



Universidad de Castilla-La Mancha Escuela Superior de Informática

DISEÑO DE INFRAESTRUCTURAS DE RED

Grado en Ingeniería Informática 2019 - 2020

Práctica 1: Red Hipercubo

Autor: David Camuñas Sánchez $\begin{array}{c} Fecha: \\ 18 \ {\rm de\ marzo\ de\ } 2020 \end{array}$

Índice

1.	Enu	nciado	2
2.	Intr	oducción	2
3.	Planteamiento de la solución		3
	3.1.	Tipos de nodos	3
	3.2.	Algoritmos principales	4
		3.2.1. Obtención de los vecinos	4
		3.2.2. Cálculo del número máximo	4
4.	Diseño de la solución		6
	4.1.	Función principal del programa $(main)$	6
	4.2.	Lectura del fichero $(load-data)$	7
		Comprobación de la cantidad de números (check-size)	
		Envio de su número a cada nodo (send-numbers)	
		Obtención de los vecinos (get-neighbors)	
	4.6.	Cálculo del número máximo (calculate-min)	10
		4.6.1. Representación del flujo de eventos de envio y recepción	11
Referencias		12	

1. Enunciado

Dado un archivo con nombre datos.dat, cuyo contenido es una lista de valores separados por comas, nuestro programa realizará lo siguiente: El proceso de rank 0 destribuirá a cada uno de los nodos de un Hipercubo de dimensión D (2^D) , los numeros reales que estarán contenidos en el archivo datos.dat. En caso de que no se hayan lanzado suficientes elementos de proceso para los datos del programa, éste emitirá un error y todos los procesos finalizarán. En caso de que todos los procesos han recibido su correspondiente elemento, comenzará el proceso normal del programa. Se pide calcular el elemento mayor de toda la red, el elemento de proceso con $rank \ \theta$ mostrará en su salida estándar el valor obtenido. La complejidad del algoritmo no superará $O(log_2(n))$.

Con n número de elementos de la red.

2. Introducción

El objetivo de esta práctica es la creación de uno de los tipos de redes de comunicación existente, esta es la *Red Hipercubo*.

Cuya peculiaridad es que son redes cuadradas, donde cada nodo o rank, tiene **D** vecinos (uno por cada dimensión).

■ Por ejemplo: Un hipercubo de 2^3 En este caso, el tamño del hipercubo es 8, esto significa, que está compuesto por 8 nodos o ranks. Donde cada rank tiene 3 vecinos, uno por cada dimensión (D = 1, D = 2, D = 3).

A continuación, se mostrará un ejemplo donde se puede observar varios tipos de dimensiones en un hipercubo.

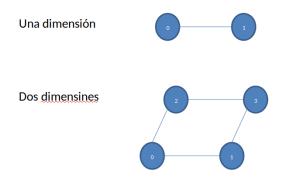


Figura 1: Ejemplo dimensiones de un hipercubo [1]

3. Planteamiento de la solución

Para solucionar el problema, se tiene en cuenta que una $Red\ Hipercubo$ tiene un tamaño de 2^D . Donde el $el\ valor\ de\ D$ esta determinado por: $log_2(D)$

En este caso el valor de \mathbf{D} es $\mathbf{3}$, por lo tanto, el tamaño (size) será $\mathbf{8}$, esto quiere decir que este hipercubo estara formado por 16 procesos (denominados en el código como ranks).

El número de dimensiones **D** del hipercubo se encuentra definido en *la función main()*, como una constante:

const int D = log2(size)

Si se quiere realizar la simulación con un valor de lado distinto, se deberá cambiar el valor del número total de procesos a crear, pasado como argumento al comando de ejecución (*mpirun*) en la línea de ordenes. Este valor se puede encontrar en el *Makefile* del proyecto.

Otra constante importante, es la que determina el tamaño del buffer lectura del fichero (en este caso datos.dat), debido a que si se quiere leer una gran cantidad de números, y asi crear una gran cantidad de nodos (ranks), se debe de modificar su valor a uno mayor.

define MAX-SIZE 1024

3.1. Tipos de nodos

En este problema encontramos dos tipos de nodos: el rank [3] o nodo o y los demás nodos.

■ Rank 0: Este nodo corresponde al primer proceso creado. Encargado de la lectura del fichero *datos.dat*, el cual contiene los números que más tarde asignara el mismo a los demás nodos que forman la red hipercubo.

A la hora de realizar la asignación de los números a los respectivos nodos restantes (incluyendose el mismo), debe de comprobar que la cantidad de números obtenidos del fichero es igual al tamaño del hipercubo **size** (nº de nodos que lo forman) si esta comprobación es exitosa, continuara la ejecución normal del programa.

