

# 4616 – Métodos Numéricos Computacionais

Larissa Oliveira  
oliveira.t.larissa@gmail.com

Na última aula...

# Métodos iterativos

- ✓ Um método iterativo para calcular a solução de um sistema  $Ax = b$  ( $\det(A) \neq 0$ ) é denominado iterativo quando fornece uma seqüência de soluções aproximadas, sendo que cada solução aproximada é obtida pela anterior.

*A partir de uma solução inicial  $x_0$  gera-se uma seqüência de aproximações  $x_1, x_2, x_3, x_4, \dots$  cada uma das quais obtidas das anteriores pela repetição do mesmo tipo de processo.*

# Métodos iterativos

## Método de Jacobi-Richardson

$$\begin{cases} \text{1} & \text{2} \\ a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ \text{3} & a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + a_{n3}x_3 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

$A \cdot x = b$

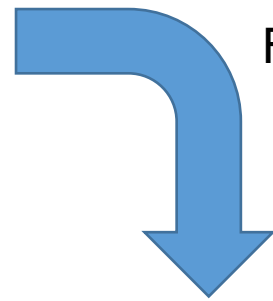


$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{a_{11}}(b_1 - a_{12}x_2 - a_{13}x_3 - \dots - a_{1n}x_n) \\ x_2 = \frac{1}{a_{22}}(b_2 - a_{21}x_1 - a_{23}x_3 - \dots - a_{2n}x_n) \\ \vdots \\ x_n = \frac{1}{a_{nn}}(b_n - a_{n1}x_1 - a_{n2}x_2 - \dots - a_{nn-1}x_{n-1}) \end{cases}$$

# Métodos iterativos

## Método de Jacobi-Richardson

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{a_{11}}(b_1 - a_{12}x_2 - a_{13}x_3 - \dots - a_{1n}x_n) \\ x_2 = \frac{1}{a_{22}}(b_2 - a_{21}x_1 - a_{23}x_3 - \dots - a_{2n}x_n) \\ \vdots \\ x_n = \frac{1}{a_{nn}}(b_n - a_{n1}x_1 - a_{n2}x_2 - \dots - a_{nn-1}x_{n-1}) \end{cases}$$



Forma matricial

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{-a_{12}}{a_{11}} & \frac{-a_{13}}{a_{11}} & \dots & \frac{-a_{1n}}{a_{11}} \\ \frac{-a_{21}}{a_{22}} & 0 & \frac{-a_{23}}{a_{22}} & \dots & \frac{-a_{2n}}{a_{22}} \\ \vdots & & & & \\ \frac{-a_{n1}}{a_{nn}} & \frac{-a_{n2}}{a_{nn}} & & \dots & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{b_1}{a_{11}} \\ \frac{b_2}{a_{22}} \\ \vdots \\ \frac{b_n}{a_{nn}} \end{bmatrix}$$

*Handwritten notes:* A red 'X' is under the first column of the matrix. A red 'B' is under the matrix. A red 'X' is under the vector of variables. A red '+' is under the plus sign. A red 'g' is under the vector of constants.

# Métodos iterativos

## Método de Jacobi-Richardson

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = -\frac{a_{12}}{a_{11}}x_2^{(k)} - \frac{a_{13}}{a_{11}}x_3^{(k)} - \dots - \frac{a_{1n}}{a_{11}}x_n^{(k)} + \frac{b_1}{a_{11}} \\ x_2^{(k+1)} = -\frac{a_{21}}{a_{22}}x_1^{(k)} - \frac{a_{23}}{a_{22}}x_3^{(k)} - \dots - \frac{a_{2n}}{a_{22}}x_n^{(k)} + \frac{b_2}{a_{22}} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = -\frac{a_{n1}}{a_{nn}}x_1^{(k)} - \frac{a_{n2}}{a_{nn}}x_2^{(k)} - \dots - \frac{a_{nn-1}}{a_{nn}}x_{n-1}^{(k)} + \frac{b_n}{a_{nn}} \end{cases}$$

$$x^{(0)} = (x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_n^{(0)})$$

Forma matricial

$$\begin{bmatrix} x_1^{(k+1)} \\ x_2^{(k+1)} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{a_{12}}{a_{11}} & -\frac{a_{13}}{a_{11}} & \dots & -\frac{a_{1n}}{a_{11}} \\ -\frac{a_{21}}{a_{22}} & 0 & -\frac{a_{23}}{a_{22}} & \dots & -\frac{a_{2n}}{a_{22}} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -\frac{a_{n1}}{a_{nn}} & -\frac{a_{n2}}{a_{nn}} & \dots & \dots & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1^{(k)} \\ x_2^{(k)} \\ \vdots \\ x_n^{(k)} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{b_1}{a_{11}} \\ \frac{b_2}{a_{22}} \\ \vdots \\ \frac{b_n}{a_{nn}} \end{bmatrix}$$

