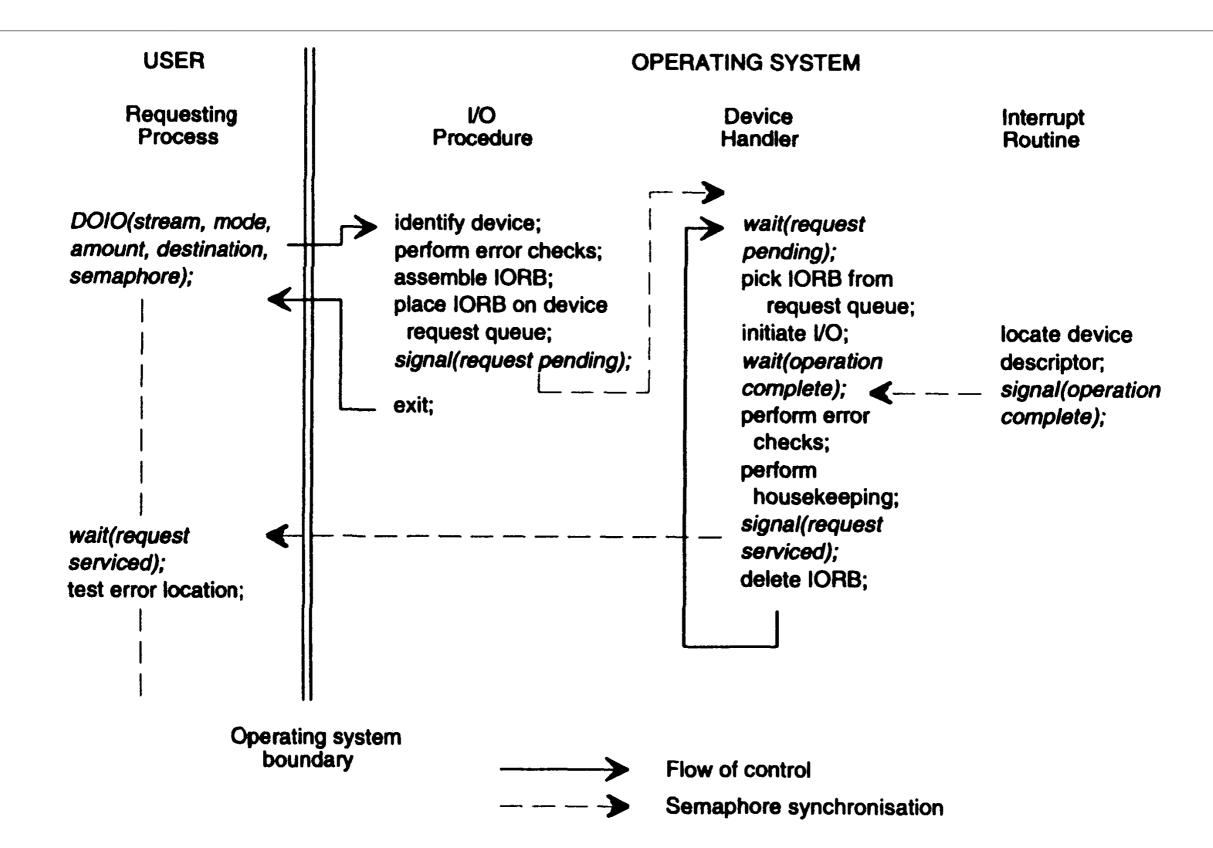
## Arquitectura de manejo de E/S

## El panorama completo

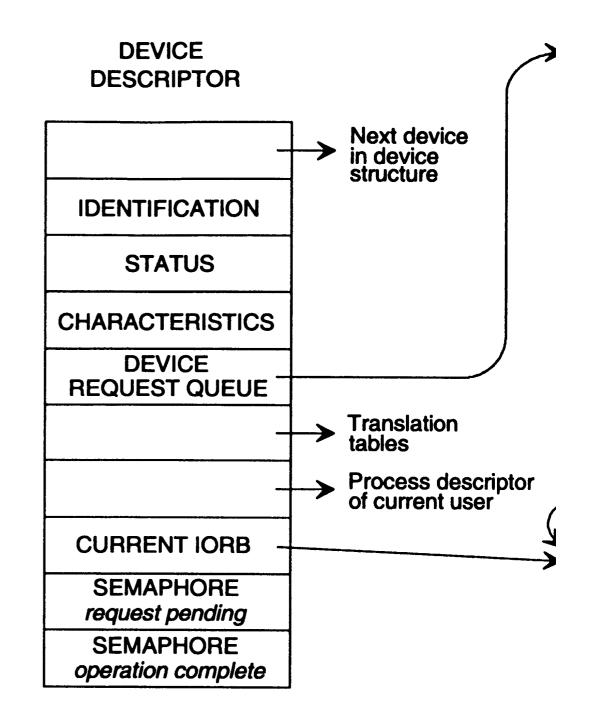


## Repaso...

- Dispositivo
- Controlador
- Driver
- Interface (API): DOIO() / ioctl()
- Manejador de interrupciones

# Descriptor de dispositivo

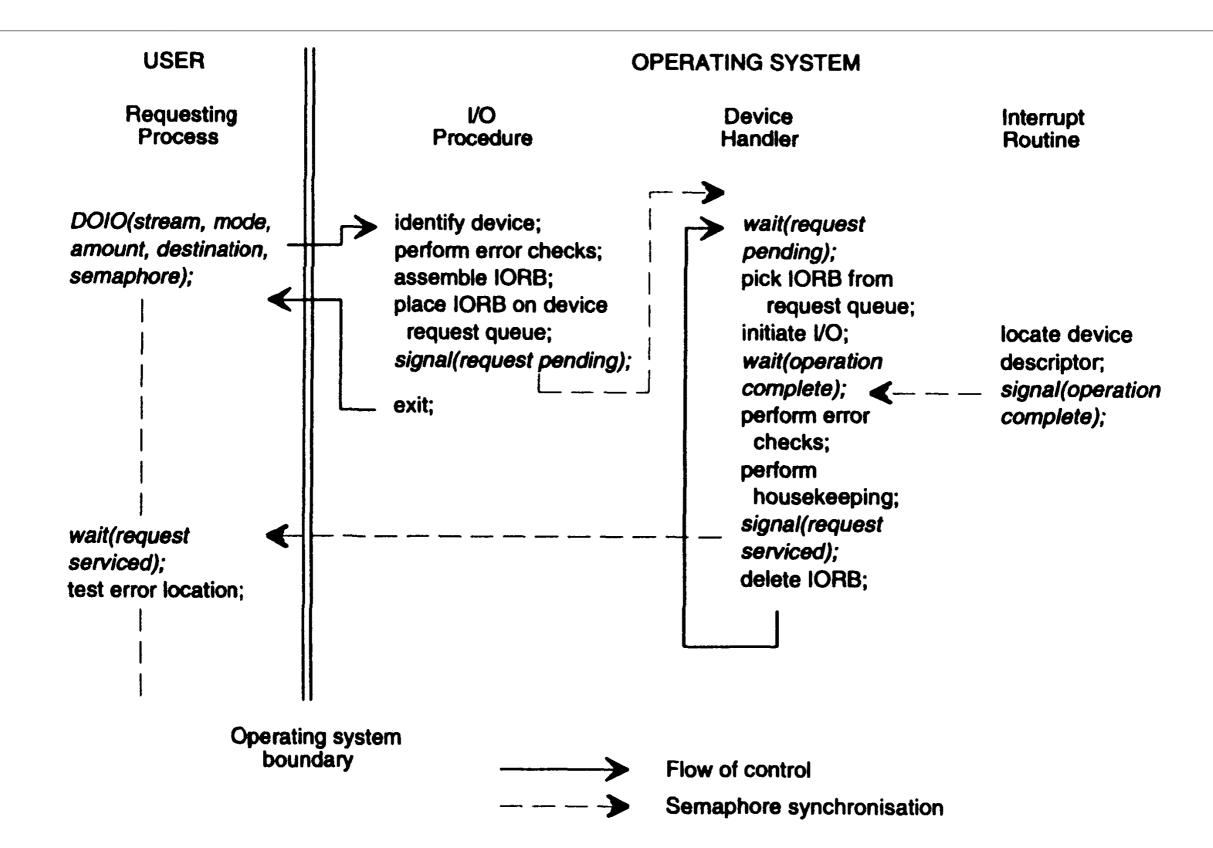
- Es una estructura de datos. Cada dispositivo tiene su propio descriptor. Algunos campos son:
  - Identificador del dispositivo
  - Apuntadores a funciones para manipular el dispositivo (Abrir/Cerrar/Leer/ Avanzar/...)
  - Estado: Si el disp. Está ocupado, libre, o roto
  - El proceso que lo está usando
  - · Dos monitores para sincronización
- El núcleo accede a los dispositivos mediante la lista "estructura de dispositivos".



