

Instytut Informatyki Politechniki Śląskiej

Zespół Mikroinformatyki i Teorii Automatów Cyfrowych



Rok akademicki:	Rodzaj studiów*: SSI/NSI/NSM	Przedmiot (Języki Asemblerowe/SMiW):	Grupa	Sekcja
2019/2020	SSI	SMiW	1	5
lmię:	Dawid	Prowadzący:	KT	
Nazwisko:	Jaraczewski	OA/JP/KT/GD/BSz/GB		

Raport końcowy

Temat projektu:			

System lokalizacji pojazdu

Data oddania: dd/mm/rrrr

21.06.2020

1. Temat projektu i założenia

System lokalizowania pojazdu konfigurowany przez WiFi udostępniający położenie pojazdu cyklicznie lub poprzez wywołanie.

Układ powinien być zasilany ogniwem, które będzie ładowane w trakcie użytkowania pojazdu wykorzystując jego instalację elektryczną.

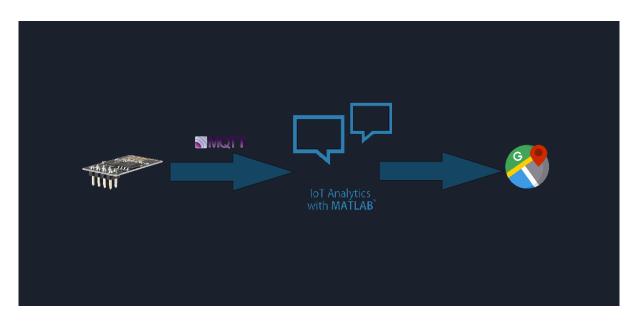
Konfiguracja urządzenia za pomocą WiFi:

- numer telefonu
- APN operatora
- konfiguracja MQTT

Cykliczne wysyłanie pakietu MQTT z lokalizacją urządzenia do brokera w chmurze (https://ThingSpeak.com).

Wysyłanie za pomocą wiadomości tekstowej ostatniej znanej lokalizacji na wywołanie przez sms o odpowiedniej treści.

Idea:



2. Wybrane komponenty

Mikrokontroler: ESP8266-12S Moduł GSM/GPS: Ai-thinker A9G Kontroler ładowania: MCP73831

Akumulator SAMSUNG INR18650-35E | 3.6V 3500mAh 13A

Konwerter USB-UART: CH340C

Liniowy regulator napięcia LDO: AP2112

Antena GPS Antena GSM

3. Specyfikacja wewnętrzna

Oprogramowanie mikrokontrolera:

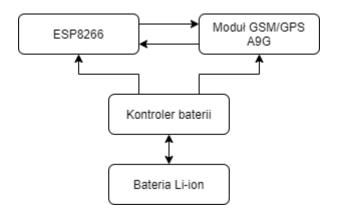
• PlaftormIO + biblioteki Arduino (C++)

Konfiguracja i prezentacja danych:

- HTML
- CSS
- JavaScript

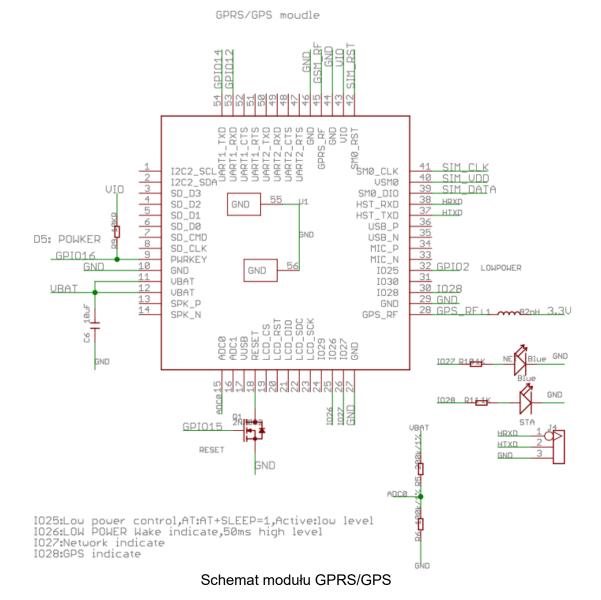
Broker MQTT: ThingSpeak

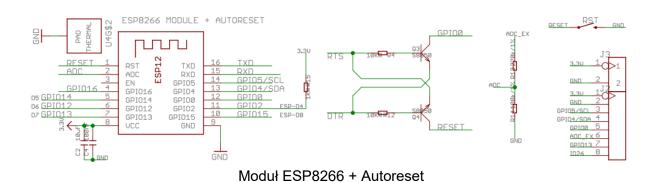
4. Schemat blokowy urządzenia

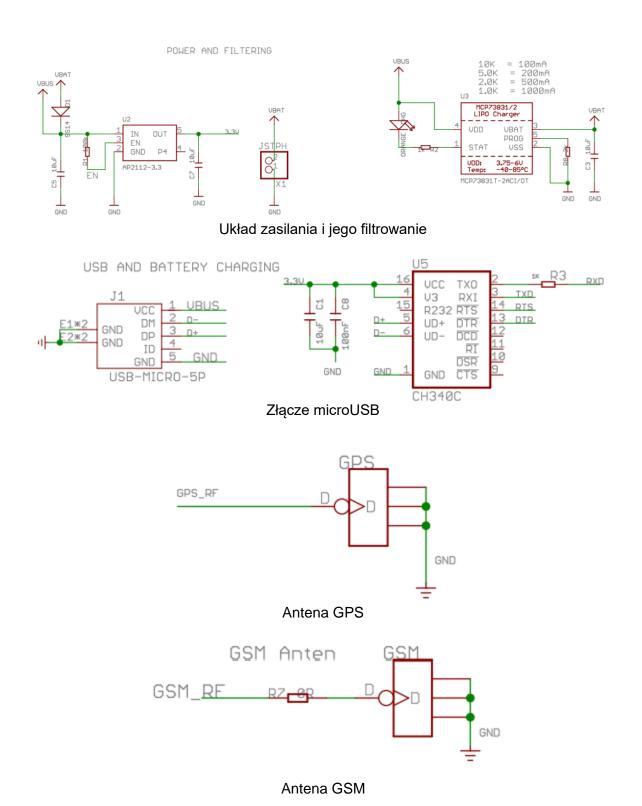


Schemat blokowy urządzenia

5. Schemat ideowy urządzenia







6. Opis funkcji poszczególnych bloków układu

Akumulator Li-ion dostarcza energię do całego układu przy braku zasilania z zewnątrz oraz służy do zasilania modułu GPRS/GSM.Moduł GPRS/GSM służy do uzyskiwania informacji o lokalizacji urządzenia, komunikacji między użytkownikiem a modułem ESP8266 na dużą odległość oraz wysyłania danych do serwera MQTT.Moduł ESP8266 pełni funkcję zarządzającą, przechowywuje dane oraz umożliwia konfigurację urządzenia tworząc punkt dostępowy.

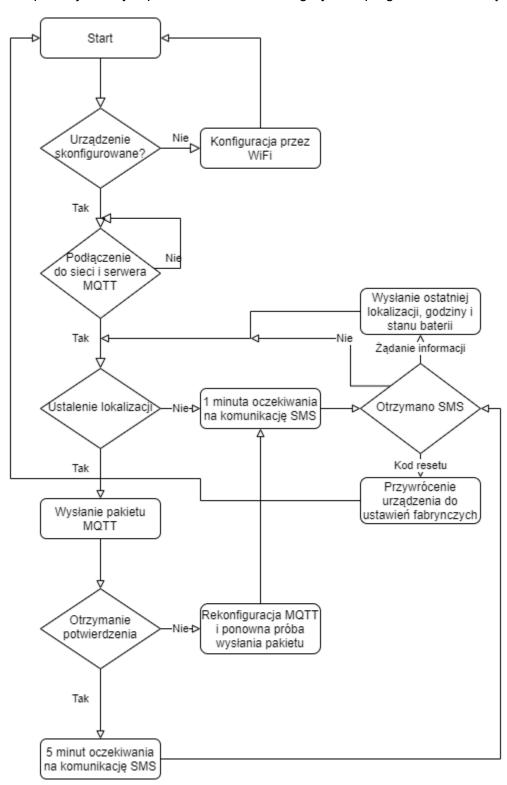
Złącze microUSB służy zarówno do zasilania układu (w tym także ładowania baterii) jak i programowania modułu ESP8266 (transceiver USB na UART CH340C).

