

2. Endomorfismo adjunto. Endomorfismos autoadjuntos y su diagonalización.

2.1. Endomorfismo adjunto. Sea (V, g) un espacio vectorial euclídeo. Recordemos que en la sección 3.3 habíamos definido para cualquier métrica no degenerada un isomorfismo dado por

$$\begin{aligned}\Phi : V &\longrightarrow V^* \\ v &\longmapsto \Phi(v) : V \longrightarrow \mathbb{R} \\ u &\longmapsto g(u, v)\end{aligned}$$

Por otra parte dada $f \in \text{End}(V)$ podemos considerar su aplicación traspuesta (o endomorfismo dual) $f^t \in \text{End}(V^*)$ que se definía como

$$\begin{aligned}f^t : V^* &\longrightarrow V^* \\ \varphi &\longmapsto \varphi \circ f\end{aligned}$$

Recordemos que si B era una base de V y B^* la base dual asociada entonces

$$(19) \quad M(f^t, B^*) = M(f, B)^t$$

A partir de los homomorfismos anteriores podemos definir un endomorfismo $\hat{f} \in \text{End}(V)$ dado por

$$(20) \quad \hat{f} = \Phi^{-1} \circ f^t \circ \Phi$$

Observemos que \hat{f} es el endomorfismo que hace que el siguiente diagrama sea conmutativo.

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{\hat{f}} & V \\ \Phi \downarrow & \circlearrowleft & \downarrow \Phi \\ V^* & \xrightarrow{f^t} & V^* \end{array}$$

DEFINICIÓN 3.19: A \hat{f} se le denomina **el endomorfismo adjunto de f respecto de g** .

OBSERVACIÓN 3.20: Observemos que el endomorfismo adjunto de f depende de g ya que el isomorfismo Φ depende de la métrica g .

La siguiente proposición nos proporciona una caracterización del endomorfismo adjunto.

PROPOSICIÓN 3.21: Dado $f \in \text{End}(V)$, el endomorfismo adjunto de f respecto de g es el único endomorfismo que verifica:

$$(21) \quad g(v, f(u)) = g(\hat{f}(v), u), \quad \forall u, v \in V.$$

Demostración: De la definición de \hat{f} tenemos para todo $u, v \in V$

$$\begin{aligned}g(\hat{f}(v), u) &= g((\Phi^{-1} \circ f^t \circ \Phi)(v), u) = g(\Phi^{-1}(f^t \circ \Phi(v)), u) && \stackrel{=}{=} (f^t \circ \Phi(v))(u) \\ &&& \uparrow \text{(Proposición 2.17 vi)} \\ &= (\Phi(v) \circ f)(u) = \Phi(v)(f(u)) && \stackrel{=}{=} g(v, f(u)) \\ &&& \uparrow \text{(Definición de } \Phi) \end{aligned}$$

Comprobemos ahora que dicho endomorfismo es único. Supongamos que exista $\tilde{f} \in \text{End}(V)$ que verifique

$$(22) \quad g(v, f(u)) = g(\tilde{f}(v), u), \quad \forall u, v \in V.$$

Entonces de las ecuaciones (21) y (22) tendríamos

$$g(\hat{f}(v) - \tilde{f}(v), u) \underset{\substack{\uparrow \\ (g \text{ bilineal})}}{=} g(\hat{f}(v), u) - g(\tilde{f}(v), u) \underset{\substack{\uparrow \\ (21) \text{ y } (22)}}{=} g(v, f(u)) - g(v, f(u)) = 0$$

Como g es euclídea y por tanto no degenerada tendríamos

$$\hat{f}(v) - \tilde{f}(v) = 0, \quad \forall v \in V.$$

Y por tanto $\hat{f} = \tilde{f}$. □

Estudiemos ahora las propiedades que tiene la aplicación adjunta.

