실수 집한을 R이라 하자 선형변화(linear tansformation)  $L: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ 은  $\mathbb{R}^n$ 의 임의의 두 점  $x, y(x \neq y)$ 를 잇는 선분  $\{(1-t)x+ty\mid 0\leq t\leq 1\}$ 을  $\mathbb{R}^m$ 에 포함되는 선분(또는 점)

[Pb] 임의의 0 = t = 1 에 대하여 L 은 선형변환이으로

L((1-t)a+ty) = (1-t)L(a) + tL(y) - (\*) OD, CHO All Act.

으로 보내는 것을 보이시오. [2006]

(1) L(x) = L(y)

(\*) = L(1) 인 한 점으로 변환된다.

(ii) | (a) = L(9)

(\*) ₹ L(A) 와 L(Y) 를 있는 선본이다.

따라서 선분(or 정) 으로 보내짐.

X 18

실수체 R위의 벡터공간

 $P_2 = \{a + bx + cx^2 \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$ 

에 대하여 선형변환(linear transformation)  $T: P_2 \rightarrow P_2$ 가 다음을 만족한다고 하자.  $T(1+x)=1+x^2$ 

 $T(x+x^2) = x-x^2$  $T(1+x^2) = 1+x+x^2$ 

이 때  $T(4+2x+3x^2)$ 을 구하시오 [2008]

(Pl)  $4 + 2a + 3a^2 = \alpha(1+a) + b(a+a^2) + c(1+a^2)$ 

= (a+c) + (a+b) / (b+c) / (a+c) / (a

 $\forall C = \frac{5}{2}$   $a = -1 + \frac{5}{2}$ ,  $b = -2 + \frac{5}{2}$ 

 $a = \frac{3}{2}, b = \frac{1}{2}, c = \frac{5}{2}$ 

 $\Rightarrow$   $T(4+2d+3d^2)$  $= \frac{3}{2}T(1+3) + \frac{1}{2}T(3+3^2) + \frac{5}{2}T(1+3^2)$ 

 $= \frac{3}{2} (HA^2) + \frac{1}{2} (A-A^2) + \frac{5}{2} (HA+A^2)$  $= \left(\frac{3}{2} + \frac{5}{2}\right) + \left(\frac{1}{2} + \frac{5}{2}\right) + \left(\frac{3}{2} - \frac{1}{2} + \frac{5}{2}\right) + \frac{5}{2}$  $= 4 + 33 + \frac{1}{2}3^{2}$ 

# 19

점 (x, y)를 점 (ry, rx)로 옮기는 일차변환 f와 점 (x, y)를 점  $(x\sin\theta+y\cos\theta,x\cos\theta-y\sin\theta)$ 로 옮기는 일차변환 g에 의한 합성변환  $q \circ f$ 를 나타내는 행렬의 모든 성분의 합은?

$$\begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r & 0 \\ -\sin \theta & \sin \theta \end{bmatrix}$$

$$[g \cdot f] = [g](f) = \begin{cases} \sin \theta & \cos \theta \\ \cos \theta & -\sin \theta \end{cases} \begin{bmatrix} 0 & r \\ r & 0 \end{bmatrix}$$

에 대하여
$$v_1=(0,1)$$

 $\mathbb{R}^2$ 의 두 기저(basis).

$$v_1 = (0, 1), v_2 = (1, 0), u_1 = (1, -2), u_2 = (2, 3)$$

 $\alpha = \{v_1, v_2\}, \beta = \{u_1, u_2\}$ 

(1) 선형변환 
$$f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, f(v_1) = u_1, f(v_2) = u_2$$
를 나타내는 행렬  $A$ 를 구하시오.

(2) 이 선형변환에 의하여 세 점 
$$P(-1,0),\,Q(1,\,-1),\,R(2,\,3)$$

$$P(-1,0),\,Q(1,$$
이 옮겨지는 점을 각각  $P',Q$ 

$$P(-1,0), Q(1,0)$$
이 옮겨지는 점을 각각  $P',Q$ 

이 옮겨지는 점을 각각 
$$P',Q',R'$$
이라 할 때,  $\triangle P',Q'R'$ 의 넓이를 구하시오.

