

# 上海交通大学报告模板示例文档

某某

2025 年 6 月 6 日

## 目 录

以下是将上述内容转换为 LaTeX 格式的源码，从 ‘

## 第 1 章 ‘

开始:

```
““latex book amsmath amsfonts amssymb mathrsfs graphicx hyperref booktabs multirow  
caption subcaption float enumitem mathtools bm
```

## 第 2 章 高等数学 2 笔记

### 2.1 重积分

#### 2.1.1 重积分的概念和性质

##### 2.1.1.1 二重积分的概念

定义:

设  $D$  是平面上的有界闭区域,  $f(x, y)$  为  $D$  上的有界函数,  $I$  为实数。若对  $D$  的任意分割  $\Delta D_1, \Delta D_2, \dots, \Delta D_n$ , 任取  $(\xi_i, \eta_i) \in \Delta D_i (i = 1, \dots, n)$ , 作和  $\sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i) \Delta \sigma_i$  ( $\Delta \sigma_i$  为  $D_i$  的面积), 总有

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i) \Delta \sigma_i = I$$

其中  $\lambda = \max_{1 \leq i \leq n} \{d_i\}$ ,  $d_i$  是小区域  $\Delta D_i$  的直径, 则称函数  $f(x, y)$  在  $D$  上可积, 记为  $f \in R(D)$ ; 极限值  $I$  称为  $f(x, y)$  在  $D$  上的二重积分, 记作

$$\iint_D f(x, y) d\sigma.$$

- $\iint$  积分号
- $D$  积分区域
- $f(x, y)$  被积函数
- $d\sigma$  面积元素 (微元)

- 二重积分的几何意义 - 当被积函数大于 0 时, 二重积分是柱体体积 - 当被积函数小于 0 时, 二重积分是柱体体积的负值 - 一般的, 为曲顶柱体体积的代数和

- 可积的充分条件 - **定理:** 若函数  $f(x, y)$  在区域  $D$  上连续, 则  $f(x, y) \in R(D)$ 。

-  $f(x, y)$  在  $D$  上的可积性及积分值与其在  $D$  内有限条光滑曲线上的定义无关

##### 2.1.1.2 二重积分的性质

1.  $\iint_D d\sigma = \iint_D 1 d\sigma = A_D$  ( $D$  的面积)。
2. **线性性:** 设  $f, g \in R(D)$ ,  $\alpha, \beta$  是任意常数, 则  $\alpha f + \beta g \in R(D)$ , 且



$$\iint_D (\alpha f + \beta g) d\sigma = \alpha \iint_D f d\sigma + \beta \iint_D g d\sigma$$

3. 区域可加性: 若  $f \in R(D)$  且积分区域  $D$  分为内部不相交的子区域  $D_1, D_2$ , 则

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \iint_{D_1} f(x, y) d\sigma + \iint_{D_2} f(x, y) d\sigma$$

4. 保序性: 若  $f, g \in R(D)$ , 且当  $(x, y) \in D$  时,  $f(x, y) \leq g(x, y)$ , 则

$$\iint_D f(x, y) d\sigma \leq \iint_D g(x, y) d\sigma$$

- 推论 1: 若  $f \in R(D)$ , 则  $|f(x, y)| \in R(D)$ , 且

$$\left| \iint_D f(x, y) d\sigma \right| \leq \iint_D |f(x, y)| d\sigma$$

- 推论 2: 若  $f \in R(D)$ , 且当  $(x, y) \in D$  时,  $m \leq f(x, y) \leq M$ , 则

$$mA_D \leq \iint_D f(x, y) d\sigma \leq MA_D$$

- 推论 3: 若  $f \in R(D)$ , 且当  $(x, y) \in D$  时,  $f(x, y) \geq 0$ , 则

$$\iint_D f(x, y) d\sigma \geq 0$$

5. 积分中值定理: 若  $f(x, y) \in C(D)$ ,  $g(x, y) \in R(D)$ , 且  $g$  在  $D$  上不变号, 则  $\exists \xi, \eta \in D$ , 使得

$$\iint_D f(x, y)g(x, y) d\sigma = f(\xi, \eta) \iint_D g(x, y) d\sigma$$

- 推论: 若  $f(x, y) \in C(D)$ , 则存在  $(\xi, \eta) \in D$ , 使得

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = f(\xi, \eta)A_D$$

称  $f(\xi, \eta) = \frac{\iint_D f d\sigma}{A_D}$  为函数  $f(x, y)$  在有界闭区域  $D$  上的平均值

