Sprawozdanie z zadań wykonanych w ramach przedmiotu Systemy Wbudowane

Dawid Wolniak, gr. 4, nr. Albumu: 162885

Wykonane zadania

Podczas zajęć laboratoryjnych udało mi się zrealizować kolejno zadania:

Zadanie 1 – Coś się kończy, coś się zaczyna

Zadanie 3 – Reklama

Zadanie 4 – Mam tę moc!

Zadanie 1 – Coś się kończy, coś się zaczyna

Treść:

Program przełączający cyklicznie 9 podprogramów (następny program po 9 to 1, a poprzedni względem 1 to 9).

Przycisk S4 – następny program

Przycisk S3 – poprzedni program

Podprogramy:

- 1. 8 bitowy licznik binarny zliczający w górę (0...255)
- 2. 8 bitowy licznik binarny zliczający w dół (255...0)
- 3. 8 bitowy licznik w kodzie Graya zliczający w górę (reprezentacja 0...255)
- 4. 8 bitowy licznik w kodzie Graya zliczający w dół (reprezentacja 255...0)
- 5. 2x4 bitowy licznik w kodzie BCD zliczający w górę (0...99)
- 6. 2x4 bitowy licznik w kodzie BCD zliczający w dół (99...0)
- 7. 3 bitowy wąż poruszający się lewo-prawo
- 8. Stos
- 9. 6 bitowy generator liczb pseudolosowych oparty o konfigurację 1110011

Wąż:

Stan	D10	D9	D8	D7	D6	D5	D4	D3
1								
2								
3								
4								
5								
6								
7								
8								
9								
10								
11								

1 2 3 3 4 4 5 5 6 6 7 7 8 8 9 9 10 10 11 1 12 12 13 14 15 15 16 16 17 7 18 8 19 20 21 1 22 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	Stan	D10	D9	D8	D7	D6	D 5	D4	D3
3 4 5 5 6 7 7 8 8 9 9 10 11 12 13 14 15 16 16 17 18 19 19 10 20 21 122 23 24 25 25 26 27 28 29 30 31 13 31 33 34 34 3 34 3 3 3 3 3 3 3 3	1								
4	2								
4	3								
6									
6	5								
8 9 10 10 11 11 12 13 14 14 15 15 16 17 18 19 19 20 21 12 22 23 24 25 25 26 27 28 29 30 31 31 32 33 34 34 34 3 34 3 34 3 34 3 3									
9	7								
10	8								
11	9								
12	10								
13									
13	12								
15	13								
16	14								
16	15								
18									
19	17								
20	18								
21	19								
22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 31 32 33 34	20								
23	21								
24	22								
25	23								
26	24								
27 28 29 30 31 31 32 33 34	25								
28 29 30 31 31 32 33 34	26								
29 30 31 32 33 34	27								
30 31 32 33 34	28								
31 32 33 34									
32 33 34									
33 34									
34	32								
	33								
25	34								
33	35								
36	36								

Wykonanie zadania

```
typedef void (*function_ptr)(void); //definicja wskaźnika funkcji
```

```
void BinaryCountUp(void); //deklaracje funkcji zdefiniowanych w późniejszym
kodzie
void BinaryCountDown(void);
void GrayCountUp(void);
void GrayCountDown(void);
void BCDCountUp(void);
void BCDCountDown(void);
void Snake(void);
void Stack(void);
void Stack(void);
void SYS_Initialize ( void );
```

Początkowa część kodu zadania opiera się o definicję wskaźnika dla funkcji oraz deklarację funkcji będące zaimplementowanych w późniejszej części kodu.

```
void delay(unsigned int ms) //funkcja delay, która tworzy opóźnienie w
programie
{
    unsigned int i; //deklaracje zmiennych
    unsigned char j;

    for (i = 0; i < ms; i++) { //pętla for która wykonuje się tyle razy ile
    milisekund podaliśmy w argumencie

    for (j = 0; j < 200; j++) { //pętla która wykonuje 200 iteracji
        Nop(); //no operation - funkcja która nie wykonuje operacji, w tym
kodzie służy do tworzenia opóźnienia
        Nop();
        Nop();
```