(Pb) (1) 
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$$
 ole  $f(v_1) = u_1$ ,  $f(v_2) = u_2$  4  $gg$ .

$$R' = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = (4+3, 6-6) = (9, 0)$$

유한차원 내적공간 $V$ 의 부분공간 $W$ ( $W \neq V$ )에 대하여 선형 사상 $P$ 를 $V$ 에서 $W$ 로의 정사영(orthogonal projection)이라 하자. $P$ 에 관한 설명 중 옳지 않은 것은? [2009] ① $Im(P) = W$ 이다. ② $Ker(P) \cap W = \{0\}$ 이다. ③ 임의의 $w \in W$ 에 대하여 $P(w) = w$ 이다.	직교좌표평면 위의 임의의 점 $P(x,y)$ 에서 직선 $y=mx \ (m \neq 0)$ 에 내린 수선의 발을 $P'(x',y')$ 이라고 할 때, $\binom{x'}{y'}=A\binom{x}{y}$ 를 만족하는 일차변환의 행렬 $A$ 는? [1993]
④ 임의의 $v \in V$ 에 대하여 $P(P(v)) = P(v)$ 이다.	$\{eta^{eta}\}$ $\left\{\left(\frac{1}{\left(m+1\right)}, \frac{m}{\left(m+1\right)}\right\}$ 이으로 직선 $y=m\pi(m+0)$ 에 내린
$f{ ilde{g}}$ $P$ 를 나타내는 행렬은 가역행렬이다.	수선의 발 P'(A',y')는 다음과 같다.
[PB) 영외의 V∈V 에 대하여 V=W1+W2인 W1∈W , W2∈W 거 유일하게 존재.	$= \frac{\lambda + my}{\sqrt{m+1}} \left( \frac{1}{\sqrt{m+1}}, \frac{m}{\sqrt{m+1}} \right)$
이 때 $w_i$ 을 $W$ 로의 $v$ 에 대한 청사명이라 함.	$= \frac{1}{m^2+1} (3+my, mx+m^2y)$
O Im( $P$ ) = $W$ old.	$= \frac{1}{m^2 + 1} \left[ \begin{pmatrix} I & m \\ m & m^2 \end{pmatrix} \right] \left[ \begin{pmatrix} A \\ Y \end{pmatrix} \right]$
i) Im(P) C W 정사명의 정의에 의해 I <i>m(P) C W</i>	III III III III III III III III III II
ો) Im(P) ⊃ W યુથ્ય $\omega$ $\in$ $W$ બા લોમલ $\omega$ = $\omega$ + O બ $\mathbb{D}$ , $O$ $\in$ $W$ ે બ્ટર $P(\omega)$ = $\omega$ $\in$ $W$ .	$C+2 A  \qquad A = \frac{1}{m^2+1} \begin{bmatrix} 1 & m \\ m & m^2 \end{bmatrix}$
$\alpha$ 24 $Im(\rho) = W$	
② Ker(P) N W = 104 이다. ③ 임의의 w E W 에 대하며, P(w) = w 이다.	
$u \in \ker(P) \Rightarrow P(u) = 0$ , $v \in W$ $w \in W$ , $o \in W^{\perp}$ of that $w = w + o$ oles $P(w)$	= w o/cf.
$\Rightarrow$ $v=v-P(v)\in W^{\perp}$ $\bigoplus$ gas $v\in V$ of the $P(P(w))=P(w)$ of.	
$\forall  v \in W \cap W^{\perp} = fof \qquad \qquad f(w \in W \text{ of } 23.  f(f(w)) = f(w) \text{ of } 4.$	
→ v= 0 (b) P를 나타내는 햇볕은 개발생활 아니다.	

P = [ 1 0 ] (det P = 0) = 개별 아니다.

## 다음 중 선형사상인 것은? [1990]

- ①  $F_1: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ ,  $F_1(x, y, z) = (x+1, z-2)$
- ②  $F_2: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $F_2(x, y) = xy$
- $F_A: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ ,  $F_A(x, y, z) = (-x, -y, -z)$

## (PB) 항수 F: IR"→ IR™에 대하며, F가 선형사상일 필요충분 조건은

인 실수 axi 가 존재하는것.