# Métodos iterativos

## Método de Jacobi-Richardson

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = (b_1 - a_{12} \cdot x_2^{(k)} - \dots - a_{1n} \cdot x_n^{(k)}) / a_{11} \\ x_2^{(k+1)} = (b_2 - a_{21} \cdot x_1^{(k)} - \dots - a_{2n} \cdot x_n^{(k)}) / a_{22} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = (b_n - a_{n1} \cdot x_1^{(k)} - \dots - a_{nn} \cdot x_n^{(k)}) / a_{nn} \end{cases}$$

Handwritten annotations in red:

- A red oval encircles the diagonal elements  $b_1, b_2, \dots, b_n$  in the numerators.
- Red brackets and arrows indicate the subtraction of terms from the previous iteration's values. For example, in the second equation,  $a_{21} \cdot x_1^{(k)}$  is subtracted from  $b_2$ , and the remaining terms  $a_{23} \cdot x_3^{(k)} + a_{24} \cdot x_4^{(k)} + \dots$  are subtracted from the result.
- A red 'X' is drawn over the vertical ellipsis in the third equation, indicating a correction or a specific step in the iteration.

**Critério de parada:**

$$\frac{\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\|_{\infty}}{\|x^{(k+1)}\|_{\infty}} < \varepsilon$$

Valor pré-  
estabelecido

Computacionalmente usamos também como teste de parada o número máximo de iterações.

# Métodos iterativos

## Método de Jacobi-Richardson

De forma geral, pode ser escrito como:

$$x_i^{(k+1)} = \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right) / a_{ii} \quad i = 1, \dots, n$$

Handwritten annotations: Red circles around the summation terms, with red arrows pointing to the indices  $j=1, \dots, i-1$  and  $j=i+1, \dots, n$ . A red cross is above the first summation, and a red double cross is above the second summation.

**Critério de parada:**

$$\frac{\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\|_{\infty}}{\|x^{(k+1)}\|_{\infty}} < \varepsilon$$

Valor pré-estabelecido

Computacionalmente usamos também como teste de parada o número máximo de iterações.

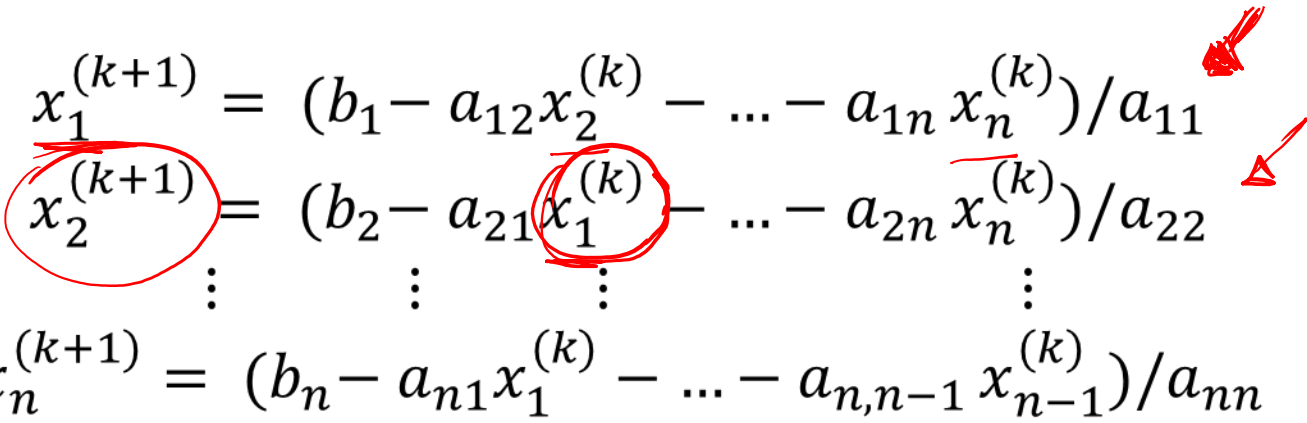


Hoje...