## Repaso...

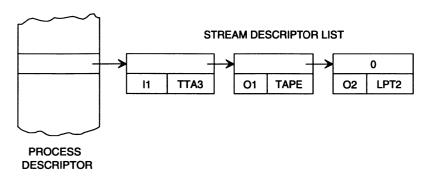
- Dispositivo
- Controlador
- Driver
- Interface (API): DOIO() / ioctl()
- Manejador de interrupciones

## El panorama completo



## DOIO() / ioctl()

- DOIO() [Lister] e ioctl() [Unix], es la llamada al sistema que se ofrece al programador para solicitar control de un dispositivo.
  - Activar/Desactivar dispositivo; Avanzar/Rebobinar dispositivo, etc...
- Ofrece un acceso uniforme a todos los dispositivos: virtualmente todos son archivos
  - DOIO(stream, mode, amount, destination, rs\_semaphore)
  - int ioctl(int fildes, unsigned long request, ...);
- Asociado a cada proceso hay una "lista de descriptores":



### DOIO(stream, mode, amount, destination, rs\_semaphore)

- stream: dispositivo a manipular
- mode: operación que se quiere realizar; p. ej. Reiniciar/Rebobinar/Avanzar
- amount: cantidad de datos a transmitirse
- destination: apuntador a bloque de memoria desde/hacia donde se copiarán los datos entre RAM y dispositivo
- rs\_semaphore: semáforo para indicar que la transferencia ha terminado
  - Su trabajo es revisar que los parámetros sean consistentes con las características del dispositivo, y de ensamblar un Bloque de Petición de Entrada/Salida (IORB). El IORB será después procesado por el driver de dispositivo adecuado.

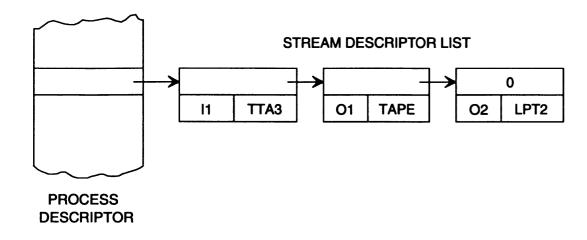
### DOIO(stream, mode, amount, destination, rs\_semaphore)

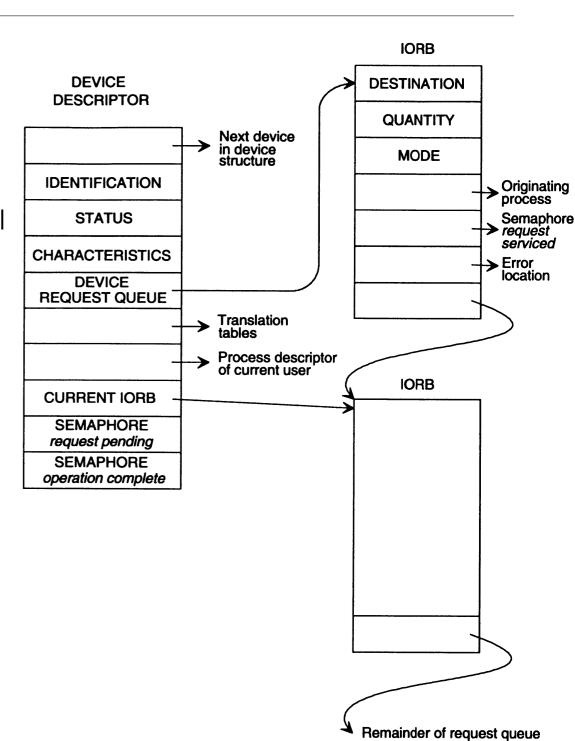
procedure DOIO(stream, mode, amount, destination, semaphore)