 $F(A_1, \dots, A_n) = (a_n A_1 + \dots + a_m A_n, a_{2n} A_1 + \dots + a_{2n} A_n, \dots, a_{2n} A_1 + \dots + a_{2n} A_n)$ 

- 선형 사상  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ 이

T(x, y, z) = (x+2y+3z, 4x+5y+6z, 7x+8y+9z)

로 정의될 때  $T(\mathbb{R}^3)$ 의 차원(dimension)을 구하시오. [1996]

$$\begin{aligned}
& (Pb) \quad T(R^3) = \int (A+2y+3z, \ 4A+by+6z, \ 7A+by+9z) | A,y,z \in R \\
&= \int A(1,4,2) + y(2,5,8) + z(3,6,2) | A,y,z \in R \\
&= span \int (1,4,2), (2,5,8), (3,6,2) \\
&= span \int (1,4,2), (2,5,8) \int_{-\infty}^{\infty} (1,4,2), (2,5,8) dx
\end{aligned}$$

 $\alpha_{2} = 4$   $dim(T(R^3)) = 2.$ 

or,  $\ker(T) = \{ (A, y.2) \mid T(A, y.2) = (0, 0.0) \}$ 

4. ker (T) 는 선명등자연합방정식 의 해집합이다.

 $\Rightarrow$  (1, y. ?) = (S. -2S. S),  $S \in \mathbb{R}$ 

 $\text{nullify}(T) = \dim(\ker(T)) = 1$   $o|\Omega \Omega$ ,  $\dim(T(\mathbb{R}^3)) = \operatorname{rank}(T)$ 

= dīm (R3) - nullity (T)

= 3-1 = 2

※ Thm) T: V→ W 가 n 차원 벡터용간 V 에서 벡터용간

W 로의 선명변환이면 rank(T) + nullity (T) = n

선형사상  $T: \mathbb{R}^3 \!\! o \!\! \mathbb{R}^3$ 는 행렬  $A \! = \! \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ 에 의한 곱이다.

즉,  $x\in\mathbb{R}^3$ 에 대하여 Tx=Ax이다. T의 핵(kernel)의 차원 (dimension)과 T의 상(image)의 차원을 각각 구하시오. [2005]

(Pb) 
$$\ker(T) = \begin{cases} 1 \in \mathbb{R}^3 \mid T(A) = 0 \end{cases} = \begin{cases} 1 \in \mathbb{R}^3 \mid AA = 0 \end{cases}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{c} \text{put } & z = S & \rightarrow & (-S, -2S, S) \\ y = -2S & .S \in \mathbb{R} \\ A = -S \\ \end{array}$$

$$0 \mid 23 \quad \ker(T) = \begin{cases} (-S, -2S, S) \mid S \in \mathbb{R}^4 \mid O/4 : \text{ cd2} \text{4d} \text{ dIm } (\text{ker } A) = 1 \text{ old} \\ \text{SE} \quad \text{Apgray of and of model} \quad \text{Alm } (\text{Im}(T)) = 3 - \text{dim } (\text{ker}(T)) = 3 - 1 = 2 \\ \text{Thm} \quad T: V \rightarrow W \Rightarrow \quad n \Rightarrow \emptyset \quad \text{wellet } V \text{ old } \text{wellet } W \text{ seq } \text{elso } \text{$$

실수체  $\mathbb{R}$ 위에서 정의된 벡터공간  $\mathbb{R}^3$ 에 관련된  $\langle$ 보기 $\rangle$ 의 진위를 판정하고 이유를 설명하시오 [2010]

선형사상  $T\colon\mathbb{R}^3 o\mathbb{R}^3$ , T(x,y,z)=(x-y,2y,x-3z)에 대하여 T의 핵(kernel)  $\ker(T)$ 의 차원은  $\mathbb{X}$ 이다. Fake

$$(98) \quad T(A, 9, \overline{e}) = (A - 9, 29, A - 3\overline{e})$$

$$\Rightarrow \quad 3(1, 0, 1) + y(-1, 2, 0) + \overline{e}(0, 0, 3)$$

$$\Rightarrow \quad 5\rho \text{ an } f(1, 0, 1), (H, 2, 0), (0, 0, -3)$$

$$\Rightarrow \quad nullify(T) = 3$$

$$\text{OF,} \quad \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -3 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \quad \left[ \begin{array}{c} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad \left[ \begin{array}{c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{g=0} \quad$$