# Métodos iterativos

## Método de Gauss - Seidel

O método de Gauss - Seidel é uma variante do método de Jacobi - Richardson que acelera a busca da solução para o sistema. Em Jacobi-Richardson temos:

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = (b_1 - a_{12}x_2^{(k)} - \dots - a_{1n}x_n^{(k)})/a_{11} \\ x_2^{(k+1)} = (b_2 - a_{21}\overline{x_1^{(k)}} - \dots - a_{2n}\overline{x_n^{(k)}})/a_{22} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = (b_n - a_{n1}x_1^{(k)} - \dots - a_{n,n-1}x_{n-1}^{(k)})/a_{nn} \end{cases}$$


Quando calculamos  $x_2^{(k+1)}$ , já sabemos o valor de  $x_1^{(k+1)}$  e, quando calculamos  $x_3^{(k+1)}$ , já sabemos  $x_2^{(k+1)}$  e  $x_1^{(k+1)}$  e assim sucessivamente.

# Métodos iterativos

## Método de Gauss - Seidel

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1^{(k+1)} = (b_1 - a_{12}x_2^{(k)} - \dots - a_{1n}x_n^{(k)})/a_{11} \\ x_2^{(k+1)} = (b_2 - a_{21}x_1^{(k+1)} - \dots - a_{2n}x_n^{(k)})/a_{22} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = (b_n - a_{n1}x_1^{(k+1)} - \dots - a_{n,n-1}x_{n-1}^{(k+1)})/a_{nn} \end{array} \right.$$

# Métodos iterativos

## Método de Gauss - Seidel

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = (b_1 - a_{12}x_2^{(k)} - \dots - a_{1n}x_n^{(k)})/a_{11} \\ x_2^{(k+1)} = (b_2 - a_{21}x_1^{(k+1)} - \dots - a_{2n}x_n^{(k)})/a_{22} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = (b_n - a_{n1}x_1^{(k+1)} - \dots - a_{n,n-1}x_{n-1}^{(k+1)})/a_{nn} \end{cases}$$

De modo geral, pode ser escrito como:

$$x_i^{(k+1)} = \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)} \right) / a_{ii} \quad i = 1, \dots, n$$



# Métodos iterativos

$$\begin{bmatrix} x_1^{(k+1)} \\ x_2^{(k+1)} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -\frac{a_{21}}{a_{22}} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & & & \\ -\frac{a_{n1}}{a_{nn}} & -\frac{a_{n2}}{a_{nn}} & \dots & -\frac{a_{nn-1}}{a_{nn}} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1^{(k+1)} \\ x_2^{(k+1)} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} \end{bmatrix} + \\
 + \begin{bmatrix} 0 & -\frac{a_{12}}{a_{11}} & -\frac{a_{13}}{a_{11}} & \dots & -\frac{a_{1n}}{a_{11}} \\ 0 & 0 & -\frac{a_{23}}{a_{22}} & \dots & -\frac{a_{2n}}{a_{22}} \\ \vdots & & & & \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1^{(k)} \\ x_2^{(k)} \\ \vdots \\ x_n^{(k)} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{b_1}{a_{11}} \\ \frac{b_2}{a_{22}} \\ \vdots \\ \frac{b_n}{a_{nn}} \end{bmatrix}$$

# Métodos iterativos

## Método de Gauss - Seidel

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1^{(k+1)} = (b_1 - a_{12}x_2^{(k)} - \dots - a_{1n}x_n^{(k)})/a_{11} \\ x_2^{(k+1)} = (b_2 - a_{21}x_1^{(k+1)} - \dots - a_{2n}x_n^{(k)})/a_{22} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = (b_n - a_{n1}x_1^{(k+1)} - \dots - a_{n,n-1}x_{n-1}^{(k+1)})/a_{nn} \end{array} \right.$$

**Critério de parada:**

$$\frac{||x^{(k+1)} - x^{(k)}||_{\infty}}{||x^{(k+1)}||_{\infty}} < \varepsilon$$

Valor pré-estabelecido

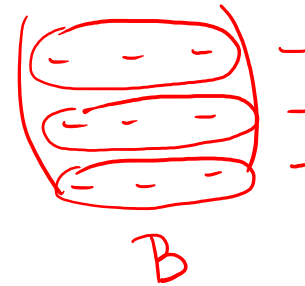
Computacionalmente usamos também como teste de parada o número máximo de iterações.