## 2.1.2 二重积分的计算

### 2.1.2.1 直角坐标系下的计算

当二重积分存在时, 可利用平行于坐标轴的直线来划分积分区域  $D$ , 此时, 面积元素

$$d\sigma = dx dy$$

故二重积分在直角坐标系下可表示为

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \iint_D f(x, y) dx dy$$

$x$  型正则区域

$$D = \{(x, y) \mid \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x), a \leq x \leq b\}$$

化为先  $y$  后  $x$  的二次积分

$$\begin{aligned} \iint_D f(x, y) dx dy &= \int_a^b \left[ \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy \right] dx \\ &\equiv \int_a^b f(x, y) dx dy \end{aligned}$$

$y$  型正则区域

$$D = \{(x, y) \mid \varphi_1(y) \leq x \leq \varphi_2(y), c \leq y \leq d\}$$

化为先  $x$  后  $y$  的二次积分

$$\begin{aligned} \iint_D f(x, y) dx dy &= \int_c^d \left[ \int_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} f(x, y) dx \right] dy \\ &\equiv \int_c^d f(x, y) dx dy \end{aligned}$$

**一般区域的二重积分** 分割成若干个正则子区域, 利用积分区域可加性, 分别在子区域上积分后求和

直角坐标计算二重积分的步骤

1. 画出积分区域  $D$  的草图, 并**确定类型** 2. 按照所确定的类型**表示区域  $D$**  3. **化二重积分为二次积分** (注意上下限) 4. **计算二重积分**

### 2.1.2.2 极坐标系下的计算

当积分区域的边界曲线或被积函数用极坐标表示较为简单时, 可用极坐标来计算二重积分。

面积元素  $\Delta\sigma$  在极坐标下为

$$\Delta\sigma = r dr d\theta$$

从直角坐标到极坐标时的二重积分变换公式为

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \iint_D f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta$$

若积分区域  $D$  可表示为  $\{(r, \theta) \mid r_1(\theta) \leq r \leq r_2(\theta), \alpha \leq \theta \leq \beta\}$ , 则

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_{\alpha}^{\beta} d\theta \int_{r_1(\theta)}^{r_2(\theta)} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr$$

### 2.1.2.3 二重积分的变量代换

**定理:**

设变换  $T: \begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \end{cases}$  有连续偏导数, 且满足  $J = \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} := \begin{vmatrix} x_u & x_v \\ y_u & y_v \end{vmatrix}$  (Jacobi 行列式)  $\neq 0$ , 而  $f(x, y) \in C(D)$ , 则

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \iint_{D^*} f(x(u, v), y(u, v)) |J| du dv$$

- 在定理条件下, 变换  $T$  一定存在逆变换  $T^{-1}: \begin{cases} u = u(x, y) \\ v = v(x, y) \end{cases}$ , 且  $\frac{\partial(u, v)}{\partial(x, y)} \cdot \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} = 1$

有时, 借助此式求  $J$  较为简单

- 当 Jacobi 行列式仅在区域  $D^*$  内个别点上或个别曲线上为 0 时, 定理结论仍成立 -

在广义极坐标  $\begin{cases} x = ar \cos \theta \\ y = br \sin \theta \end{cases}$  下,  $J = abr$

## 2.1.3 三重积分

### 2.1.3.1 三重积分的定义

定义:

设  $\Omega$  是  $\mathbb{R}^3$  中的有界闭区域, 三元函数  $f(x, y, z)$  在  $\Omega$  上有界,  $I$  为实数。若将  $\Omega$  任意分割成  $n$  个小区域  $\Delta\Omega_1, \Delta\Omega_2, \dots, \Delta\Omega_n$ , 任取  $(\varepsilon_i, \eta_i, \xi_i) \in \Delta\Omega_i$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ), 作和  $\sum_{i=1}^n f(\varepsilon_i, \eta_i, \xi_i) \Delta V_i$ , ( $\Delta V_i$  是  $\Delta\Omega_i$  的体积), 总有

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\varepsilon_i, \eta_i, \xi_i) \Delta V_i = I$$

其中  $\lambda = \max_{1 \leq i \leq n} \{d_i\}$ ,  $d_i$  是  $\Delta\Omega_i$  的直径, 则称函数  $f(x, y, z)$  在  $\Omega$  上可积, 记为  $f \in R(\Omega)$ ;  $I$  称为  $f(x, y, z)$  在  $\Omega$  上的三重积分, 记作

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV$$

其中  $V_{\Omega}$  是区域  $\Omega$  的体积

- 若  $f(x, y, z)$  表示占有三维空间区域  $\Omega$  的物体的体密度函数, 则  $\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV$  给出了物体的质量 - 类似二重积分, 三重积分具有线性性, 区域可加性, 保序性以及推论和积分中值定理, 并且有  $\iiint_{\Omega} dV = V_{\Omega}$