W kolejnej części znajduje się funkcja delay z materiałów dostarczonych przez prowadzącego na początku zajęć. Służy ona do tworzenia opóźnienia w funkcjach w celu zaobserwowania ich działania.

```
void BinaryCountUp() //implementacja funkcji liczącej binarnie do góry od 0 do
255
    for(int i=0; i<256; i++) //petla która wykonuje 256 iteracji, jest
licznikiem w funkcji i na podstawie iteracji wyświetlana jest aktualna liczba
       LATA = i; //wyświetlenie aktualnego stanu licznika na interfejsie LATA
- diody
       delay(250); //opóźnienie 250 milisekund aby można było zauważyć stan
licznika
        if (BUTTON IsPressed(BUTTON S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6
       break; //przerwanie działania funkcji
void BinaryCountDown() //implementacja funkcji liczącej binarnie w dół od 255
do 0
    for(int i=255; i>=0; i--) //petla która wykonuje 256 iteracji, jest
licznikiem w funkcji i na podstawie iteracji wyświetlana jest aktualna liczba
       LATA = i; //wyświetlenie aktualnego stanu licznika na interfejsie LATA
- diody
       delay(250); //opóźnienie 250 milisekund aby można było zauważyć stan
licznika
        if (BUTTON IsPressed(BUTTON S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6
       break; //przerwanie działania funkcji
```

Funkcje binarnego liczenia w górę i w dół, których wynik jest przedstawiany binarnie na wbudowanych diodach. Przekazanie wyniku dziesiętnego w kodzie do interfejsu LATA przedstawia go na diodach w kodzie binarnym.

```
void GrayCountUp() //implementacja funkcji liczącej w kodzie Graya do góry od
0 do 255
   int x; //deklaracja zmiennej
   for(int i=0; i<256; i++) //petla która wykonuje 256 iteracji</pre>
       x = i; //przypisanie do zmiennej x wartości i z pętli liczącej
        x = x^x > 1; //obliczenie wartości w kodzie Graya za pomocą
przesunięcia bitowego o 1 i porównanie wartości pierwotnej oraz przesuniętej
za pomocą operacji XOR
       LATA = x; //wyświetlenie aktualnego stanu licznika na interfejsie LATA
- diody
       delay(250); //opóźnienie 250 milisekund aby można było zauważyć stan
licznika
        if (BUTTON_IsPressed(BUTTON_S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6
       break; //przerwanie działania funkcji
void GrayCountDown() //implementacja funkcji liczącej w kodzie Graya w dół od
255 do 0
    int x; //deklaracja zmiennej
    for(int i=255; i>=0; i--) //petla która wykonuje 256 iteracji
       x = i; //przypisanie do zmiennej x wartości i z pętli liczącej
```

```
x = x^x>>1; //obliczenie wartości w kodzie Graya za pomocą
przesunięcia bitowego o 1 i porównanie wartości pierwotnej oraz przesuniętej
za pomocą operacji XOR

LATA = x; //wyświetlenie aktualnego stanu licznika na interfejsie LATA
- diody

delay(250); //opóźnienie 250 milisekund aby można było zauważyć stan
licznika

if (BUTTON_IsPressed(BUTTON_S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6

break; //przerwanie działania funkcji
}
```

