

人工神经网络2



□向量默认列向量

$$\boldsymbol{a} = \begin{vmatrix} \boldsymbol{a}_1 \\ \boldsymbol{a}_2 \\ \vdots \\ \boldsymbol{a}_{n-1} \\ \boldsymbol{a}_n \end{vmatrix}, \quad \boldsymbol{a}^T = [\boldsymbol{a}_1, \boldsymbol{a}_2, \dots, \boldsymbol{a}_{n-1}, \boldsymbol{a}_n]$$

□ 向量的模长:
$$||a||_2^2 = \langle a, a \rangle = a^T a$$

□ 向量间的欧式距离:

$$||a-b||_2^2 = \langle a-b, a-b \rangle = (a-b)^T (a-b)$$

向量求梯度



$$ullet |oldsymbol{
abla}||oldsymbol{x}||_2^2 =
abla(oldsymbol{x}^Toldsymbol{x}) = 2oldsymbol{x}^T$$

• 证明一(直接计算):
$$\frac{\partial ||\boldsymbol{x}||_2^2}{\partial x_i} = \frac{\partial \sum_j x_j^2}{\partial x_i} = \frac{\partial x_i^2}{\partial x_i} = 2x_i$$

$$\nabla || \mathbf{x} - \mathbf{b} ||_2^2 = \nabla \langle \mathbf{x} - \mathbf{b}, \mathbf{x} - \mathbf{b} \rangle$$
$$= \mathbf{x} - \mathbf{b} + \mathbf{x} - \mathbf{b} = 2(\mathbf{x} - \mathbf{b})$$

$$||Ax-b||_2^2 = \langle Ax-b, Ax-b \rangle$$

$$= (Ax)^T Ax - 2b^T Ax + b^T b$$

$$= x^T A^T Ax - 2b^T Ax + b^T b$$

$$\nabla || \mathbf{A}\mathbf{x} - \mathbf{b} ||_{2}^{2} = \nabla (\mathbf{x}^{T} \mathbf{A}^{T} \mathbf{A}\mathbf{x} - 2\mathbf{b}^{T} \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{b}^{T} \mathbf{b})$$
$$= 2(\mathbf{A}^{T} \mathbf{A}\mathbf{x} - \mathbf{b}^{T} \mathbf{A})$$

Laplace矩阵



Laplace算子离散公式:

$$\Delta f = f_{xx} + f_{yy} = [(\Delta f)_{ij}]$$

$$= [f_{i+1j} - 4f_{ij} + f_{i-1j} + f_{ij+1} + f_{ij-1}]$$

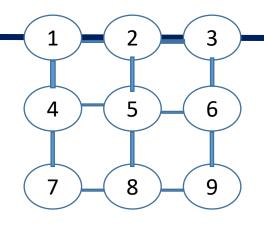
 Δf : 离散后的 Δ 算子生成矩阵 L:

$$\Delta f = [(\Delta f)_{ij}] = L \begin{bmatrix} f_{11} \\ f_{12} \\ \vdots \\ f_{33} \end{bmatrix}$$
, 上为 $Laplace$ 矩阵

等值边界条件



$$\Delta f = [(\Delta f)_{ij}] = L \begin{bmatrix} f_{11} \\ f_{12} \\ \vdots \\ f_{33} \end{bmatrix}$$
, 上为 $Laplace$ 矩阵



$$\begin{pmatrix} -4*f_1 + f_2 + f_4 + f_1 + f_1 \\ -4*f_2 + f_1 + f_3 + f_5 + f_2 \\ -4*f_3 + f_2 + f_6 + f_3 + f_3 \\ -4*f_4 + f_1 + f_7 + f_5 + f_4 \\ -4*f_5 + f_2 + f_4 + f_8 + f_6 \\ -4*f_6 + f_5 + f_3 + f_9 + f_6 \\ -4*f_7 + f_8 + f_4 + f_7 + f_7 \\ -4*f_8 + f_5 + f_7 + f_9 + f_8 \\ -4*f_9 + f_8 + f_6 + f_9 + f_9 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
-4*f_1+f_2+f_4+f_1+f_1\\
-4*f_2+f_1+f_3+f_5+f_2\\
-4*f_3+f_2+f_6+f_3+f_3\\
-4*f_4+f_1+f_7+f_5+f_4\\
-4*f_5+f_2+f_4+f_8+f_6\\
-4*f_6+f_5+f_3+f_9+f_6\\
-4*f_9+f_8+f_6+f_9+f_9
\end{pmatrix} = \begin{bmatrix}
-2 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0\\
1 & -3 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0\\
0 & 1 & -2 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0\\
1 & 0 & 0 & -3 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0\\
0 & 1 & 0 & 1 & -4 & 1 & 0 & 1 & 0\\
0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -3 & 0 & 0 & 1\\
0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -3 & 0 & 0 & 1\\
0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -2 & 1 & 0\\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -3 & 1\\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -3 & 1\\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -2
\end{bmatrix}$$



ADMM算法:

1.初始化:
$$p^{k} = 0, \lambda^{k} = 0, k = 0$$

2. do

成の
求解u - 子问题
$$u^{k+1}$$

 $-\beta \Delta u + \alpha I u = -\beta \operatorname{div}(p^k) - \operatorname{div}(\lambda^k) + \alpha u^0$
求解p - 子问题 p^{k+1}

$$p_{ij} = \begin{cases} (1 - \frac{1}{\beta |c_{ij}|}) |c_{ij}|, \beta |c_{ij}| \ge 1 \\ 0, \textit{else} \end{cases}$$
更新 λ :

$$\lambda^{k+1} = \lambda^{k} + \beta(p^{k+1} - \nabla u^{k+1})$$
while $(||u^{k+1} - u^{k}||_{2}^{2} \ge 0.000001)$

拟合存在问题



- □ 一元拟合问题: x为一维数据
 - ①最小二乘拟合方法
 - ②线性拟合, 二次曲线拟合, 三次曲线拟合及多项式拟合。

$$y = ax+b$$
; $y = ax^2+bx+c$

- ③a, b, c 称为参数,
- ④x, x² 称为拟合所需的特征(feature)
- □ 多元拟合问题: 即 x为高维数据
 - 二次拟合

$$y = ax^2 + bx + c$$

$$h_{\theta}(x_1, x_2) = \theta_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \theta_3 x_1^2 + \theta_4 x_2^2 + \theta_5 x_1 x_2$$



- □ 50*50像素的灰度图片: 大约包含上百万个特征,
- □彩色图片,特征会增加至上千万

- □ 当数据库包含上万甚至上亿张图片时,**拟合方法**很难去 拟合这些数据
- □ 寻找一种数学模型, 能够拟合量大,特征维度高的数据
- □即:人工神经网络模型



□大脑可视作为1000多亿神经元组成的神经网络

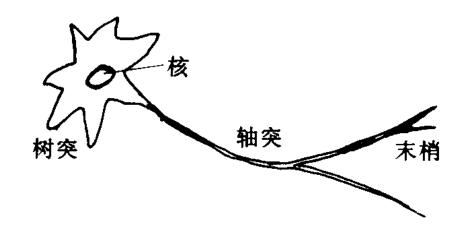


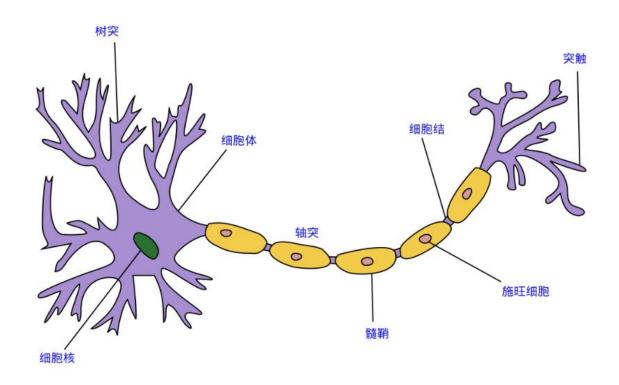
图3 神经元的解剖图

1.1 神经元



□ 1904年生物学家就已经知晓了神经元的组成结构

- □ 多个树突,主要用来接受传入信息;
- □ 一条<mark>轴突</mark>,轴突尾端有许多轴突末梢,给其他多个神经元传递信息。
- □ 突触, 轴突末梢跟其他神经元的树突产生连接, 从而传递信号。
- □ 人脑中的神经元形状:





- □ 神经元的信息传递和处理是一种电化学活动.
- □ 树突由于电化学作用接受外界的刺激;通过胞体内的活动体现为轴突电位,当轴突电位达到一定的值则形成神经脉冲或动作电位;
- □ 再通过轴突末梢传递给其它的神经元.
- □ 从控制论的观点来看;这一过程可以看作一个多输入单输出非线性系统的动态过程

神经网络研究的两个方面

- 从生理上、解剖学上进行研究
- 从工程技术上、算法上进行研究

1.0 神经网络



□ 人工神经网络

- ①Artificial Neural Network, ANN, 简称神经网络 (Neural Network, NN)。
- ②是一种模仿生物神经网络(动物的中枢神经系统,特别是大脑)的结构和功能的数学模型或计算模型,用于对函数进行估计或近似。
 - ③模拟人类的大脑,造出会思考的机器
 - 4神经元是构成神经网络的最基本的单元

人工神经网络的基本特点

(1) 可处理非线性



- (2) 并行结构. 对神经网络中的每一个神经元来说; 其运算都是同样的. 这样的结构最便于计算机并行处理.
- (3) 具有学习和记忆能力. 一个神经网络可以通过训练学习判别事物; 学习某一种规律或规则. 神经网络可以用于联想记忆.
- (4) 对数据的可容性大. 在神经网络中可以同时使用量化数据和质量数据(如好、中、差、及格、不及格等).
- (5)神经网络可以用大规模集成电路来实现. 如美国用 256个神经元组成的神经网络组成硬件用于识别手写体的邮政编码.

人工神经网络研究进展



- □ 1943 提出神经元模型
- □ 1949 提出学习算法及规则
- □ 1957 提出感知器-人工神经元模型
- □ 1969 <感知器>发表,串行计算机全胜
- □ 1982 建立人工神经网络模型
- □ 1986 提出BP神经网络算法
- □ 2006 深度信念网络

MP神经元模型



□ MP神经元模型

1943年,参考了生物神经元的结构,Warren McCulloch和Walter Pitts 提出MP神经元模型

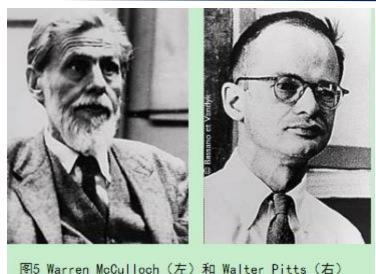


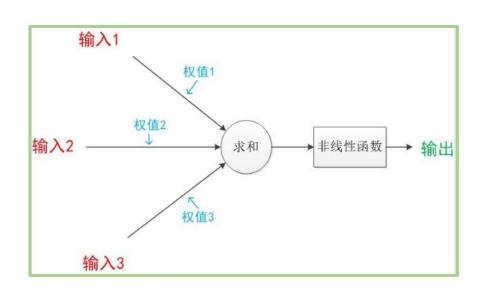
输入: 可以类比为神经元的树突,

输出: 可以类比为神经元的轴突,

计算:则可以类比为细胞核

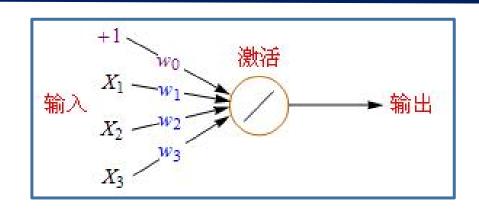
□箭头线:"连接"具有'权值'。





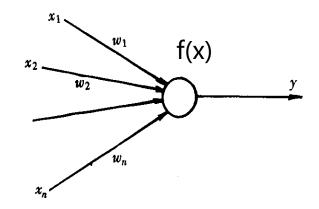


□ 神经元构成:



- □ +1代表偏移值(偏置项, Bias Units);
- □ X1, X2, X2代表初始特征;
- □ w0, w1, w2, w3代表权重(Weight),即参数,是特征的缩放倍数;特征经过缩放和偏移后全部累加起来,
- □此后还要经过一次激活运算然后再输出





- □ 其中x = (x₁, ...x_m) 「输入向量, y为输出, w_i是权系数;
- □ 输入与输出具有如下关系:

$$y = f(\sum_{i=1}^{m} w_i x_i - \theta)$$

θ 为阈值, f(X)是激活函数; 它可以是线性函数, 也可以是非线性函数.

