





Aprendizagem de Máquina

César Lincoln Cavalcante Mattos

2025

Agenda

- Modelos e parâmetros
- 2 Aprendizado baseado em instâncias
- 3 Vizinhos mais próximos para classificação
- Vizinhos mais próximos para regressão
- **5** Tópicos adicionais
- 6 Referências

• O que são parâmetros?

- O que são parâmetros?
 - → "Concentram" o que foi aprendido a partir dos dados.

- O que são parâmetros?
 - → "Concentram" o que foi aprendido a partir dos dados.
- O que são hiperparâmetros?

- O que são parâmetros?
 - → "Concentram" o que foi aprendido a partir dos dados.
- O que são hiperparâmetros?
 - → Definem o "comportamento geral" do modelo (ou do algoritmo de aprendizagem).
- Ideia: Um modelo pode "não ter" parâmetros?

Modelos paramétricos

- Sumarizam o que foi aprendido a partir dos dados em um conjunto finito de parâmetros em quantidade que não depende do número de padrões de treinamento.
- A complexidade/flexibilidade **não cresce** com mais dados.

Modelos paramétricos

- Sumarizam o que foi aprendido a partir dos dados em um conjunto finito de parâmetros em quantidade que não depende do número de padrões de treinamento.
- A complexidade/flexibilidade não cresce com mais dados.

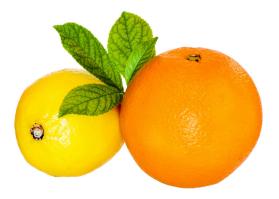
Modelos não-paramétricos

- Admitem um conjunto ilimitado de parâmetros, ou seja, sua quantidade depende do número de padrões de treinamento.
- A complexidade/flexibilidade cresce com mais dados.

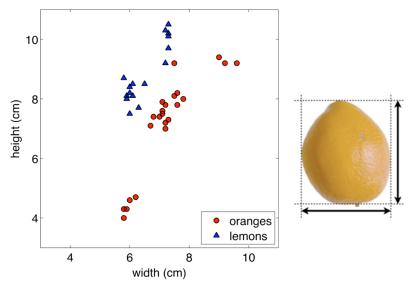
Agenda

- Modelos e parâmetros
- 2 Aprendizado baseado em instâncias
- 3 Vizinhos mais próximos para classificação
- Vizinhos mais próximos para regressão
- **5** Tópicos adicionais
- 6 Referências

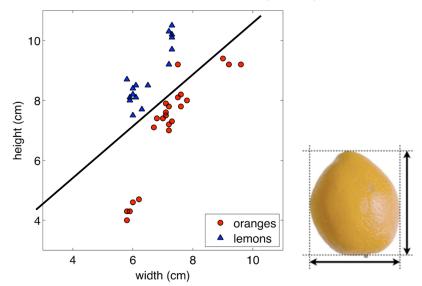
• Problema: Como diferenciar laranjas de limões?



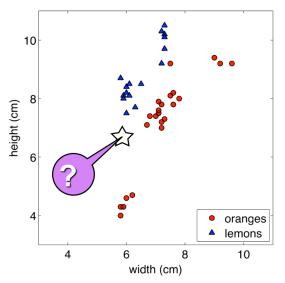
• Ideia: Mapeamos largura (width) e altura (height) das frutas.



• Ideia: Usamos um classificador linear para separar as frutas.



• Ideia: Classificar um novo padrão a partir dos mais próximos?



Modelos baseados em instâncias

- Modelos não-paramétricos.
- Podem não possuir uma etapa separada de treinamento.
- Predições são baseadas nas instâncias de treinamento mais próximas do padrão de teste.
- Precisam armazenar os dados de treinamento para realizar predições.

Modelos baseados em instâncias

- Modelos não-paramétricos.
- Podem não possuir uma etapa separada de treinamento.
- Predições são baseadas nas instâncias de treinamento mais próximas do padrão de teste.
- Precisam armazenar os dados de treinamento para realizar predições.
- Problema: Como saber se um padrão está próximo de outro?