Implementacja funkcji liczących w kodzie Graya do góry i do dołu, Do przetworzenia wartości na kod binarny używane jest przesunięcie bitowe o jedno miejsce wartości a później porównanie wartości pierwotnej oraz wartości po przesunięciu za pomocą bramki XOR. Wynikiem tego jest liczba w kodzie Graya. Informacje na temat tworzenia w taki sposób kodu Graya znalazłem w Internecie.

```
void BCDCountUp() //implementacja funkcji liczącej w górę w BCD od 0 do 99
    int x; //deklaracja zmiennej
   for(int i=0; i<100; i++) //petla która wykonuje 100 iteracji</pre>
       x = ((i/10)*16)+(i\%10); //obliczanie wartości zmiennej w kodzie BCD
       LATA = x; //wyświetlenie aktualnego stanu licznika na interfejsie LATA
- diody
       delay(250); //opóźnienie 250 milisekund aby można było zauważyć stan
licznika
        if (BUTTON IsPressed(BUTTON S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6
       break; //przerwanie działania funkcji
void BCDCountDown() //implementacja funkcji liczącej w dół w BCD od 99 do 0
    int x; //deklaracja zmiennej
   for(int i=99; i>=0; i--) //petla która wykonuje 100 iteracji
        x = ((i/10)*16)+(i%10); //obliczanie wartości zmiennej w kodzie BCD
        LATA = x; //wyświetlenie aktualnego stanu licznika na interfejsie LATA
- diody
       delay(250); //opóźnienie 250 milisekund aby można było zauważyć stan
licznika
        if (BUTTON_IsPressed(BUTTON_S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6
```

```
break; //przerwanie działania funkcji
}
```

Implementacja funkcji liczących w górę i w dół w kodzie BCD. Funkcja przelicza liczbę na kod BCD za pomocą wzoru, który część dziesiętną oddziela od części jedności poprzez dzielenie przez 10, a później przestawia ją o 4 miejsca w prawa za pomocą mnożenia przez 16. Dzięki takiej operacji liczba przedstawiana jest na 8 diodach z czego pierwsze 4 przedstawiają binarnie liczbę dziesiątek, a pozostałe 4 liczbę jedności. Przy rozwiązaniu tej części zadania nie napotkałem na większe trudności

```
void Snake() //implementacja funkcji wyświetlającej węża na interfejsie LATA
    int x; //deklaracja zmiennej
    for(int i=1; i<=32; i*=2) //// petla która wykonuje się od 1 do 32 z
krokiem równym podwojeniu aktualnej wartości i
       x = i*7; //obliczenie zmiennej x
       LATA=x; //wyświetlanie węża na interfejsie LATA
       delay(500); //opóźnienie 500 milisekund aby można było zauważyć ruch
węża
        if (BUTTON IsPressed(BUTTON S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6
       break; //przerwanie działania funkcji
    for(int i=16; i>=1; i/=2) //Petla która wykonuje się od 16 do 1 z krokiem
równym podzieleniu aktualnej wartości i przez 2.
       x = i*7; //obliczenie zmiennej x
       LATA=x; //wyświetlanie węża na interfejsie LATA
       delay(500); //opóźnienie 500 milisekund aby można było zauważyć ruch
węża
        if (BUTTON IsPressed(BUTTON S6)) //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie
                            //jej działania przy naciśnięciu przycisku S6
       break; //przerwanie działania funkcji
```

Implementacja funkcji, której zadaniem jest wyświetlanie węża na interfejsie LATA. W zadaniu zostało sprecyzowane jak ma wyglądać ruch i łatwo można zauważyć, że jest to przesunięcie o 1 w lewo a później o 1 w prawo zapisanej binarnie 7. Efekt przejścia uzyskałem za pomocą przemnożenia liczby 7 przez dwa i przechodzenie po coraz większych wartościach. Kolejno funkcja przechodzi po

