

MÁQUINAS ELÉCTRICAS: MOTOR DE INDUCCIÓN

EDUARDO MOJICA NAVA, Ph.D.

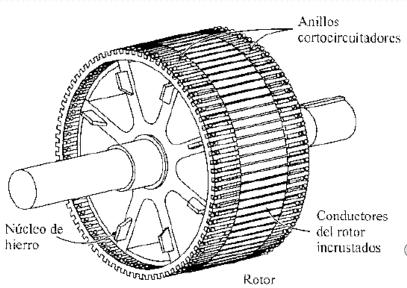
PAAS-UN Research Group
Department of Electrical and Electronics Engineering
National University of Colombia
2013

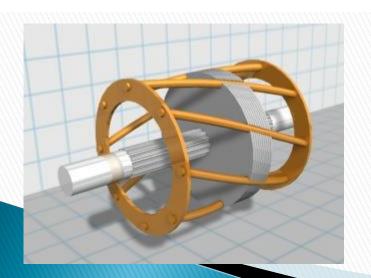
CONSTRUCCIÓN DEL MOTOR

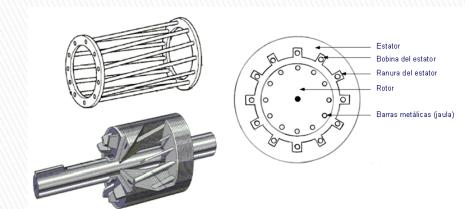
Principal característica: No se requiere corriente DC de campo para operar la máquina.

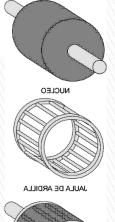
- Se usa como motor, porque como generador tiene muchas desventajas.
- La construcción del rotor es diferente (el estator es igual)
- Rotor jaula de ardilla
- Rotor Devanado (más costoso, más mantenimiento, poco utilizado)

Rotor Jaula de Ardilla





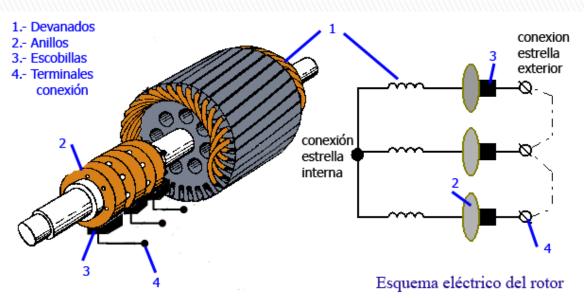




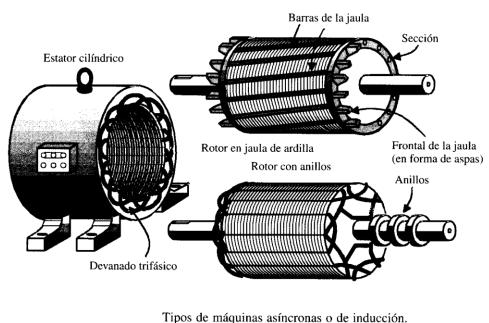




Rotor Devanado





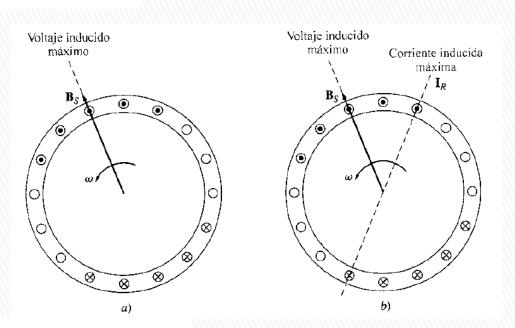


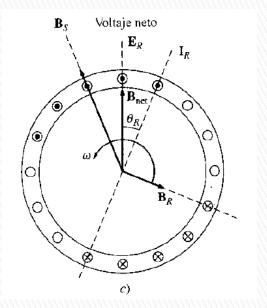


Conceptos Básicos Desarrollo del Par Inducido

$$n_{\rm sinc} = \frac{120 f_e}{P}$$

Velocidad de rotación del campo magnético Bs





$$\tau_{\rm ind} = k \mathbf{B}_R \times \mathbf{B}_S$$

Par inducido

Nota: Un motor de inducción puede acelerarse hasta una velocidad cercana a n_sinc pero no alcanzarla (se detendría). Bs y Br si van a la n_sinc

Conceptos Básicos Deslizamiento del Rotor

Velocidad de deslizamiento (movimiento relativo entre el rotor y los campos magnéticos):

$$n_{\rm des} = n_{\rm sinc} - n_m$$

donde
$$n_{\text{des}}$$
 = velocidad de deslizamiento de la máquina n_{sinc} = velocidad de los campos magnéticos n_m = velocidad mecánica del eje del motor

Deslizamiento:

$$s = \frac{n_{\text{des}}}{n_{\text{sinc}}} (\times 100\%)$$

$$s = \frac{\omega_{\rm sinc} - \omega_m}{\omega_{\rm sinc}} (\times 100\%)$$

$$s = \frac{n_{\rm sinc} - n_m}{n_{\rm sinc}} (\times 100\%)$$

$$n_m = (1 - s)n_{\rm sinc}$$

$$\overline{\omega}_m = (1-s)\omega_{\rm sinc}$$

Conceptos Básicos Frecuencia Eléctrica en el Rotor

$$f_r = sf_e$$

$$f_r = \frac{P}{120} \left(n_{\text{sinc}} - n_m \right)$$

$$au_{
m carga} = rac{P_{
m out}}{\omega_m}$$

Ejemplo 7-1 Un motor de inducción de 208V, 10 hp, cuatro polos, 60 Hz conectado en Y, tiene un deslizamiento de 5% a plena carga.