Agenda

- Modelos e parâmetros
- 2 Aprendizado baseado em instâncias
- 3 Vizinhos mais próximos para classificação
- Vizinhos mais próximos para regressão
- **5** Tópicos adicionais
- 6 Referências

Ideia: Distância Euclidiana entre os padrões x_i e x_i:

$$d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_2 = \sqrt{\sum_{d=1}^{D} (x_{id} - x_{jd})^2}$$

Ideia: Distância Euclidiana entre os padrões x_i e x_i:

$$d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_2 = \sqrt{\sum_{d=1}^{D} (x_{id} - x_{jd})^2}$$

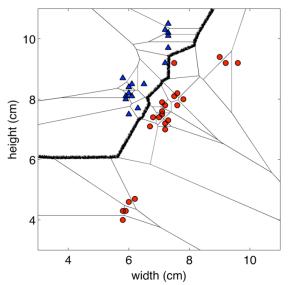
Nearest Neighbor (NN) para classificação

• Encontre o padrão x_{NN} de treinamento mais próximo do padrão de teste x_{*}:

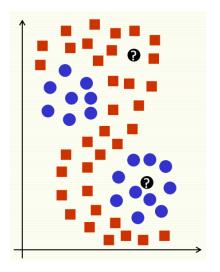
$$\mathbf{x}_{\mathsf{NN}} = \arg\min_{\mathbf{x}_i \in \{\mathbf{x}_1, \cdots, \mathbf{x}_N\}} d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_*).$$

2 Retorne a classe y_{NN} associada a x_{NN} .

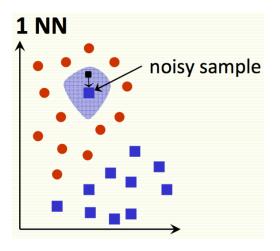
• NN cria um diagrama de Voronoi e fronteiras não-lineares.



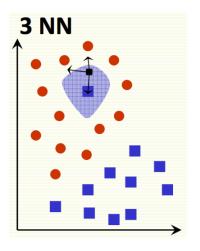
NN permite a classificação de dados multi-modais.



• Problema: NN é muito sensível a padrões anômalos.



• Ideia: Considerar mais de um vizinho mais próximo.



K Nearest Neighbors (KNN) para classificação

1 Encontre os K padrões $\mathbf{x}_k, k \in \{1, \dots, K\}$ mais próximo do padrão de teste \mathbf{x}_* :

$$\mathbf{x}_{\mathsf{KNN}} = \arg\min_{\mathbf{x}_i \in \{\mathbf{x}_1, \cdots, \mathbf{x}_N\}} d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_*).$$

2 Retorne a classe mais comum entre os K padrões encontrados.

KNN - Observações importantes

- **Problema**: Como escolher o valor de *K*?
 - → Valores **muito altos** de *K* podem incluir informação de dados muito distantes e **simplificam** a região de decisão.
 - → Valores muito baixos de K podem ser sensíveis a ruído e tornam a região de decisão mais complexa.

KNN - Observações importantes

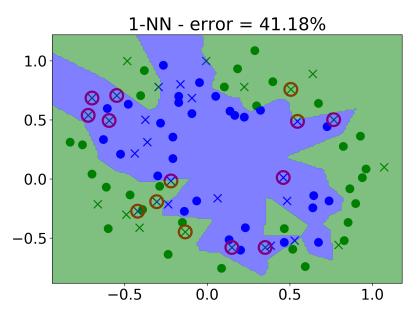
- **Problema**: Como escolher o valor de *K*?
 - → Valores **muito altos** de *K* podem incluir informação de dados muito distantes e **simplificam** a região de decisão.
 - → Valores muito baixos de K podem ser sensíveis a ruído e tornam a região de decisão mais complexa.
- **Ideia**: Avaliar valores para o hiperparâmetro K via grid-search.

KNN - Observações importantes

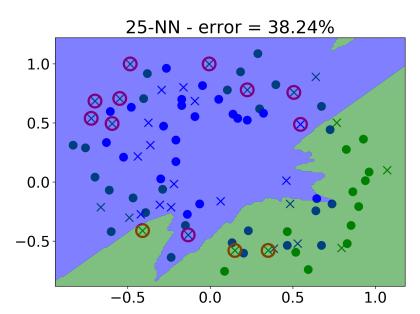
Grid search para valor de K no modelo KNN

- 1 Separe o conjunto dados em treino, validação e teste;
- Escolha um valor candidato para K;
- 3 Calcule o erro do KNN no conjunto de validação usando os dados de treino;
- Repita os dois passos anteriores para todos os candidatos para K;
- 6 Escolha o valor de K com menor erro na validação;
- Forme um novo conjunto de treino a partir do treino e validação anteriores;
- Calcule o erro nos dados de teste usando o novo conjunto de treinamento e o melhor valor de K encontrado.