wartościach 7, 14, 28, 56, 112, 224 co odpowiada binarnie trzem bitom poruszającym się w lewo. Przy powrocie węża funkcja przechodzi odwrotnie przez wartości z pominięciem 224 aby uniknąć ponownego wyświetlenia węża w tym samym miejscu.

```
void Stack()
    int x = 0; //deklaracja zmiennej
    int y = 0; //deklaracja zmiennej
    int z = 6; //deklaracja zmiennej
    int count = 1; //deklaracja zmiennej
    for(int i=0; i<=7; i++) // Petla for, która wykonuje się 8 razy dla
wartości i od 0 do 7
       x=0; // Resetowanie wartości zmiennej x na 0 przed każdą iteracją
zewnętrznej pętli
        for(int i=0; i<=z; i++) // Petla for, która wykonuje się zależnie od
wartości zmiennej z.
           if(x==0){
               X++;
           else{
             x *= 2;
           // jeśli x jest równe 0, zwiększa się wartość x o 1
           // w przeciwnym przypadku, wartość x jest mnożona przez 2
            count = y + x; // obliczanie wartości zmiennej count poprzez
dodanie wartości y do x
           LATA= count; // wyświetlanie stosu na interfejsie LATA
           delay(250); //opóźnienie 250 milisekund aby można było zauważyć
układanie stosu
```

```
z--; // zmniejszenie wartości zmiennej z o 1 po każdej iteracji
zewnętrznej pętli

y += x; // zwiększanie wartości zmiennej y o wartość x po każdej
iteracji zewnętrznej pętli

if (BUTTON_IsPressed(BUTTON_S6)){ //warunek przerwania funkcji w
dowolnym

//momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6//warunek
przerwania funkcji w dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu
przycisku S6

break; //przerwanie działania funkcji
}

}
```

Implementacja funkcji która na interfejsie LATA wyświetla stos. Funkcja ma ustawiony licznik na 6 co odpowiada ilości przejść jakie musi wykonać w pętli wewnętrznej. Zewnętrzna pętla funkcji liczy od 0 do 7 co odpowiada kolejno bitom na interfejsie LATA. Funkcja wewnętrzna przelicza ustaloną liczbę razy dwójkowo i na bieżąco wyświetla wynik po czym gdy zakończy działanie ostatnia liczba licznika jest dodawana do zmiennej aby przedstawić blok, który nałożył się na stos.

```
void Random()
    unsigned char lcg(unsigned int x) //algorytm liniowego kongruentnego
generatora liczb pseudolosowych
       const unsigned int a = 251; // Wartość a w algorytmie LCG.
       const unsigned int c = 37; // Wartość c w algorytmie LCG.
       const unsigned int m = 256; // Wartość m w algorytmie LCG.
       return (a * x + c) % m; // oblicza nową wartość pseudolosową na
podstawie wzoru LCG.
    unsigned int x = 0b1110011; // Inicjalizacja zmiennej x jako binarnej
wartości 1110011
   while(1){
       LATA = x; // wyświetlanie losowej wartości na interfejsie LATA
       delay(1000); //opóźnienie 1000 milisekund aby można było zauważyć
różne wygenerowane wartości
       if (BUTTON IsPressed(BUTTON S6)){ //warunek przerwania funkcji w
dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu przycisku S6//warunek
przerwania funkcji w dowolnym momencie jej działania przy naciśnięciu
przycisku S6
           break; //przerwanie działania funkcji
       x = lcg(x); // Generowanie nowej wartości pseudolosowej na podstawie
aktualnej wartości x
       // za pomocą funkcji lcg, która implementuje algorytm LCG
```

Implementacja funkcji generującej liczby pseudolosowe w oparciu o konfigurację 1110011. Do generowania liczb pseudolosowych używany jest algorytm liniowego kongruentnego generatora liczb pseudolosowych. Informacje na temat takiego sposobu generowania liczb pseudolosowych podsunął mi ChatGPT, a później jego sposób działania odnalazłem w Internecie. Największym problemem podczas opracowania tej części zadania było odnalezienie odpowiednich składników do