### 2.1.3.2 直角坐标系下的计算

直角坐标系下, 由于  $dV = dx dy dz$ , 故

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz$$

**柱线法 (坐标面投影法)** 设  $\Omega$  是以曲面  $z = z_1(x, y)$  为底, 曲面  $z = z_2(x, y)$ , 而侧面是母线平行于  $z$  轴的柱体所围成的区域

设  $\Omega$  在  $xOy$  面上的投影区域为  $D_1$ , 则  $\Omega$  可表示为



$$\Omega = \{(x, y, z) \mid (x, y) \in D_1, z_1(x, y) \leq z \leq z_2(x, y), (x, y) \in D\}$$

则物体总质量为

$$\iint_D \left( \int_{z_1(x,y)}^{z_2(x,y)} f(x, y, z) dz \right) dx dy$$

故有

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \iint_{D_1} dx dy \int_{z_1(x,y)}^{z_2(x,y)} f(x, y, z) dz$$

**截面法（坐标轴投影法）** 设区域  $\Omega$  在  $z$  轴上的投影区间为  $[h_1, h_2]$ ，即  $\Omega$  介于平面  $z = h_1$  和  $z = h_2$  之间，过  $z$  处且垂直于  $z$  轴的平面截  $\Omega$  得截面区域  $D_z$ ，则  $\Omega$  可表示为

$$\Omega = \{(x, y, z) \mid h_1 \leq z \leq h_2, (x, y) \in D_z\}$$

物体总质量为

$$\int_{h_1}^{h_2} \left( \iint_{D_z} f(x, y, z) dx dy \right) dz$$

故有

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \int_{h_1}^{h_2} dz \iint_{D_z} f(x, y, z) dx dy$$

### 2.1.3.3 三重积分的变量代换

**定理：**

设变换  $T : \begin{cases} x = x(u, v, w) \\ y = y(u, v, w) \\ z = z(u, v, w) \end{cases}$  有连续偏导数，且满足  $J = \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u, v, w)} \neq 0$ ，而  $f(x, y, z) \in$

$C(\Omega)$ ，则

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \iiint_{\Omega^*} f(x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w)) |J| du dv dw$$

**柱面坐标系下的计算** 柱面坐标系，实际上就是将  $x, y$  坐标转换为极坐标

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \\ z = z \end{cases}$$

其 Jacobi 行列式为

$$J = \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(r, \theta, z)} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta & 0 \\ \sin \theta & r \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = r$$

则柱面积分公式为

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \iiint_{\Omega^*} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz$$

**球面坐标系下的计算** 球面坐标系，实际上就是将  $x, y, z$  坐标转换为球坐标

$$\begin{cases} x = \rho \sin \varphi \cos \theta \\ y = \rho \sin \varphi \sin \theta \\ z = \rho \cos \varphi \end{cases}$$

其 Jacobi 行列式为

$$J = \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(\rho, \varphi, \theta)} = \begin{vmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{vmatrix} = \rho^2 \sin \varphi$$

则球面积分公式为

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \iiint_{\Omega^*} f(\rho \sin \varphi \cos \theta, \rho \sin \varphi \sin \theta, \rho \cos \varphi) \rho^2 \sin \varphi d\rho d\varphi d\theta$$

## 2.1.4 重积分的应用

### 2.1.4.1 重积分的几何应用

平面图形的面积

$$A(D) = \iint_D d\sigma = \iint_D dx dy$$

立体的体积

$$V(\Omega) = \iiint_{\Omega} dV = \iiint_{\Omega} dx dy dz$$

曲面的面积 设空间曲面  $S: z = f(x, y), (x, y) \in D$ 。

则曲面  $S$  的面积为

$$A(S) = \iint_D \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy$$

### 2.1.4.2 重积分的物理应用

质心 体密度为  $\rho(x, y, z)$  的物体占据空间  $\Omega$ ，其质心坐标为

$$\begin{cases} \bar{x} = \frac{\iiint_{\Omega} x\rho(x, y, z) dV}{\iiint_{\Omega} \rho(x, y, z) dV} \\ \bar{y} = \frac{\iiint_{\Omega} y\rho(x, y, z) dV}{\iiint_{\Omega} \rho(x, y, z) dV} \\ \bar{z} = \frac{\iiint_{\Omega} z\rho(x, y, z) dV}{\iiint_{\Omega} \rho(x, y, z) dV} \end{cases}$$

转动惯量 设物体的密度为  $\rho(x, y, z)$ ，则物体分别关于  $x, y, z$  轴的转动惯量为

$$\begin{cases} I_x = \iiint_{\Omega} \rho(x, y, z)(y^2 + z^2) dV \\ I_y = \iiint_{\Omega} \rho(x, y, z)(x^2 + z^2) dV \\ I_z = \iiint_{\Omega} \rho(x, y, z)(x^2 + y^2) dV \end{cases}$$

