

Senyals i Sistemes I

Exàmen Final P08: 13 de Juny de 2008

Duració: 3h

Publicació Notes Provisionals: 26-6-08

Al·legacions: 27-6-08

Publicació Notes Definitives: 30-6-08

No es permet l'ús de calculadores, mòbils, llibres i/o apunts. Les respostes d'exercicis diferents s'han d'entregar en fulls separats**Exercici 1**

Un filtre es diu adaptat a un senyal $v(t)$ real quan la seva resposta impulsional és $h(t)=v(t_0-t)$. Suposi que t_0 és el valor mínim per aconseguir que el filtre sigui causal. Per tal de realitzar el filtre adaptat al senyal $v(t)$ de la figura 1 s'utilitza el sistema que es mostra en la figura 2.

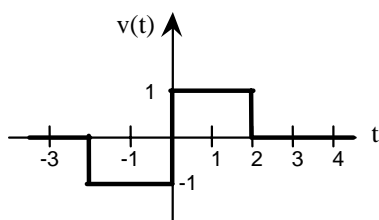


figura 1

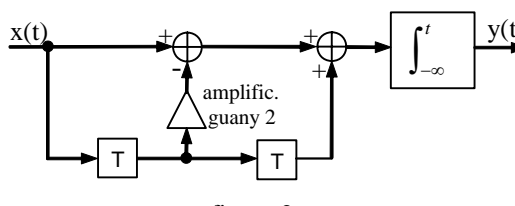


figura 2

- Estudiï les propietats d'invariància, causalitat i estabilitat del sistema de la figura 2.
- Comprovi que efectivament el sistema proposat es correspon amb el filtre adaptat al senyal $v(t)$ de la Fig.1. Per a quin valor de T s'aconsegueix això? Quin és el valor de t_0 ?
- En un cas general, obtingui la transformada de Fourier del senyal de sortida d'un filtre adaptat a un senyal $v(t)$ real, en funció de $V(f)$ i t_0 .
- Obtingui i representi la sortida del filtre adaptat, tant en temps com en freqüència, quan l'entrada és $v(t)$ de la figura 1.
- Obtingui la relació entre el valor màxim d'aquesta sortida i l'energia del senyal $v(t)$.
- Proposi un senyal diferent de $v(t)$, però de la mateixa energia, i comprovi que el màxim de la sortida per aquest senyal no supera al màxim de la sortida corresponent a l'entrada $v(t)$.

Exercici 2

Considerem un senyal real i periòdic $x(t)$ de període T_0 , que ve descrit per la següent expressió, on $x_b(t)$ constitueix el senyal bàsic de l'expansió,

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_b(t - nT_0) \quad [1]$$

Considerem també un SLI (Sistema Lineal i Invariant) descrit per la resposta impulsional $h_0(t) = \text{sinc}^2(3t/T_0)$. Es demana,

- Determini el DSF del senyal $x(t)$ definit a [1] en funció dels valors de $X_b(f)$ i de T_0
- Determini i dibuixi detalladament l'espectre de densitat de potència $S_{xx}(f)$ del senyal d'entrada $x(t)$ descrit en [1] en funció dels valors de la transformada de Fourier del senyal bàsic $x_b(t)$ i del període T_0 .
- Determini i dibuixi detalladament l'espectre de densitat de potència $S_{yy}(f)$ del senyal de sortida $y(t)$ del SLI especificat per $h_0(t)$ quan a la seva entrada tenim $x(t)$ descrit a [1]. Expressi-ho en funció dels valors de la transformada de Fourier del senyal bàsic $x_b(t)$, del període T_0 .
- Avalui la potència de sortida del SLI per a l'escenari específic descrit en l'apartat c).

Tot seguit considerem un model diferent al descrit per [1]: consideri el senyal descrit per l'expressió [2],

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \cos(2\pi f_c t) \cdot x_0(t - nT_0) \quad [2]$$

on $x_0(t)$ real. Es demana,

e) Especifiqui tots els valors de f_c , en funció de T_0 , pels quals el senyal $x(t)$ és periòdic, independentment del senyal bàsic $x_0(t)$. Especifiqui el valor T del seu període.

f) Suposant que $x_0(t)$ és parell, proporcioni els coeficients c_n , en funció dels valors de $X_0(f)$, del DSF (Desenvolupament en Sèrie de Fourier) de $x(t)$ definit a [2], així com la freqüència fonamental ν_0 tal que,

$$x(t) = \sum_{n=0}^{+\infty} c_n \cdot \cos(2\pi n \nu_0 t) \quad [3]$$

Exercici 3

Es considera l'esquema de la Figura 3, on $x(t)$ és un senyal pas baix d'amplè de banda B_x , i el sistema escalador $y(t)=z(at)$ treballa per valors $a>0$. Es demana:

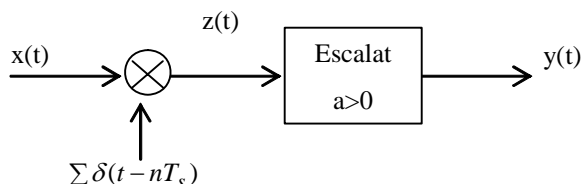


Figura 3

- Trobi les expressions analítiques dels senyals $z(t)$ i $y(t)$ en funció de $x(t)$. Trobi les seves transformades de Fourier $Z(f)$ i $Y(f)$ expressades en funció de $X(f)$.
- Dedueixi justificadament el filtre interpolador ideal $H(f)$ que permet recuperar $x(at)$ a partir de $y(t)$. A l'hora d'escollir el valor de T_s , hi ha alguna limitació a tenir en compte? Influeix el valor de a en l'elecció de T_s ?
- Es vol dissenyar aquest filtre interpolador passa baixes mitjançant una Aproximació de Chebyshev. A aquest efecte, es considera que el possible guany associat amb aquest filtre s'implementarà a part. Així el mòdul de la resposta freqüencial del filtre a dissenyar ha de tenir una màxima amplitud corresponent a la unitat. Les toleràncies permeses han de ser tals que la màxima atenuació a la banda de pas no superi els 3dB, i la mínima atenuació a la banda atenuada superi els 25 dB. La freqüència de mostratge que s'està utilitzant és $F_s=3B_x$. Si cal, expressi els resultats en funció de B_x i a :
 - Defineixi la plantilla d'especificacions del disseny d'aquest filtre. Influeix el valor de a en el càlcul de l'ordre del filtre?

Si les especificacions d'aquest filtre són satisfetes per una aproximació de Chebyshev d'ordre 3 :

- Trobi l'expressió de $|H(f)|^2$, si s'ha fet l'ajust a la banda de pas. Dibuixi detalladament $|H(f)|$ per $H_{\max}=1$.
- Dibuixi la corba d'atenuació $\alpha(f)$, indicant-hi tots els valors d'interès i els punts on la corba toca a la plantilla.. Estimi el valor mínim de l'atenuació a la banda atenuada (faci totes les aproximacions que cregui oportunes).
- Trobi la posició i multiplicitat de tots els zeros d'atenuació i de transmissió.

(Nota: $C_3(x)=4x^3-3x$, $\log 2=0,3$ $\log 3=0,48$ $\log 5=0,7$ $\log 7=0,84$)

Exercici 1

a) Es demonstra que el sistema és invariant, causal (si $T \geq 0$) i estable.

$$\begin{aligned} \text{b) } h(t) &= T[\delta(t)] = \Pi\left(\frac{t-T/2}{T}\right) - \Pi\left(\frac{t-3T/2}{T}\right) \\ &= v(t_0-t) \text{ si } t_0=T=2 \end{aligned}$$

c) Aplicant diverses propietats de la transf. De Fourier s'obté $Y(f) = |V(f)|^2 e^{-j2\pi f t_0}$

$$\begin{aligned} \text{d) } y(t) &= v(t) * h(t) = -2\Delta\left(\frac{t}{2}\right) + 4\Delta\left(\frac{t-2}{2}\right) - 2\Delta\left(\frac{t-4}{2}\right) \rightarrow \text{ gràfica de } y(t) \\ Y(f) &= 16 \operatorname{sinc}^2(2f) \sin^2(2\pi f) e^{-j2\pi f t_0} \rightarrow \text{ dibuixar mòdul i fase} \end{aligned}$$

e) $E_x = 4$, $y_{\max} = y(2) = 4$, per tant la relació demanada és 1

f) Moltes possibilitats. Per exemple:

$$x(t) = \Pi\left(\frac{t}{4}\right) \rightarrow y(t) = x(t) * h(t) \rightarrow y(t)|_{\max} = 2 < 4$$

PROBLEMA 2 [solucions resumides]**Senyals i Sistemes I, examen final primavera 2008 ETSETB**a) DSF:

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} c_k \exp\left(j2\pi \frac{k}{T_o} t\right), \quad c_k = \frac{1}{T_o} X_b\left(\frac{k}{T_o}\right)$$

b) Espectre de Densitat de Potència:

$$S_{xx}(f) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} |c_k|^2 \delta(f - k/T_o), \quad c_k = \frac{1}{T_o} X_b\left(\frac{k}{T_o}\right)$$

c) Espectre de Densitat de Potència a la sortida del filtre:

$$S_{yy}(f) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} |d_k|^2 \delta(f - k/T_o), \quad d_k = \frac{1}{T_o} X_b\left(\frac{k}{T_o}\right) H\left(\frac{k}{T_o}\right)$$

$$H(f) = \frac{T_o}{3} \Lambda\left(\frac{T_o}{3} f\right)$$

$$S_{yy}(f) = \sum_{k=-2}^{+2} |d_k|^2 \delta(f - k/T_o) \quad (\text{el filtre és limitat en banda})$$

d) Potència a la sortida del filtre:

$$P_y = \int_{-\infty}^{+\infty} S_{yy}(f) df = \sum_{k=-2}^{+2} |d_k|^2$$

e) valors de fc:

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \cos(2\pi f_c t) x_0(t - kT_0)$$

$$x(t+T) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \cos(2\pi f_c t + 2\pi f_c T) x_0(t+T - kT_0) \quad \text{amb } (m,q) \text{ sencers}$$

$$2\pi f_c T = 2\pi m$$

$$T = qT_0$$

$$\boxed{f_c = \frac{m}{q} \cdot \frac{1}{T_0}}$$

(m,q) sencers, sent m/q fracció irreduïble (q=1 és cas particular)

f) DSF d' x(t) anterior:

Període fonamental : $T = qT_0$

Freqüència fonamental: $\nu_0 = \frac{1}{qT_0}$

(cas q senar)

Senyal bàsic:

$$x_b(t) = \cos(2\pi f_c t) \sum_{k=-(q-1)/2}^{(q-1)/2} x_0(t - kT_0) = \cos(2\pi f_c t) \cdot x_1(t)$$

Així $x_1(t)$ també és parell.

$$\text{DSF:} \quad x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_b(t - nT) = \sum_{p=-\infty}^{+\infty} c_p \exp\left(j2\pi \frac{p}{T} t\right)$$

$$c_p = \frac{1}{T} X_b\left(\frac{p}{T}\right) = \frac{1}{2T} X_1\left(\frac{p}{T} + f_c\right) + \frac{1}{2T} X_1\left(\frac{p}{T} - f_c\right) = \frac{1}{2T} X_1\left(\frac{p+m}{T}\right) + \frac{1}{2T} X_1\left(\frac{p-m}{T}\right)$$

$$c_p = c_{-p}^* = c_{-p} \quad (\text{x(t) real i parell})$$

$$x(t) = c_0 + \sum_{p=1}^{+\infty} \left(c_p \exp\left(j2\pi \frac{p}{T} t\right) + c_{-p} \exp\left(-j2\pi \frac{p}{T} t\right) \right)$$

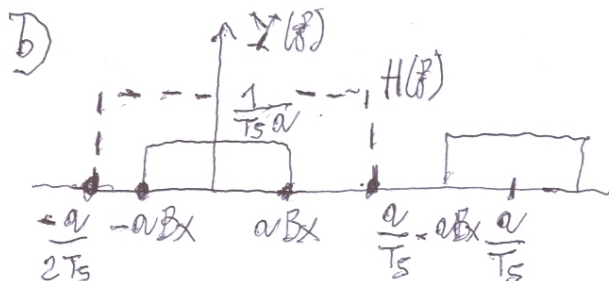
$$= c_0 + \sum_{p=1}^{+\infty} 2c_p \cos\left(2\pi \frac{p}{T} t\right) = c_0 + \sum_{p=1}^{+\infty} 2c_p \cos(2\pi p\nu_0 t)$$

EXERCICI 3

a) $z(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(mT_s) \delta(t - mT_s)$ $y(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(mT_s) \delta(at - mT_s) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \frac{x(mT_s)}{a} \delta(t - \frac{mT_s}{a})$

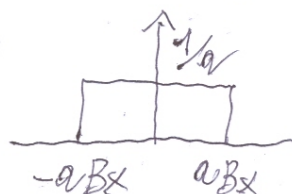
$$Z(f) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \frac{x(\frac{mT_s}{T_s})}{T_s}$$

$$Y(f) = \frac{1}{a} Z(\frac{f}{a}) = \frac{1}{aT_s} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(\frac{mT_s}{a})$$



$$F[x(at)] = \frac{1}{a} X(\frac{f}{a})$$

es val:



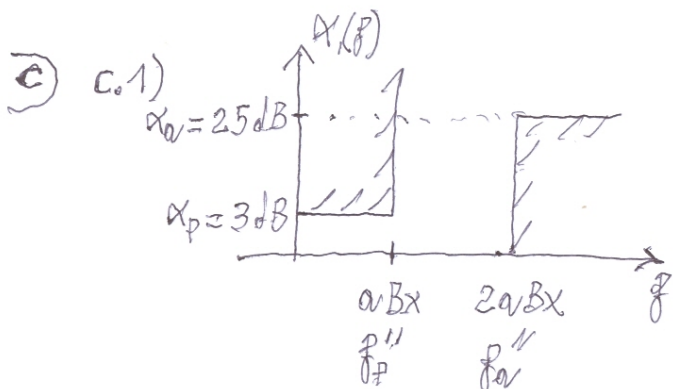
A PARTIR DE Y(f) ES DEDUEIX

$$H(f) = T_s \Pi\left(\frac{fT_s}{a}\right)$$

PER RECUPERAR X(at) CAL EVITAR SOLAPAMENT:

$$aBx \leq \frac{a}{T_s} - aBx \Rightarrow T_s \leq \frac{1}{2Bx}$$

ON ES VEU QUE a NO INFLUEIX EN L'ELECCIÓ DE Ts



$$f_a = \frac{a}{T_s} - aBx = 3aBx - aBx = 2aBx$$

$$K_s = \frac{f_p}{f_a} = \frac{1}{2}$$

$$K_d = \left[\frac{10^{\frac{\alpha_s}{10}} - 1}{10^{\frac{\alpha_p}{10}} - 1} \right]^{\frac{1}{2}}$$

CALCUL ORDRE INDEPENDENT DEL

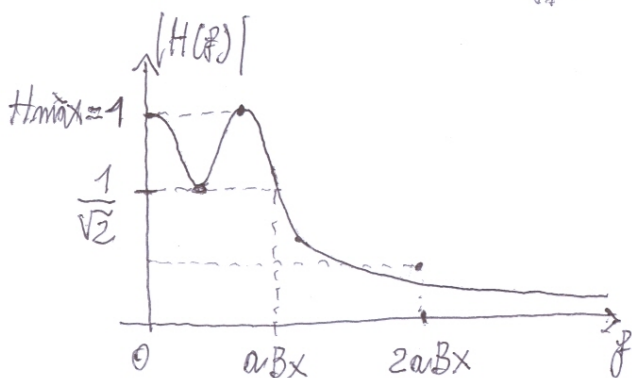
VALOR DE a

c.2)

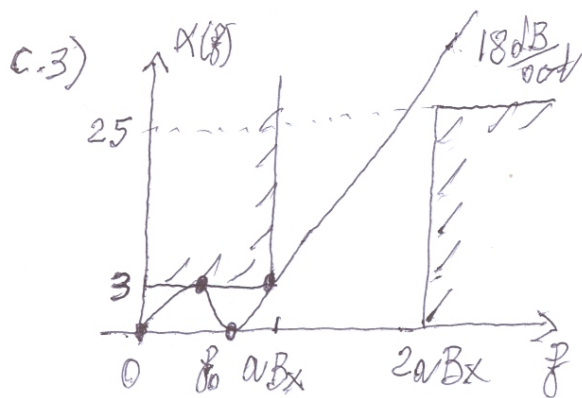
$$|H(f)|^2 = \frac{H_{max}^2}{1 + \epsilon^2 C_3^2\left(\frac{f}{f_p}\right)} = \frac{1}{1 + C_3^2\left(\frac{f}{aBx}\right)}$$

$$\epsilon^2 = 10^{\frac{\alpha_p}{10}} - 1 \approx 2 - 1 = 1$$

SI $\alpha(f_p) = \alpha_p$



$$f_p = aBx = B_y'$$



$$\text{MINIM}[A(f)] = A(f_0) = 10 \log [1 + C_3^2(2)]$$

$$C_3(2) = 4 \cdot 2^3 - 3 \cdot 2 = 26$$

$$A(f_0) = 10 \log [1 + 26^2] \approx 10 \log 26^2$$

$$A(f_0) \approx 20 \log 26 = 40 \log 5 = \underline{28 \text{ dB}}$$

c.4)

$$3 \geq T \text{ a } f \rightarrow \infty$$

$$3 \geq A \left\{ \begin{array}{l} 1 \text{ a } f=0 \\ 2 \text{ a } f=\pm f_0 \end{array} \right.$$

$$\text{ON } C_3(f_0) = 0 \rightarrow 4 \left(\frac{f_0}{f_p} \right)^2 - 3 = 0 \rightarrow$$

$$f_0 = \frac{\sqrt{3}}{2} f_p = \frac{\sqrt{3}}{2} a \cdot Bx = f_0$$