- a) ¿Cuál es la velocidad sincrónica de este motor?
- b) ¿Cuál es la velocidad del rotor de este motor, con carga nominal?
- c) ¿Cuál es la frecuencia del rotor de este motor, con carga nominal?
- d) ¿Cuál es el par al eje de este motor, con carga nominal?

CIRCUITO EQUIVALENTE

- Similar al circuito equivalente de un transformador
- Conocida como máquina de excitación única (la potencia es suministrada sólo por el circuito del estator)

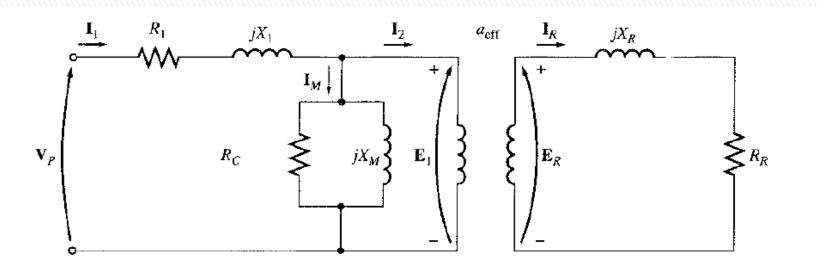


Figura 7-7
Modelo transformador de un motor de inducción con el rotor y el estator conectados por un transformador ideal de relación de vueltas $a_{\rm eff}$.

Modelo del Rotor

La magnitud del voltaje inducido para cualquier deslizamiento:

$$E_R = sE_{R_0}$$

$$f_r = sf_e$$

$$X_R = \omega_r L_R = 2\pi f_r L_R$$

El flujo de corriente:

$$\mathbf{I}_R = \frac{\mathbf{E}_R}{R_R + jX_R}$$

$$\mathbf{I}_R = \frac{\mathbf{E}_R}{R_R + jsX_{R_0}}$$

$$\mathbf{I}_{R} = \frac{\mathbf{E}_{R_0}}{R_R/s + jX_{R_0}}$$

$$X_{R} = 2\pi s f_{e} L_{R}$$

$$= s(2\pi f_{e} L_{R})$$

$$= sX_{R_{\theta}}$$

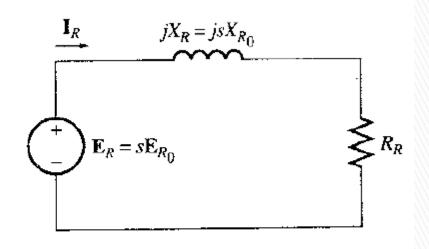


Figura 7-9Circuito modelo del rotor de un motor de inducción.

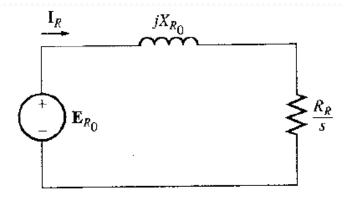
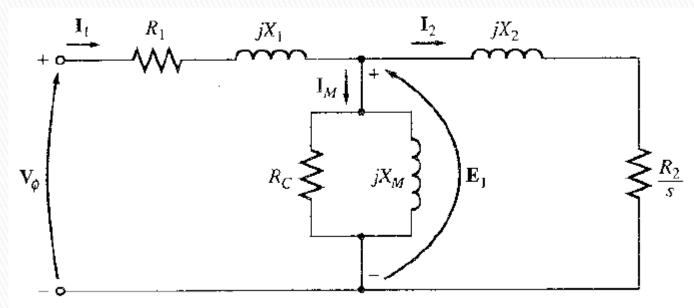


Figura 7-10 Circuito modelo del rotor con todos los efectos de frecuencia (deslizamiento) concentrados en la resistencia R_g .

Circuito Equivalente Final

Referir al lado del estator la parte del rotor.