generowania liczb, ponieważ pierwotne ustawienie, które wprowadziłem generowało liczby równe w zapisie bitowym czyli 2, 4, 8, 16 itd. Pomocny do wygenerowania tych składników znów okazał się ChatGPT.

```
int main ( void )
    SYS Initialize(); // Inicjalizacja systemu
    int program = 0; //deklaracja zmiennej program, która określa aktualny
program
    function_ptr funcs[] = {BinaryCountUp, BinaryCountDown, GrayCountUp,
GrayCountDown, BCDCountUp, BCDCountDown, Snake, Stack, Random};
    //deklaracja tablicy funkcji, która przechowuje wskaźniki do funkcji
odpowiadającym różnym podprogramom
    while (1) { //nieskończona pętla
        while (!BUTTON IsPressed(BUTTON S3) && !BUTTON IsPressed(BUTTON S4));
        //petla która swoim wykonywaniem blokuje przeskok programu i ponowne
odpalenie się funkcji
        if (BUTTON_IsPressed(BUTTON_S3) && program < 9) //warunek który przy</pre>
wciśnięciu przycisku S3 zmienia program na następny
           program++;
        else if (BUTTON IsPressed(BUTTON S3))
            program = 0;
        else if (BUTTON IsPressed(BUTTON S4) && program > 0) //warunek który
przy wciśnięciu przycisku S4 zmienia program na poprzedni
           program--;
        else if (BUTTON_IsPressed(BUTTON_S4))
           program = 9;
        if (program > 0 && program <= 9) { //warunek który sprawdza czy
zmienna program posiada właściwą wartość do odpalenia podprogramu
            funcs[program - 1](); //wywołanie funkcji, która odpala aktualnie
wybrany podprogram, -1 jest potrzebne aby ustawić zmienną program jako
odpowiedni index dla wywołania funkcji
```

Implementacja głównej części programu, w której zawarta jest nieskończona pętla umożliwiająca nieprzerwane działanie mikrokontrolera. Podczas pisania funkcji przełączania podprogramów napotkałem problem w postaci pracy mikrokontrolera nieprzerwanie do momentu spełnienia warunku. W związku z bardzo szybkim wykonywaniem instrukcji praktycznie nie możliwe stało się przełączanie podprogramów. Z tego powodu zastosowałem pętlę while która nie wykonuje żadnej instrukcji i oczekuje na przerwanie poprzez naciśnięcie przycisku. Czas wykonywania operacji poprzez mikrokontroler pozwala na poprzez jednokrotne naciśnięcie przycisku wyjście z pętli blokującej działanie i wykonanie instrukcji przejścia do programu wyżej lub niżej w tablicy funkcji. Zastosowanie tablicy funkcji w kodzie zostało mi podsunięte przez ChatGPT i Internet po tym jak przy użyciu instrukcji switch() programy nie chciały się przełączać.

}

Zadanie 3 - Reklama

Wykorzystując wyświetlacz LCD 16x2 i opcjonalnie diody LED (D10...D3), należy wykonać reklamę – temat dowolny. Aby reklama była atrakcyjna, należy stworzyć proste animacje z wykorzystaniem samodzielnie zdefiniowanych symboli, tworzących obrazy na wyświetlaczu LCD.

Wykonanie zadania

```
int main ( void )
   SYS_Initialize(); //Inicjalizacja systemu
   char reklama[50][16]={ //tablica z zawartością reklamy
           KOMPUTERY! ",
           KOMPUTERY! ",
       ...
       ...
       ...
       ...
                    K 0",
       11
                   КО",
       ...
                  K O M",
       n
                  K O M ",
       n
                 KOMP",
       11
               K O M P ",
       11
               KOMPU".
       11
              KOMPU",
       11
             KOMPUT".
            KOMPUT",
           KOMPUTE",
          KOMPUTE",
       "KOMPUTER",
       "KOMPUTER",
```

"OMPUTERY",

```
"O M P U T E R Y ",
```

" M P U T E R Y !",

"MPUTERY!",

"PUTERY!",

"P U T E R Y ! ",

"UTERY!

"U T E R Y !

" T E R Y !

"T E R Y !

" E R Y !

"E R Y !

" R Y !

"R Y !

" Y !

"Y !

" I

"!

KOMPUTERY ! ",

KOMPUTERY ! ",

11

SPRZEDAZ!!! ",

SPRZEDAZ!!! ",

NAPRAWA!!! ",

NAPRAWA!!! ",

Implementacja całego zadania, którego celem było stworzenie reklamy z prostą animacją na wyświetlaczu LCD. W nieskończonej pętli programu umieszczona jest pętla for która wykonuje się 50 razy, czyli tyle ile rekordów ma tablica zawierająca treść reklamy. Podczas wykonywania tego zadania nie napotkałem żadnych trudności. W kodzie znajduje się również funkcja delay, którą opisywałem we wcześniejszej części i znajdowała się w materiałach dostarczonych przez prowadzącego.