激活函数作用



- □ 神经网络要引入激活函数来给神经网络增加一些非线性的特性,
- □ 如果没有激活函数,

多层神经网络退化为一个多层的线性回归模型,

难以学习如图像、音频、文本等复杂数据的特征。

□ 常见的激活函数大多是非线性函数 Sigmoid(S形曲线)

$$y = 1/(1 + e^{-x})$$

双曲正切函数

$$y = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$

激活函数的性质



$$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}},$$

$$f'(x) = \frac{e^{-x}}{(1 + e^{-x})^2} = f(x) * (1 - f(x))$$



$$z = \sum_{i=1}^{m} w_i x_i - \theta$$

取激活函数为符号函数

$$\operatorname{sgn}(\mathbf{x}) = \begin{cases} 1, & \mathbf{x} > 0 \\ 0, & \mathbf{x} = 0 \\ -1, & \mathbf{x} < 0 \end{cases}$$

$$y = f(z) = \begin{cases} 1, & \sum_{i=1}^{m} w_i x_i > \theta, \\ -1, & \sum_{i=1}^{m} w_i x_i < \theta, \end{cases}$$

MP神经元影响



□影响

- ①1943年发布的MP模型,简单,建立了神经网络的地基。 然而,MP模型中,权重的值都是预先设置的,因此不能学习
- ②1949年心理学家Hebb提出了Hebb学习率,

人脑神经细胞的突触(也就是连接)上的强度上可以变化的。

于是科学家们开始考虑用调整权值的方法来让机器学习。

- ③限于当时的计算机能力,近10年后,第一个真正意义的神经网络才诞生。
- □ 1958年,计算科学家Rosenblatt提出了由**两层神经元**组成的神经网络。
 - "感知器" (Perceptron)

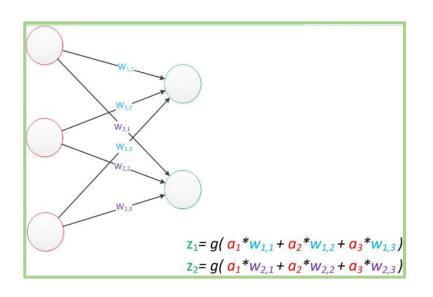
2 感知器: Perceptron

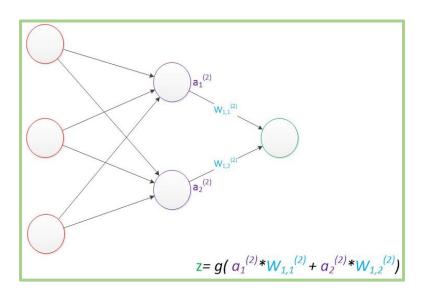


□ 感知器: 多层神经元组成的神经网络

首个可以学习的人工神经网络

- □ 感知器的结构:
 - □ 单层感知器(左):多个M-P模型的累叠
 - □ 多层感知器(右):其中一层是固定权值的





感知机分类例子: 如何分辨香蕉和苹果



■ **香蕉、苹果特征: 颜色p₁和形状 p₂**, 1代表苹果,-1代表香蕉

输入p₁, p₂: 苹果红色(1),香蕉黄色(-1); 苹果圆形(1),香蕉弯形(-1)

预设权重: w₁=w₂=1, b=0

输出z: z=w₁*p₁+w₂*p2+b

对苹果的鉴别结果: z = 1*1+1*1 = 2;

对香蕉的鉴别结果: z = -1*1+1*(-1)= -2;

- 对结果z进行处理,即可实现对二者进行归类
- 问题:

这里的权重如果换一个其它值,则影响分类结果



■ 香蕉、苹果特征: 颜色p₁和形状 p₂ , 1代表苹果 , -1代表香蕉

输入p₁: 苹果红色(1),香蕉黄色(-1); p₂苹果圆形(1),香蕉弯形(-1)

预设权重: $\mathbb{Q}_1 = 1, w_2 = -1, b = 0,$

输出z: z=w₁*p₁+w₂*p2+b

对苹果的鉴别结果: z = 1*1-1*1 = 0;

对香蕉的鉴别结果: z = -1*1+1*(1)=0;

■ 无法进行分类

对于随意选取的参数,如何使输出值依旧正确?

感知器的学习功能

感知器的学习规则:



■ 修改感知器的权值wi与偏置b

$$w_{new} = w_{old} + e * p, \quad b_{new} = b_{old} + e$$

其中e误差, $e = t - a$, t为期望值,a为实际输出

- 学习规则: 计算误差, e=t-z
- 代入以上公式重新计算权重w_i与偏置b
- 重新计算输出值
- 依次迭代

感知机总结



- M-P模型: 一个神经元结构, 但是没有参数学习的过程
- 单层感知机引入损失函数,并提出了学习的概念,学习能力有限
- 可以解决简单的线性可分问题,无法处理非线性问题
- 多层感知机通过增加层数解决非线性问题需要人为固定一层参数,只能训练其中一层。
- 1986年Hinton提出了反向传播算法,使得训练多层网络成为可能。

应用例子



□ 以下两类蚊子, 15个样本数据, 样本特征为3, 15个输出结果

*	翼长	触角长	类别	目标值	*	翼长	触角长	类别	目标t
*	1.78	1.14	Apf	0.9	*	1.64	1.38	Af	0.1
*	1.96	1.18	Apf	0.9	*	1.82	1.38	Af	0.1
*	1.86	1.20	Apf	0.9	*	1.90	1.38	Af	0.1
*	1.72	1.24	Af	0.1	*	1.70	1.40	Af	0.1
*	2.00	1.26	Apf	0.9	*	1.82	1.48	Af	0.1
*	2.00	1.28	Apf	0.9		1.82	1.54	Af	0.1
*	1.96	1.30	Apf	0.9		2.08	1.56	Af	0.1
*	1.74	1.36	Af	0.1	•	2.00	1.00	7.41	

建立神经网络



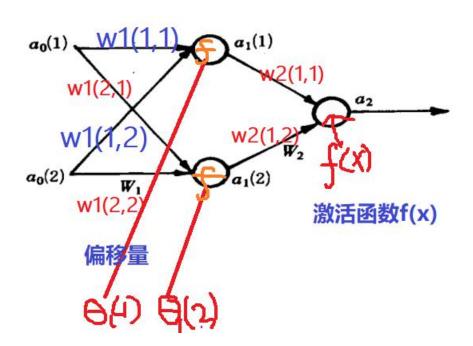
- □ 输出目标: t = 0.9时为Apf, t = 0.1时为Af
- □ 设权重系数为:

$$W_{1} = \begin{bmatrix} w_{1}(1,1) & w_{1}(1,2) & w_{1}(1,3) \\ w_{1}(2,1) & w_{1}(2,2) & w_{1}(2,3) \end{bmatrix}$$

$$W_2 = [w_2(1,1) \quad w_2(1,2) \quad w_2(1,3)]$$

□ 偏移量为:

$$\boldsymbol{\theta}_1(1), \boldsymbol{\theta}_1(2), \boldsymbol{\theta}_2(1),$$



□ 第一层权重与特征求和计算公式:

$$u_1(1) = w_1(1,1)a_0(1) + w_1(1,2)a_0(2) - \theta_1(1)$$

$$u_1(2) = w_1(2,1)a_0(1) + w_1(2,2)a_0(2) - \theta_1(2)$$



□ 第一层激活函数计算

$$a_{1}(1) = f(u_{1}(1)) \qquad a_{1}(2) = f(u_{1}(2))$$

$$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$

$$a_{1}(i) = f(u_{1}(i)) = \frac{1}{1 + \exp(-u_{1}(i))} \qquad i = 1,2$$

□ 第二层权重与第一层输出结果求和

$$u_2(1) = w_2(1,1)a_1(1) + w_2(1,2)a_1(2) - \theta_2(1),$$

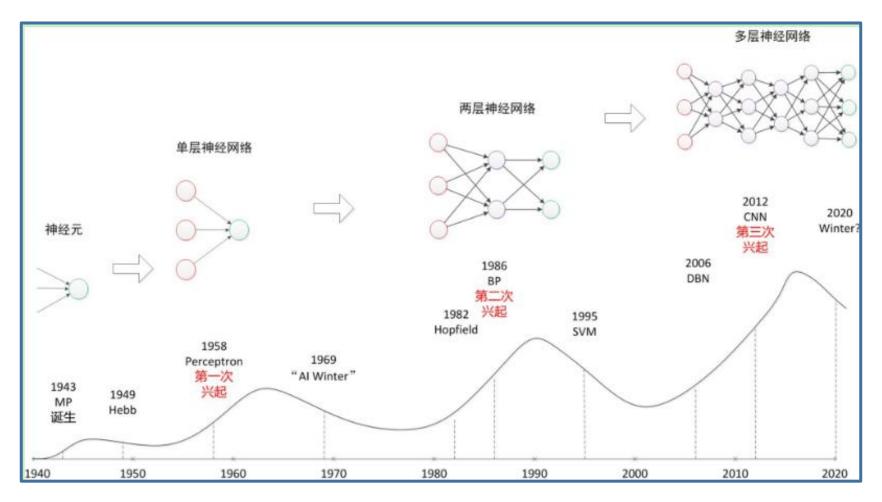
□ 激活函数运算

$$a_2(1) = f(u_2(1)),$$

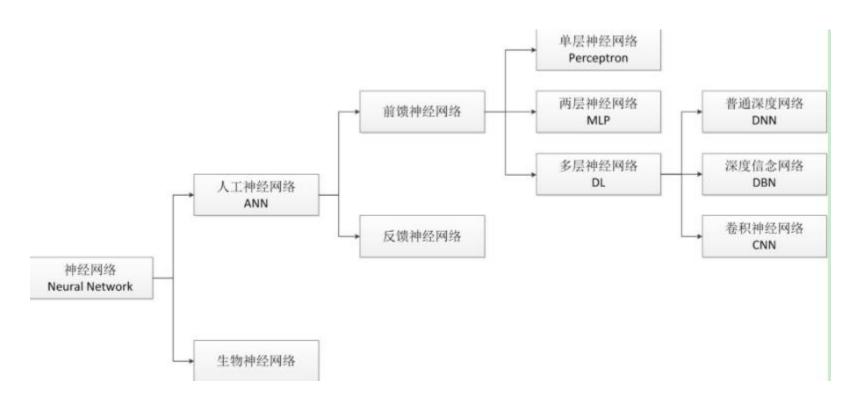
3神经网络



- 大量感知器进行组合
- 本质:通过参数与激活函数来拟合特征与目标之间的真实函数关系
- 神经网络发展历史

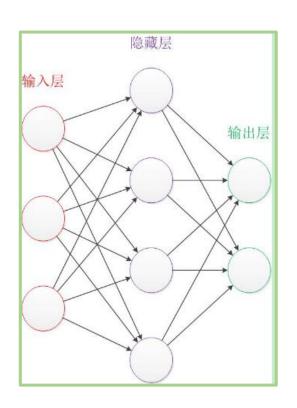


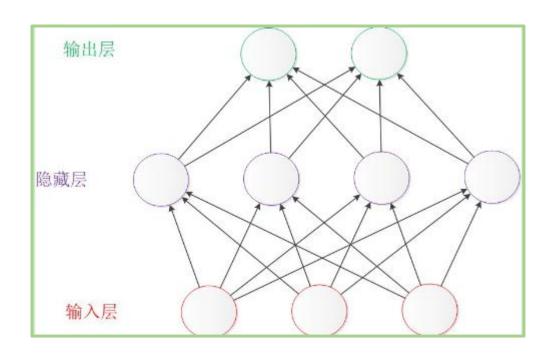






- □ 经典神经网络的构成:三个部分(从左至右,从下至上两种结构)
 - ①红色的是输入层,3个输入单元
 - ②绿色的是输出层,2个单元
 - ③紫色的是中间层(也叫隐藏层),4个单元。

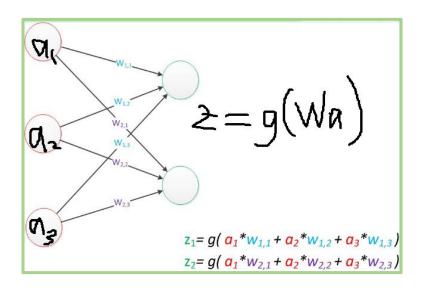


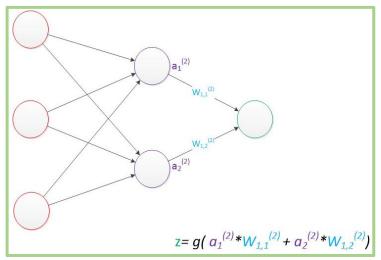


4 两层神经网络



■ 结构: 输入层, 输出层, 中间层





权重矩阵,
$$a^2 = g(W^1a)$$
,

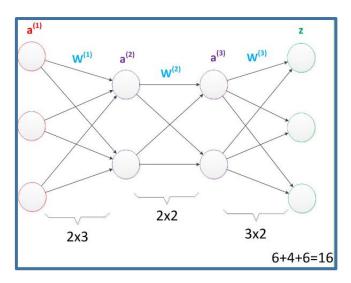
$$z = g(W^2 a^2)$$

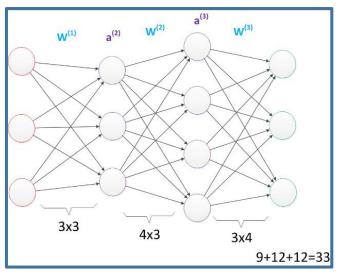
5:多层神经网络与参数

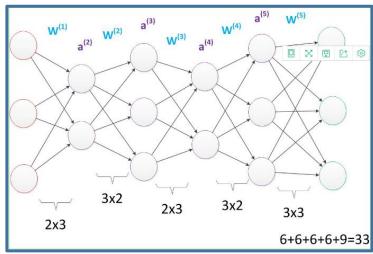


□ 多层神经网络中的层数增加了很多。

具有更深入的表示特征,以及更强的函数模拟能力。







参数的意义及求解方案



□ 神经网络: 模拟特征与目标之间的真实关系的方法,

更多的参数意味着其模拟的函数可以更加的复杂

在参数数量一样的情况下,

更深的网络往往具有比浅层的网络更好的识 别效率

□ 学习过程:

不断的修改w、b两个参数值,使最终的误差达到最小。

□ 如何有效的修改这些参数,使误差最小化 80年代,**误差反向传播算法(BP算法)的提出**,提供了有效的解决方案

链式法则



定理 如果函数 $u = \phi(t)$ 及 $v = \psi(t)$ 都在点t可导,函数z = f(u,v)在对应点(u,v)具有连续偏导数,则复合函数 $z = f[\phi(t),\psi(t)]$ 在对应点t可导,且其导数可用下列公式计算:

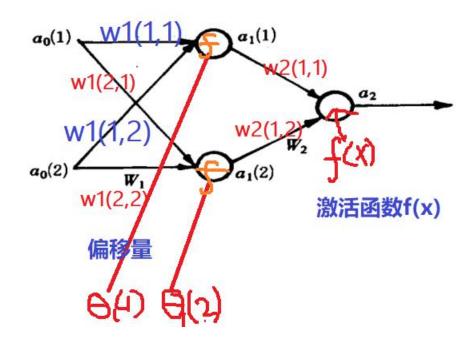
$$\frac{dz}{dt} = \frac{\partial z}{\partial u}\frac{du}{dt} + \frac{\partial z}{\partial v}\frac{dv}{dt}.$$



□本质:梯度下降法修改权重信息

$$\Delta \omega_{j\kappa} = -\eta \frac{\partial E}{\partial \omega_{j\kappa}} j = 0, 1, 2, \dots, m; \qquad \kappa = 1, 2, \dots, \ell$$

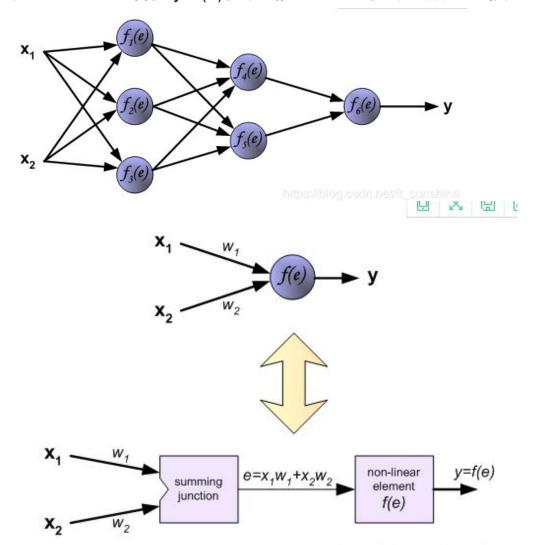
$$\Delta v_{ij} = -\eta \frac{\partial E}{\partial v_{ij}} i = 0, 1, 2, \dots, n; \qquad j = 1, 2, \dots, m$$



BP算法推导过程



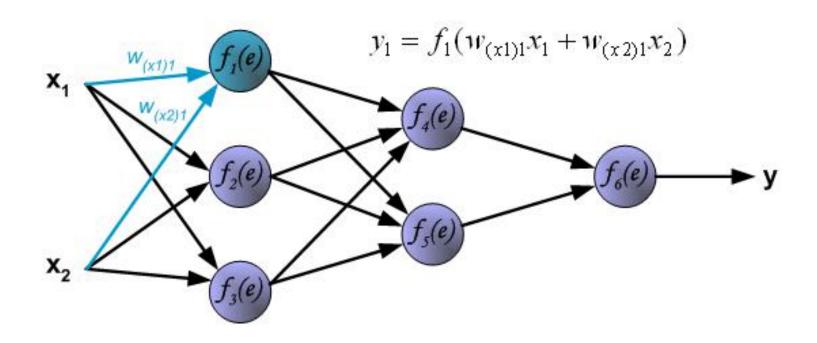
□ 针对以下神经网络, y=f(e), 为输出结果, f为激活函数





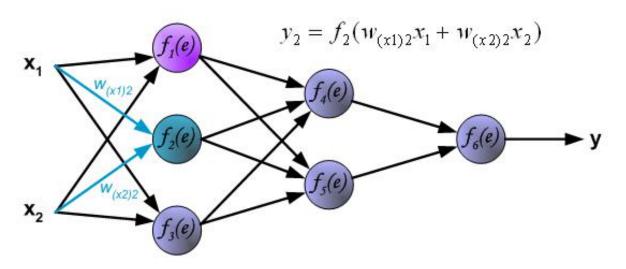
□第一步计算前向传播过程

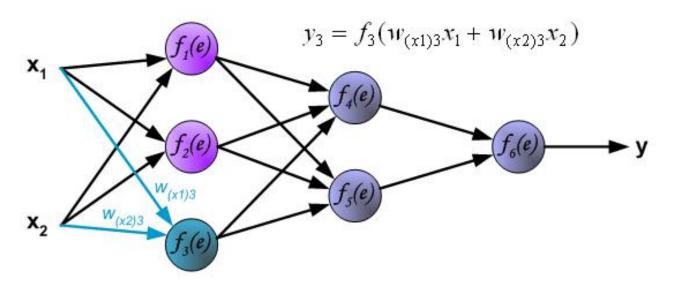
下面是前向传播过程:



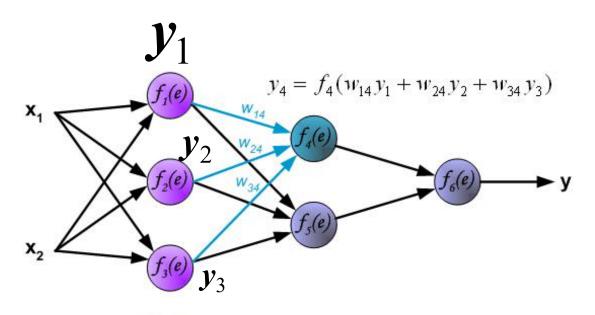


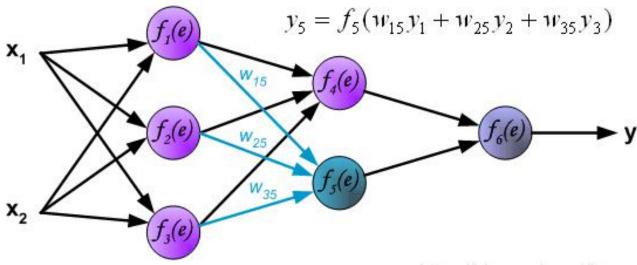
□ 计算第一层





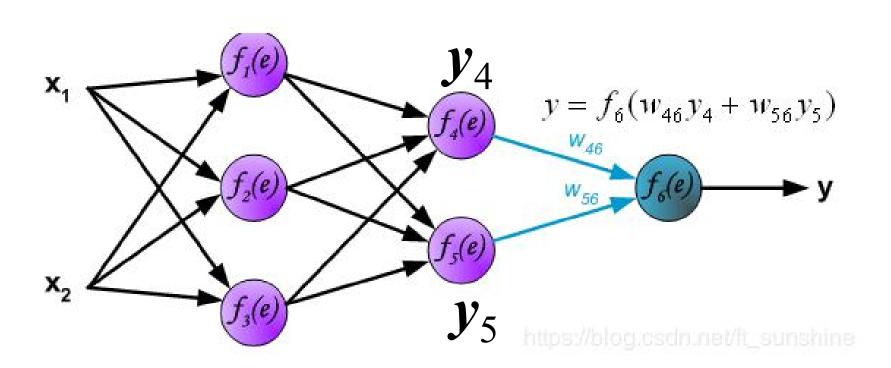








□ 第二层的结果为输入,输出正向结果





□ 计算损失函数:正向结果y与目标结果z差的平方

$$E = (y-z)^2 = (f_6(w_{46}y_4 + w_{56}y_5) - z)^2$$

$$y_{1} = f_{1}(w_{(x1)1}x_{1} + w_{(x2)1}x_{2})$$

$$y_{2} = f_{2}(w_{(x1)2}x_{1} + w_{(x2)2}x_{2})$$

$$y_{3} = f_{3}(w_{(x1)3}x_{1} + w_{(x2)3}x_{2})$$

$$y_{4} = f_{4}(w_{14}y_{1} + w_{24}y_{2} + w_{34}y_{3})$$

$$y_{5} = f_{5}(w_{15}y_{1} + w_{25}y_{2} + w_{35}y_{3})$$

$$f_{i}(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}, i = 1,2,3,4,5,6$$

