a resoldre aquest apartat, assumiu que $L=1$. Sabent que la probabilitat d'error quan no hi ha error de sincronisme és $Q(\sqrt{2 \frac{E_b}{N_0}})$, compareu les dues probabilitats d'error per $\frac{E_b}{N_0} = 4,5$. Entregueu la gràfica de $Q(x)$ que se li proporciona si la utilitza.

Probabilitat d'error sense error de sincronisme:

$$P_{er} = Q\left(\sqrt{\frac{2 E_b}{L N_0}}\right) = \left\{ \begin{matrix} L=1 \\ E_b / N_0 = 4.5 \end{matrix} \right\} \stackrel{\text{Figura } Q(x)}{=} Q(3) \approx 1.5 \cdot 10^{-3}$$

Probabilitat d'error amb error de sincronisme:

$$P_{er} = \frac{1}{2} \left[Q\left(\sqrt{\frac{2 E_b}{L N_0}}\right) + Q\left(0.6 \sqrt{\frac{2 E_b}{L N_0}}\right) \right] = \left\{ \begin{matrix} L=1 \\ E_b / N_0 = 4.5 \end{matrix} \right\} =$$

$$= \frac{1}{2} [Q(3) + Q(1.8)] \stackrel{\text{Figura } Q(x)}{\square} \frac{1}{2} [1.5 \cdot 10^{-3} + 3 \cdot 10^{-2}] = 1.5 \cdot 10^{-2}$$

La probabilitat d'error resultant és 10 cops major com a conseqüència de la ISI que provoca l'error en el sincronisme.

Nota:

$$Q(x) = \int_x^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\lambda^2}{2}} d\lambda$$