7. Szczegółowy opis działania ważniejszych elementów układu

Moduł ESP8266 wraz z modułem GPRS/GPS są głównym blokami wykonawczym urządzenia. Moduł ESP8266 posiada awaryjny przycisk resetu, komunikuje się z modułem GPRS/GPS poprzez UART na pinach GPIO12 i GPIO14 podłączonych do portów UART1_TXD i UART1_RXD modułu GPRS/GPS. Moduł zasilania posiada filtr zakłóceń przewodzonych (zastosowane kondensatory odsprzęgające).

8. Algorytm oprogramowania urządzenia

Graf poniżej ilustruje uproszczone działanie algorytmu oprogramowania urządzenia:



9. Opis kodu programu

Kod programu został szczegółowo skomentowany i udostępniony na platformie GitHub[https://github.com/dawidjar97/projekt smiw 2020], poniżej deklaracje głównych funkcji programu oraz funkcja główna programu(loop):

```
int A9GPOWERON(); //Funkcja włączająca moduł GPRS/GPS
void A9GMQTTCONNECT(); //Funkcja inicjująca połączenie do serwera MQTT
void <mark>a9gCommunication(</mark>Strin<mark>g command, const int timeout);</mark> //Funkcja do komunikacji dwustronnej z modułem GPRS/GPS
void clearSms(); //Funkcja do usuwania wiadomości tekstowych z pamięci modułu GPRS/GPS
void loop()
  if(espReboot) //restart urządzenia po konfiguracji
    delay(5000);
    server.end();
    WiFi.softAPdisconnect();
    ESP.restart();
  if(!config) //normalny tryb pracy
    a9gCommunication("AT+CBC?",1000); //Stan baterii
a9gCommunication("AT+CCLK?",1000); //Aktualna data i czas
a9gCommunication("AT+LOCATION=2",1000); //Lokalizacja
    /* sprawdzenie czy zwrócono lokalizacje */
if(a9gAnswer.indexOf(",") >= 0 && a9gAnswer.indexOf("GPS NOT FIX")==-1)
      lastLocationTime=dateTime; //czas ostatniej lokalizacji
separator=a9gAnswer.indexOf(",");
      lastLocation=(a9gAnswer.substring(separator-9, separator))+",
 +(a9gAnswer.substring(separator+1,separator+10));//separacja współrzędnych i zapis do zmiennej
      if(!saveConfiguration(SPIFFS, nrTel, writeAPIKey, channelID, lastLocation, lastLocationTime))
         //zapis do pamięci
           Serial.println("Something went wrong.");
           pinMode(INTERNAL_LED, OUTPUT);
           digitalWrite(INTERNAL_LED, HIGH);
         #endif
         Serial.println(lastLocation);
      #endif
      command="AT+MQTTPUB=\"channels/" + channelID + "/publish/"+ writeAPIKey + "\""+ ","+"\"field1="
         + (a9gAnswer.substring(separator-9,separator)) + "&field2=" + (a9gAnswer.substring(separator+1,separator+10)) + "&status=MQTTPUBLISH" + "\""+",0,0,0";
      a9gCommunication(command,5000);
      if( a9gAnswer.indexOf("OK") >= 0 ) //Jeżeli wysłano pakiet poprawnie
         #if DEBUG
           Serial.println("MQTT sent");
         a9gCommunication("",240000); //4 minuty oczekiwania na SMS
         config=1; //tryb konfiguracji
         A9GMQTTCONNECT(); //ponowne połączenie do serwera MQTT
         a9gCommunication(command,5000); //próba ponownego wysłania pakietu MQTT
    #if DFBUG
      Serial.println("60 seconds break");
    a9gCommunication("",60000); //Minuta oczekiwania na SMS
      Serial.println("End of loop");
```

10. Integracja oprogramowania z układem elektronicznym

Moduł ESP8266 komunikuje się z modułem GPRS/GSM poprzez zrealizowany programowo interfejs UART. Moduł ESP8266 uruchomiony w trybie debugowania wysyła także komunikaty na konsolę(gdy ta jest podłączona) poprzez sprzętowy interfejs UART. Moduł GPRS/GSM mierzy napięcie zasilania bateryjnego i zamienia je na procentowy stan baterii.