□ 因此损失函数E为关于权重的复合函数

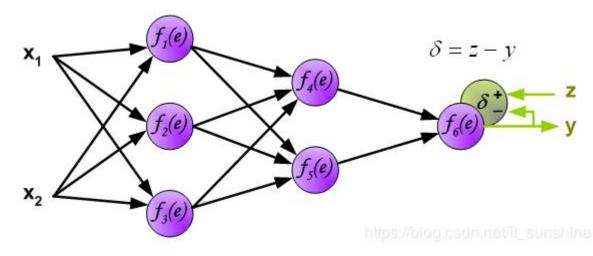
$$E(w, f_1, \dots, f_6)$$

- □ 当E等于0时,说明权重合适,不需要更新
- □ 当E不等于0 时,结果与实际目标不符,需要调整权重,重新计算输出结果
- 🗖 更新权重方法,梯度下降法:

$$w_{ij}^{k+1} = w_{ij}^{k} - \eta \frac{\partial E}{\partial w_{ij}}$$



□ 计算反向误差



记
$$e = w_{46}y_4 + w_{56}y_5$$

$$E = (z - y)^2 = (z - f_6(w_{46}y_4 + w_{56}y_5))^2 = (z - f_6(e))^2$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{46}} = -(z - y)\frac{\partial f_6(e)}{\partial e}y_4$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{56}} = -(z - y)\frac{\partial f_6(e)}{\partial e}y_5$$



□第二层误差

$$E = (y-z)^2 = (f_6(w_{46}y_4 + w_{56}y_5) - z)^2$$

$$y_4 = f_4(w_{14}y_1 + w_{24}y_2 + w_{34}y_3)$$

$$y_5 = f_5(w_{15}y_1 + w_{25}y_2 + w_{35}y_3)$$

$$f_i(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}, i = 1, 2, 3, 4, 5, 6$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{14}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} y_1 \qquad \frac{\partial E}{\partial w_{15}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} y_1$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{24}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} y_2 \qquad \frac{\partial E}{\partial w_{25}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} y_2$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{34}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} y_3 \qquad \frac{\partial E}{\partial w_{35}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} y_3$$



□第一层误差

$$E = (y-z)^2 = (f_6(w_{46}y_4 + w_{56}y_5) - z)^2$$

$$y_{1} = f_{1}(w_{(x1)1}x_{1} + w_{(x2)1}x_{2})$$

$$y_{2} = f_{2}(w_{(x1)2}x_{1} + w_{(x2)2}x_{2})$$

$$y_{3} = f_{3}(w_{(x1)3}x_{1} + w_{(x2)3}x_{2})$$

$$y_{4} = f_{4}(w_{14}y_{1} + w_{24}y_{2} + w_{34}y_{3})$$

$$y_{5} = f_{5}(w_{15}y_{1} + w_{25}y_{2} + w_{35}y_{3})$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{(x1)1}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} (w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} w_{14} \frac{\partial f_1(e)}{\partial e} x_1 + w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} w_{15} \frac{\partial f_1(e)}{\partial e} x_1)$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{(x2)1}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} (w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} w_{14} \frac{\partial f_1(e)}{\partial e} x_2 + w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} w_{15} \frac{\partial f_1(e)}{\partial e} x_2)$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{(x1)2}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} (w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} w_{24} \frac{\partial f_2(e)}{\partial e} x_1 + w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} w_{25} \frac{\partial f_2(e)}{\partial e} x_1)$$

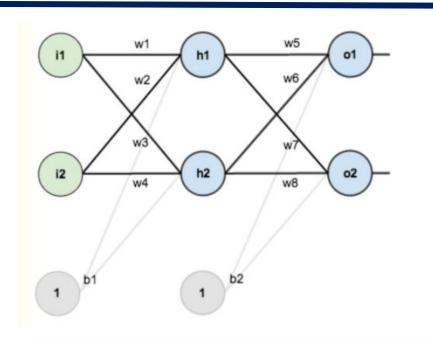
$$\frac{\partial E}{\partial w_{(x2)2}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} (w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} w_{24} \frac{\partial f_2(e)}{\partial e} x_2 + w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} w_{25} \frac{\partial f_2(e)}{\partial e} x_2)$$

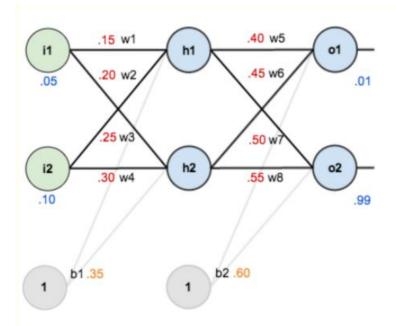
$$\frac{\partial E}{\partial w_{(x1)3}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} (w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} w_{34} \frac{\partial f_3(e)}{\partial e} x_1 + w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} w_{35} \frac{\partial f_3(e)}{\partial e} x_1)$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{(x2)3}} = -(z - y) \frac{\partial f_6(e)}{\partial e} (w_{46} \frac{\partial f_4(e)}{\partial e} w_{34} \frac{\partial f_3(e)}{\partial e} x_2 + w_{56} \frac{\partial f_5(e)}{\partial e} w_{35} \frac{\partial f_3(e)}{\partial e} x_1)$$

具体计算例子







其中, 输入数据 i1=0.05, i2=0.10;

输出数据 o1=0.01,o2=0.99;

初始权重 w1=0.15,w2=0.20,w3=0.25,w4=0.30;

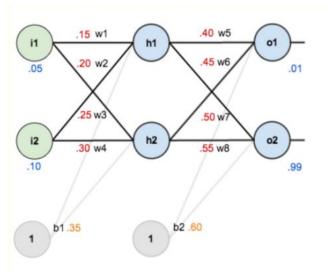
w5=0.40,w6=0.45,w7=0.50,w8=0.55



Step 1 前向传播

1.输入层---->隐含层:

计算神经元h1的输入加权和:



$$net_{h1} = w_1 * i_1 + w_2 * i_2 + b_1 * 1$$

$$net_{h1} = 0.15 * 0.05 + 0.2 * 0.1 + 0.35 * 1 = 0.3775$$

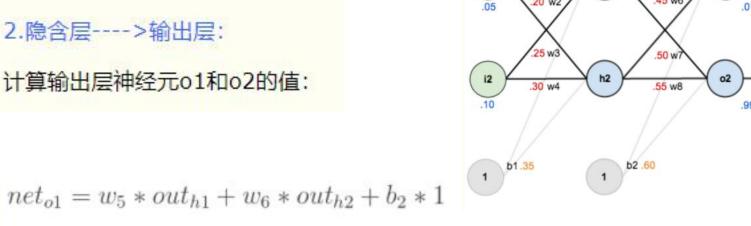
神经元h1的输出o1:(此处用到激活函数为sigmoid函数):

$$out_{h1} = \frac{1}{1+e^{-net_{h1}}} = \frac{1}{1+e^{-0.3775}} = 0.593269992$$

同理,可计算出神经元h2的输出o2:

$$out_{h2} = 0.596884378$$





$$net_{o1} = w_5 * out_{h1} + w_6 * out_{h2} + b_2 * 1$$

$$net_{o1} = 0.4 * 0.593269992 + 0.45 * 0.596884378 + 0.6 * 1 = 1.105905967$$

$$out_{o1} = \frac{1}{1+e^{-net_{o1}}} = \frac{1}{1+e^{-1.105905967}} = 0.75136507$$

$$out_{o2} = 0.772928465$$

我们得到输出值为[0.75136079,0.772928465],与实际值[0.01,0.99]相差还很远,

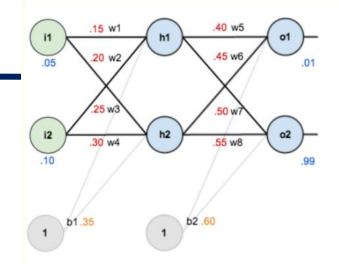
现在我们对误差进行反向传播,更新权值,重新计算输出。



Step 2 反向传播

1.计算总误差

总误差: (square error)



$$E_{total} = \sum \frac{1}{2} (target - output)^2$$

但是有两个输出, 所以分别计算o1和o2的误差, 总误差为两者之和:

$$E_{o1} = \frac{1}{2}(target_{o1} - out_{o1})^2 = \frac{1}{2}(0.01 - 0.75136507)^2 = 0.274811083$$

$$E_{o2} = 0.023560026$$

$$E_{total} = E_{o1} + E_{o2} = 0.274811083 + 0.023560026 = 0.298371109$$

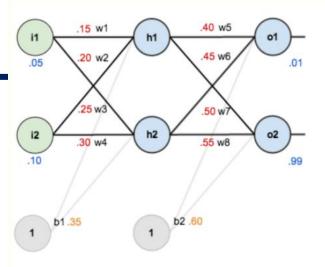
2. 隐含层---->输出层的权值更新:

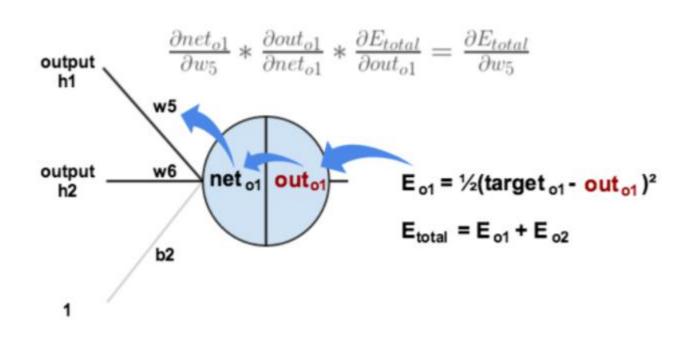


以权重参数w5为例,

$$E_{total} = \sum \frac{1}{2} (target - output)^2$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_5} = \frac{\partial E_{total}}{\partial out_{o1}} * \frac{\partial out_{o1}}{\partial net_{o1}} * \frac{\partial net_{o1}}{\partial w_5}$$





