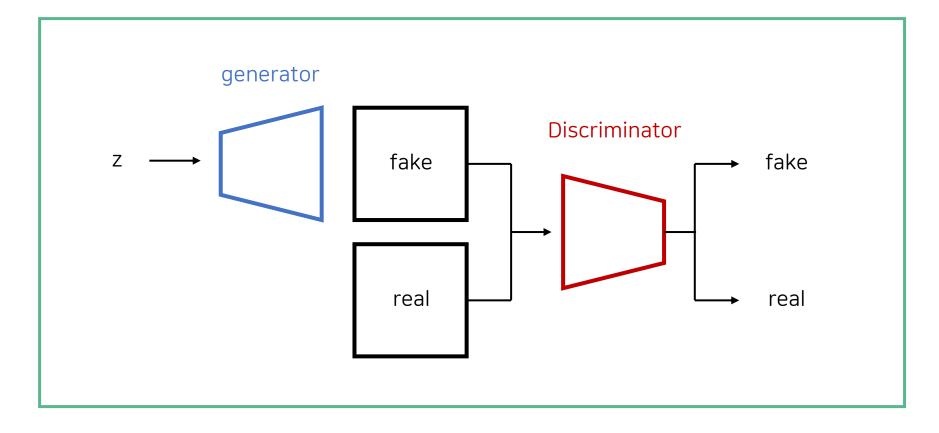
# 파이토치 첫걸음

chapter 10. 생성적 적대 신경망



21.11.25 곽민지

### "Generative Adversarial Network (생성적 적대 신경망)"

Generative: 생성적.

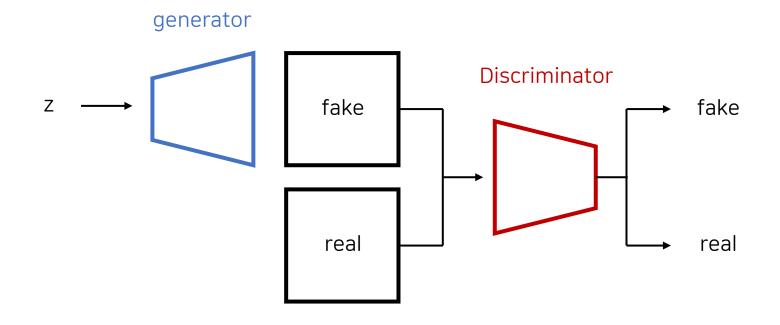
데이터 자체를 생성하는 역할

Adversarial: 적대적.

생성 네트워크와 구분 네트워크 간의 상반되는 목적함수가 존재

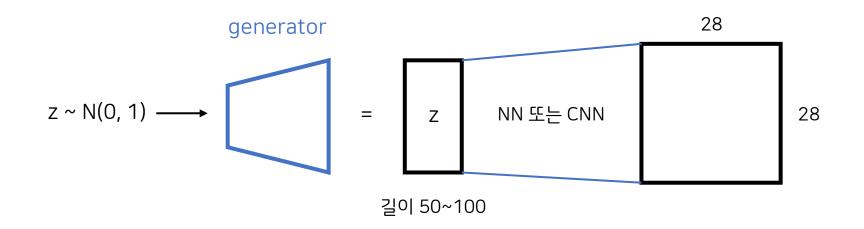
Network: 네트워크.

신경망의 형태를 가진 네트워크



generator가 어떠한 입력 z를 받아서 fake data를 생성

discriminator는 real data와 fake data를 받아 각 data가 real인지 fake인지 판별



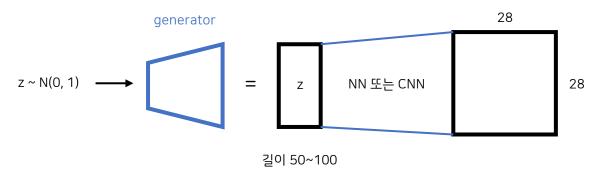
MNIST dataset

28 x 28 x 1

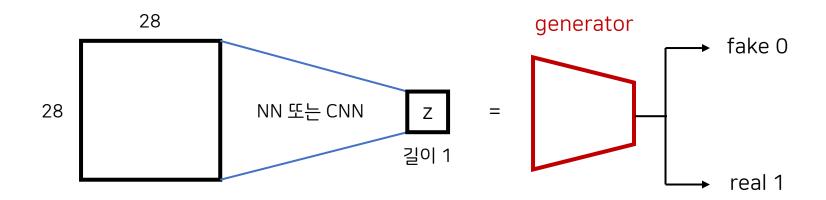
[1, 28, 28]