En caso contrario, a mi elección bien sea por que el tamaño del hipercubo o la cantidad de los números sea menor o mayor. El $rank\ \theta$ cero abortará la ejecución del programa. Tanto si la comprobación es correcta como si no, este difundirá el resultado a los demás nodos. Para ello se ha utilizado la función MPI-Bcast() [2] de la libreria de \mathbf{MPI} .

Una vez asignados los respectivos números a cada nodo, tras calcular el número máximo de la red hipercubo, $rank~\theta$ mostrara dicho número por pantalla, y el programa finalizará.

■ Los demás nodos: Estos tipos de nodos recibirán del rank 0 la decisión de continuar o no. Si continua la ejecución normal se les asignará un número real, el cual trás obtener cada uno sus respectivos vecinos, se llevará a cabo el algoritmo para obtener el menor número de la red hipercubo.

3.2. Algoritmos principales

Los algoritmos principales de esta práctica son: la obtención de los vecinos (de cada nodo) y cálculo del número máximo de la red hipercubo.

3.2.1. Obtención de los vecinos

Este algoritmo es fundamental en el programa, debido a que gracias a el se ve de una manera más intutiva la estructura de la red hipercubo, donde cada nodo o rank conoce a sus respectivos vecinos. Cada nodo tiene un total de *D vecinos*, almacenador en el vector de tipo entero denominado *neighbors* (vecinos).

En este caso, los vecinos de se han obtenido mediante el cambio de los bits que forman el rank del nodo actual, en este caso según el rank que sea se han cambiado los bits dependiendo de la dimensión a la que pertenezca el vecino.

Este proceso se ha realizado con la ayuda de la operación lógica XOR, entre el rank actual más la dirección generada por cada dimensión. En la sección corresondiente al algoritmo se explicara de forma más páctica el proceso que sigue.

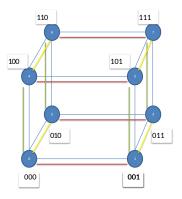


Figura 2: Representación red hipercubo 2^3 con los respectivos ranks [1].

3.2.2. Cálculo del número máximo

El segundo algoritmo principal de este programa, es el de cálcular el número máximo de toda la red hipercubo, para ello cada nodo ira comprobando su número y el de sus vecinos y se quedara con el mayor de ellos, esta comprobación la realizará enviando su numero a cada vecino y recogiendo el de cada vecino para comprobarlo con el suyo.

Al realizar este proceso cada nodo, a nivel global se realizará para todos los nodos de la red, entonces de esta forma al tener cada nodo vecinos que a la vez ellos mismos son vecinos de otros nodos, todos los nodos se quedarán finalmente con el número mayor de toda la red hipercubo.

La secuencia de acciones de este algoritmo es la siguiente:

- 1. Intercambio de números entre vecino de cada dimensión.
- 2. Comparación entre el número actual y el recibido, quedandose el nodo actual con el número máximo.

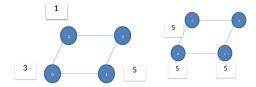


Figura 3: Representación cálculo del valor máximo de un rank y sus vecinos [1].

4. Diseño de la solución

A continuación, se explicarán las funciones que forman parte del programa, el cual da una solución al enunciado de esta práctica.

4.1. Función principal del programa (main)

Esta es la función principal del programa, en la cual como se puede observar lo primero que se lleva a cabo es la definicion de las variables a utilizar, como: rank, numbers-n (cantidad de números), size (tamaño del hipercubo), data (vector donde se almacenarán los números obtenidos del fichero), etc.

Tras esto se declarán las primitivas de MPI como:

- MPI-Init() [5]: Para inicializar la estructura de comunicación de MPI entre los procesos.
- MPI-Comm-Size() [4]: Para obtener el tamaño de la comunicación (número de proceso a ejecutar en este caso, ranks), etc.
- MPI-Comm-rank() [3]: Para establecer el identificador de cada proceso rank.

También esta función se lleva a cabo las llamadas a las demás tipos de funciones que componen el programa

```
int main(int argc, char *argv[])
    {
2
3
        /*Variables*/
4
        int rank, size, numbers_n, finish;
5
        long double number, min_number;
6
        long double *data = malloc(DATA_SIZE);
7
        int *neighbors = malloc(NEIGHBORS_SIZE);
        MPI_Status status;
10
        /* Initialize MPI program */
11
        MPI_Init(&argc, &argv);
12
        MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
13
        MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
14
15
        if (rank == FIRST_RANK)
16
17
            /*Get quantity of numbers*/
18
            numbers_n = load_data(data);
19
20
            finish = check_size(size, numbers_n);
21
22
            if (finish != TRUE)
23
```

```
24
                 add_numbers(data, size);
25
             }
26
        }
27
28
        MPI_Bcast(&finish, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
30
        if (finish != TRUE)
31
32
             MPI_Recv(&number, 1, MPI_LONG_DOUBLE, 0, MPI_ANY_TAG,
                MPI_COMM_WORLD , NULL);
             printf("[X] RANK[%d] --> %.2Lf\n", rank, number);
34
35
             get_neighbors(rank, neighbors);
37
             min_number = calculate_min(rank, number, neighbors);
38
39
             print_min_number(rank, min_number);
40
        }
41
42
        /* Finalize MPI program */
43
        MPI_Finalize();
44
45
        return EXIT_SUCCESS;
46
47
```

