

# 智能小车实验

## 1. 实验要求

通过HarmonyOS开发，将这个智能小车做成一个送货机器人。

要求1 可以从一个宿舍到隔壁宿舍（不可以是对面宿舍）。

要求2 可以自动躲避路线中的障碍物。

如果同学们有各自的**创新点**，可以加分。

验收时间：第八周（4.10 ~ 4.16 都可以验收）

## 2. 实验资料提示

小组件组装的教程如下：

<https://www.bilibili.com/video/BV1yt4y1e71e/>

注意在组装过程中组装超声波的水平支架的时候，一定要按照视频要求在之前把舵机复位，然后要**水平**放上再固定，不然一旦拧上这个东西不容易拆卸。

### 1. 编程环境

<https://device.harmonyos.com/cn/docs/documentation/guide/hi3861-windows-0000001445255984>

### 2. 编程资料

<https://www.bilibili.com/video/BV1t5411V7Nt/>

<https://www.bilibili.com/video/BV12z4y1y7jZ/>

<https://www.bilibili.com/video/BV12D4y1Q7ZM/>

<https://www.hisilicon.com/cn/chip-academy/materiallist>

不局限于以上资料，大家可以谷歌自行搜索。