

# 第五章

---

## 线性方程组直接解法

- 向量与矩阵范数
- 矩阵条件数

# 本讲内容

---

## ■ 向量范数

- 定义、常见向量范数、性质

## ■ 矩阵范数

- 定义、常见矩阵范数、性质

## ■ 矩阵条件数

# 向量范数

- 向量内积，向量范数
- 常见向量范数：1、2、 $p$ 、 $\infty$
- 范数的性质（连续性、等价性）
- Cauchy-Schwarz 不等式
- 向量序列的收敛性

# 向量范数

- 向量内积（数量积）

- 定义与性质、Cauchy-Schwarz不等式
- 导出范数（欧氏范数）

- 向量范数

**定义：** 设函数  $f: R^n \rightarrow R$ ，若  $f$  满足

(1)  $f(x) \geq 0$ ， $\forall x \in R^n$ ，等号当且仅当  $x = 0$  时成立（正定性）

(2)  $f(\alpha x) = |\alpha| \cdot f(x)$ ， $\forall x \in R^n, \forall \alpha \in R$ （齐次性）

(3)  $f(x+y) \leq f(x) + f(y)$ （三角不等式）

则称  $f$  为  $R^n$  上的（向量）范数，通常记为  $\|\cdot\|$

# 常见向量范数

## ● $R^n$ 空间上常见的向量范数

● 1-范数:  $\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i| = |x_1| + |x_2| + \cdots + |x_n|$

● 2-范数:  $\|x\|_2 = \left( \sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \cdots + x_n^2}$

●  $p$ -范数:  $\|x\|_p = \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{\frac{1}{p}}$

●  $\infty$ -范数（有时也称最大范数）:  $\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$

# 范数性质

## ● 范数的性质

### (1) 连续性

**定理：** 设  $f$  是  $R^n$  上的任一向量范数，则  $f$  关于  $x$  的每个分量连续。

### (2) 等价性

**定理：** 设  $\|\cdot\|_s$  和  $\|\cdot\|_t$  是  $R^n$  上的任意两个范数，则存在常数  $c_1$  和  $c_2$ ，使得对任意的  $x \in R^n$  有

$$c_1 \|x\|_s \leq \|x\|_t \leq c_2 \|x\|_s$$

# 范数性质

---

## (3) Cauchy-Schwarz 不等式

定理：  $|(x, y)| \leq \|x\|_2 \cdot \|y\|_2$

## (4) 向量序列的收敛性（略，见第六章）

# 矩阵范数

- 矩阵范数
- 常见矩阵范数： $F$ 、1、2、 $\infty$
- 范数的性质（连续性、等价性）
- 矩阵范数的相容性
- 算子范数的计算、算子范数与谱半径



# 矩阵范数

## ● 矩阵范数

**定义：** 设函数  $f: R^{n \times n} \rightarrow R$ , 若  $f$  满足

(1)  $f(A) \geq 0$ ,  $\forall A \in R^{n \times n}$ , 且  $f(A) = 0 \Leftrightarrow A = 0$  (正定性)

(2)  $f(\alpha A) = |\alpha| \cdot f(A)$ ,  $\forall A \in R^n, \forall \alpha \in R$  (齐次性)

(3)  $f(A+B) \leq f(A) + f(B)$  (三角不等式)

(4)  $f(AB) \leq f(A)f(B)$  (相容性)

则称  $f$  为  $R^{n \times n}$  上的 (矩阵) 范数, 通常记为  $\|\cdot\|$

# 常见矩阵范数

## ● 常见的矩阵范数

(1) **F-范数 (Frobenious 范数):** 
$$\|A\|_F = \left( \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

(2) **算子范数 (从属范数、诱导范数)**

$$\|A\| = \sup_{\substack{x \in R^n \\ x \neq 0}} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = \max_{\|x\|=1} \|Ax\|$$

其中  $\|\cdot\|$  是  $R^n$  上的任意一个向量范数

# 算子范数

- 常见的算子范数

① **1-范数**（列范数）  $\longleftrightarrow \|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$

② **2-范数**（谱范数）  $\longleftrightarrow \|A\|_2 = \sqrt{\rho(A^T A)}$

③  **$\infty$ -范数**（行范数）  $\longleftrightarrow \|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$

# 算子范数举例

例：设  $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}$  计算  $\|A\|_1, \|A\|_2, \|A\|_\infty, \|A\|_F$

解：板书

# 矩阵范数性质

(1) 连续性：设  $f$  是  $R^{n \times n}$  上的任一矩阵范数，则  $f$  关于  $A$  的每个分量是连续的。

(2) 等价性：设  $\|\cdot\|_s$  和  $\|\cdot\|_t$  是  $R^{n \times n}$  上的任意两个矩阵范数，则存在常数  $c_1$  和  $c_2$ ，使得对任意的  $A \in R^{n \times n}$  有

$$c_1 \|A\|_s \leq \|A\|_t \leq c_2 \|A\|_s$$

(3) 若  $A$  是对称矩阵，则  $\|A\|_2 = \rho(A)$

# 算子范数性质

**定理：** 设  $\|\cdot\|$  是  $R^n$  上的任一向量范数，其对应的算子范数也记为  $\|\cdot\|$ ，则有

$$\|Ax\| \leq \|A\| \cdot \|x\|$$

**证明：** 直接由算子范数定义可得。

➡ 该性质就是矩阵范数与向量范数的相容性

**定理：** 设  $\|\cdot\|$  是任一算子范数，则  $\rho(A) \leq \|A\|$

证明：板书

➡ 事实上，该性质对任意矩阵范数都成立

# 范数函数norm

## 向量范数和矩阵范数的Matlab函数

- (1) `norm(A,1)` 计算A的1—范数。
- (2) `norm(A)`或`norm(A,2)` 计算A的2—范数。
- (3) `norm(A, p)` 计算A的p—范数。
- (4) `norm(A, inf)` 计算A的  $\infty$ —范数。
- (5) `norm(A, 'fro')` 计算矩阵A的Frobenious范数