KNN - Valor pequeno para K

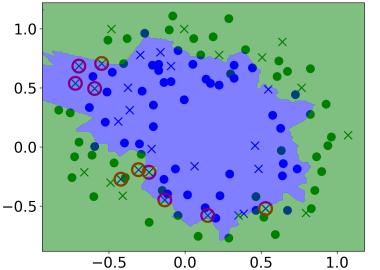


KNN - Valor alto para K



KNN - K escolhido via grid search

5-NN distância 'euclidean' - error = 29.41%



 Podemos interpretar o KNN para classificação como um modelo generativo.

- Podemos interpretar o KNN para classificação como um modelo generativo.
- Considere uma esfera de volume V(x) em torno do ponto x crescendo até conter K observações.

- Podemos interpretar o KNN para classificação como um modelo generativo.
- Considere uma esfera de volume V(x) em torno do ponto x crescendo até conter K observações.
- Sendo $N_c(\mathbf{x})$ o número de exemplos da classe c na esfera e N_c o número total de exemplos da classe c, temos:

$$p(\mathbf{x}|y=c,\mathcal{D}) = \frac{N_c(\mathbf{x})}{N_c V(\mathbf{x})}.$$

- Podemos interpretar o KNN para classificação como um modelo generativo.
- Considere uma esfera de volume V(x) em torno do ponto x crescendo até conter K observações.
- Sendo $N_c(\mathbf{x})$ o número de exemplos da classe c na esfera e N_c o número total de exemplos da classe c, temos:

$$p(\mathbf{x}|y=c,\mathcal{D}) = \frac{N_c(\mathbf{x})}{N_c V(\mathbf{x})}.$$

• Caso a priori de uma classe seja estimada por $p(y=c|\mathcal{D})=\frac{N_c}{N}$, a posteriori pode ser obtida via regra de Bayes:

$$p(y=c|\mathbf{x},\mathcal{D}) = \frac{\frac{N_c(\mathbf{x})}{N_c V(\mathbf{x})} \frac{N_c}{N}}{\sum_{c'} \frac{N_{c'}(\mathbf{x})}{N_{c'} V(\mathbf{x})} \frac{N_{c'}}{N}} = \frac{N_c(\mathbf{x})}{\sum_{c'} N_{c'}(\mathbf{x})} = \frac{N_c(\mathbf{x})}{K}.$$

Agenda

- Modelos e parâmetros
- Aprendizado baseado em instâncias
- 3 Vizinhos mais próximos para classificação
- Vizinhos mais próximos para regressão
- **5** Tópicos adicionais
- 6 Referências

K Nearest Neighbors (KNN) para regressão

1 Encontre os K padrões $\mathbf{x}_k, k \in \{1, \dots, K\}$ mais próximo do padrão de teste \mathbf{x}_* :

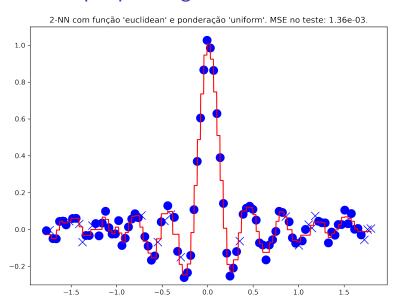
$$\mathbf{x}_{\mathsf{KNN}} = \arg\min_{\mathbf{x}_i \in \{\mathbf{x}_1, \cdots, \mathbf{x}_N\}} d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_*).$$

f 2 Retorne uma ponderação das saídas dos K padrões encontrados:

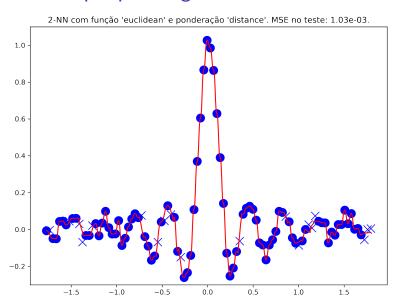
$$y_* = \frac{\sum_{k=1}^K \gamma_k y_k}{\sum_{k=1}^K \gamma_k}.$$

- Abordagens comuns para a ponderação das saídas:
 - \rightarrow Uniforme: $\gamma_k = 1, \forall k$.
 - \rightarrow Inversamente proporcional às distâncias: $\gamma_k = \frac{1}{d(\mathbf{x}_k, \mathbf{x}_*)}, \forall k$.