引力

$$\begin{aligned} d\vec{F} &= G \frac{m_0 dm}{r^3} \vec{r} \\ &= G \frac{m_0 \rho(x, y, z) dV}{r^3} \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) \\ &= (dF_x, dF_y, dF_z) \end{aligned}$$

## 2.2 曲线积分和曲面积分

### 2.2.1 第一类曲线积分和曲面积分

#### 2.2.1.1 第一类曲线积分的概念

定义:

设  $C$  是  $xOy$  面上的一条光滑曲线弧, 函数  $f(x, y)$  是定义在  $C$  上的有界函数, 在  $C$  上任意插入分点  $A = A_0, A_1, \dots, A_{n-1}, A_n = B$ , 将其分成  $n$  个小弧段, 记第  $i$  个小弧段的弧长为  $\Delta s_i$ , 在第  $i$  个小段上任取点  $(\epsilon_i, \eta_i)$ , 和式  $\sum_{i=1}^n f(\epsilon_i, \eta_i) \Delta s_i$ , 当  $\lambda = \max_{1 \leq i \leq n} \{\Delta s_i\} \rightarrow 0$  时, 有确定的极限值  $I$ , 即

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\epsilon_i, \eta_i) \Delta s_i = I$$

则称函数  $f(x, y)$  在曲线  $C$  上可积, 并将此极限值  $I$  称为函数  $f(x, y)$  在曲线  $C$  上的第一类曲线积分, 记作  $\int_C f(x, y) ds$ , 即

$$I = \int_C f(x, y) ds = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\epsilon_i, \eta_i) \Delta s_i$$

- 第一类曲线积分的几何含义为柱面的面积 -  $\int_C ds = \int_C 1 ds = s_C$  - 若  $C$  是封闭曲线, 即  $C$  的二端点重合, 则记第一类曲线积分为  $\oint_C f(x, y) ds$

#### 2.2.1.2 第一类曲线积分的性质

与曲线方向无关 若曲线  $C$  的端点为  $A$  和  $B$ ,  $f(x, y)$  在曲线  $C$  上可积, 则

$$\int_{\overline{AB}} f(x, y) ds = \int_{\overline{BA}} f(x, y) ds$$

**线性性** 若  $f, g$  在曲线  $C$  上可积,  $\alpha, \beta$  是任意常数, 则  $\alpha f + \beta g$  在曲线  $C$  上可积, 且

$$\int_C (\alpha f + \beta g) ds = \alpha \int_C f(x, y) ds + \beta \int_C g(x, y) ds$$

**路径可加性** 若曲线  $C$  由两段光滑曲线  $C_1$  和  $C_2$  首尾连接而成, 则  $f(x, y)$  在曲线  $C$  上可积, 等价于  $f(x, y)$  在曲线  $C_1$  和  $C_2$  上均可积, 且

$$\int_C f(x, y) ds = \int_{C_1} f(x, y) ds + \int_{C_2} f(x, y) ds$$

**中值定理** 设函数  $f$  在光滑曲线  $C$  上连续, 则  $\exists(\epsilon, \eta) \in C$ , 使得

$$\int_C f(x, y) ds = f(\epsilon, \eta) \cdot s_C$$

其中  $s_C$  是曲线段  $C$  的长度

### 2.2.1.3 第一类曲线积分的计算

设函数  $f(x, y)$  在光滑曲线  $C$  上连续,  $C$  的参数方程为  $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}, t \in [a, b]$ , 满足  $x'(t), y'(t)$  连续, 且  $x'(t)^2 + y'(t)^2 \neq 0$ , 则

$$\int_C f(x, y) ds = \int_a^b f(x(t), y(t)) \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt$$

- 右端积分限应  $a < b$  - 当曲线  $C$  形式为  $y = y(x), x \in [a, b]$  时, 则  $\int_C f(x, y) ds = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + y'^2(x)} dx$  - 当曲线  $C$  为极坐标  $r = r(\theta), \theta \in [\alpha, \beta]$  时, 则  $\int_C f(x, y) ds = \int_\alpha^\beta f(r(\theta) \cos \theta, r(\theta) \sin \theta) \sqrt{r(\theta)^2 + r'(\theta)^2} d\theta$