PROPIEDADES 3.22: Sean (V, g) un espacio vectorial euclídeo, $f, g \in \text{End}(V)$ y \hat{f}, \hat{g} sus correspondientes endomorfismos adjuntos respecto de g . Entonces se tienen las siguientes propiedades:

i) Para cualquier base B de V se tiene

$$M(\hat{f}, B) = M(g, B)^{-1} \cdot M(f, B)^t \cdot M(g, B).$$

ii) Para cualquier base ortonormal B' de (V, g) se tiene

$$M(\hat{f}, B') = M(f, B')^t.$$

iii) $\hat{\hat{f}} = f$.

iv) $\hat{\text{Id}} = \text{Id}$ y $\hat{f}_0 = f_0$, donde f_0 denota la aplicación idénticamente nula.

v) $\widehat{g \circ f} = \hat{f} \circ \hat{g}$.

vi) $f \in \text{Aut}(V) \Leftrightarrow \hat{f} \in \text{Aut}(V)$. Además en este caso $\widehat{f^{-1}} = \hat{f}^{-1}$.

vii) $\text{Ker}(\hat{f}) = \text{Im}(f)^\perp$ y $\text{Im}(\hat{f}) = \text{Ker}(f)^\perp$.

viii) Si U es un subespacio invariante para f entonces U^\perp es un subespacio invariante para \hat{f} . Es decir si $f(U) \subset U$ entonces $\hat{f}(U^\perp) \subset U^\perp$.

ix) Los polinomios característicos de f y \hat{f} coinciden.

x) Si λ es un valor propio de f con multiplicidad geométrica k si y solo si λ es un valor propio de \hat{f} con multiplicidad geométrica k .

xi) f es diagonalizable si y solo si \hat{f} es diagonalizable.

xii) Sea $f \in \text{Aut}(V)$. Entonces se tiene que f es una isometría de (V, g) si y solo si $\hat{f} = f^{-1}$.

Demostración: i) Tenemos

$$\begin{aligned} M(\hat{f}, B) &= M(\Phi^{-1} \circ f^t \circ \Phi, B) = M(\Phi^{-1}, B^*, B) \cdot M(f^t, B^*) \cdot M(\Phi, B, B^*) \\ &\underset{\substack{\downarrow \\ (19)}}{=} M(g, B)^{-1} \cdot M(f, B)^t \cdot M(g, B). \\ &\quad \uparrow \\ &\text{Proposición 2.17 iii)} \end{aligned}$$

ii) Es una consecuencia inmediata del apartado i).

iii) y iv) Se siguen directamente de la definición de endomorfismo adjunto.

v)

$$\widehat{g \circ f} = \Phi^{-1} \circ (g \circ f)^t \circ \Phi \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ (g \circ f)^t = f^t \circ g^t}}{=} \Phi^{-1} \circ (f^t \circ g^t) \circ \Phi = (\Phi^{-1} \circ f^t \circ \Phi) \circ (\Phi^{-1} \circ g^t \circ \Phi) = \widehat{f} \circ \widehat{g}$$

vi) Observemos que si $f \in \text{Aut}(V)$ entonces tenemos

$$\text{Id} \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ \text{(iv)}}}{=} \widehat{\text{Id}} = \widehat{f^{-1} \circ f} = \widehat{f^{-1}} \circ \widehat{f} \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ \text{(v)}}}{=}$$

de donde se deduce la implicación de izquierda a derecha en vi). Teniendo en cuenta esto y el apartado iii) tendríamos la otra implicación.

vii) Notemos que

$$\begin{aligned} v \in \text{Ker}(\widehat{f}) &\iff \widehat{f}(v) = 0 \stackrel{\substack{\text{g es no degenerada} \\ \downarrow}}{\iff} g(\widehat{f}(v), u) = 0, \forall u \in V \stackrel{\substack{\text{Proposición 3.21} \\ \downarrow}}{\iff} \\ &\iff g(v, f(u)) = 0, \forall u \in V \iff v \in \text{Im}(f)^\perp \end{aligned}$$

Utilizando esta igualdad tenemos

$$\text{Ker}(f) \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ \text{(iii)}}}{=} \text{Ker}(\widehat{f}) = \text{Im}(\widehat{f})^\perp$$

Calculando los subespacios perpendiculares en la igualdad anterior tenemos

$$\text{Ker}(f)^\perp = (\text{Im}(\widehat{f})^\perp)^\perp \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ \text{Propiedad 3.2 iii)}}{=} \text{Im}(\widehat{f})$$

viii) Supongamos que U es un subespacio de V tal que $f(U) = U$ y veamos que $\widehat{f}(U^\perp) = U^\perp$, Para ello consideremos $v \in U^\perp$ y $u \in U$. Tenemos

$$g(\widehat{f}(v), u) \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ \text{Proposición 3.21}}}{=} g(v, f(u)) \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ v \in U^\perp \text{ y } f(u) \in U}}{=} 0$$

ix), x) y xi) Se deducen directamente del apartado ii).