실수체 ℝ 위에서 정의된 벡터공간

$$V = \left\{ \! \left( egin{smallmatrix} a & b \ c & d \end{smallmatrix} \! \right) \! \! \mid a,\,b,\,c,\,d \! \in \! \mathbb{R} 
ight. 
ight\}$$

와 행렬  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ 에 대하여 선형사상  $L: V \rightarrow V$ 를 L(B) = AB - BA

로 정의하자. V의 부분공간(subspace)  $\operatorname{im}(L) = \{L(B) | B \subseteq V\}$ 

의 차원은? [2012]

(5) 4

$$= \begin{bmatrix} 2c & -2a - 2b + 2a \\ 2c & -2c \end{bmatrix} \begin{vmatrix} a_b b_c c d \in R \\ 2c & -2a \end{vmatrix} = \begin{bmatrix} 2c & -2a - 2b + 2a \\ 2c & -2c \end{bmatrix}$$

$$= \alpha \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + C \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} + d \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$= Span \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\alpha \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

# 28

행렬  $A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 7 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ 에 대한 보기의 진위를 판정하고 이유를 설명하시오. [2010]

\_\_\_\_

함수 
$$T\colon\mathbb{R}^3 o \mathbb{R}^3$$
를 임의의  $v\in\mathbb{R}^3$ 에 대하여  $T(v)=Av$ 로 정의할 때,  $T$ 는 정칙선형사상이다.  $\mathcal{T}_{M^2}$ 

2a = 0  $\Rightarrow a = b = 0$  ,  $4244 \stackrel{\text{def}}{\leq} e^{2a} = e^{$ 

2차원 유클리드 공간  $\mathbb{R}^2$ 의 단위벡터(unit vector)  $\mathbb{R}^2$ 대하여 선형사상  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ 을  $T(x) = x - 2(x \cdot 11)_{11}$ 

로 정의하자, 모든 벡터 x에 대하여 ||T(x)|| = ||x||임을보이시오. 또한,  $\mathbf{u} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right)$ 일 때,  $\mathbb{R}^2$ 의 기저(basis)

 $B = \{(1, 0), (1, 1)\}$ 에 대한 T의 행렬  $[T]_R$ 를 풀이 과정과 함께 쓰시오. (단, 두 벡터 x, v에 대하여  $x \cdot v$ 는 x와 v의 점곱(유클리드 내적, dot product, Euclidean inner roduct) 이고,  $\|x\|$ 은 x의 유클리드 노름(Euclidean norm)이다.) [2016]

## (Pb) ① ||T(X)||=||X|| 잉을 보이자. $||T(x)||^2 = T(x) \cdot T(x)$ $= (X-2(X\cdot U)U)(X-2(X\cdot U)U)$ $= x \cdot x - 4 (x \cdot u)^2 + 4 (x \cdot u)^2 u \cdot u$

$$[T]_{R} = [T(0,1)_{R} \mid T(1,0)_{R}] = ?$$

# 30

3차원 유클리드 내적 공간  $\mathbb{R}^3$ 의 세 벡터  $v_1 = (1, 0, 0)$ .  $v_2 = (1, 1, 1)$ ,  $v_3 = (0, -1, 1)$ 에 대하여, 두 벡터  $v_1$ ,  $v_2$ 로

생성된 부분공간을  $W_{12}$ 라 하고 두 벡터  $v_1$ ,  $v_3$ 으로 생성된

부분공간을  $W_{12}$ 이라 하자.  $\mathbb{R}^3$ 의 벡터 u에 대하여 부분공간 W 위로의 u의 정사영(orthogonal projection)을 proj\_u라 하고, 실수 k에 대하여 선형변환  $T_k: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ 을

 $T_k(u) = \operatorname{proj}_{W_{so}} u + \operatorname{proj}_{W_{so}} u + ku$ 로 정의하자.  $T_{\nu}$ 의 역변환(inverse transformation)이 존재

하지 않도록 하는 모든 k의 값을 풀이 과정과 함께 쓰시오. 또한  $T_k$ 의 랭크(계수, 계급수, 유효차수, rank)가 20 k의 값을 구하시오. (단, 두 벡터  $u_1 = (a_1, a_2, a_3)$ ,  $u_2 = (b_1, b_2, b_3)$ 의