## 2.2.2 第二类曲线积分与曲面积分

### 2.2.2.1 第二类曲线积分的概念

**定义:**

设  $C$  为平面光滑定向曲线 ( $A \rightarrow B$ ), 且向量值函数  $\vec{F}(x, y) = P(x, y)\vec{i} + Q(x, y)\vec{j}$  在  $C$  上有界,  $\vec{e}_\tau$  为  $C$  上点  $(x, y)$  处于定向一致的单位切向量, 若

$$\int_C \vec{F}(x, y) \cdot \vec{e}_\tau ds$$

存在, 则称为向量值函数  $\vec{F}$  在定向曲线  $C$  上的曲线积分或第二类曲线积分  
若  $\vec{e}_\tau(x, y) = (\cos \alpha, \cos \beta)$ , 则

$$\begin{aligned} \int_C \vec{F}(x, y) \cdot \vec{e}_\tau ds &= \int_C P(x, y) \cos \alpha + Q(x, y) \cos \beta ds \\ &= \int_C P(x, y) \cos \alpha ds + \int_C Q(x, y) \cos \beta ds \\ &= \int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy \end{aligned}$$

这是对坐标的曲线积分

记  $\vec{r} = (x, y)$ , 则  $d\vec{r} = \vec{e}_\tau ds$  称为定向弧微分

从而有向量形式的第二类曲线积分

$$\int_C \vec{F}(x, y) \cdot d\vec{r} = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

**第二类曲线积分的性质** 第二类曲线积分与曲线方向有关, 即

$$\int_{\overline{AB}} \vec{F}(x, y) \cdot d\vec{r} = - \int_{\overline{BA}} \vec{F}(x, y) \cdot d\vec{r}$$

此外线性性与对定向积分路径的可加性等仍然成立

**第二类曲线积分的计算** 若曲线  $C$  为  $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}, t: \alpha \rightarrow \beta$

起点  $A$  对应  $\alpha$ , 终点  $B$  对应  $\beta$

考察  $\int_C P dx + Q dy = \int_C \vec{F} \cdot \vec{e}_\tau ds$ , 沿曲线  $C$  有  $\vec{F} = (P(x(t), y(t)), Q(x(t), y(t)))$ , 则

$$\int_C P dx + Q dy = \int_\alpha^\beta P(x(t), y(t)) dx(t) + Q(x(t), y(t)) dy(t)$$

### 2.2.2.2 第二类曲面积分的概念

#### 双侧曲面 定义:

若点  $P$  沿曲面  $S$  上任何不越过曲面边界的连续闭曲线移动后回到起始位置时, 法向量  $\vec{n}$  保持原来的指向, 则称  $S$  为**双侧曲面**

典型的, Mobius 面不是双侧曲面

选定双侧曲面  $S$  一侧为正向, 称为**正侧**, 记为  $S^+$ , 其相反侧记作  $S^-$

**双侧曲面定侧** 若  $S: z = z(x, y), (x, y) \in D_{xy}, \vec{n}_0 = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma) = \pm \frac{(-z_x, -z_y, 1)}{\sqrt{1+z_x^2+z_y^2}}$

若选取  $\vec{n}_0 = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma) = \frac{(-z_x, -z_y, 1)}{\sqrt{1+z_x^2+z_y^2}}$ , 则说明  $\cos \gamma > 0$ , 选取了曲面的上侧  
一般的

$$\begin{cases} \cos \alpha > 0 \Leftrightarrow \text{前侧} & \cos \alpha < 0 \Leftrightarrow \text{后侧} \\ \cos \beta > 0 \Leftrightarrow \text{右侧} & \cos \beta < 0 \Leftrightarrow \text{左侧} \\ \cos \gamma > 0 \Leftrightarrow \text{上侧} & \cos \gamma < 0 \Leftrightarrow \text{下侧} \end{cases}$$

习惯上选取曲面片的上侧为  $S^+$ ; 对于封闭曲面, 选取外侧为  $S^+$

对于向量值函数  $\vec{F} = (P, Q, R)$

$$\iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_S P dx dy + Q dy dz + R dz dx$$

**第二类曲面积分的性质** 第二类曲面积分与在曲面的哪一侧积分有关

$$\iint_{S^+} P dx dy + Q dy dz + R dz dx = - \iint_{S^-} P dx dy + Q dy dz + R dz dx$$

此外第二类曲面积分也具有线性性和可加性等性质

### 2.2.2.3 第二类曲面积分的计算

#### 合一投影法

$$\iint_{S^+} P dx dy + Q dy dz + R dz dx = \iint_{D_{xy}} (-P z_x - Q z_y + R) dx dy$$

**分面投影法** 分  $P dx dy, Q dy dz, R dz dx$  三个部分进行积分

常在部分曲面垂直坐标轴时进行

**公式法** 常用于参数方程确定的曲面

设  $S: \vec{r} = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$ , 其中  $(u, v) \in D_{uv}$ , 则

$$\iint_{S^+} \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_{D_{uv}} \vec{F} \cdot (\vec{r}_u \times \vec{r}_v) du dv$$