xii) \implies Supongamos que $f \in \text{Iso}(V, g)$. Entonces para $u, v \in V$ tenemos

$$g(f^{-1}(v), u) \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ f \text{ isometría}}}{=} g(f(f^{-1}(v)), f(u)) = g(v, f(u))$$

Es decir f^{-1} verifica la ecuación (21) y por tanto $\widehat{f} = f^{-1}$.

xii) \longleftarrow Supongamos ahora que $\widehat{f} = f^{-1}$ y consideremos $u, v \in V$. Entonces tenemos

$$g(f(v), f(u)) \stackrel{\substack{= \\ \uparrow \\ \text{Proposición 3.21}}}{=} g(\widehat{f}(f(v)), u) = g(v, u)$$

De donde deducimos que $f \in \text{Iso}(V, g)$. □

2.2. Endomorfismos autoadjuntos y su diagonalización. Vamos a estudiar ahora un tipo especial de endomorfismos que serán muy importantes en lo que sigue.

DEFINICIÓN 3.23: Diremos que $f \in \text{End}(V)$ es un **endomorfismo autoadjunto respecto de g** si $\hat{f} = f$, es decir si

$$(23) \quad g(v, f(u)) = g(f(v), u), \quad \forall u, v \in V.$$

A continuación probaremos un teorema que caracteriza los endomorfismos autoadjuntos en función de su matriz respecto de una base.

TEOREMA 3.24: Sea (V, g) un espacio vectorial euclídeo y $f \in \text{End}(V)$. Las siguientes afirmaciones equivalen:

- i) f es un endomorfismo autoadjunto.
- ii) Para toda base B de V se tiene que

$$(24) \quad M(g, B) \cdot M(f, B) = M(f, B)^t \cdot M(g, B)$$

Equivalentemente, $M(g, B) \cdot M(f, B)$ es una matriz simétrica.

- iii) Existe una base B de V tal que se verifica la ecuación (24).
- iv) Para toda base ortonormal B' de (V, g) se tiene que $M(f, B')$ es simétrica.
- v) Existe una base ortonormal B' de (V, g) tal que $M(f, B')$ es simétrica.

Demostración: i) \implies ii) Observemos que tenemos

$$M(f, B) \overset{\substack{\uparrow \\ (f \text{ autoadjunto})}}{=} M(\hat{f}, B) \overset{\substack{\uparrow \\ (\text{Propiedad 3.22 i})}}{=} M(g, B)^{-1} \cdot M(f, B)^t \cdot M(g, B).$$

Multiplicando por la izquierda en la igualdad anterior por la matriz $M(g, B)$ obtenemos la ecuación (24).

ii) \implies iii) y iv) \implies v) Son inmediatas.

iii) \implies i) Usando de nuevo la propiedad 3.22 i) tenemos

$$M(\hat{f}, B) \overset{\substack{\uparrow \\ (\text{Propiedad 3.22 i})}}{=} M(g, B)^{-1} \cdot M(f, B)^t \cdot M(g, B) \overset{\substack{\uparrow \\ (24)}}{=} M(f, B).$$

De donde deducimos que $\hat{f} = f$, es decir f es autoadjunta.

ii) \implies iv) Si B' es una base ortonormal entonces $M(g, B') = I_n$. Sustituyendo esta matriz en la ecuación (24) obtenemos $M(f, B') = M(f, B')^t$, es decir $M(f, B')$ es simétrica.

v) \implies iii) De v) sabemos que existe B' base ortonormal tal que $M(f, B') = M(f, B')^t$. Como $M(g, B') = I_n$ tenemos que se verifica la ecuación (24). □

Presentaremos a continuación algunos ejemplos de endomorfismos autoadjuntos.

EJEMPLOS 3.25: 1. Por la propiedad iv) tenemos que Id y f_0 son endomorfismos autoadjuntos.