$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_5} = \frac{\partial E_{total}}{\partial out_{o1}} * \frac{\partial out_{o1}}{\partial net_{o1}} * \frac{\partial net_{o1}}{\partial w_5}$$



计算
$$\frac{\partial E_{total}}{\partial out_{o1}}$$

$$E_{total} = \frac{1}{2}(target_{o1} - out_{o1})^2 + \frac{1}{2}(target_{o2} - out_{o2})^2$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial out_{o1}} = 2 * \frac{1}{2} (target_{o1} - out_{o1})^{2-1} * -1 + 0$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial out_{o1}} = -(target_{o1} - out_{o1}) = -(0.01 - 0.75136507) = 0.74136507$$

$$\frac{\partial out_{o1}}{\partial net_{o1}}$$

$$out_{o1} = \frac{1}{1+e^{-net_{o1}}}$$

$$\frac{\partial out_{o1}}{\partial net_{o1}} = out_{o1}(1 - out_{o1}) = 0.75136507(1 - 0.75136507) = 0.186815602$$

$$\frac{\partial net_{o1}}{\partial w_5}$$

$$net_{o1} = w_5 * out_{h1} + w_6 * out_{h2} + b_2 * 1$$

$$\frac{\partial net_{o1}}{\partial w_5} = 1 * out_{h1} * w_5^{(1-1)} + 0 + 0 = out_{h1} = 0.593269992$$

最后三者相乘:



$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_5} = \frac{\partial E_{total}}{\partial out_{o1}} * \frac{\partial out_{o1}}{\partial net_{o1}} * \frac{\partial net_{o1}}{\partial w_5}$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_5} = 0.74136507 * 0.186815602 * 0.593269992 = 0.082167041$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_5} = -(target_{o1} - out_{o1}) * out_{o1}(1 - out_{o1}) * out_{h1}$$

$$\delta_{o1} = \frac{\partial E_{total}}{\partial out_{o1}} * \frac{\partial out_{o1}}{\partial net_{o1}} = \frac{\partial E_{total}}{\partial net_{o1}}$$

$$\delta_{o1} = -(target_{o1} - out_{o1}) * out_{o1}(1 - out_{o1})$$

因此,整体误差E(total)对w5的偏导公式可以写成:

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_5} = \delta_{o1} out_{h1}$$



最后我们来更新w5的值:

$$w_5^+ = w_5 - \eta * \frac{\partial E_{total}}{\partial w_5} = 0.4 - 0.5 * 0.082167041 = 0.35891648$$

同理,可更新w6,w7,w8:

$$w_6^+ = 0.408666186$$

$$w_7^+ = 0.511301270$$

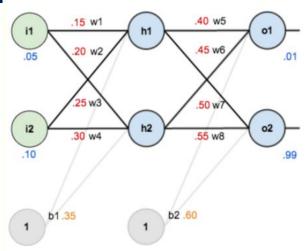
$$w_8^+ = 0.561370121$$

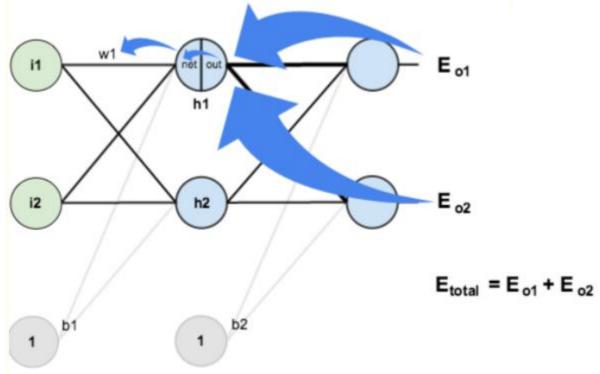
3.隐含层---->隐含层的权值更新:



$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = \frac{\partial E_{total}}{\partial out_{h1}} * \frac{\partial out_{h1}}{\partial net_{h1}} * \frac{\partial net_{h1}}{\partial w_1}$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial out_{h1}} = \frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}} + \frac{\partial E_{o2}}{\partial out_{h1}}$$





$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = \frac{\partial E_{total}}{\partial out_{h1}} * \frac{\partial out_{h1}}{\partial net_{h1}} * \frac{\partial net_{h1}}{\partial w_1}$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial out_{h1}} = \frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}} + \frac{\partial E_{o2}}{\partial out_{h1}}$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial out_{h1}} = \frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}} + \frac{\partial E_{o2}}{\partial out_{h1}}$$

先计算
$$\frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}}$$
 :

先计算
$$\frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}}$$
 : $\frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}} = \frac{\partial E_{o1}}{\partial net_{o1}} * \frac{\partial net_{o1}}{\partial out_{h1}}$

$$\frac{\partial E_{o1}}{\partial net_{o1}} = \frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{o1}} * \frac{\partial out_{o1}}{\partial net_{o1}} = 0.74136507 * 0.186815602 = 0.138498562$$

$$net_{o1} = w_5 * out_{h1} + w_6 * out_{h2} + b_2 * 1$$

$$\frac{\partial net_{o1}}{\partial out_{h1}} = w_5 = 0.40$$



$$\frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}} = \frac{\partial E_{o1}}{\partial net_{o1}} * \frac{\partial net_{o1}}{\partial out_{h1}} = 0.138498562 * 0.40 = 0.055399425$$

同理, 计算出:

$$\frac{\partial E_{o2}}{\partial out_{h1}} = -0.019049119$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial out_{h1}} = \frac{\partial E_{o1}}{\partial out_{h1}} + \frac{\partial E_{o2}}{\partial out_{h1}} = 0.055399425 + -0.019049119 = 0.036350306$$

$$\overline{\partial net_{h1}}$$

再计算
$$\frac{\partial out_{h1}}{\partial net_{h1}}$$
 : $out_{h1}=\frac{1}{1+e^{-net_{h1}}}$

$$\frac{\partial out_{h1}}{\partial net_{h1}} = out_{h1}(1 - out_{h1}) = 0.59326999(1 - 0.59326999) = 0.241300709$$



$\frac{\partial net_{h1}}{\partial w_1}$

 $net_{h1} = w_1 * i_1 + w_2 * i_2 + b_1 * 1$

冉计算

$$\frac{\partial net_{h1}}{\partial w_1} = i_1 = 0.05$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = \frac{\partial E_{total}}{\partial out_{h1}} * \frac{\partial out_{h1}}{\partial net_{h1}} * \frac{\partial net_{h1}}{\partial w_1}$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = 0.036350306 * 0.241300709 * 0.05 = 0.000438568$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = \left(\sum_{o} \frac{\partial E_{total}}{\partial out_o} * \frac{\partial out_o}{\partial net_o} * \frac{\partial net_o}{\partial out_{h1}}\right) * \frac{\partial out_{h1}}{\partial net_{h1}} * \frac{\partial net_{h1}}{\partial w_1}$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = \left(\sum_o \delta_o * w_{ho}\right) * out_{h1}(1 - out_{h1}) * i_1$$

$$\frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = \delta_{h1} i_1$$



最后, 更新w1的权值:

$$w_1^+ = w_1 - \eta * \frac{\partial E_{total}}{\partial w_1} = 0.15 - 0.5 * 0.000438568 = 0.149780716$$

同理, 额可更新w2,w3,w4的权值:

$$w_2^+ = 0.19956143$$

$$w_3^+ = 0.24975114$$

$$w_4^+ = 0.29950229$$

最后我们再把更新的权值重新计算,不停地迭代,

总误差E(total)由0.298371109下降至0.291027924。



常见的几种神经网络

图像的卷积



□ 卷积

• 提取图片的特征

□ 卷积核

• 通常为较小尺寸的矩阵, 3 * 3 , 5 * 5

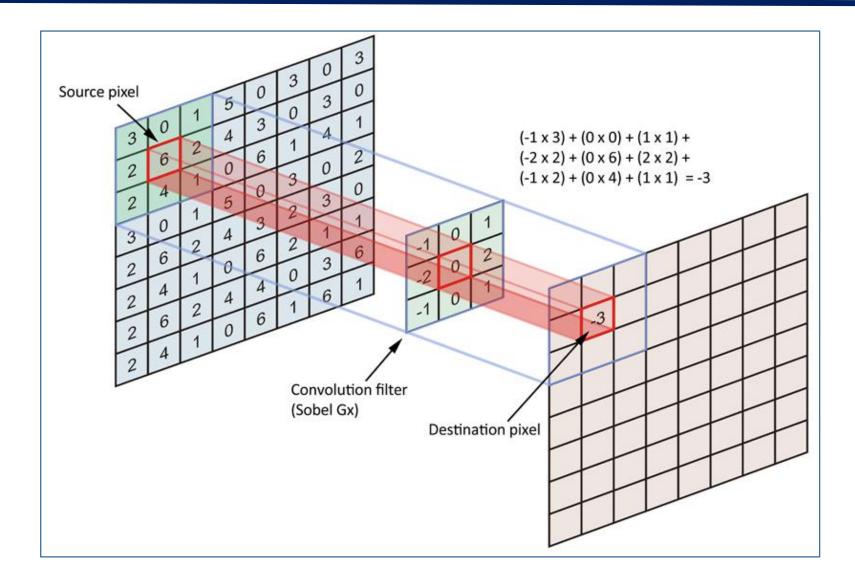
□ 卷积运算

使用卷积核自上而下、自左向右在图像上滑动,将卷积 核矩阵的各个元素与它在图像上覆盖的对应位置元素相乘,求和

$$\begin{bmatrix} \mathbf{I}_{x-1,y-1} & \mathbf{I}_{x-1,y} & \mathbf{I}_{x-1,y+1} \\ \mathbf{I}_{x,y-1} & \mathbf{I}_{x,y} & \mathbf{I}_{x,y+1} \\ \mathbf{I}_{x+1,y-1} & \mathbf{I}_{x+1,y} & \mathbf{I}_{x+1,y+1} \end{bmatrix}, 卷积核 = \begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$
$$(x,y)处的卷积结果为:$$
$$-\mathbf{I}_{x-1,y-1} - 2\mathbf{I}_{x-1,y} - \mathbf{I}_{x-1,y+1} + \mathbf{I}_{x+1,y-1} + 2\mathbf{I}_{x+1,y} + \mathbf{I}_{x+1,y+1}$$