# 矩阵条件数

- 病态矩阵
- 矩阵条件数
- 条件数的计算
- 条件数的性质



# 病态矩阵

## ● 什么是病态矩阵

**定义：**考虑线性方程组  $Ax=b$ ，如果  $A$  或  $b$  的微小变化会导致解的巨大变化，则称此线性方程组是病态的，并称矩阵  $A$  是病态的，反之则是良态的。

demo\_5\_5.m

例：

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2.0001 \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

# 矩阵条件数

## ● 如何判别矩阵是否病态 —— 矩阵的条件数

**定义：** 设  $A$  非奇异，则称

$$\text{Cond}(A)_v = \|A^{-1}\|_v \|A\|_v$$

为  $A$  的**条件数**，其中  $v$  是 1, 2 或  $\infty$ 。

**定理：** 考虑线性方程组  $Ax=b$ ，设  $A$  是精确的， $b$  有微小的扰动  $\delta b$ ，新方程组的解为  $x + \delta x$ ，即  $A(x + \delta x) = b + \delta b$ ，则

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \leq \|A^{-1}\| \|A\| \frac{\|\delta b\|}{\|b\|}$$

# 矩阵条件数

**定理：**考虑线性方程组  $Ax=b$ ，设  $b$  是精确的， $A$  有微小的扰动  $\delta A$ ，此时的解为  $x + \delta x$ 。假定  $\|A^{-1}\|\|\delta A\| < 1$ ，则

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \leq \frac{\|A^{-1}\|\|A\| \frac{\|\delta A\|}{\|A\|}}{1 - \|A^{-1}\|\|A\| \frac{\|\delta A\|}{\|A\|}}$$

- 当  $\delta A$  充分小时，不等式右端约为  $\|A^{-1}\|\|A\| \frac{\|\delta A\|}{\|A\|}$
- 通常，当  $A$  的条件数较大时，就称  $A$  就是病态的
- 一般来说，条件数越大，病态越严重，此时就越难用一般方法求得线性方程组的比较精确的解。

# 矩阵条件数

- 条件数与范数有关，常用的有无穷范数和2-范数

$$\text{Cond}(A)_{\infty} = \|A^{-1}\|_{\infty} \|A\|_{\infty}$$

$$\text{Cond}(A)_2 = \|A^{-1}\|_2 \|A\|_2$$

注： $\text{Cond}(A)_2$  称为谱条件数，当  $A$  对称时有

$$\text{Cond}(A)_2 = \frac{\max_{1 \leq i \leq n} |\lambda_i|}{\min_{1 \leq i \leq n} |\lambda_i|}$$

# 条件数性质

## 条件数的基本性质

(1)  $\text{Cond}(A) \geq 1$

(2)  $\text{Cond}(\alpha A) = \text{Cond}(A)$ , 其中  $\alpha$  为任意非零实数

# 举例

例:  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 \end{bmatrix}$  计算  $\text{Cond}(A)_\infty$  和  $\text{Cond}(A)_2$

解:  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 10001 & -10000 \\ -10000 & 10000 \end{bmatrix}$

→  $\text{Cond}(A)_\infty = \|A^{-1}\|_\infty \|A\|_\infty \approx 4 \times 10^4$

$A$  对称, 且  $\lambda(A) = \frac{2.0001 \pm \sqrt{2.0001^2 - 0.0004}}{2} > 0$

→  $\text{Cond}(A)_2 = \lambda_{\max} / \lambda_{\min} \approx 4 \times 10^4$

# 举例

**例：** 计算  $\text{Cond}(H_k)_\infty$  其中  $H_k$  为  $k$  阶 Hilbert 矩阵

**解：**  $k=1$  时,  $\text{Cond}(H_1)_\infty=1$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 1/3 & \cdots & 1/n \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 & \cdots & 1/(n+1) \\ 1/3 & 1/4 & 1/5 & \cdots & 1/(n+2) \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 1/n & 1/(n+1) & 1/(n+2) & \cdots & 1/(2n-1) \end{bmatrix}$$

$$k=2 \text{ 时, } H_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1/3 \end{bmatrix}, H_2^{-1} = \begin{bmatrix} 4 & -6 \\ -6 & 12 \end{bmatrix}$$

→  $\text{Cond}(H_2)_\infty=27$

$$k=3 \text{ 时, } H_3 = \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 1/3 \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 \\ 1/3 & 1/4 & 1/5 \end{bmatrix}, H_3^{-1} = \begin{bmatrix} 9 & -36 & 30 \\ -36 & 192 & -180 \\ 30 & -180 & 180 \end{bmatrix}$$

→  $\text{Cond}(H_3)_\infty=748$

$\text{Cond}(H_4)_\infty=28375, \text{Cond}(H_{10})_\infty=3.5 \times 10^{13}$

# 条件数函数

## 条件数的Matlab函数

- (1) `cond(A,1)` 计算A的1—范数下的条件数。
- (2) `cond(A)`或`cond(A,2)` 计算A的2—范数下的条件数。
- (3) `cond(A,inf)` 计算A的  $\infty$ —范数下的条件数。