# Métodos iterativos

## Crítérios de convergência

SUFICIENTE

$$\max_i \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}} \left| \frac{a_{ij}}{a_{ii}} \right| < 1 \text{ (Critério das Linhas)}$$



ou

**Critério de Sassenfeld** for satisfeito ( $\max_i \beta_i < 1$ ), em que os valores  $\beta_i$  são calculados por recorrência através de:

$$\beta_i = \sum_{j=1}^{i-1} \left| \frac{a_{ij}}{a_{ii}} \right| \cdot \beta_j + \sum_{j=i+1}^n \left| \frac{a_{ij}}{a_{ii}} \right|$$

$$\beta = \max \{ \beta_i \} < 1$$

# Métodos iterativos

## Observações

- ✓ Dado um sistema linear  $Ax = b$  pode acontecer que o método de Jacobi-Richardson seja convergente enquanto que o método de Gauss-Seidel seja divergente e vice-versa.
- ✓ A convergência para os métodos Jacobi-Richardson e Gauss-Seidel não depende do valor inicial  $x^{(0)}$ .
- ✓ Basta um critério de convergência ser satisfeito para o método convergir.
- ✓ Se os critérios não forem satisfeitos o método pode ou não convergir. Neste caso deve ser feita uma análise cuidadosa da sequência de aproximações obtidas.

$Ax = b$



# Métodos iterativos

## Exemplo

Resolva o sistema linear:

$$\begin{cases} 5x_1 + \cancel{-1}x_2 + x_3 = 5 \\ 3x_1 + 4x_2 + x_3 = 6 \\ 3x_1 + 3x_2 + 6x_3 = 0 \end{cases}$$

$$Ax = b$$

$$x_1 = (5 - x_2 - x_3)/5$$

$$x_2 = (6 - 3x_1 - x_3)/4$$

$$x_3 = (0 - 3x_1 - 3x_2)/6$$

com  $x^{(0)} = (0, 0, 0)^T$  e precisão  $\varepsilon = 10^{-2}$ .

$$B = \begin{pmatrix} 0 & -0.2 & -0.2 \\ -0.3 & 0 & -0.25 \\ -0.5 & -0.5 & 0 \end{pmatrix}$$

$$g = \begin{pmatrix} 1 \\ 6/4 \\ 0 \end{pmatrix}$$

CONVERGÊNCIA:

LINHA:  $|-1/5| + |-1/5| = 2/5$

$$|-3/4| + |-1/4| = 1$$

$$|-3/6| + |-3/6| = 1$$

$$\max\{2/5, 1, 1\} = 1$$

N POSSO AFIRMAR  
QUE CONVERGE

SASSENFIELD:

$$\beta_1 = |-1/5| + |-1/5| = 2/5$$

$$\beta_2 = |-3/4| \frac{2}{5} + |-1/4| = \frac{3}{10} + \frac{1}{4} = \frac{11}{20}$$

$$\beta_3 = |-3/6| \frac{2}{5} + |-3/6| \frac{11}{20} = \frac{1}{5} + \frac{11}{40} = \frac{19}{40}$$

$$\beta = \max\left\{\frac{2}{5}, \frac{11}{20}, \frac{19}{40}\right\} = \frac{19}{40} < 1$$