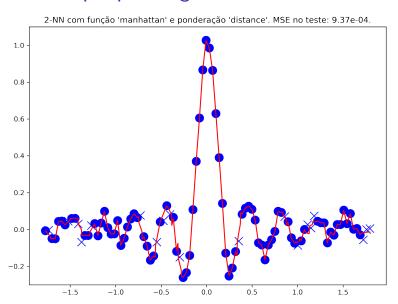
KNN - Exemplo para regressão



KNN - Exemplo para regressão



KNN - Exemplo para regressão



KNN - Observações importantes
A função de distância (ou métrica) é relevante para o KNN.

- A função de distância (ou métrica) é relevante para o KNN.
 - → Distância Euclidiana:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_2 = \sqrt{\sum_{d=1}^{D} (x_{id} - x_{jd})^2}.$$

- A função de distância (ou métrica) é relevante para o KNN.
 - → Distância Euclidiana:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_2 = \sqrt{\sum_{d=1}^{D} (x_{id} - x_{jd})^2}.$$

→ Distância de Manhattan:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_1 = \sum_{d=1}^D |x_{id} - x_{jd}|.$$

- A função de distância (ou métrica) é relevante para o KNN.
 - → Distância **Euclidiana**:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_2 = \sqrt{\sum_{d=1}^{D} (x_{id} - x_{jd})^2}.$$

→ Distância de Manhattan:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_1 = \sum_{d=1}^D |x_{id} - x_{jd}|.$$

→ Distância de Minkowski:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_p = \left(\sum_{d=1}^D |x_{id} - x_{jd}|^p\right)^{1/p}, p \ge 1.$$

• A função de distância (ou métrica) é relevante para o KNN.

→ Distância **Euclidiana**:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_2 = \sqrt{\sum_{d=1}^{D} (x_{id} - x_{jd})^2}.$$

→ Distância de Manhattan:

$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_1 = \sum_{i=1}^D |x_{id} - x_{jd}|.$$

→ Distância de Minkowski:

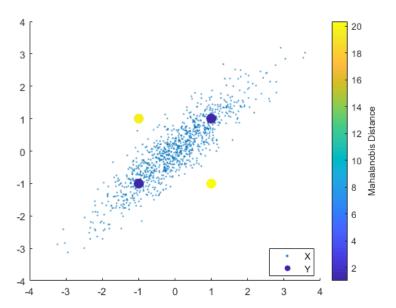
$$\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_p = \left(\sum_{i=1}^{D} |x_{id} - x_{jd}|^p\right)^{1/p}, p \ge 1.$$

→ Distância de Mahalanobis:

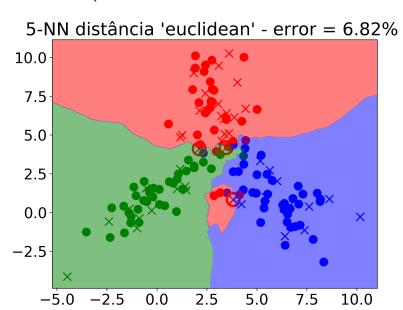
$$d_M(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \sqrt{(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j)^{\top} \mathbf{\Sigma}^{-1} (\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j)},$$

em que Σ é matriz de covariância dos dados de treinamento.