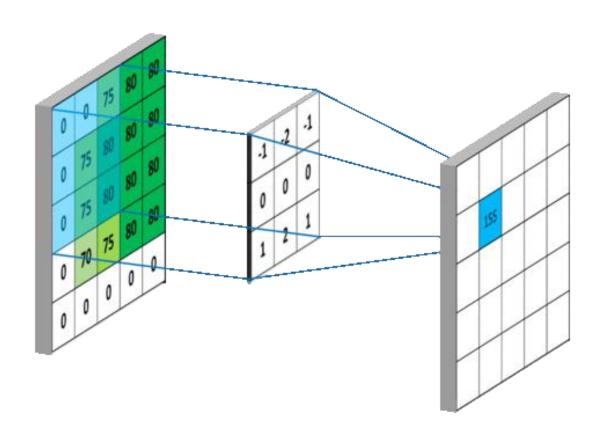
卷积运算例子





不同的卷积核





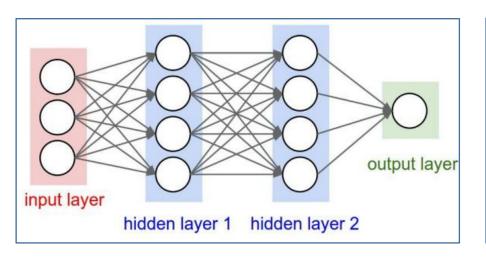
神经网络与深度神经网络

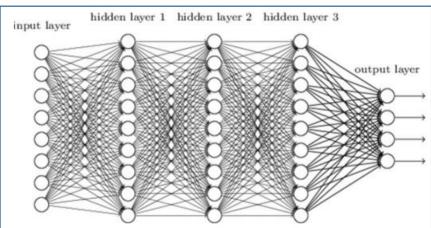


■ 神经网络: 模拟特征与目标之间的真实关系函数的方法

■ 多层神经网络: 更多的参数意味着其模拟的函数可以更加的复杂

表示能力大幅度增强





卷积神经网络: Convolutional Neural Networks, CNN



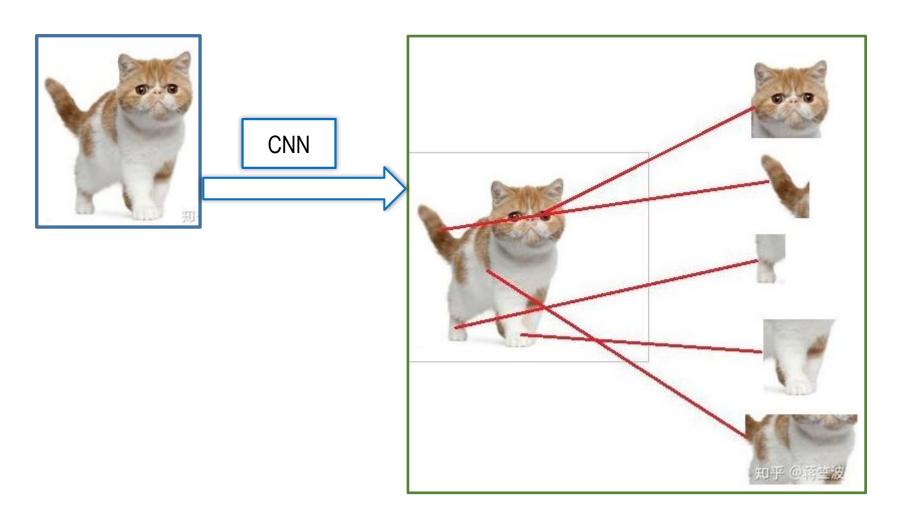
- □ 卷积滤波器和神经网络两个思想结合起来
- □ 若干底层特征组成上一层特征,最终通过多个层级的组合做出分类
- □ 是一种多层神经网络,擅长处理图像相关的机器学习问题

□ 卷积神经网络结构:

- ①数据输入层/Input layer:数据预算理,去均值,归一化,PCA降维
- ②卷积计算层/ CONV layer: 最重要的一个层次
- ③ReLU激励层 / ReLU layer: 把卷积层输出结果做非线性映射
- ④池化层 / Pooling layer: 用于压缩数据和参数的量,减小过拟合
- ⑤全连接层 / FC layer: 两层之间所有神经元都有权重连接

卷积神经网络示例





卷积层: 提取图像特征



□卷积

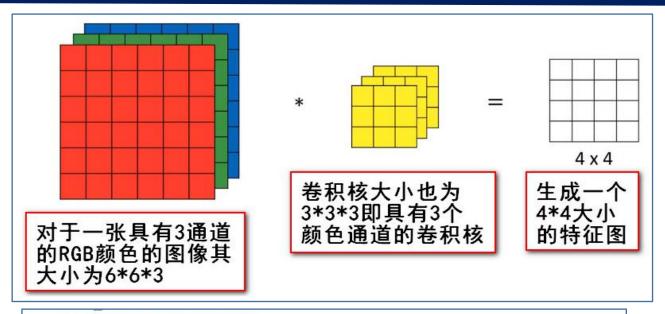
•设计特定的卷积核,与图像做卷积,提取图片的特征

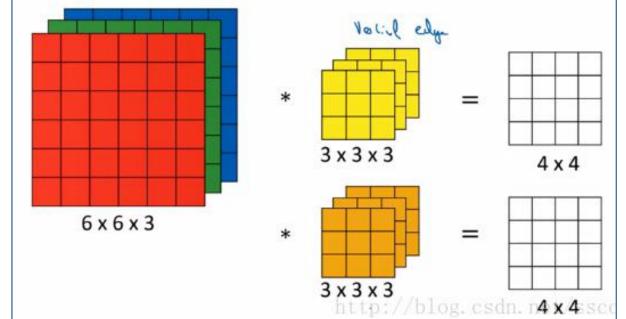
□巻积核

•通常为较小尺寸的矩阵, 3 * 3, 5 * 5

卷积核的颜色通道与输入图像颜色通道一致









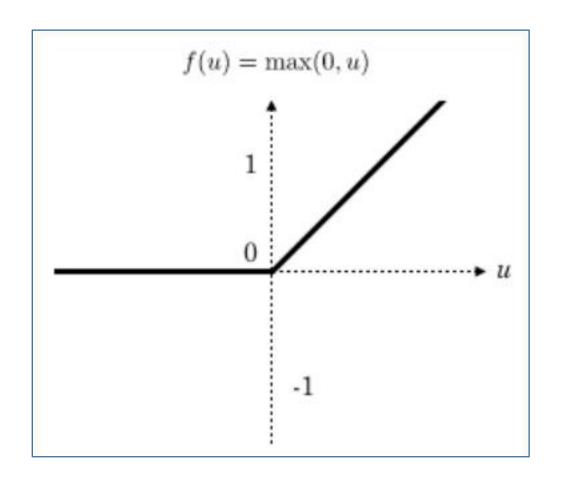
					1
-1 -1 <td< th=""><th>8</th><th>1 -1 -1 -1 1 -1 -1 -1 1</th><th>=</th><th>0.77 0.31 0.11 0.31 0.55 0.11 0.33 0.31 1.00 0.33 0.31 0.31 0.31 0.33 0.31 0.31 0.32 0.33 0.33 0.33 0.35 0.31 0.31 0.33 0.31 0.33 0.31 0.31 0.33 0.31 0.31 0.31 0.31 0.31 0.33 0.31 0.31 0.37</th><th></th></td<>	8	1 -1 -1 -1 1 -1 -1 -1 1	=	0.77 0.31 0.11 0.31 0.55 0.11 0.33 0.31 1.00 0.33 0.31 0.31 0.31 0.33 0.31 0.31 0.32 0.33 0.33 0.33 0.35 0.31 0.31 0.33 0.31 0.33 0.31 0.31 0.33 0.31 0.31 0.31 0.31 0.31 0.33 0.31 0.31 0.37	
-1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -	X	1 -1 1 -1 1 -1 1 -1 1	=	0.23 0.35 0.11 0.51 0.11 0.35 0.33 0.30 0.35 0.33 0.30 0.35 0.35 0.35 0.21 0.03 0.35 0.37 0.35 0.35 0.31 0.21 0.33 0.37 1.00 0.37 0.33 0.31 0.21 0.33 0.35 0.37 0.35 0.35 0.31 0.33 0.35 0.33 0.31 0.35 0.31 0.35 0.31 0.33 0.35 0.11 0.31 0.11 0.35 0.33	
	X	-1 -1 1 -1 1 -1 1 -1 -1	=	0.11 0.11 0.25 0.11 0.11 0.17 0.11 0.11 0.11 0.11 0.11	

ReLU激励层: 非线性激活



□ ReLU函数 (Rectified Linear Units)

$$f(x) = \max\{0, x\}$$



卷积后产生的特征图中的值, 越靠近1表示与该特征越关联 越靠近-1表示越不关联, 进行特征提取时, 为了使得数据更少, 操作更方便,就直接舍弃掉 那些不相关联的数据。



0.77	-0.11	0.11	0.33	0.55	-0.11	0.33
0.11	1.00	-0.11	0.33	-0.11	0.11	-0.11
0.11	-0.11	1.00	-0.33	0.11	-0.11	0.55
0.33	0.33	-0.33	0.55	-0.33	0.33	0.33
0.55	-0.11	0.11	-0.33	1.00	-0.11	0.11
-0.11	0.11	-0.11	0.33	-0.11	1.00	-0.11
0.33	-0.11	0.55	0.33	0.11	-0.11	0.77

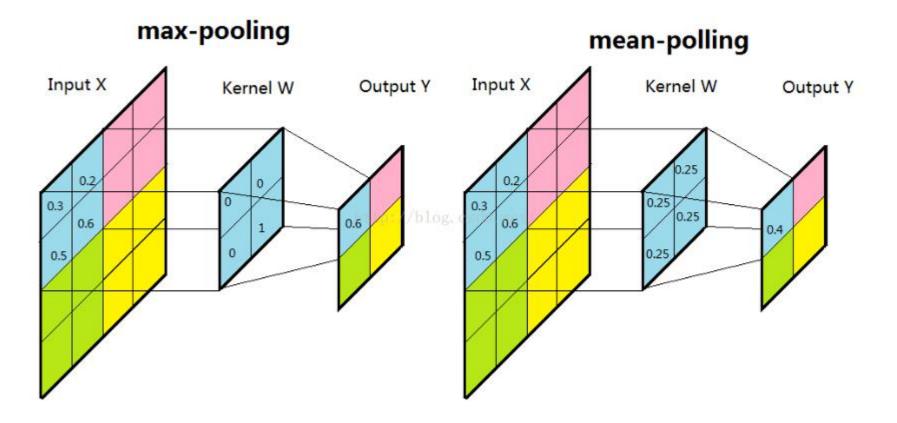
池化层: 下采样降维



□ 卷积操作后,得到了有着不同值的feature map,尽管数据量比原图少了很多,但 还是过于庞大,因此使用接下来的池化操作减少数据量。

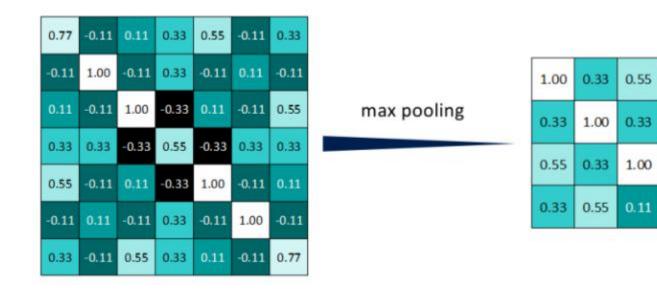
□ 最大池化: 某一个区域用最大值代替

□ 平均池化: 某一个区域用平均值代替









0.33

0.55

0.11

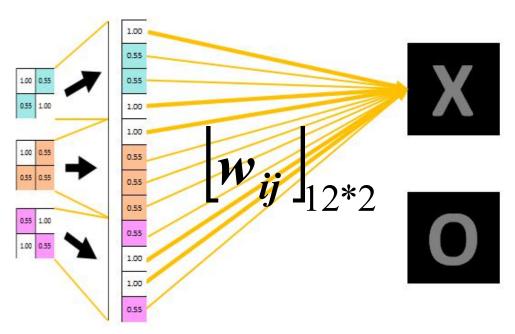
0.77

全连接层:



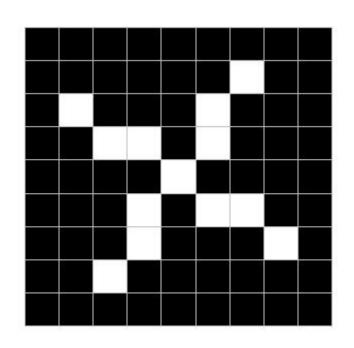
- □ 以上过程可以重复使用多层,最将终图片压缩为2*2大小
- □ 全连接:将图片展开对分类目标——对应,最终得到的数字为概率

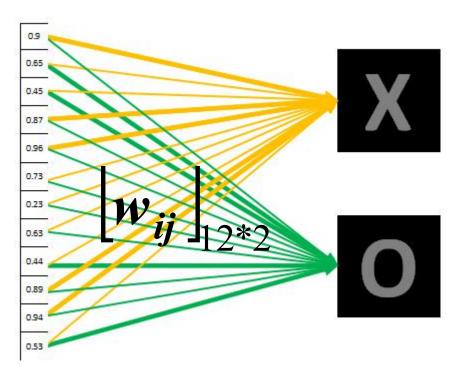




对于不太精确的样本进行归类:



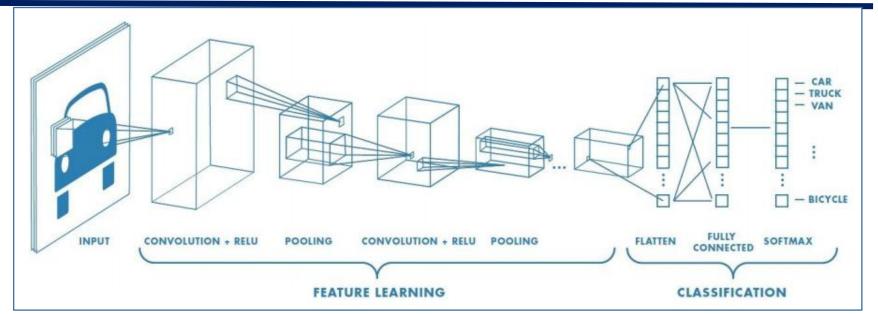


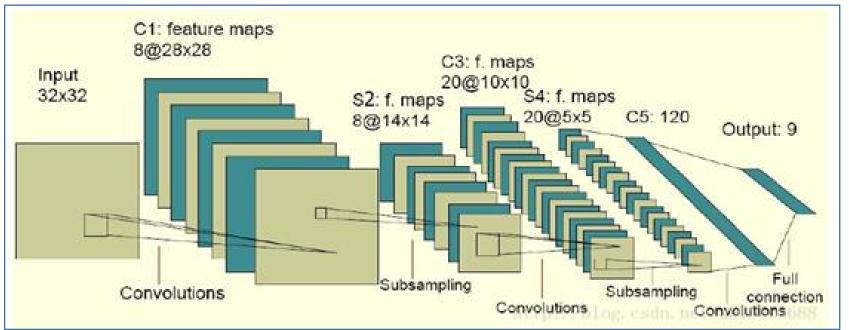




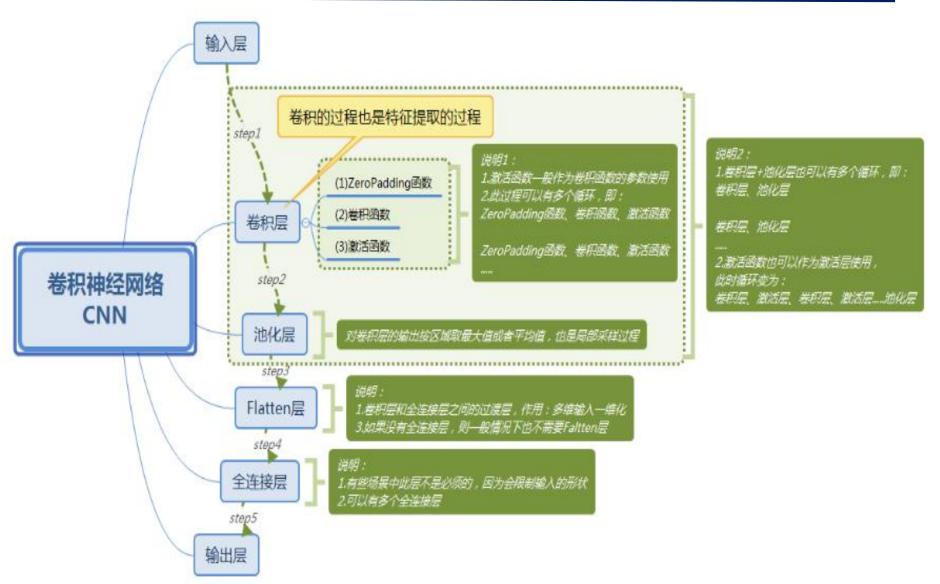
完整CNN框架











卷积神经网络优缺点



- □ 优点
 - 共享卷积核,对高维数据处理无压力
 - 无需手动选取特征,训练好权重,分类效果好
- □缺点
 - · 需要调参,需要大样本量,训练最好要GPU
 - 物理含义不明确(也就说,我们并不知道每个卷积层到底提取到的是什么特征,而且神经网络本身就是一种难以解释的"黑箱模型":无法给出理论上严格的解释)

循环神经网络: RNN



□ 经典的神经网络:如CNN,

所有的输出都是独立的,对于数据具有依赖性的,效果不太理想 解决了计算机的视觉问题,让机器具备视觉上识别的能力

□ 缺陷:

单靠机器的视觉能力,并不能实现自主的智能,还有其它能力也很重要

□ 例如,人类的分析能力

人类可以根据一个故事的开头猜到一个故事的结尾;

可以根据对方说的话,揣测他背后的目的;

智者往往处理事情有理有据,层次分明,

我们期待计算机也有这样的能力。

所以学者们设计了神奇的循环神经网络。

循环神经网络(Recurrent Neural Networks: RNN)

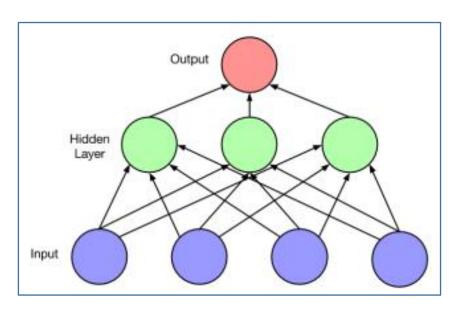


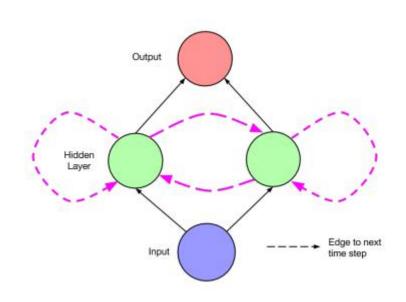
□ 循环神经网络:

是一类以序列 (sequence) 数据为输入,在序列的演进方向进行递归 (recursion) 且所有节点按链式连接的递归神经网络

□目的: 使机器具备分辨因果的能力, 具有记忆功能

□ 应用: 机器翻译系统, 语音识别





RNN

简单RNN的结构



□ 简单RNN: 输入层, 隐藏层、输出层

□ 如下面左图所示,右图为对应展开图

□ 输出层与隐藏层计算方法

循环层: $s_t = f(Ux_t + Ws_{t-1})$

输出层: $h_t = g(Vs_t)$,

f,g为激活函数

 x_t :输入向量

 h_t :输出向量

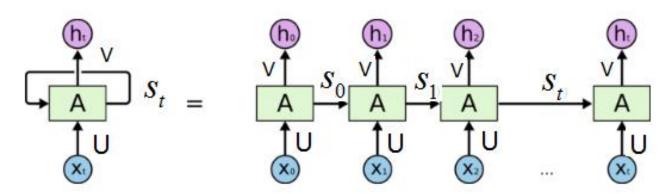
 S_t :隐藏层向量

U,V,A: 权重矩阵

输出值
$$h_t$$
受前面的输入值影响 x_t

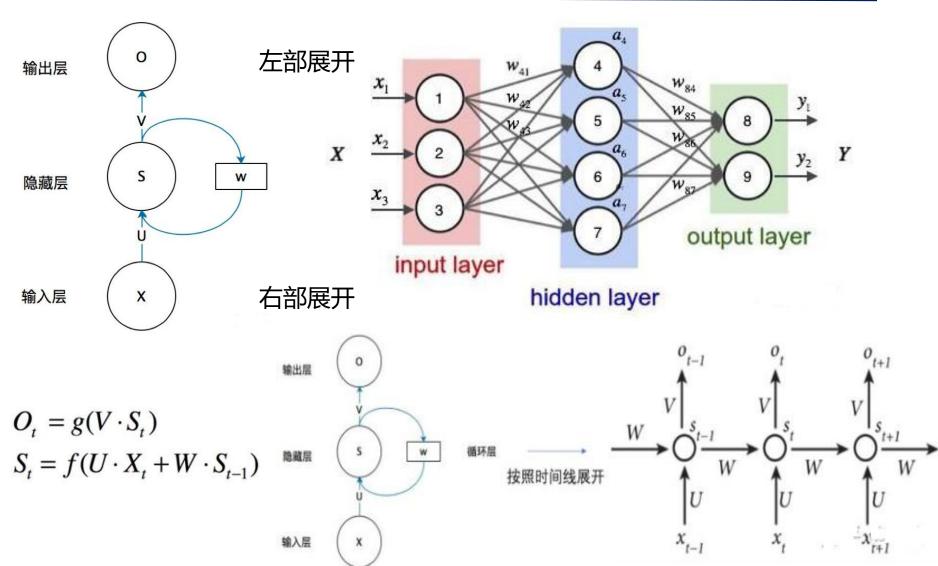
$$h_t = g(Vs_t) = g(Vf(Ux_t + Ws_{t-1}))$$

$$= g(Vf(Ux_t + Wf(Ux_{t-1} + Wf(Ux_{t-2} + Wf(Ux_{t-3} + ...))))$$



RNN结构展开





RNN结构例子



Input sequence: $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}$...