#### begin

busca el descriptor de dispositivo en PCB->s\_descriptors; checa los parámetros de acuerdo a las especificaciones del disp.

if error entonces indica\_error; exit contruye IORB; añade IORB a descriptor->IORB\_queue; signal(descriptor->request\_pending); end;

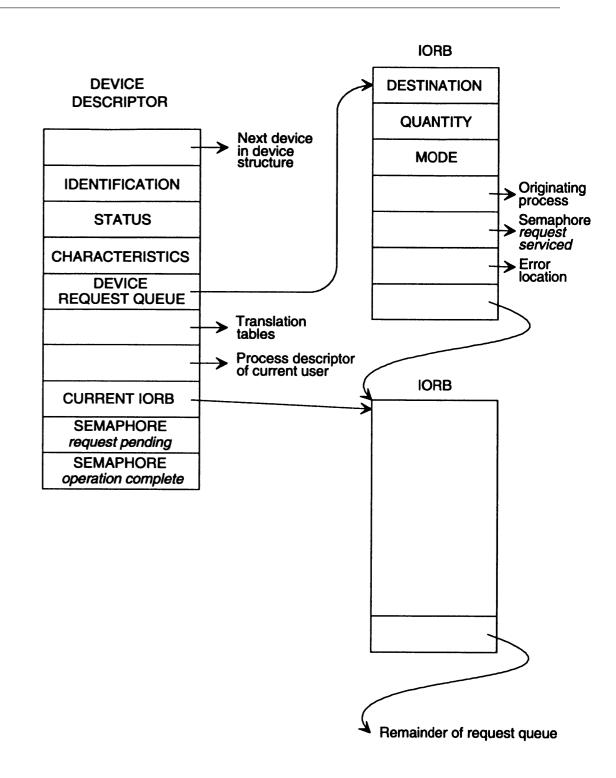


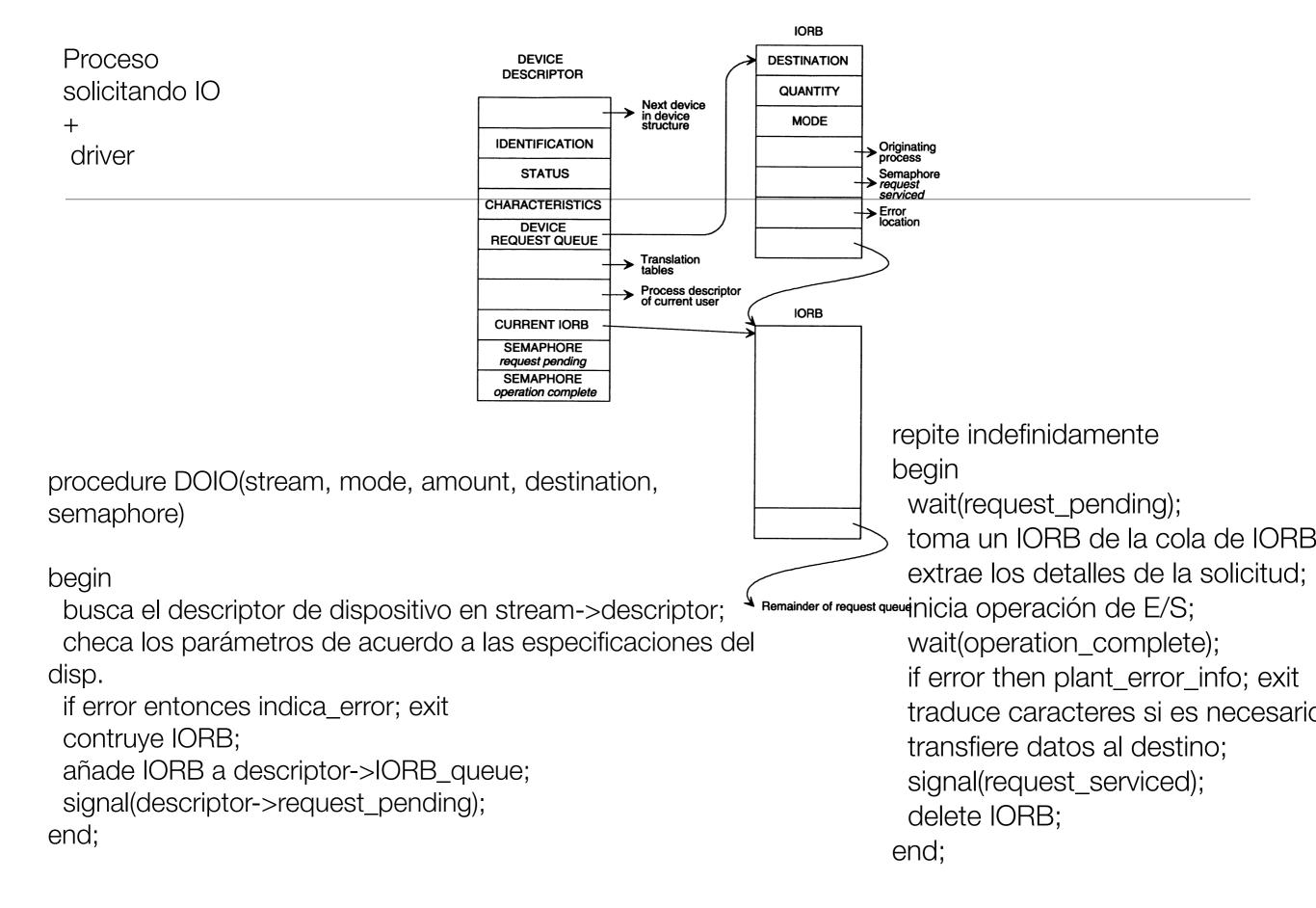


## Driver de dispositivo

- Hay un proceso "driver" por cada dispositivo