4.2. Lectura del fichero (load-data)

La primera función a llamar dentro del main, es la load-data(), encargada de la lectura del fichero, esta función añade los números que almacena el fichero al vector de tipo long double denominado data. Esta función obitiene los números del fichero, seprarando cada uno utilizando como separador la coma.

Para la apertura del fichero se ha utilizado la función open-file(), cuyo principal objetivo es devolver el descriptor del archivo datos.dat. A esta función se le pasa como parámetro DATA-PATH que es la ruta del archivo a leer y READ-MOD que indica el modo de apertura del archivo, en este caso el modo de lectura.

```
/* Open file */
FILE *open_file(const char *path, const char *mode)

{
    FILE *file;
    if ((file = fopen(path, mode)) == NULL)
    {
        fprintf(stderr, "[X] RANK[0]: Error opening file.\n");
        exit(EXIT_FAILURE);
```

```
9  }
10  return file;
11 }
```

Una vez cargados los datos en el vector data, la función devolverá la variable i, la cual almacena el valor de la cantidad de números que contiene el fichero.

```
/* Load data (numbers) from datos.dat */
1
   int load_data(long double *data)
2
3
    {
        FILE *file = open_file(DATA_PATH, READ_MOD);
4
        char line[MAX_SIZE];
5
        char *token;
        int i;
        fgets(line, sizeof(line), file);
10
        fclose(file);
11
        data[0] = atof(strtok(line, SEPARATOR));
12
13
        for (i = 1; (token = strtok(NULL, SEPARATOR)) != NULL; i++)
        {
15
            data[i] = atof(token);
16
        }
17
18
        return i;
19
20
```

4.3. Comprobación de la cantidad de números (check-size)

Esta función se encarga de comprobar si la cantidad de números (numbers-n) es igual al tamaño (size) [4] del hipercubo. Estos son los argumentos que se les pasa a la función. La función devolverá True o False si es igual o no estas variables, si la devolución es False, entonces finalizará la ejecución normal del programa. Y el proceso $rank \ \theta$, mandará una difusión a los demás procesos, para que asi aborten su ejecución. Esto se realiza con la primitiva MPI-Bcast() [2].

```
MPI_Bcast(&finish, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
```

```
/* Check toroid's size (number of nodes) */
int check_size(const int size, const int numbers_n)
{
    int finish = FALSE;
    if (size != numbers_n)
    {
```

4.4. Envio de su número a cada nodo (send-numbers)

Esta función tiene el objetivo de añadir o enviar a cada nodo (rank) su número, esta tarea es realizada por rank θ .

Tanto para el envio como para la recepción del nodo se han utilizado las primitivas basicas de MPI (MPI-Send y MPI-Recv). Esta función recoge como parámetros el vector data y la variable entera size (tamaño hipercubo).

```
void send_numbers(long double *data, const int size)
1
2
    {
3
        int i;
        long double number;
4
5
        for (i = 0; i < size; i++)
6
8
            number = data[i];
            MPI_Send(&number, 1, MPI_LONG_DOUBLE, i, SEND_TAG,
9
                MPI_COMM_WORLD);
        }
10
11
        free(data);
12
13
```

Por último, se libera el espacio de memoria reservado para el vector de números data.

4.5. Obtención de los vecinos (qet-neighbors)

Esta función se encarga de que cada proceso, obtenga el rank de cada vecino, es decir, de sus vecinos de cada dimensión. Para ello esta función recogerá como parámetros el rank del proceso que la ejecute, y su lista de vecinos vacía en este caso, representada mediante el vector de enteros llamado neighbors (pasada por referencia).

Esta función es muy importante para la función que cálcula el máximo número de la red hipercubo calculate-max(), debido que aquí cada nodo o rank conoce quienes son sus vecinos, con los cuales realizará dicha comprobación intercambiando sus números.

