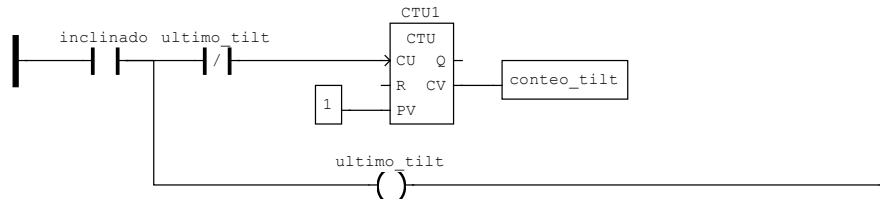


program0

Este bloque detecta el estado del sensor de inclinación y lo guarda en la salida ultimo_tilt. Si en el ciclo anterior el sensor no estaba activo, lo que se indica con ultimo_tilt = F, y en el ciclo actual está activo, suma 1 al contador conteo_tilt, que indica la cantidad de veces que el sensor de inclinación pasó de desactivado a activado



En este bloque se temporiza el paso de 1 segundo, teniendo en cuenta que el código del programa cicla cada 0.2 segundos, multiplicado por 5 que es el parámetro del contador, pone la variable estado1=TRUE, indicando que el sensor detectó inclinación por al menos un segundo. Si el sensor deja de detectar inclinación antes de sumar 5 ciclos consecutivos, el contador se reinicia. Se usa estado1 como entrada para hacer el OR entre su último valor y la salida del contador para poder persistir el estado1 = TRUE cuando se alcance