  - Su trabajo es esperar a que haya peticiones (IORB's) y procesarlas
  - Es un "consumidor" de IORB's.

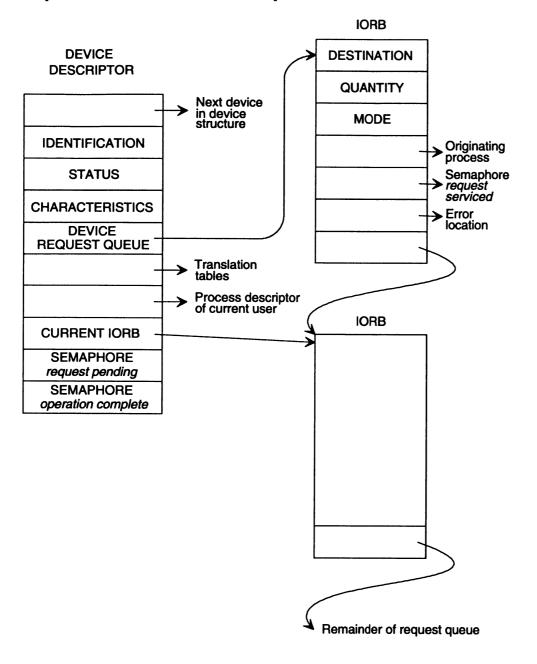
```
repite indefinidamente
begin
wait(request_pending);
toma un IORB de la cola de IORB's;
extrae los detalles de la solicitud;
inicia operación de E/S;
wait(operation_complete);
if error then plant_error_info; exit
traduce caracteres si es necesario;
transfiere datos al destino;
signal(request_serviced);
delete IORB;
end;
```