Zadanie 4 – Mam tę moc!

Kontroler kuchenki mikrofalowej – wszystkie komunikaty muszą być wyświetlone na wyświetlaczu LCD 16x2. Po upływie ustalonego czasu, należy ten fakt zasygnalizować poprzez włączenie wybranej diody LED (D10...D3). Opcjonalnie można zwizualizować wybraną moc, włączając wybrane diody LED (D10...D3). Funkcje: S3 – wybór mocy: 800W, 600W, 350W, 200W S6 – dodanie czasu 1min S5 – dodanie czasu 10s S4 – Start/Stop/Reset zegara

Wykonanie zadania

W zadaniu tak jak i w poprzednich użyłem funkcji delay() dostarczonej w materiałach przez prowadzącego.

```
void alarm(){ //implementacja funkcji alarm
```

```
for(int i = 0; i <= 3; i++) //pętla która wykonuje się 4 razy
{
    LATA = 1; //włączenie 1 diody na interfejsie LATA
    delay(500); //opóźnienie aby zaobserwować włączenie diody

LATA = 0; //wyłączenie wszystkich diod na interfejsie LATA
    delay(500); //opóźnienie aby zaobserwować wyłączenie diody
}
LATA = 255; //ustawienie LATA na 255 powoduje odpalenie wszystkich diod na zakończenie alarmu
}</pre>
```