## 2.2.3 Green 公式及其应用

### 2.2.3.1 Green 公式

**连通区域及其边界方向** 设  $D$  为平面区域, 若  $D$  内的任意一条闭曲线所围的区域都落在  $D$  内, 则称  $D$  是单连通的, 否则称  $D$  为复连通的

当点沿区域边界朝一个方向前进时, 区域总在它的左侧, 则将此方向规定为边界曲线  $C$  的正向, 记为  $C^+$ , 与  $C^+$  相反方向为  $C$

**Green 公式 定理:**

设有界闭区域  $D$  由分段光滑曲线  $C$  围成, 函数  $P(x, y), Q(x, y)$  在  $D$  上有一阶连续偏导数, 则

$$\oint_{C^+} P dx + Q dy = \iint_D \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

- 对于复连通区域  $D$ , Green 公式仍然成立, 但需将  $C$  分成若干个单连通区域  $D_i$ , 并对每个区域应用 Green 公式 - 公式也可以记为  $\oint_{C^+} P dx + Q dy = \iint_D \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} dx dy$

**Green 公式的向量形式**

$$\oint_{C^+} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_D \nabla \times \vec{F} dx dy$$

### 2.2.3.2 曲线积分与路径无关的条件

**定义:**

设  $P(x, y), Q(x, y)$  在区域  $D$  内连续, 若对  $D$  内任意两点  $A, B$  以及  $D$  内连接  $A, B$  的任意二分光滑曲线  $C_1, C_2$ , 均有

$$\int_{C_1} P dx + Q dy = \int_{C_2} P dx + Q dy$$



则称曲线积分  $\int_C P dx + Q dy$  在  $D$  内与路径无关

**定理:**

设函数  $P, Q$  在单连通区域  $D$  上有连续偏导数, 则下述四命题等价

1. 在  $D$  内的任一条分段光滑闭曲线  $C$  上, 有  $\int_C P dx + Q dy = 0$
2. 曲线积分  $\int_C P dx + Q dy$  在  $D$  内与路径无关
3. 存在  $D$  上的可微函数  $u(x, y)$  使得  $du = P dx + Q dy$ , 此时称  $u(x, y)$  为  $P dx + Q dy$  的一个原函数
4.  $\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$  在  $D$  内恒成立

### 2.2.3.3 全微分求积与全微分方程

设函数  $P, Q$  在单连通区域  $D$  上有连续偏导数, 且  $\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$ , 则  $P dx + Q dy$  为某函数  $u$  的全微分, 且取定  $(x_0, y_0) \in D$

$$u(x, y) = u(x_0, y_0) + \int_{(x_0, y_0)}^{(x, y)} P dx + Q dy, \quad (x, y) \in D$$

从而全体函数为  $u(x, y) + C$

称求  $P dx + Q dy$  的原函数的过程为全微分求积

若  $P dx + Q dy$  是某二元函数的全微分, 称方程

$$P(x, y) dx + Q(x, y) dy = 0$$

为全微分方程

求出一个原函数  $u(x, y)$ , 则方程的通解为  $u(x, y) = C$ , 其中  $C$  是任意常数

## 2.2.4 Gauss 公式和 Stokes 公式

### 2.2.4.1 Gauss 公式

**定理:**

设函数  $P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)$  在空间有界闭区域  $\Omega$  上有连续偏导数,  $\Omega$  的边界是光滑或分片光滑的闭曲面  $\Sigma$ , 则

$$\oiint_{\Sigma^+} P dx dy + Q dy dz + R dz dx = \iiint_{\Omega} \left( \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz$$

- 令  $P = \frac{x}{3}$ ,  $Q = \frac{y}{3}$ ,  $R = \frac{z}{3}$ , 则可导出  $V_{\Omega} = \frac{1}{3} \oint_{\Sigma^+} x \, dydz + y \, dzdx + z \, dxdy$ , 即体积公式 - 使用 Gauss 公式时, 注意  $\Sigma^+$  的方向应与  $\Omega$  的外侧一致

向量形式的 Gauss 公式

$$\oint_{\Sigma^+} \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \vec{F} \, dxdydz$$

#### 2.2.4.2 通量和散度

**通量** 若给定向量场

$$\vec{F} = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$$

则称曲面积分

$$\Phi = \oint_{\Sigma^+} \vec{F} \cdot d\vec{S} = \oint_{\Sigma^+} P \, dxdy + Q \, dydz + R \, dzdx$$

