

数字信号处理

Digital Signal Processing

主讲人: 陈后金

电子信息工程学院



窗函数法设计线性相位FIR滤波器

- ◆ 设计原理
- ◆ 设计方法
- ◆ 窗口选择
- ◆ 设计举例



设计原理

给定FIR数字滤波器的频率响应 $H_d(e^{j\Omega})$,设计物理可实现的FIR数字滤波器H(z),通过时域逼近使H(z)对应的频率响应 $H(e^{j\Omega})$ 逼近所要求的频率响应 $H_d(e^{j\Omega})$ 。

IIR数字滤波器设计是通过设计模拟滤波器而实现; 模拟滤波器是通过设计三个模板低通滤波器而实现; 低通滤波器是通过给定的边界频率及其衰耗而实现。



设计原理

时域逼近思想:

根据给定的 $H_d(e^{j\Omega})$,利用IDTFT求解其单位脉冲响应 $h_d[k]$

$$h_{\rm d}[k] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H_{\rm d}(e^{j\Omega}) e^{jk\Omega} d\Omega$$

 $h_{\rm d}[k]$ 一般情况下是非因果的无限长序列,加窗截短 $h_{\rm d}[k]$,使之成为因果的有限长序列h[k],h[k]是 $h_{\rm d}[k]$ 的时域逼近。



窗函数法设计线性相位FIR滤波器

- ◆ 设计原理
- ◆ 设计方法
- ◆ 窗口选择
- ◆ 设计举例



设计方法

- 1. 由 $H_d(e^{j\Omega})$ 确定FIR DF的类型和幅度函数 $A_d(\Omega)$
- 2. 根据类型确定线性相位FIR滤波器的相位 $\varphi_d(\Omega)$

$$\varphi_{\rm d}(\Omega) = -0.5M\Omega + \beta$$
 $(\beta = 0 \text{ gm} \pi/2)$

3. 根据 $A_d(\Omega)$ 和 $\varphi_d(\Omega)$ 通过IDTFT求解 $h_d[k]$

$$h_{\mathrm{d}}[k] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} A_{\mathrm{d}}(\Omega) \mathrm{e}^{\mathrm{j}\varphi_{\mathrm{d}}(\Omega)} \mathrm{e}^{\mathrm{j}k\Omega} \mathrm{d}\Omega$$

4. 加窗截短 $h_d[k]$,得到有限长因果序列h[k]

$$h[k] = h_{d}[k] w_{N}[k]$$



例:利用窗函数法设计一个幅度响应能逼近截止频率 Ω_c =0.5 π rad的

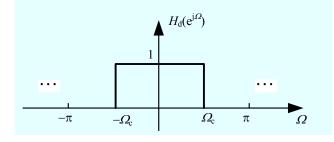
低通滤波器 $H_d(e^{j\Omega})$ 的线性相位FIR滤波器。

解: (1) 由 $H_d(e^{j\Omega})$ 确定线性相位FIR滤波器类型:

低通滤波器可用I型或II型,本题选用I型

由 $H_d(e^{j\Omega})$ 确定幅度函数 $A_d(\Omega)$:

$$A_{\rm d}(\Omega) = \begin{cases} 1 & |\Omega| \le \Omega_{\rm c} \\ 0 & \text{others} \end{cases}$$



(2) 根据类型确定线性相位FIR滤波器的相位 $\varphi_{d}(\Omega)$:

I型线性相位的 $\varphi_d(\Omega)$ 为 $\varphi_d(\Omega) = -0.5M\Omega$



例:利用窗函数法设计一个幅度响应能逼近截止频率 Ω_c =0.5 π rad的

低通滤波器 $H_d(e^{j\Omega})$ 的线性相位FIR滤波器。

解: (3) 根据 $A_d(\Omega)$ 和 $\varphi_d(\Omega)$ 通过IDTFT求解 $h_d[k]$

$$h_{\mathrm{d}}[k] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} A_{\mathrm{d}}(\Omega) \mathrm{e}^{\mathrm{j}\varphi_{\mathrm{d}}(\Omega)} \mathrm{e}^{\mathrm{j}k\Omega} \mathrm{d}\Omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\Omega_{c}}^{\Omega_{c}} e^{j\Omega(k-0.5M)} d\Omega = \frac{\Omega_{c}}{\pi} Sa[\Omega_{c}(k-0.5M)]$$

(4) 加窗截短 $h_d[k]$,得到有限长因果序列h[k]

$$h[k] = h_{d}[k] w_{N}[k]$$
 长度为 N 的窗函数 $(N=M+1)$



窗函数法设计线性相位FIR滤波器

谢谢

本课程所引用的一些素材为主讲老师多年的教学积累,来源于多种媒体及同事和同行的交流,难以一一注明出处,特此说明并表示感谢!