11. Opis reakcji oprogramowania na zdarzenia zewnętrzne

Otrzymanie wiadomości tekstowej SMS o treści:

- Bateria moduł wysyła wiadomość ze stanem baterii na zapisany w pamięci numer telefonu
- Lokalizuj moduł wysyła wiadomość z ostatnią lokalizacją na zapisany w pamięci numer telefonu
- Info moduł wysyła wiadomość z ostatnią lokalizacją, jej czasem, a także stanem baterii urządzenia na zapisany w pamięci numer telefonu
- ?R3ST4RT!. moduł usuwa dotychczasową konfigurację i po upływie 500 ms resetuje się

12. Skrócona instrukcja obsługi urządzenia

Moduł należy podłączyć do zasilania poprzez złącze microUSB, a następnie podłączyć się dowolnym urządzeniem obsługującym WiFi 2.4GHz do punktu dostępowego "Lokalizator ESP12S" hasłem: 12345678.

Kolejnym krokiem jest połączenie się do urządzenia za pomocą przeglądarki internetowej(adres IP urządzenia to 192.168.4.1), a następnie konfiguracja podstawowych parametrów potrzebnych do działania (numer telefonu, writeAPIKey, channelID).

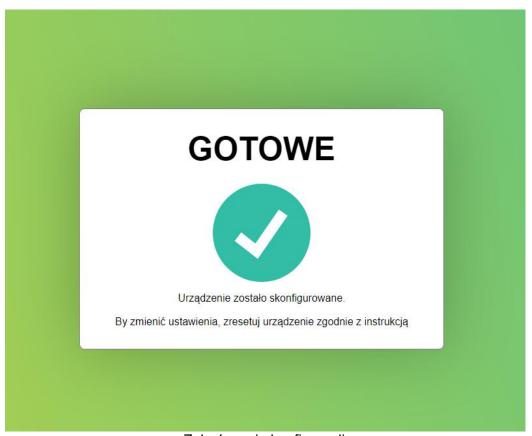
Przebieg konfiguracji:



Strona powitalna

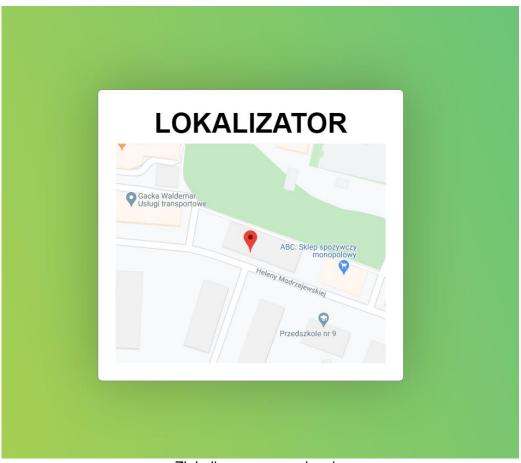


Właściwa konfiguracja



Zakończenie konfiguracji

Po podaniu prawidłowych danych urządzenie zresetuje się i połączy z siecią. Dodatkowo utworzono stronę, która pobiera ostatnią lokalizację z brokera MQTT ThingSpeak oraz poprzez GoogleAPI pokazuję lokalizację na mapie:



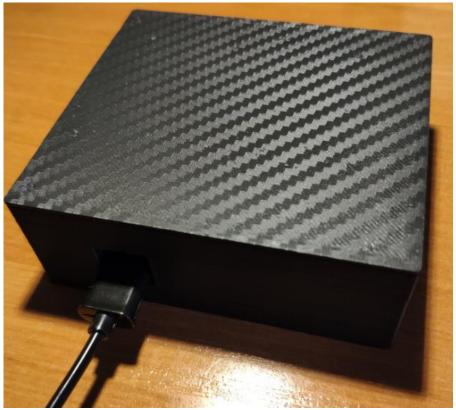
Zlokalizowane urządzenie

13. Opis montażu i uruchamiania

Płytka wraz z koszyczkiem na baterię, baterią, anteną GSM i anteną GPS zostały zamontowane w zaprojektowanej wcześniej, a następnie wydrukowanej na drukarce 3D obudowie. Urządzenie zostało złożone zgodnie z przedstawionym wcześniej schematem, a przewody do przewodów zasilających została przylutowana wtyczka zasilania kompatybilna z tą umieszczoną na płytce.



Rozmieszczenie elementów w obudowie



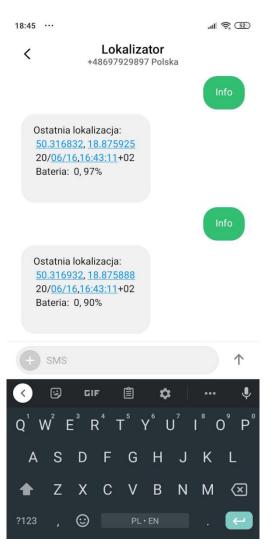
Urządzenie w zamkniętej obudowie

14. Jakie problemy wystąpiły podczas montażu i uruchamiania i jak zostały rozwiązane

Po kilku pierwszych testach urządzenie przestało się uruchamiać. Okazało się, iż bateria nie ładuje się i nie daje napięcia. Źródłem problemu okazał się wadliwy styk baterii w koszyku na ogniwo 18650. Problem rozwiązano regulując sprężynę dociskającą ogniwo do złącza.

15. Jakie przeprowadzono testy poprawności działania urządzenia

Urządzenie było kilkukrotnie testowane w warunkach przeznaczenia (umieszczone w skrytce w samochodzie osobowym), a także w bardziej wymagających warunkach (umieszczone w plecaku podczas ekstremalnej jazdy na rowerze MTB). Testowano także zdolność do lokalizacji urządzenia w pomieszczeniach zamkniętych.



Komunikacja z urządzeniem poprzez wiadomości tekstowe

16. Wnioski z uruchamiania i testowania

Pierwsze problemy zostały zauważone przy wysyłaniu wiadomości SMS, a także przy komunikacji między modułem ESP8266 a modułem GPRS/GPS - problem objawiał się w postaci przekłamanych wiadomości. Powodowało to liczne utraty połączenia z serwerem MQTT, a także wysyłanie przekłamanych wartości. Problem udało się rozwiązać zmniejszając baudrate komunikacji między modułami (limit programowo realizowanego seriala w ESP8266 to 115200 baud).

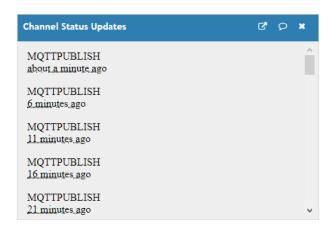
Kolejny problem wystąpił przy ostatnich testach, urządzenie nagle przestało odpowiadać na wysyłane komunikaty SMS. Po podłączeniu do konsoli, okazało się, że urządzenie w ogóle nie otrzymuje wysyłanych SMSów z powodu przepełnionej pamięci na wiadomości tekstowe. Problem rozwiązano implementując systematyczne czyszczenie pamięci na wiadomości tekstowe.

Okazało się również, że urządzenie często jest w stanie zlokalizować się w pomieszczeniach zamkniętych, szczególnie jeśli wcześniej miało dostęp do satelit GPS.





Dane odbierane przez broker MQTT



Okresowość danych odbieranych przez broker MQTT

17. Literatura

- 1. https://github.com/IOT-MCU/ESP-12S-A9-A9G-GPRS-Node-v1.0/wiki
- 2. https://www.espressif.com/sites/default/files/documentation/esp8266-technical_reference_en.pdf
- 3. https://platformio.org/lib/show/306/ESP%20Async%20WebServer