为向量场  $\vec{F}$  在通过定侧曲面  $\Sigma^+$  的**通量**

**散度** 称

$$\operatorname{div} \vec{F} = \nabla \cdot \vec{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$$

为向量场  $\vec{F}$  的**散度**

则 Gauss 公式可写为

$$\Phi = \oint_{\Sigma^+} \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iiint_{\Omega} \operatorname{div} \vec{F} \, dV$$

## 2.3 级数

### 2.3.1 数项级数

#### 2.3.1.1 数项级数的概念

定义:

给定数列  $\{a_n\}$ , 和式

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n = a_1 + a_2 + \cdots + a_n + \cdots$$

称为（无穷）级数， $a_n$  称为级数的通项（或一般项）

-  $S_n = \sum_{k=1}^n a_k$  称为级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  的前  $n$  项部分和 -  $\sum_{k=n+1}^{\infty} a_k$  称为级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  的余项级数

定义：

- 若级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  的部分和数列  $\{S_n\}$  收敛，且  $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = S$ ，则称级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛， $S$  称为级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  的和，记作  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = S$  - 若部分和数列  $\{S_n\}$  发散，则称级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  发散

常用结论：

$$\text{等比数列 } \sum_{n=1}^{\infty} aq^{n-1} \begin{cases} \text{收敛于 } \frac{a}{1-q} & , |q| < 1 \\ \text{发散} & , |q| \geq 1 \end{cases}$$

### 2.3.1.2 数项级数的基本性质

#### 基本性质

1. 若常数  $\alpha \neq 0$ ，则级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  与级数  $\sum_{n=1}^{\infty} \alpha a_n$  有相同敛散性
2. 线性性：若级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = S$ ， $\sum_{n=1}^{\infty} b_n = T$ ，则  $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ ，有  $\sum_{n=1}^{\infty} (\alpha a_n + \beta b_n) = \alpha S + \beta T$
3. 可加性：将级数增加、删减或改换有限项，不改变级数的敛散性
4. 结合律：若级数收敛于  $S$ ，则将相邻若干项添加括号所成新级数仍收敛于  $S$  - 其本质是部分和数列收敛于  $S$ ，则子列均收敛于  $S$  - 加括号后级数收敛  $\Rightarrow$  原级数收敛 - 加括号后级数发散  $\Rightarrow$  原级数发散

#### 级数收敛的必要条件 定理：

若  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛，则  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$

- 若  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n \neq 0 \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n$  发散 - 若  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0 \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛，比如调和级数

### 2.3.2 正项级数敛散性

#### 2.3.2.1 正项级数

定义：

若级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  满足  $a_n > 0$  ( $n \in \mathbb{N}^+$ )，则称此级数为正项级数

### 定理：(收敛原理)

正项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛  $\Leftrightarrow$  是其部分和数列  $\{S_n\}$  有上界, 即  $\exists M \in \mathbb{R}, \forall n \in \mathbb{N}^+ : S_n \leq M$

$p$  级数

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^p} \begin{cases} \text{收敛} & , p > 1 \\ \text{发散} & , p \leq 1 \end{cases}$$

### 2.3.2.2 正项级数敛散性判别法

#### 比较判别法 定理:

设正项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ ,  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  满足  $a_n \leq b_n$  ( $\forall n \in \mathbb{N}^+$ ), 则  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  收敛  $\Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛,  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  发散  $\Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} b_n$  发散

- 条件  $\forall n \in \mathbb{N}^+ a_n \leq b_n$  可改为  $\exists N, C > 0, \forall n \in \mathbb{N}^+ \forall n \geq N a_n \leq C b_n$  - 使用该判别法时需要有参照级数, 常选等比级数或  $p$  级数作参照

#### 比较判别法(极限形式) 定理:

正项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ ,  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  满足  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n} = l$

- 当  $0 < l < +\infty$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  与  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  同敛散 - 当  $l = 0$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  收敛  $\Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛 - 当  $l = +\infty$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  发散  $\Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n$  发散

通常使用  $b_n = \frac{1}{n^p}$  作为参照物, 因为我们此时在分析无穷小  $a_n$  的阶

#### 比值判别法(d'Alembert 判别法) 定理:

若正项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  满足  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = l$ , 则

- 当  $0 \leq l < 1$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛 - 当  $l > 1$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  发散 - 当  $l = 1$  时, 判别法失效

Stirling 公式:  $n! \sim \left(\frac{n}{e}\right)^n \sqrt{2n\pi}$  ( $n \rightarrow \infty$ )

当  $a_n$  是一些乘积构成或含  $n!$  时, 可以考虑比值法

#### 根值判别法(Cauchy 判别法) 定理:

若正项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  满足  $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n} = l$ , 则