Implementacja funkcji alarm, która po wywołaniu powoduje czterokrotne odpalenie i wyłączenie pierwszej diody, po tym następuje odpalenie wszystkich diod.

```
int main ( void )
    SYS_Initialize(); //Inicjalizacja systemu
    int power = 200; //deklaracja zmiennej, wartość 200 jest wartością
podstawowa
    int time = 0; // deklaracja zmiennej, służy do ustalenia ilości czasu
    char str1[16] = ""; //deklaracja ciągu znaków wykorzystywany później w
programie
    char str2[16] = ""; //deklaracja ciągu znaków wykorzystywany później w
programie
   while (1){ //nieskończona pętla
        sprintf(str1, "MOC: %d", power); //funckja, która łączy ciąg znaków z
wartością wyczytaną ze zmiennej
        LCD_PutString ( str1 , sizeof(str1) ) ; //instrukcja wyświetlająca
ciąg znaków na wyświetlaczu
       LCD_PutString ( " W " , 11 ) ; //instrukcja wyświetlająca ciąg
znaków na wyświetlaczu
        sprintf(str2, "CZAS: %d", time); //funckja, która łączy ciąg znaków z
wartością wyczytaną ze zmiennej
       LCD_PutString ( str2 , sizeof(str2) ) ; //instrukcja wyświetlająca
ciąg znaków na wyświetlaczu
       LCD_PutString ( " s" , 2 ) ; //instrukcja wyświetlająca ciąg znaków na
wyświetlaczu
        delay(500); //funkcja tworząca opóźnienie, aby możliwe było odczytanie
informacji na wyświetlaczu
       LCD_ClearScreen(); //instrukcja czyszcząca wyświetlać z wporwadzonych
danych
       while((BUTTON_IsPressed(BUTTON_S3))) //petla która po wciśnieciu
przycisku pozwala na zmianę wartości mocy
            if(power==200) //warunki które sprawdzają jaka wartość jest
ustawiona i odpowiednio ustawia następną wartość
                power=350;
                break;
```

```
if(power==350)
                power=600;
                break;
            if(power==600)
                power=800;
               break;
            if(power==800)
                power=200;
               break;
        if((BUTTON_IsPressed(BUTTON_S6))) //warunek który przy wciśnięciu
przysiku S6 dodaje 60 sekund do czasu
            time+=60;
            delay(500); //opóźnienie, aby przez przypadek nie dodać dwa razy
wartości
       if((BUTTON_IsPressed(BUTTON_S5))) //warunek który przy wciśnięciu
przysiku S5 dodaje 10 sekund do czasu
            time+=10;
            delay(500); //opóźnienie, aby przez przypadek nie dodać dwa razy
wartości
        if((BUTTON_IsPressed(BUTTON_S4))&&(time>0)) //warunek, który
rozpoczyna odliczanie czasu
```

```
delay(1000); //opóźnienie, aby po wystartowaniu odliczania, od
razu go nie zatrzymać
           while(time>0)
               if((BUTTON_IsPressed(BUTTON_S4))) //warunek, który zatrzymuje
odliczanie czasu
                   delay(1000); //opóźnienie aby nie zresotować czasu od razu
po zatrzymaniu
                   while(!(BUTTON_IsPressed(BUTTON_S4))) //petla która
blokuje wykonywanie programu i wyświetla informacje do momentu wciśnięcia
przycisku
                       sprintf(str1, "MOC: %d", power); //funckja, która
łączy ciąg znaków z wartością wyczytaną ze zmiennej
                       LCD_PutString ( str1 , sizeof(str1) ) ; //instrukcja
wyświetlająca ciąg znaków na wyświetlaczu
                       wyświetlająca ciąg znaków na wyświetlaczu
                       sprintf(str2, "CZAS: %d", time); //funckja, która
łączy ciąg znaków z wartością wyczytaną ze zmiennej
                       LCD PutString ( str2 , sizeof(str2) ) ; //instrukcja
wyświetlająca ciąg znaków na wyświetlaczu
                       LCD_PutString ( " s" , 2 ); //instrukcja
wyświetlająca ciąg znaków na wyświetlaczu
                       delay(500); //funkcja tworząca opóźnienie, aby możliwe
było odczytanie informacji na wyświetlaczu
                       LCD ClearScreen(); //instrukcja czyszcząca wyświetlać
z wporwadzonych danych
                   while((BUTTON_IsPressed(BUTTON_S4))) //petla, która po
naciśnięciu przycisku S4 resetuje czas
                       time = 1; //ustawienie czasu na 1 po przejściu funkcji
dalej czas wyzeruje się
                       delay(500); //opóźnienie
```

```
break; //przerwanie pętli
               time--; //dekrementacja wartości czasu
               sprintf(str1, "MOC: %d", power); //funckja, która łączy ciąg
znaków z wartością wyczytaną ze zmiennej
              LCD_PutString ( str1 , sizeof(str1) ) ; //instrukcja
wyświetlająca ciąg znaków na wyświetlaczu
              ciąg znaków na wyświetlaczu
               sprintf(str2, "CZAS: %d", time); //funckja, która łączy ciąg
znaków z wartością wyczytaną ze zmiennej
              LCD_PutString ( str2 , sizeof(str2) ) ; //instrukcja
wyświetlająca ciąg znaków na wyświetlaczu
              LCD_PutString ( " s" , 2 ) ; //instrukcja wyświetlająca ciąg
znaków na wyświetlaczu
               delay(1000); //funkcja tworząca opóźnienie, która odlicza
czas, ustawienie na 1000 milisekund czyli 1 sekundę
              LCD_ClearScreen(); //instrukcja czyszcząca wyświetlać z
wporwadzonych danych
           alarm (); //włączenie funkcji alarm w przypadku skończenia się
czasu lub
```

Implementacja głównej funkcji programu umożliwia ustawienie mocy pod przyciskiem S3 oraz dodanie czasu poprzez przyciski S6 i S5. Przycisk S4 powoduje rozpoczęcie odliczania czasu oraz jego zatrzymanie i reset czasu. Po zakończeniu odliczania lub resecie czasu wywoływany jest alarm, który powoduje chwilowe miganie diody po czym odpala na chwilę wszystkie diody. Podczas rozwiązywania zadania napotkałem problem przy łączeniu ciągów znaków z wartościami całkowitymi, ale z pomocą Internetu dowiedziałem się o funkcji sprintf(), która pozwala na takie połączenia.