$\therefore$  SEQ.  
CONVERGE

$$X_1^{(u+1)} = 1 - 0.2X_2^{(u)} - 0.2X_3^{(u)}$$

$$X_2^{(u+1)} = 1.5 - 0.75X_1^{(u+1)} - 0.25X_3^{(u)}$$

$$X_3^{(u+1)} = 0 - 0.5X_1^{(u+1)} - 0.5X_2^{(u)}$$

$$X^{(0)} = (0, 0, 0)$$

↑   ↑   ↑

$$X_1^{(1)} = 1 - 0.2(0) - 0.2(0) = 1$$

$$X_2^{(1)} = 1.5 - 0.75(1) - 0.25(0) = 0.75$$

$$X_3^{(1)} = 0 - 0.5(1) - 0.5(0.75) = -0.875$$

$$\text{Error} = \frac{\|X^{(1)} - X^{(0)}\|_\infty}{\|X^{(1)}\|_\infty} = \frac{\max\{|1-0|, |0.75-0|, |-0.875-0|\}}{\max\{|1|, |0.75|, |-0.875|\}} = \frac{1}{1} = 1 > \varepsilon$$

$$x_1^{(2)} = 1 - 0.2(0.75) - 0.2(-0.225) = 1.025$$

$$x_2^{(2)} = 1.5 - 0.25(\underline{1.025}) - 0.25(-0.875) = \text{---} \rightarrow \underline{0.95}$$

$$x_3^{(2)} = -0.5(\underline{1.025}) - 0.5(\underline{0.95}) = -0.9875$$

$$\text{ERR}_0 = \frac{\|x^{(2)} - x^{(1)}\|_\infty}{\|x^{(2)}\|_\infty} = \frac{\max\{|1.025 - 1|, |0.95 - 0.75|, |-0.9875 + 0.875|\}}{\max\{|1.025|, |0.95|, |-0.9875|\}} = \frac{0.2}{1.025} = 0.1951$$

$$x_1^{(3)} = 1 - 0.2(0.95) - 0.2(-0.9875) = 1.0075$$

$$x_2^{(3)} = 1.5 - 0.25(1.0075) - 0.25(-0.9875) = 0.9913$$

$$x_3^{(3)} = -0.5(1.0075) - 0.5(0.9913) = -0.9994$$

$$\begin{aligned} \text{ERR}_0 &= \frac{\|x^{(3)} - x^{(2)}\|_\infty}{\|x^{(3)}\|_\infty} = \frac{\max\{|1.0075 - 1.025|, |0.9913 - 0.95|, |-0.9994 + 0.9875|\}}{\max\{|1.0075|, |0.9913|, |-0.9994|\}} \\ &= \frac{0.0413}{1.0075} = 0.0410 \quad 7\% \end{aligned}$$

$$x_1^{(4)} = 1 - 0.2(0.9913) - 0.2(-0.9994) = \text{---} \longrightarrow = 1.0016$$

$$x_2^{(4)} = 1.5 - 0.75(1.0016) - 0.25(-0.9994) = 0.9986$$

$$x_3^{(4)} = -0.5(1.0016) - 0.5(0.9986) = -1.0001$$

$$\begin{aligned} \text{ERR}_2 &= \frac{\|x^{(4)} - x^{(3)}\|_\infty}{\|x^{(4)}\|_\infty} = \frac{\max\{|1.0016 - 1.0075|, |0.9986 - 0.9913|, |-1.0001 + 0.9994|\}}{\max\{|1.0016|, |0.9986|, |-1.0001|\}} \\ &= \frac{0.0074}{1.0016} = 0.0074 < 10^{-2} \end{aligned}$$

$$\bar{x} \approx \begin{pmatrix} 1.0016 \\ 0.9986 \\ -1.0001 \end{pmatrix}$$

# Comparação

	DIRETOS	ITERATIVOS
CONVERGÊNCIA	Finitos, obtém a solução de qualquer sistema não singular de equações.	Convergência assegurada sob determinadas condições.
ESPARSIDADE	Não Preservam esparsidade.	Preservam esparsidade.
ERROS DE ARREDONDAMENTO	Sérios problemas, para amenizar adotam-se técnicas de pivoteamento.	Tem menos erros de arredondamento, isto porque a convergência uma vez assegurada independe da aproximação inicial.

# Método de Gauss - Seidel

## Atividade para contabilizar presença

Usando o método iterativo de Gauss-Seidel, determine uma solução aproximada para o seguinte sistema linear:

$$\begin{bmatrix} 10 & 2 & 1 \\ 1 & 5 & 1 \\ 2 & 3 & 10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 \\ 11 \\ 8 \end{bmatrix}$$

Considere  $x^{(0)} = (0,0,0)^T$  e precisão  $\varepsilon = 0,01$ . Verifique a condição de convergência.