

# Dział 1 — Algebra Liniowa: Zadania

## Macierze i podstawowe operacje

1. Dla macierzy

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{i} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

oblicz

- $A + B$
- $A - B$
- $2A$
- $3B - 2A$
- $A \cdot B$
- sprawdź, czy  $A \cdot B = B \cdot A$ .

2. Dla macierzy

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & 16 \end{pmatrix}$$

sprawdź, czy

$$A \cdot B \cdot C \cdot D = B \cdot A \cdot D \cdot C = D \cdot C \cdot B \cdot A.$$

3. Dana jest macierz

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

Wyznacz macierz otrzymaną po przestawieniu wierszy: zamień 1. i 3. wiersz, a następnie dodaj do 2. wiersza dwukrotność nowego 1. wiersza. Zapisz wszystkie kroki dla każdej operacji.

4. Dla wektorów kolumnowych  $u = (1, -2, 3)^T$  oraz  $v = (2, 0, -1)^T$  zapisz je jako macierze i oblicz  $u + v$ ,  $u - v$  oraz iloczyny macierzowe  $u v^T$  i  $v u^T$ . Jaka jest rząd macierzy  $u v^T$ ?
5. Pokaż, że macierz diagonalna  $D = \text{diag}(2, -3, 5)$  jest przemienna z dowolną macierzą diagonalną  $E = \text{diag}(a, b, c)$ . Dodatkowo oblicz  $D^3$  oraz, jeśli istnieje,  $D^{-1}$ .
6. ★ Dla macierzy

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

oblicz  $P^2$  i  $P^3$ . Czy ciąg  $P^n$  ma zauważalny wzorec dla  $n = 1, 2, 3$ ?

7. ★ Przykład kodowania rotacji

Policz iloczyn macierzy rotacji o kącie  $\theta$  w przestrzeni 2D:

$$R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

Sprawdź, że  $R(\theta_1)R(\theta_2) = R(\theta_1 + \theta_2)$ .

8. ★ Wiedząc, że

$$\begin{aligned} \sin(x) &= 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!} + \dots \\ \cos(x) &= x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \dots \end{aligned}$$

pokaż, że macierz rotacji  $R(\theta)$  może być zapisana jako

$$R(\theta) = I + A + \frac{1}{2!}A^2 + \frac{1}{3!}A^3 + \dots$$

gdzie

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -\theta \\ \theta & 0 \end{pmatrix}$$

9. ★★ Macierze Pauliego są zdefiniowane jako:

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

gdzie  $i$  to jednostka urojona. Sprawdź, że:

- $\sigma_x^2 = \sigma_y^2 = \sigma_z^2 = I$  (macierz jednostkowa)
- $\sigma_x \sigma_y = i\sigma_z$ ,  $\sigma_y \sigma_z = i\sigma_x$ ,  $\sigma_z \sigma_x = i\sigma_y$
- $\{\sigma_i, \sigma_j\} = 2\delta_{ij}I$  (antykomutator)

## Wyznaczniki

1. Oblicz wyznacznik macierzy

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 4 \\ 5 & 2 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 4 & 0 & 0 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

używając metody Sarrusa.

2. ★ Wyznacz wyznaczniki używając rozwinięcia Laplace'a:

$$A = (1) \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 0 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

3. Pokaż, że jeżeli w macierzy dwa wiersze są równe, to wyznacznik jest równy zero. Daj przykład macierzy  $3 \times 3$  z dwoma równymi wierszami i oblicz jej wyznacznik. Uzasadnij, dlaczego tak się dzieje.
4. Oblicz wyznacznik macierzy trójkątnej  $T$  o elementach diagonalnych  $(3, -2, 5, 1)$ .
5. Dla macierzy zależnej od parametru  $t$ :

$$M(t) = \begin{pmatrix} t & 1 \\ 2 & t \end{pmatrix}$$

oblicz  $\det(M(t))$  i znajdź wartości  $t$ , dla których macierz jest singularna.

6. Rozwiąż równanie

$$\det \begin{pmatrix} x & 3 \\ 2 & x \end{pmatrix} = 0$$

7. ★ Rozwiąż równanie

$$\det \begin{pmatrix} x & 3 \\ 2 & -x \end{pmatrix} = 0$$

## Odwracanie macierzy

1. Znajdź macierz odwrotną używając wzoru dla macierzy  $2 \times 2$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 4 & 7 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}$$

2. Dla macierzy

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 12 & 5 \\ 7 & 3 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 0 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 4 & 5 \end{pmatrix}$$

oblicz macierze odwrotne za pomocą metod:

- dołączania macierzy jednostkowej i wykonywania eliminacji Gaussa-Jordana,
- użycia wzoru z macierzami dopełnień algebraicznych

Czyli dla każdej macierzy podaj dwie metody obliczenia macierzy odwrotnej (jeśli istnieje).

3. Sprawdź, czy macierz

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

jest odwracalna. Uzasadnij odpowiedź (użyj wyznacznika). Czy można było zauważyć to bez obliczania wyznacznika? Co musiałoby się stać, aby macierz była odwracalna?

4. Dla macierzy  $A$  spełniającej  $A^2 = I$  (tzw. involucja) pokaż, że  $A^{-1} = A$ . Podaj przykład niebanalnej macierzy  $2 \times 2$  spełniającej ten warunek (inne niż  $I$  i  $-I$ ). Ile jest takich macierzy?

5. Oblicz macierz odwrotną macierzy diagonalnej  $D = \text{diag}(2, 5, -3, 1)$ , jeżeli istnieje. Omów warunek istnienia odwrotności dla macierzy diagonalnej.

## Układy równań liniowych

1. Rozwiąż układ równań:

$$\begin{aligned}2x + 3y &= 5, \\ x - 4y &= -2.\end{aligned}$$

używając metod: Cramera, eliminacji Gaussa i macierzy odwrotnej.

2. Rozwiąż układ trzech równań z trzema niewiadomymi:

$$\begin{aligned}x + y + z &= 6, \\ 2x - y + 3z &= 14, \\ -x + 2y - z &= -2.\end{aligned}$$

Użyj metody macierzy odwrotnej (jeżeli macierz współczynników jest odwracalna).

3. Zastosuj regułę Cramera, aby rozwiązać układ:

$$\begin{aligned}x + 2y &= 3, \\ 3x - y &= 5.\end{aligned}$$

Pokaż kroki i obliczenia macierzy wyznacznikowych.

4. ★ Rozważ układ parametryczny zależny od  $\lambda$ :

$$\begin{aligned}x + \lambda y &= 1, \\ 2x + (1 + \lambda)y &= 3.\end{aligned}$$

Określ wartości  $\lambda$ , dla których układ ma jedno rozwiązanie, nieskończenie wiele rozwiązań lub brak rozwiązań.

5. Dla macierzy współczynników

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

i wektora prawych stron  $b = (4, 1, 3)^\top$  rozwiąż  $Ax = b$  i sprawdź wynik przez podstawienie.