1. 当  $0 \leq l < 1$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛
2. 当  $1 < l \leq +\infty$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  发散
3. 当  $l = 1$  时, 判别法失效

当  $a_n$  中含有  $n$  次方时, 可以考虑使用根值法

比值法和根值法实际上可看作是在将级数与等比级数作比较, 均只能判断收敛速度不慢于等比级数的级数。当所求级数存在时, 可称级数为**拟等比级数**

根值法优于比值法

$$- \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = l \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n} = l - \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n} = l \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = l$$

**积分判别法 定理:**

设  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  为正项级数, 若非负函数  $f(x)$  在  $[1, +\infty)$  上**单调递减**, 且  $a_n = f(n) \quad (\forall n \in \mathbb{N}^+)$ , 则级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  与反常积分  $\int_1^{+\infty} f(x) dx$  有相同的敛散性

- 条件  $[1, +\infty)$  可改为  $[a, +\infty) \quad (a > 1)$

### 2.3.3 任意项级数的敛散性

**任意项级数**

正负项分布是任意的级数

#### 2.3.3.1 交错级数敛散性的判别法

**交错级数 定义:**

各项正负相间的级数称为**交错级数**, 其形式为

$$\pm \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} a_n \quad (\text{其中 } a_n > 0)$$

**Leibniz 判别法 定理:**

若交错级数  $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} a_n \quad (a_n > 0)$  满足:

$$1. a_{n+1} \leq a_n \quad (n = 1, 2, \dots)$$

$$2. \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$$

则级数  $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} a_n$  收敛, 且其余项级数满足

$$\left| \sum_{k=n+1}^{\infty} a_k \right| \leq a_{n+1}$$

我们称满足定理条件的级数为 **Leibniz 型级数**

### 2.3.3.2 Abel 判别法和 Dirichlet 判别法

**定理: (Abel 判别法)**

若  $\{a_n\}$  单调且有界,  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  收敛, 则  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n b_n$  收敛

**定理: (Dirichlet 判别法)**

若  $\{a_n\}$  单调趋于 0,  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  的部分和数列有界, 则  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n b_n$  收敛

### 2.3.3.3 绝对收敛与条件收敛

**定义:**

设  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  为任意项级数

1. 若级数  $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$  收敛, 则称级数  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  为**绝对收敛**
2. 若  $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$  发散, 而  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛, 则称  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  **条件收敛**

**定理:**

若  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  绝对收敛, 则  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  收敛

**常用结论:**

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n^p} \begin{cases} \text{绝对收敛} & , p > 1 \\ \text{条件收敛} & , 0 < p \leq 1 \end{cases}$$

**定理: (绝对收敛与条件收敛的本质)**

1. 绝对收敛的级数, 可以改变任意项的顺序, 其收敛性与和均不变 (即满足加法交换律)
2. 条件收敛的级数, 总可以适当改变项的顺序, 使其按照任意预定的方式收敛或者发散

### 2.3.4 函数项级数

**定义:**

设函数列  $\{u_n(x)\} (n = 1, 2, \dots)$  在数集  $X$  上有定义, 则称形式和

$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x) = u_1(x) + u_2(x) + \cdots + u_n(x) + \cdots$$

为**函数项级数**, 其中  $u_n(x)$  称为**通项**

**定义:**

若数项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x_0)$  收敛, 则  $x_0$  为函数项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x)$  的一个**收敛点**, 否则称为**发散点**, 全体收敛点所组成的集合  $I$  称为**收敛域**

**定义**

记  $S_n(x) = \sum_{k=1}^n u_k(x)$  为  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x)$  的前  $n$  项**部分和 (函数)**, 记  $r_n(x) = \sum_{k=n+1}^{\infty} u_k(x)$  为**余和**

**定义:**

对于收敛域  $I$  中的任意一点  $x$ , 记  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x)$  的和为  $S(x)$ , 称此函数  $S(x)$  为  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x)$  的**和函数**

显然,  $\forall x \in I, \lim_{n \rightarrow +\infty} S_n(x) = S(x), \lim_{n \rightarrow +\infty} r_n(x) = 0$

## 2.3.5 幂级数

### 2.3.5.1 幂级数及其收敛半径

在函数项级数中, 最简单及最重要的级数形如

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n(x-x_0)^n = a_0 + a_1(x-x_0) + a_2(x-x_0)^2 + \dots + a_n(x-x_0)^n + \dots$$

称为**幂级数**, 其中常数项  $a_0, a_1, \dots, a_n, \dots$  称为幂级数的**系数**

幂级数更一般的形式为  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n(x-x_0)^n$

### Abel 定理

1. 若幂级数  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n(x-x_0)^n$  在  $x = x_0(x \neq 0)$  收敛, 则当  $|x| < |$