$$\mathbf{E}_1 = \mathbf{E}_R' = a_{\text{eff}} \mathbf{E}_{R_0}$$

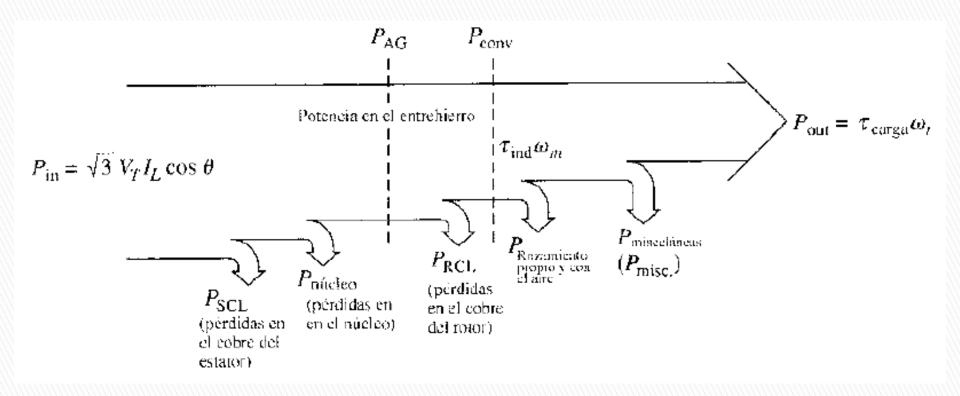
$$\mathbf{I}_2 = \frac{\mathbf{I}_R}{a_{\text{eff}}}$$

$$Z_2 = a_{\rm eff}^2 \left(\frac{R_R}{s} + j X_{R_0} \right)$$

$$R_2 = a_{\rm eff}^2 R_R$$

$$R_2 = a_{\text{eff}}^2 R_R$$
$$X_2 = a_{\text{eff}}^2 X_{R_0}$$

Pérdidas y Flujo de Potencia



Ejemplo 7-2 Un motor de inducción de 480 V, 60 Hz, 50 hp, trifásico, toma 60 A con un factor de potencia de 0.85 en atraso. Las pérdidas en el cobre del estator son 2 kW, y 700 W en el cobre del rotor. Las pérdidas por rozamiento propio y con el aire son 600 W, las pérdidas en el núcleo son 1800 W y las pérdidas misceláneas son despreciables. Encuentre las siguientes cantidades:

- a) Potencia en el entrehierro P_{AG}
- b) Potencia convertida P_{conv}
- c) Potencia de salida P_{out}
- d) Eficiencia del motor

Potencia y Par

$$P_{\rm SCL} = 3I_1^2 R_1$$

Las pérdidas en el núcleo están dadas por

$$P_{\text{núcleo}} = 3E_1^2 G_C$$

de modo que la potencia en el entrehierro puede encontrarse como

$$P_{\mathrm{AG}} = P_{\mathrm{in}} - P_{\mathrm{SCL}} - P_{\mathrm{núcleo}}$$

$$P_{AG} = 3I_2^2 \frac{R_2}{s}$$

Las pérdidas resistivas reales en el circuito rotor están dadas por la ecuación

$$P_{\text{RCL}} = 3I_R^2 R_R$$

$$P_{\rm conv} = (1 - s)P_{\rm AG}$$

$$P_{\text{conv}} = P_{\text{AG}} - P_{\text{RCL}}$$

$$= 3I_2^2 \frac{R_2}{s} - 3I_2^2 R_2$$

$$= 3I_2^2 R_2 \left(\frac{1}{s} - 1\right)$$

$$P_{\text{conv}} = 3I_2^2 R_2 \left(\frac{1 - s}{s}\right)$$

Par

El par inducido está dado por la ecuación

$$\tau_{\rm ind} = \frac{P_{\rm conv}}{\omega_m}$$

Este par es llamado también par desarrollado de la máquina.

$$\tau_{\text{ind}} = \frac{(1 - s)P_{\text{AG}}}{(1 - s)\omega_{\text{sinc}}}$$
$$\tau_{\text{ind}} = \frac{P_{\text{AG}}}{\omega_{\text{sinc}}}$$

Circuito con las pérdidas separadas

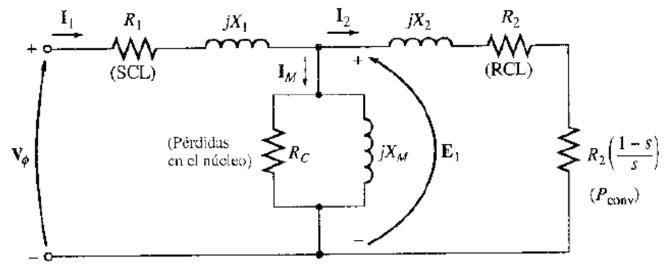


Figura 7-14
Circuito equivalente por fase con las pérdidas en el rotor y las pérdidas en el cobre separadas.

Ejemplo 7-3 Un motor de inducción de 460 V, 25 hp, 60 Hz, cuatro polos, conectado en Y, tiene las siguientes impedancias en ohms por fase, referidas al circuito del estator:

$$\begin{array}{ll} R_1 = 0.641 \; \Omega & R_2 = 0.332 \; \Omega \\ X_1 = 1.106 \; \Omega & X_2 = 0.464 \; \Omega & X_M = 26.3 \; \Omega \end{array}$$

Las pérdidas rotacionales totales son 1100 W y se suponen constantes. Las pérdidas en el núcleo están agrupadas con las pérdidas rotacionales. Para un deslizamiento del rotor del 2.2% a voltaje y frecuencia nominales, encuentre del motor

- a) La velocidad
- b) La corriente del estator
- c) El factor de potencia
- d) P_{conv} y P_{out}
- e) au_{ind} y au_{carga}
- f) La eficiencia