所有权重的值都为1且没有偏差

当我们输入第一个序列, 【1,1】

$$S_t = f\left(U \cdot X_t + W \cdot S_{t-1}\right)$$

$$1*1+1*1+1*0+1*0=2$$

$$O_t = g(V \cdot S_t)$$

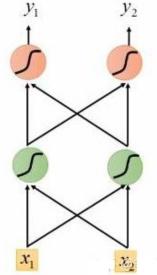
$$2*1+2*1=4$$

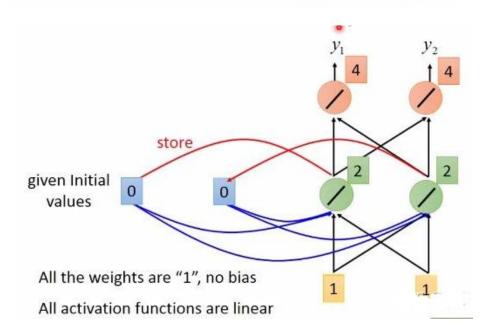
得到输出向量【4,4】

The output of hidden layer are stored in the memory.

 a_2

 a_1





RNN结构例子



输入下一个向量【1,1】

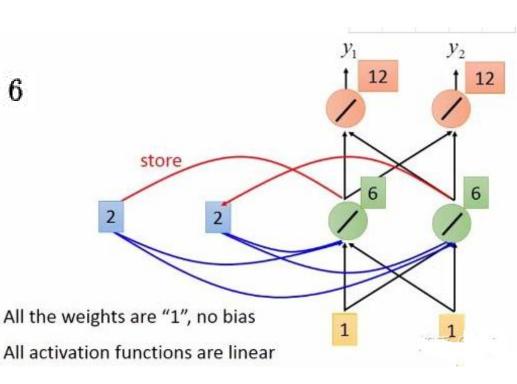
$$S_t = f(U \cdot X_t + W \cdot S_{t-1})$$

$$1*1+1*1+1*2+1*2=6$$

$$O_t = g\left(V \cdot S_t\right)$$

$$6*1+6*1=12$$

最终得到输出向量【12,12】



RNN结构例子

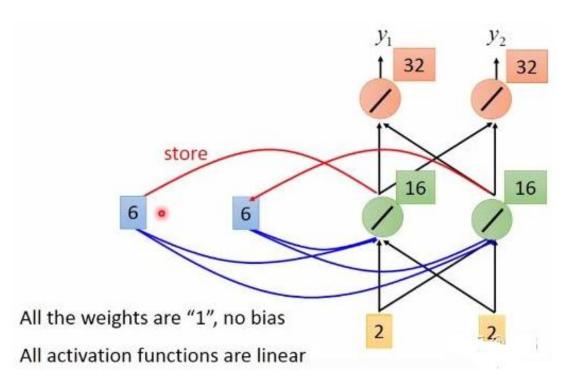


 a_1, a_2 的值变成了6,

第三个向量【2,2】

得到输出向量【32,32】

output sequence: $\begin{bmatrix} 4 \\ 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 12 \\ 12 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 32 \\ 32 \end{bmatrix}$



双向循环神经网络



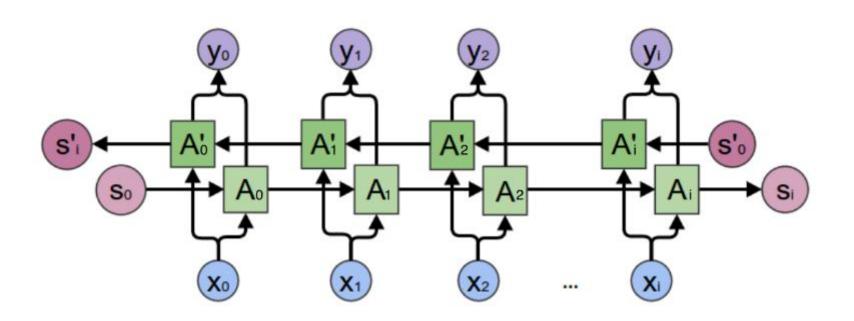
- □ 隐藏层包含:正向计算与反向计算
- □ 计算方法为:

$$\mathbf{y}_2 = g(VA_2 + V'A_2')$$

$$A_2 = f(WA_1 + Ux_2)$$

 $A'_2 = f(W'A'_3 + U'x_2)$

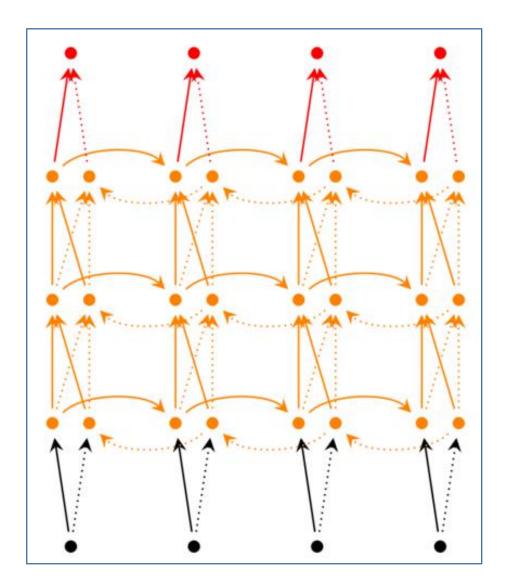
$$egin{aligned} \mathbf{y}_t &= g(V\mathbf{s}_t + V'\mathbf{s}_t') \ \mathbf{s}_t &= f(U\mathbf{x}_t + W\mathbf{s}_{t-1}) \ \mathbf{s}_t' &= f(U'\mathbf{x}_t + W'\mathbf{s}_{t+1}') \end{aligned}$$





深度循环神经网络计算方式为:

$$egin{aligned} \mathbf{y}_t &= g(V^{(i)}\mathbf{s}_t^{(i)} + V'^{(i)}\mathbf{s}_t'^{(i)}) \ \mathbf{s}_t^{(i)} &= f(U^{(i)}\mathbf{s}_t^{(i-1)} + W^{(i)}\mathbf{s}_{t-1}) \ \mathbf{s}_t'^{(i)} &= f(U'^{(i)}\mathbf{s}_t'^{(i-1)} + W'^{(i)}\mathbf{s}_{t+1}') \ & \cdots \ \mathbf{s}_t^{(1)} &= f(U^{(1)}\mathbf{x}_t + W^{(1)}\mathbf{s}_{t-1}) \ \mathbf{s}_t'^{(1)} &= f(U'^{(1)}\mathbf{x}_t + W'^{(1)}\mathbf{s}_{t+1}') \end{aligned}$$



2. 生成对抗网络: GAN, 背景分析



- □ 人类除了识别与分析能力,还具备创造能力;
- □ 使机器具备创造的能力
 - ①通过学习过去的文章,训练一个可以撰写文章人工智能作者
 - ②可不可以创造一个人工智能画家,通过从画家过去的作品中学习,然后像任何 艺术家一样画画?
- □ 这些任务止前确实难以自动化, GAN已经使部分任务变成可能
- □ 所以简单来说,GAN,要获得一个强大的英雄(即生成器generator),需要一个更强大的对手(即鉴别器discriminator)。

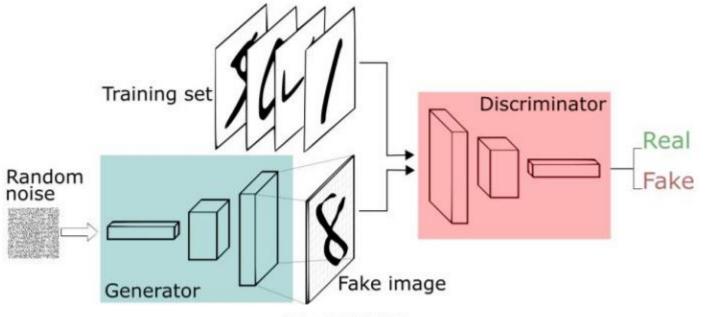
生成对抗网络: GAN



- □ GAN: Generative Adversarial Networks , 是一种博弈思想 ;
- □ 包含两种结构:

生成式模型G (generative model), 判别式模型D (discriminative model)

- ①G是生成图片网络,接收随机噪声z,通过这个噪声生成图片,记做G(z)。
- ②D是判别网络,判别一张图片是不是"真实"。

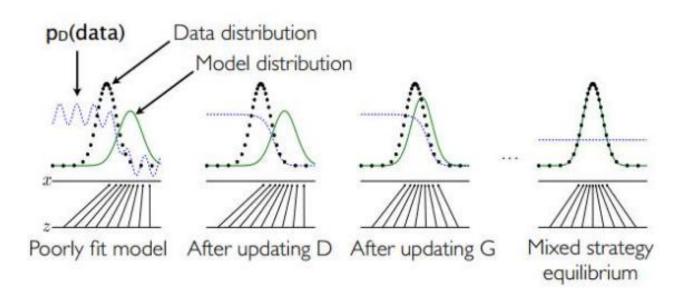


图三 GAN基本结构

GAN:训练



- □ 训练过程中:
 - G的目标就是尽量生成真实的图片去欺骗判别网络D。
 - D的目标就是尽量把G生成的图片和真实的图片分别开来,
- □ G和D构成了一个动态的"博弈过程"。
- □ 最后博弈的结果是: G可以生成足以"以假乱真"的图片G(z)。

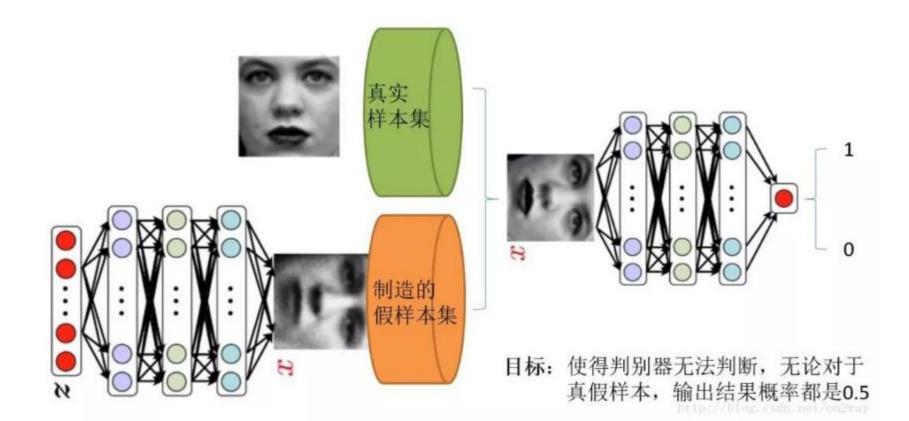


注:图中的**黑色虚线**表示真实的样本的分布情况,**蓝色虚线**表示判别器判别概率的分布情况,**绿色实线**表示生成样本的分布。 Z 表示噪声, Z 到 x 表示通过生成器之后的分布的映射情

GAN例子



- □ 判别网络(下图右半部分)
- □ 生成网络(下图左下部分)



GAN数学优化模型



□ GAN数学优化问题,

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{\textit{data}}(x)} \left[log(D(x)) \right] + E_{z \sim p_z(z)} \left[log(1 - D(G(z))) \right]$$

□ 以上问题交替迭代求解,

优化D:

$$\max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log(D(x)) \right] + E_{z \sim p_z(z)} \left[log(1 - D(G(z))) \right]$$

优化G:

$$\min_{G} V(D,G) = E_{z \sim p_z(z)}[log(1 - D(G(z)))]$$

GAN: 应用



□ 图像生成:

「输入」满足一个输入分布,「输出」满足一个预期的期望 分布学习这两种图像之间的映射





卷积神经网络: CNN

卷积核学习特征,让机器具备视觉上的识别能力循环神经网络: RNN

让机器具备分辨因果的能力和记忆功能,序列问题

生成对抗网络: GAN

让机器具备创造能力