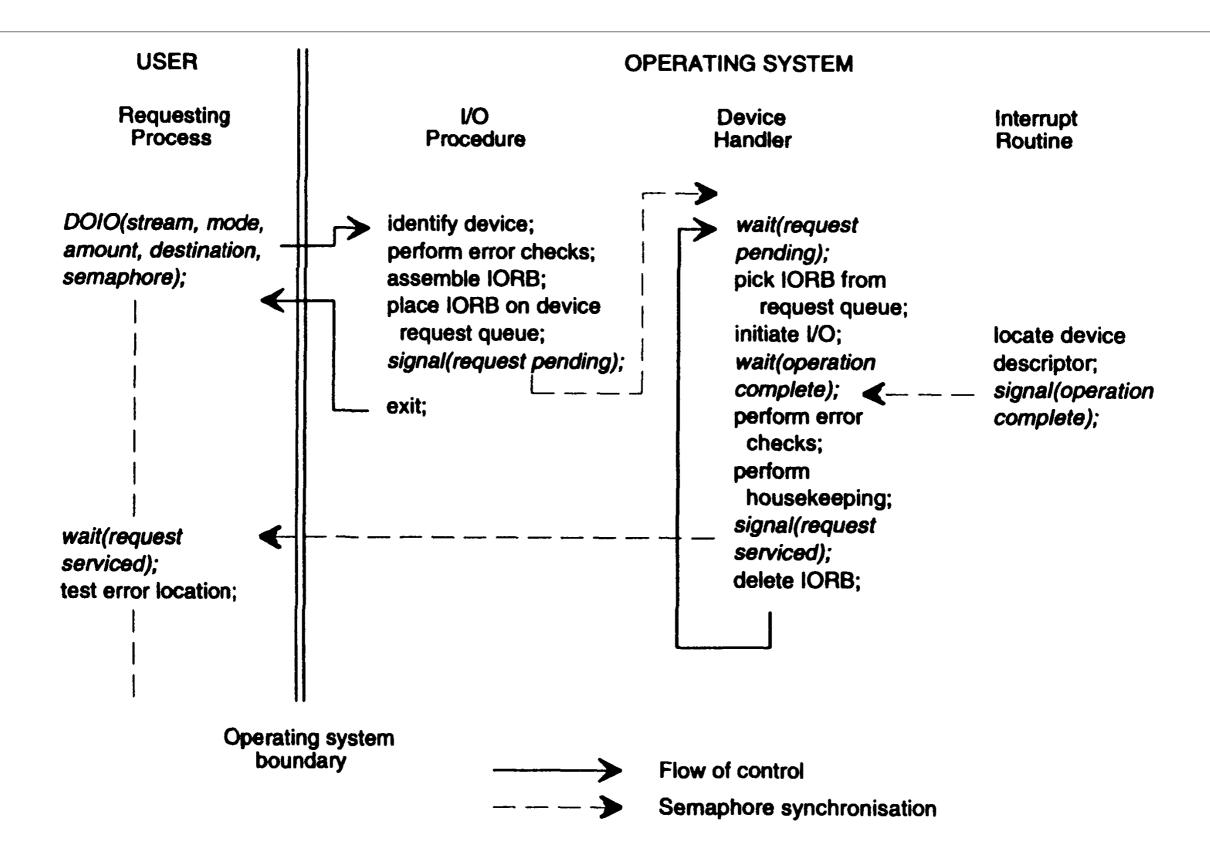
## Manejador de interrupciones

 hace un signal(operation\_complete) cuando el dispositivo lo interrumpe para indicar que finalizó la operación.



```
repite indefinidamente
begin
wait(request_pending);
toma un IORB de la cola de IORB
extrae los detalles de la solicitud;
inicia operación de E/S;
wait(operation_complete);
if error then plant_error_info; exit
traduce caracteres si es necesario
transfiere datos al destino;
signal(service_requested);
delete IORB;
end;
```

## El panorama completo



## Cómo vamos hasta ahora