([채널, 가로, 세로])

generator	
input	output
noise z (잠재변수)	MNIST 데이터와 같은 형태의 데이터



```
class Generator(nn.Module):
 def __init__(self):
   super(Generator, self).__init__()
   self.layer1 = nn.Seqeuntial(OrderedDict([
                                             ('fc1', nn.Linear(z_size, middle_size)),  # z_size = 50, middel_size = 200
                                             ('bn1', nn.BatchNorm1d(middle_size)),
                                             ('act1', nn.ReLU()),
   self.layer2 = nn.Sequential(OrderedDict([
                                             ('fc2', nn.Linear(middle_size, 784)),# MNIST data size로 바꿔줌
                                             ('tanh', nn.Tanh()),
 def forward(self, z):
   out = self.layer(z)
   out = self.layer2(out)
   out = out.view(batch_size, 1, 28, 28)
   return out
```



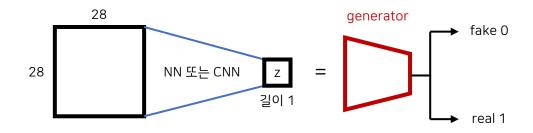
MNIST dataset

28 x 28 x 1

[1, 28, 28]

([채널, 가로, 세로])

discriminator		
input	output	
real data, fake data	0 (fake), 1 (real)	



```
def __init__(self):
  super(Discriminator, self).__init__()
  self.layer1 = nn.Seqeuntial(OrderdDict([
                                             ('fc1', Linear(784, middle_size)),
                                             ('act1', nn.LeakyReLU()),
  | self.layer2 == nn.Sequential(OrderedDict(|[
                                              ('fc2', nn.Linear(middle_size, 1)),
('bn2', nn.BatchNorm1d(1)),
                                               ('act2', nn.Sigmoid()), # 0~1 사이의 값
def forward(self, x):
  out = x.view(batch_size, -1)
  out = self.layer1(out)
  out = self.layer2(out)
```

#### 목적함수

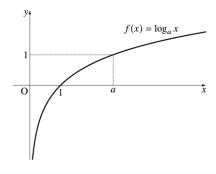
$$\min_{G} \max_{D} V(D, G) = \mathbb{E}_{x \sim P(x)}[\log D(x)] + \mathbb{E}_{z \sim P_{z}(z)}[\log(1 - D(G(z))]$$



Discriminator:  $\max_{D} V(D,G) = \mathbb{E}_{x \sim P(x)}[\log D(x)] + \mathbb{E}_{z \sim P_{z}(z)}[\log(1 - D(G(Z))]$ 



real data는 1, fake data는 0이 되도록 학습 (D(x)=1, D(G(Z))=0)



Generator:  $\min_{G} V(D,G) = \mathbb{E}_{x \sim P(x)}[\log D(x)] + \mathbb{E}_{z \sim P_{z}(z)}[\log(1 - D(G(Z))]$  fake data가 1이 되도록 학습 (D(G(Z))=1)

discriminator의 목적 함수를 달성한 최적의 상태일 때, generator의 목적 함수를 달성하는 것이 실제 데이터의 분포와 생성된 데이터의 분포가 같아지게 만든다.

#### 목적함수 ⇒ 손실함수(최소화)

Discriminator: 
$$\max_D V(D,G) = \mathbb{E}_{x \sim P(x)}[\log D(x)] + \mathbb{E}_{z \sim P_Z(z)}[\log(1-D\big(G(Z)\big)]$$
  $\min_D V(D,G) = -\mathbb{E}_{x \sim P(x)}[\log D(x)]$  (교차 엔트로피 식과 같은 형태)

\_\_\_\_\_\_

Generator: 
$$\min_G V(D,G) = \mathbb{E}_{x \sim P(x)}[\log D(x)] + \mathbb{E}_{z \sim P_Z(z)}[\log(1 - D(G(Z))]$$
  $\max_G V(D,G) = \mathbb{E}_{z \sim P_Z(z)}[\log(D(G(Z))]$  (손실함수로 사용시 - 붙임)

torch.nn.BCELoss()
(교차 엔트로피 손실 함수)

#### L2 손실 함수

(LSGAN 등에서 L2 손실 함수를 이용해 안정적인 학습을 진행함)

```
for i in range(epoch):
 for j, (image, label) in enumerate(train_loader):
   image = image.to(device)
   # discriminator
   dis_optim.zero_grad()
   # z 샘플링
   gen_fake = generator.forward(z) # fake image 생성
   dis_fake = discriminator.forward(gen_fake) # fake image 판별
   dis_real = discriminator.forward(image) # real image 판별
   dis_loss = torch.sum(loss_func(dis_fake, zeros_label)) + torch.sum(loss_func|(dis_real, ones_label))
   dis_loss.backward(retain_graph = True)
   dis_optim.step()
```

#### L2 손실 함수

(LSGAN 등에서 L2 손실 함수를 이용해 안정적인 학습을 진행함)

```
# generator
gen_optim.zero_grad()

z = init.normal_(torch.Tensor(batch_size, z_size), mean=0, std=0.1).to(device)
gen_fake = generator.forward(z) # fake image 생성
dis_fake = discriminator.forward(gen_fake) # fake image 판별

gen_loss = torch.sum(loss_func(dis_fake, ones_label))
gen_loss.backward
gen_optim.step()
```

## The END