2. Sean U un subespacio de V , π_U la proyección ortogonal sobre U y σ_U la simetría ortogonal respecto de U . Recordemos que habíamos comprobado en las propiedades 3.16 ii) e iii) que existía una base ortonormal B' de (V, g) tal que $M(\pi_U, B')$ y $M(\sigma_U, B')$ son simétricas. Entonces como se verifica el apartado v) del teorema 3.24 deducimos que las proyecciones y las simetrías ortogonales son endomorfismos autoadjuntos.

Probaremos ahora dos propiedades clave de los endomorfismos autoadjuntos que serán de gran importancia más adelante.

PROPOSICIÓN 3.26: *Sea (V, g) un espacio vectorial euclídeo y $f \in \text{End}(V)$ un endomorfismo autoadjunto respecto de g . Entonces tenemos*

- i) *Si U es un subespacio de V tal que $f(U) \subset U$ entonces $f(U^\perp) \subset U^\perp$. Además $f|_U$ es un endomorfismo autoadjunto de (U, g_U) .*
- ii) *Dos subespacios propios de f asociados a valores propios distintos son ortogonales.*

Demostración: [i)] Si U es un subespacio de V tal que $f(U) \subset U$ tenemos de la propiedad 3.22 viii) que $\hat{f}(U^\perp) \subset U^\perp$. Pero como $\hat{f} = f$ concluimos que $f(U^\perp) \subset U^\perp$. Claramente $f|_U \in \text{End}(U)$ y es un endomorfismo autoadjunto de (U, g_U)

[ii)] Sean V_μ y V_ν subespacios propios de f asociados a dos valores propios distintos μ y ν . Veamos que dichos subespacios son ortogonales. Para ello consideramos $v \in V_\mu$ y $w \in V_\nu$. Observemos que

$$(25) \quad g(f(v), w) \underset{\substack{\uparrow \\ v \in V_\mu}}{=} g(\mu v, w) \underset{\substack{\uparrow \\ g \text{ bilineal}}}{=} \mu g(v, w)$$

Análogamente tenemos

$$(26) \quad g(v, f(w)) \underset{\substack{\uparrow \\ w \in V_\nu}}{=} g(v, \nu w) \underset{\substack{\uparrow \\ g \text{ bilineal}}}{=} \nu g(v, w)$$

Por ser f un endomorfismo autoadjunto sabemos que las expresiones en (25) y (26) son iguales y por lo tanto

$$\mu g(v, w) = \nu g(v, w) \quad \text{de donde se deduce} \quad (\mu - \nu)g(v, w) = 0$$

Como $\mu - \nu \neq 0$ se sigue que $g(v, w) = 0$ y por tanto V_μ y V_ν son ortogonales. \square

Recordemos que para las proyecciones y simetrías generales teníamos las siguientes caracterizaciones:

$$\boxed{f \text{ es una proyección} \iff f \circ f = f} \quad \boxed{f \text{ es una simetría} \iff f \circ f = \text{Id}}$$

Podemos obtener ahora una caracterización de las proyecciones y simetrías ortogonales.

PROPOSICIÓN 3.27: *Sea (V, g) un espacio vectorial euclídeo y $f \in \text{End}(V)$, entonces se tiene:*

- i) *f es una proyección ortogonal si y sólo si $f \circ f = f$ y f es un endomorfismo autoadjunto respecto de g .*
- ii) *f es una simetría ortogonal si y sólo si $f \circ f = \text{Id}$ y f es un endomorfismo autoadjunto respecto de g .*

Demostración: Las implicaciones $\boxed{\text{i) e ii)} \implies$ Son consecuencia directa de la caracterización anterior y el ejemplo 2 de 3.25.

$\boxed{\text{i)} \iff$ De la caracterización anterior tenemos que f es una proyección. Además sabíamos que f era la proyección sobre $U = \text{Ker}(f - \text{Id}) = V_1$ paralela a $W = \text{Ker}(f) = V_0$. Para probar que es una proyección ortogonal faltaría demostrar que U y W son ortogonales, pero como estamos asumiendo que f es autoadjunto esto se sigue directamente del apartado ii) de la proposición 3.26.