유클리드 내적은  $u_1 \cdot u_2 = \sum_{i=1}^{3} a_i b_i$ 이다.) [2019]

$$\forall U_1 = V_1$$

$$U_2 = V_2 - \frac{\langle U_1, V_2 \rangle}{\langle U_1, U_2 \rangle} \cdot U_1 = ([, l, l]) - ([, o, o) = (o, l, l]) \text{ of } 2 \text{ and } 3 \text{ eq.}$$

$$\beta_{1,2} = \lceil u_i, u_2 \rceil \in \quad \text{$w_{12}$ if $\mathbb{A}$ $\mathbb{P}^{2}$ $\mathbb{P}$$

 $\{V_1, V_3\} \in AB \exists v_1 o_2 = Proj_{M_B} V_2 = \frac{V_1 \cdot V_2}{|V_1 \cdot V_1|} \cdot V_1 + \frac{V_3 \cdot V_2}{|V_2 \cdot V_3|} \cdot V_3 = V_1 o_1 G.$ 

$$\mathcal{B}_{1,2} = [u_1, u_2]$$
는 Wiz 의 직교가에이오오,  $proj_{W_1}$   $V_3 = \frac{u_1 \cdot u_2}{U_1 \cdot u_1}, u_1 + \frac{u_2 \cdot u_2}{u_2 \cdot u_2}, u_2 = 0$  이 성

또한 k=-2 이번 [Ta]8 = [0/0] ~ [/00] 이오로 Ta 약 캠크가 2.

# 31

V와 W가 n차워 실벡터 공간이라 하자. 선형사상  $L: V \rightarrow W$ 에 대하여  $\ker L = \{0\}$ 이면 L은 동형사상 (isomorphism)임을 보이시오. [2002]

L 우 선형시상이으로 전단사임을 보이면 충분. (ī) L: &A

U. V E V 에 대하여 L(U) = L(V) 각 하면 1 은 선형사람이으로 L(U-W=0 이 설립.

at 2H  $U-V \in \ker(L) = f0f0/ct$  $12103 \quad U-V=0 \implies U=V \ o/CL$ 

(TT) L: 3/4

 $\ker L = \int 0 \int 0 |\underline{0}|^2 dim(\ker L) = 0$  o/cf.

차원정익에 의하여 dim(kerL) + dim(rangeL) = dim(/= n 이인로

dim (range L) = n o/ HH.

rangeL 은 W 의 부분용간이고 W와 차원이 같으<u>03</u>, rangeL=W \_

® Thm) T: V→ W 가 기차원 베턴용간 V 에서 베터용간 W 3의 선혁변환이연 rank(T) + nullity(T) = n of 131.

실수체  $\mathbb{R}$ 위의 벡터공간  $\mathbb{R}^4$ 의 서로 다른 벡터  $v_1, v_2, v_3$  $v_4, v_5$ 로 생성되는 벡터공간

 $V = \langle v_1, v_2, v_3, v_4, v_5 \rangle$ 

에 대하여 옳은 것만을 〈보기〉의 진위를 판정하고 이유를 설명하시오. [2012]

- 〈보기〉 - $\bigcap$  벡터공간 V와  $\mathbb{R}^n$ 이 동형(isomorphic)이 되는 자연수 n이 존재하다.

 $\sqrt{\frac{1}{2}}$  집합  $\{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$ 가 V의 기저(basis)인 벡터  $v_1, v_2, v_3, v_4, v_5$ 가 존재한다.  $\leftarrow$  dim V=2인 벡터  $v_1, v_2, v_3, v_4, v_5$ 가 존재한다.

(1,0,0,0,0) (2,0,0,0) (3,0,0,0) (4,0,0,0) (0,1,0,0)

7. True

dim V = n ol2,  $S \supseteq V = n ol2$ ,  $S \supseteq$ 

각 정의하면 T는 동형사상이 된다.

L. False.

 $d\text{Im } V \leq d\text{Im } \mathbb{R}^4 = 4 \text{ ole} 3 \text{ } V \text{ ole} 1 \text{ ole} 1 \text{ ole} 2 \text{ ole} 2 \text{ ole} 3 \text{ ole} 2 \text{ ole} 3 \text{ ole} 3 \text{ ole} 4 \text{ ole$ 

c. The