Ilustração da distância de Mahalanobis

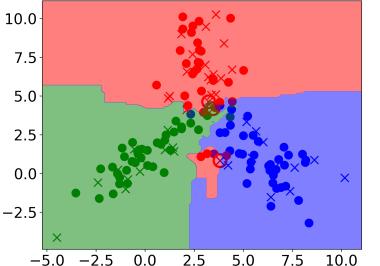


KNN - Exemplos



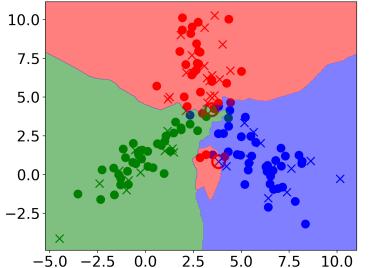
KNN - Exemplos





KNN - Exemplos

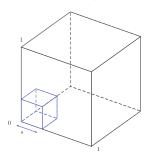
5-NN distância 'mahalanobis' - error = 4.55%

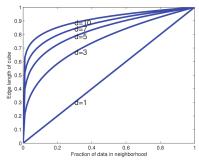


• **Problema**: Se alguns atributos tiverem magnitude muito maior que outros, eles serão tratados como mais importantes.

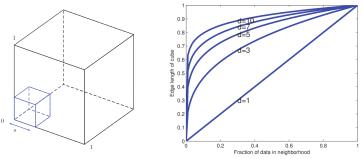
- Problema: Se alguns atributos tiverem magnitude muito maior que outros, eles serão tratados como mais importantes.
 - → Normalize os dados.

- **Problema**: Se alguns atributos tiverem magnitude muito maior que outros, eles serão tratados como mais importantes.
 - → Normalize os dados.
- Problema: Maldição da dimensionalidade?



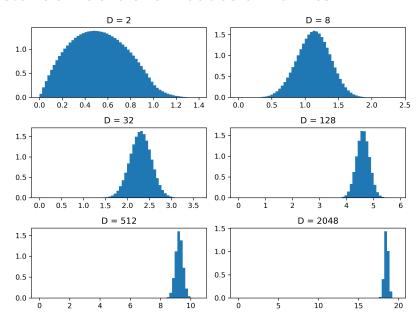


- Problema: Se alguns atributos tiverem magnitude muito maior que outros, eles serão tratados como mais importantes.
 - → Normalize os dados.
- Problema: Maldição da dimensionalidade?

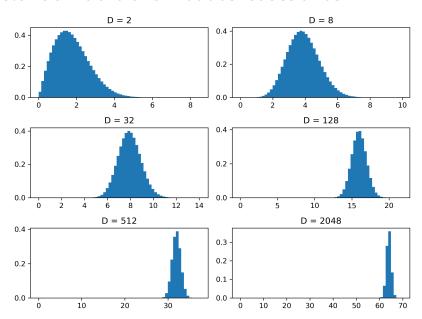


- → A complexidade do espaço aumenta com mais atributos.
- → A quantidade de dados necessários aumenta exponencialmente.
- → Custo computacional aumenta com a dimensionalidade.
- → Selecione/combine os atributos mais relevantes.

Distância Euclidiana - dados uniformes



Distância Euclidiana - dados Gaussianos



Agenda

- Modelos e parâmetros
- 2 Aprendizado baseado em instâncias
- 3 Vizinhos mais próximos para classificação
- Vizinhos mais próximos para regressão
- 5 Tópicos adicionais
- 6 Referências

Tópicos adicionais

- Técnicas para cálculo rápido de distâncias.
 - \rightarrow "Truques" matriciais.
 - Exemplo para distância Euclidiana ao quadrado entre o vetor x e a matriz X (em Python/Numpy):

```
\mbox{dist2} = \mbox{-2 * x @ X.T + (x**2).sum(axis=1) + (X**2).sum(axis=1)} \label{eq:dist2}
```

- → Uso de implementações otimizadas, como o framework livre FAISS: https://github.com/facebookresearch/faiss
- → Uso de dados estruturados em árvores.
- → Métodos aproximados, como locality-sensitive hashing (LSH).
- Kernel KNN.
- Metric learning
 - → Neighborhood components analysis (NCA).
 - → Large margin nearest neighbor (LMNN).

Agenda

- Modelos e parâmetros
- 2 Aprendizado baseado em instâncias
- 3 Vizinhos mais próximos para classificação
- Vizinhos mais próximos para regressão
- **5** Tópicos adicionais
- 6 Referências

Referências bibliográficas

- Cap. 1 MURPHY, Kevin P. Machine learning: a probabilistic perspective, 2012.
- Cap. 16 MURPHY, Kevin P. Probabilistic Machine Learning: An Introduction, 2021.
- Cap. 2 BISHOP, C. Pattern recognition and machine learning, 2006.