$\boxed{\text{ii)} \iff$ De la caracterización previa tenemos que f es una simetría. Además sabíamos que f era la simetría respecto de $U = \text{Ker}(f - \text{Id}) = V_1$ paralela a $W = \text{Ker}(f + \text{Id}) = V_{-1}$. Para probar que es una simetría ortogonal faltaría demostrar que U y W son ortogonales, pero como estamos asumiendo que f es autoadjunto esto se sigue como en el caso anterior del apartado ii) de la proposición 3.26. \square

2.3. Diagonalización de endomorfismos autoadjuntos. Vamos a probar ahora el resultado más importante de esta sección. Vamos a ver que si (V, g) es un espacio vectorial euclídeo y $f \in \text{End}(V)$ es un endomorfismo autoadjunto respecto de g entonces f es diagonalizable. Como consecuencia probaremos que toda matriz simétrica real es diagonalizable. Notemos que hasta ahora solo sabíamos que toda matriz simétrica real era **congruente** a una matriz diagonal (Corolario 2.28). Ahora probaremos que toda matriz simétrica real es **equivalente** a una matriz diagonal.

Para probar este resultado comenzaremos probando un resultado técnico. Vamos a fijar alguna notación relativa a los números complejos que utilizaremos a continuación.

Si $z \in \mathbb{C}$ denotaremos por $|z|$ al módulo de z . Recordemos que $|z|^2 = z\bar{z}$, donde \bar{z} denota el conjugado de z .

Dada $M \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{C})$ tal que $M = (m_{ij})$ denotaremos \overline{M} a la matriz cuyas entradas son los números complejos conjugados de m_{ij} , es decir $\overline{M} = (\overline{m_{ij}})$. Es sencillo comprobar que si $M \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{C})$ y $N \in \mathcal{M}_{n \times k}(\mathbb{C})$ entonces

$$(27) \quad \overline{M \cdot N} = \overline{M} \cdot \overline{N}.$$

Probaremos a continuación el siguiente resultado.

LEMA 3.28: i) Sea $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Entonces A tiene al menos un valor propio $\lambda \in \mathbb{C}$.

ii) Sea $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \subset \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Entonces todo valor propio de A es real. En particular, A admite algún valor propio real.

Demostración: $\boxed{\text{i)}$ Recordemos que los valores propios de A son las raíces de su polinomio característico $p_A(\lambda)$, que es un polinomio de grado $n \geq 1$ con coeficientes en \mathbb{C} . Por el Teorema Fundamental del Álgebra sabemos que existe alguna raíz de dicho polinomio y por tanto A tiene al menos un valor propio.

$\boxed{\text{ii)}$ Sea $\lambda \in \mathbb{C}$ un valor propio de A . Entonces existe $z = (z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{C}^n \setminus \{(0, \dots, 0)\}$ tal que $A \cdot z = \lambda z$ donde recordemos que identificamos los vectores de \mathbb{C}^n con las matrices columnas

de n filas. Es decir la expresión anterior denota:

$$A \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}$$

Vamos a multiplicar por la izquierda ambas partes de esta igualdad por la matriz fila $\bar{z}^t = (\bar{z}_1 \ \cdots \ \bar{z}_n)$. Obtenemos así

$$\bar{z}^t \cdot A \cdot z = \lambda \bar{z}^t \cdot z = \lambda (\bar{z}_1 z_1 + \cdots + \bar{z}_n z_n) = \lambda (|z_1|^2 + \cdots + |z_n|^2)$$

Observemos que $(|z_1|^2 + \cdots + |z_n|^2)$ es un número real positivo. Por tanto si probamos que $\bar{z}^t \cdot A \cdot z \in \mathbb{R}$ entonces tendremos que λ también es real. Para comprobar que $\bar{z}^t \cdot A \cdot z \in \mathbb{R}$ vamos a calcular su conjugado

$$\overline{\bar{z}^t \cdot A \cdot z} = \overline{\bar{z}^t \cdot A \cdot \bar{\bar{z}}} \xrightarrow{\substack{\bar{\bar{z}} = z \\ \uparrow \\ A \text{ es real}}} \overline{z^t \cdot A \cdot \bar{z}} \xrightarrow{\substack{\uparrow \\ \text{Es un número real}}} (z^t \cdot A \cdot \bar{z})^t = \bar{z}^t \cdot A^t \cdot z \xrightarrow{\substack{\uparrow \\ A \text{ es simétrica}}} \bar{z}^t \cdot A \cdot z$$

Como hemos comprobado que $\overline{\bar{z}^t \cdot A \cdot z} = \bar{z}^t \cdot A \cdot z$ tenemos que $\bar{z}^t \cdot A \cdot z \in \mathbb{R}$ y por tanto $\lambda \in \mathbb{R}$. Finalmente como por el apartado i) sabemos que A tiene al menos un valor propio $\lambda \in \mathbb{C}$ y acabamos de comprobar que si $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ los valores propios deben de ser reales concluimos que A tiene al menos un valor propio real. \square

Como corolario obtenemos el siguiente resultado para los endomorfismos autoadjuntos.

