



UNIVERSIDAD DE CASTILLA-LA MANCHA

ESCUELA SUPERIOR DE INFORMÁTICA

DISEÑO DE INFRAESTRUCTURAS DE RED

GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA
2019 - 2020

Práctica 1: Red Toroide e Hipercubo

Autor:
David Camuñas Sánchez

Fecha:
16 de marzo de 2020

Índice

1. Introducción	2
2. Planteamiento de la solución	3
2.1. Tipos de nodos	3
Referencias	5

1. Introducción

El objetivo de esta primera fase de la práctica es la creación de uno de los tipos de redes de comunicación existente, esta es la **red Toroide** o *de anillo*.

A la hora de dibujar este tipo de red para entender su funcionamiento, se puede mostrar como una matriz.

Cuya peculiaridad es que son redes cuadradas, de *lado* L , donde cada fila o columna de un extremo, conecta con su fila o columna inversa, es decir, los elementos que formarían la última fila de la matriz se conectarían (serían "*vecinos*") con los elementos de la primera fila de la matriz y así sucesivamente.

A continuación, se mostrará un ejemplo donde se puede observar la estructura de este tipo de red.

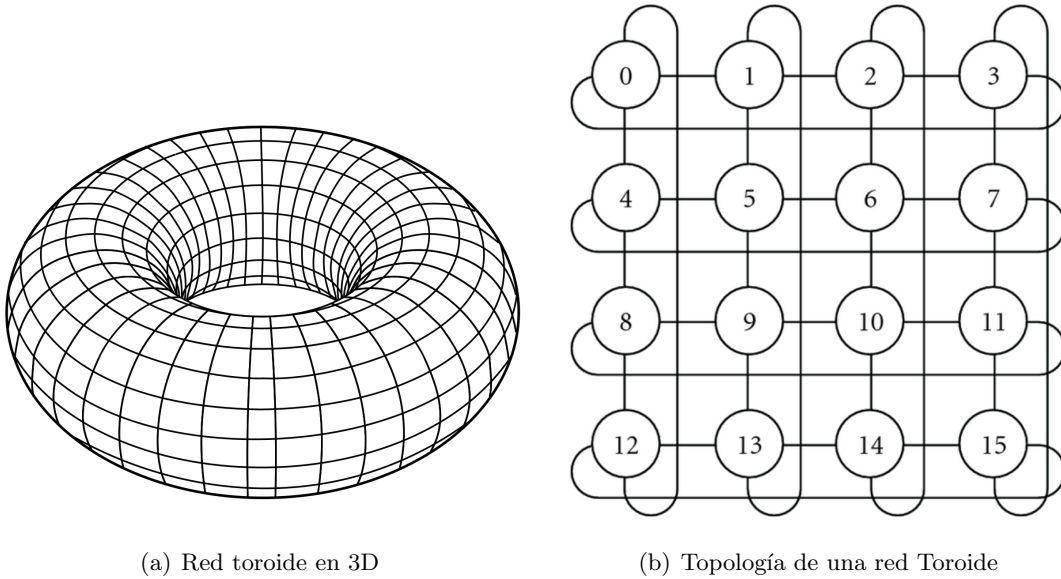


Figura 1: Imágenes Red Toroide

2. Planteamiento de la solución

Para solucionar el problema, se tiene en cuenta que una *red Toroidal* tiene un valor de **lado L** . Donde el *número de procesos N* esta determinado por: L^2

En este caso el valor de **L** es **3**, por lo tanto, el valor de **N** será **9**, esto quiere decir que este toroide esta formado por 9 procesos (denominados en el código como *ranks*).

El número de lado **L** del toroide se encuentra definido en */include/definitions*, como:

```
define  $L$  3
```

Si se quiere realizar la simulación con un valor de lado distinto, se deberá cambiar el valor de esta constante. Además del número total de procesos a crear, pasado como argumento al comando de ejecución (*mpirun*) en la línea de ordenes. Este valor se puede encontrar en el *Makefile* del proyecto.

Otra constante importante, es la que determina el tamaño del buffer lectura del fichero (en este caso *datos.dat*), debido a que si se quiere leer una gran cantidad de números, y así crear una gran cantidad de nodos (*ranks*), se debe de modificar su valor a uno mayor.

```
define MAX-SIZE 1024
```

2.1. Tipos de nodos

En este problema encontramos dos tipos de nodos: el ***rank 0* o *nodo 0*** y los demás ***nodos***.

- **Rank 0:** Este nodo corresponde al primer proceso creado. Encargado de la lectura del fichero ***datos.dat***, el cual contiene los números que más tarde asignara el mismo a los demás nodos que forman la red toroidal.

A la hora de realizar la asignación de los números a los respectivos nodos restantes (incluyendose el mismo), debe de comprobar que la cantidad de números obtenidos del fichero es igual al tamaño del toroide **N** (n^o de nodos que lo forman) si esta comprobación es exitosa, continuara la ejecución normal del programa.

En caso contrario, a mi elección bien sea por que el tamaño del toroide o la cantidad de los números sea menor o mayor. El ***rank 0*** abortará la ejecución del programa. Tanto si la comprobación es correcta como si no, este difundirá el resultado a los demás nodos. Para ello se ha utilizado la función *Bcast()* de la libreria de **MPI**.

Una vez asignados los respectivos números a cada nodo, tras calcular el número mínimo de la red toroidal, ***rank 0*** mostrara dicho número por pantalla, y el programa finalizará.

- **Los demás nodos:** Estos tipos de nodos recibirán del *rank 0* la decisión de continuar o no. Si continua la ejecución normal se les asignará un número real, el cual tras obtener cada uno sus respectivos vecinos, se llevará a cabo el algoritmo para obtener **el menor número de la red toroidal**.

Este documento ha sido generado con \LaTeX utilizando la plantilla
desarrollada por JOSÉ ÁNGEL MARTÍN BAOS y disponible en
<https://github.com/JoseAngelMartinB/PlantillaTrabajosLaTeX>