El objetivo y funcionamiento de este algoritmo se ha explicado de una forma más teórica en el apartado 2, en concreto, la sección 2.2.1.

```
void get_neighbors(const int my_rank, int *neighbors, const int D)
1
2
        int i, his_rank;
3
4
        for(i = 0; i < D; i++)
5
6
            /* Modificate the position by dimension*/
            his_rank = 1 << i;
8
            neighbors[i] = my_rank ^ his_rank;
9
        }
10
11
   }
```

Como se puede observar el proceso de obtención se debide en dos partes, generación de la dirección de 4 bits dependiendo de la dimensión, y la XOR entre el rank y el rank generado por la dimensión.

- Generación del número: dependiendo de la dimensión en la que nos encontremos se cambiara ese bit empezando de forma creciente a partir del menos significativo, es decir, por la derecha. Esto se denomina también desplazamiento del bit, cambiando asi esa posición por un 1. Y asi obtendrfiamos el número de esa dimensión
- **Dirección XOR** *rank*: una vez generado lo que sería el rank de dicha dimensión, se realiza una operación XOR entre el número generado y el rank actual. El resultado sera el *rank del vecino* de esa dimensión del nodo actual.

Tras estas operaciones se añadira dicho rank del vecino al vector de vecinos (neighbors).

4.6. Cálculo del número máximo (calculate-min)

El objetivo principal de esta función es la del cálculo del número máximo de la red hipercubo, en el cual todos los elementos de la red deben de contener finalmente el número máximo.

Para ello se explicará a continuaicón de una forma más práctica el procedimiento de este algoritmo, dado que en la sección 2.2.2 ya ha sido explicado de una forma más teoríca.

Esta función recogera como parámetros dos constantes, como son el rango actual**rank** y el número de dimensiones que tiene el hipercubo *D*. Además del número que tiene almacenado el rank actual y su lista de vecinos (completada en la función *get-neighbors()*).

```
MPI_Send(&my_number, 1, MPI_LONG_DOUBLE, neighbors[i],
                SEND_TAG, MPI_COMM_WORLD);
            MPI_Recv(&his_number, 1, MPI_LONG_DOUBLE, neighbors[i],
                MPI_ANY_TAG, MPI_COMM_WORLD, NULL);
10
            /* Get the max number */
11
            my_number = (his_number < my_number ? my_number :</pre>
12
                his_number);
        }
13
        return my_number;
15
   }
16
```

Con este algoritmo se realiza el envio de recepción de los vecinos, en este caso a diferencia del toroide se hace de uno a uno mediante un bucle que se repite D veces, es decir el número de vecinos que tengamos.

Se puede ver como mediante las primitivas MPI-Send [7] y MPI-Recv [6] se realiza el envio y la recepción del número. Una vez realizado el intercambio nos quedamos, con el número mayor, y asi para todos los nodos.

El valor que retorna esta función sería el número máximo del hipercubo, que posteriormente se encargará el $rank \ \theta$ de imprimirlo por pantalla, esto se llevará a cabo en la función print-max-number().

4.6.1. Representación del flujo de eventos de envio y recepción

Un ejemplo de representación del estado de la red, en un inicio y al final, tras haber calculado el máximo, seria el siguiente:

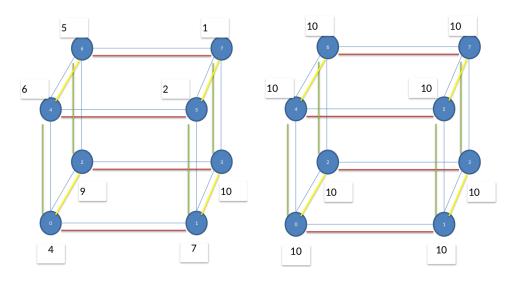


Figura 4: Solución red hipercubo al inicio (izquierda) y al fina (derecha) [1].

Referencias

- [1] Transparencías análisis de redes Practica1-DIR. Javier ayllón.
- [2] https://lsi.ugr.es/jmantas/ppr/ayuda/mpi_ayuda.php?ayuda=MPI_Bcast. Broadcast mpi.
- [3] https://lsi.ugr.es/jmantas/ppr/ayuda/mpi_ayuda.php?ayuda=MPI_Comm_rank. Determinar rank mpi.
- [4] https://lsi.ugr.es/jmantas/ppr/ayuda/mpi_ayuda.php?ayuda=MPI_Comm_size. Determinar tamaño del comunicador mpi.
- [5] https://lsi.ugr.es/jmantas/ppr/ayuda/mpi_ayuda.php?ayuda=MPI_Init. Inicialización mpi.
- [6] https://lsi.ugr.es/jmantas/ppr/ayuda/mpi_ayuda.php?ayuda=MPI_Recv. Recepción mpi.
- [7] https://lsi.ugr.es/jmantas/ppr/ayuda/mpi_ayuda.php?ayuda=MPI_Send. Envío mpi.