COROLARIO 3.29: *Sea (V, g) un espacio vectorial euclídeo y $f \in \text{End}(V)$ con f un endomorfismo autoadjunto respecto de g . Entonces f tiene al menos un valor propio real.*

Demostración: Consideremos B' base ortonormal de (V, g) . Entonces del apartado iv) del Teorema 3.24 tenemos que $M(f, B')$ es una matriz simétrica real. Aplicando a dicha matriz el apartado ii) del Lema 3.28 deduciríamos que $M(f, B')$, y por tanto f , tiene al menos una raíz real. \square

Ya tenemos todos los ingredientes necesarios para poder probar el resultado que buscábamos:

TEOREMA 3.30: *Sea (V, g) un espacio vectorial euclídeo y $f \in \text{End}(V)$ un endomorfismo autoadjunto respecto de g . Entonces f admite una base ortonormal de vectores propios y por tanto f es diagonalizable.*

Demostración: Sea $n = \dim(V)$. La demostración consistirá en aplicar un proceso de inducción sobre n .

Para $n = 1$ es trivial. Supongamos que se verifica el Teorema en los espacios vectoriales euclídeos de dimensión $n - 1$ y probemos que entonces se verifica para n .

Por el Corolario 3.29 sabemos que existe $\lambda \in \mathbb{R}$ valor propio de f . Por tanto existirá $v \in V \setminus \{0\}$ tal que $f(v) = \lambda v$. Denotemos $U = L(\{v\})$. Observemos que por ser la métrica euclídea sabemos de la Propiedad 3.2 ii) que U^\perp es un subespacio vectorial de dimensión $n - 1$.

Además por ser v un vector propio tenemos que $f(U) \subset U$. Entonces aplicando el apartado i) de la Proposición 3.26 tenemos que $f|_{U^\perp}$ es un endomorfismo autoadjunto del espacio vectorial euclídeo (U^\perp, g_{U^\perp}) . Por la hipótesis de inducción tenemos $B_1 = \{v_2, \dots, v_n\}$ base ortonormal de (U^\perp, g_{U^\perp}) formada por vectores propios de $f|_{U^\perp}$. Observemos que entonces $B = \left\{ \frac{v}{\|v\|}, v_2, \dots, v_n \right\}$ es una base ortonormal de (V, g) formada por vectores propios de f . \square

De este resultado obtendríamos el correspondiente resultado para matrices.

COROLARIO 3.31: *Toda matriz simétrica real es simultáneamente diagonalizable por semejanza y por congruencia.*

Demostración: Sea $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. Consideremos (\mathbb{R}^n, g_0) el espacio vectorial euclídeo dado por el producto escalar usual y $f \in \text{End}(\mathbb{R}^n)$ tal que $M(f, B_u) = A$. Como B_u es una base ortonormal de (\mathbb{R}^n, g_0) y A es simétrica, del apartado v) del Teorema 3.24 tenemos que f es un endomorfismo autoadjunto respecto de g_0 . Utilizando ahora el Teorema 3.30 obtenemos B una base ortonormal de (\mathbb{R}^n, g_0) formada por vectores propios de f y por tanto $M(f, B) = D$ es una matriz diagonal. Teniendo en cuenta como se relacionan dos matrices de un endomorfismo en dos bases distintas obtenemos

$$D = M(f, B) = M(B, B_u)^{-1} \cdot M(f, B_u) \cdot M(B, B_u) = M(B, B_u)^{-1} \cdot A \cdot M(B, B_u)$$

Además la matriz $P = M(B, B_u)$ es una matriz ortogonal por la Conclusión 3.14. Por tanto

$$D = P^{-1} \cdot A \cdot P = P^t \cdot A \cdot P$$

Y así A es diagonalizable simultáneamente por semejanza y por congruencia. \square