

Def (Partição) Se $I = [a, b]$ é um intervalo fechado e limitado em \mathbb{R} , então uma partição de I é um conjunto finito e ordenado $P = \{x_0, x_1, \dots, x_{m-1}, x_m\}$ de pontos em I t.q.

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_{m-1} < x_m = b$$

Def (índice e suprime de uma partição) Seja $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ uma função limitada e P uma partição em $[a, b]$. Para cada $i = 1, \dots, m$, indicamos m_i como o índice e M_i como o suprime de f no intervalo $[x_{i-1}, x_i]$.

Def (Norma de uma partição) Definimos a norma de uma partição P como

$$\|P\| := \max \{x_1 - x_0, x_2 - x_1, \dots, x_m - x_{m-1}\}$$

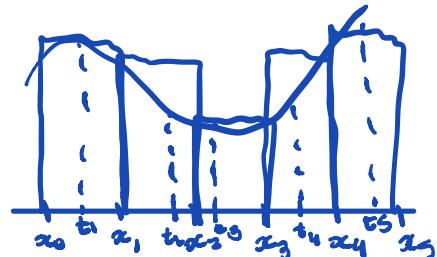
Def (Nóculos e partções rotuladas) Seja $I = [a, b]$ um intervalo fechado e limitado em \mathbb{R} e P uma partição de I . Um nóculo de I é um $t_i \in I_i = [x_{i-1}, x_i]$, $i = 1, 2, \dots, m$. Uma partição rotulada de I é um conjunto de pares ordenados

$$\dot{P} := \{([x_{i-1}, x_i], t_i)\}_{i=1}^m$$



Def (Soma de Riemann) Se \tilde{P} é uma partição rotulada, definimos a soma de Riemann de uma função $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ como

$$S(f; \tilde{P}) := \sum_{i=1}^m f(t_i) (x_i - x_{i-1})$$



obs

- Se para $\forall x \in I, f(x) \geq 0$, então $S(f; \tilde{P})$ é a soma das áreas dos retângulos sob f

Def (Soma inferior e superior) Definimos a soma inferior $\underline{S}(f; P)$ e a soma superior $\bar{S}(f; P)$ como

$$\underline{S}(f; P) = m_i (x_i - x_{i-1})$$

$$\bar{S}(f; P) = M_i (x_i - x_{i-1})$$

Teorema Se m é inferior e M superior de f em $[a, b]$, então temos

$$m(b-a) \leq \underline{S}(f; P) \leq \bar{S}(f; P) \leq M(b-a)$$

para toda partição P em $[a, b]$.

TÉOREMA (Integrabilidade e Soma superior) Uma função

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitada chama-se integrável quando

$$\underline{\int_a^b} f = \bar{\int_a^b} f = L = \int_a^b f$$

E este valor comum L é chamado de integral de f .

Def (Integral de RIEMANN) Uma função $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é dita RIEMANN INTEGRÁVEL em $[a, b]$ se $\exists L \in \mathbb{R}$ t.q. $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta(\varepsilon) > 0$ t.q. se \dot{P} é qualquer partição rotulada de I com $\|\dot{P}\| < \delta$ então

$$|S(f; \dot{P}) - L| < \varepsilon \quad (1)$$

Denotamos $R[a, b]$ o conjunto de todas as funções RIEMANN INTEGRÁVEIS e escrevemos $\int_a^b f = L$.

OBS

- 1. Apesar de parecer que L é limite de $S(f; \dot{P})$ quando $\|\dot{P}\| \rightarrow 0$ isto NÃO É VERDADE, pois $S(f; \dot{P})$ NÃO É UMA FUNÇÃO DE $\|\dot{P}\|$ $(x_{i-1} - x_i)$?

Def (Integral superior) Seja $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.

- a) Definimos a integral inferior como $\underline{\int_a^b} f = \sup_P S(f, P)$
- b) Definimos a integral superior como $\overline{\int_a^b} f = \inf_P \bar{S}(f, P)$

Ambos SÃO RELATIVOS A TODAS AS PARTIÇÕES P DE $[a, b]$.

Teorema (Unicidade de L) Se $f \in R[a, b]$, então L É ÚNICO.

↳ NESTE CASO L É A INTEGRAL DE RIEMANN DE f EM $[a, b]$

$$\text{E escrevemos } L = \int_a^b f(x) dx$$

Teorema (Zeros de integral de Riemann) Seja $g \in R[a,b]$ e $f(x) = g(x)$.
 Existem poucos números finitos de partes em $[a,b]$, então
 $f \in R[a,b] \in \int_a^b f(x) dx = \int_a^b g(x) dx$

Exemplos

- 1) Qualquer função constante em $[a,b]$ pertence a $R[a,b]$
 $f(x) = k \Rightarrow S(f, \dot{P}) = k(b-a)$

Objetivo: Determinar $\delta(\epsilon) > 0$ t.q. $|S - k(b-a)| < \epsilon$

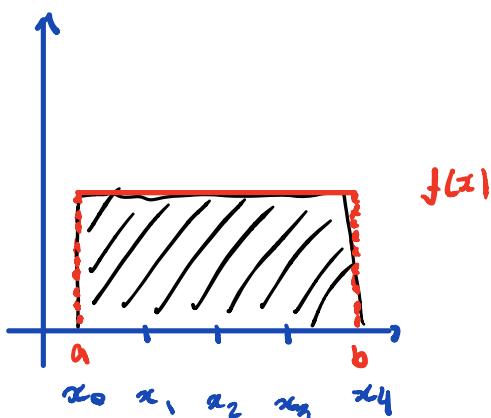
① $f(x) = k, x \in [a,b]$

② $\dot{P} := \{(x_{i-1}, x_i], t_i\}_{i=1}^n \in [a,b]$

$$\begin{aligned} \Rightarrow S(f, \dot{P}) &= \sum_{i=1}^n f(t_i)(x_{i-1} - x_i) = \sum_{i=1}^n k(x_{t,i} - x_i) = \\ &= n \sum_{i=1}^n (x_{i-1} - x_i) = k(b-a) \end{aligned}$$

③ para $\forall \epsilon > 0$, escolha $\delta_\epsilon := 1$ t.q. $\|\dot{P}\| < \delta_\epsilon$

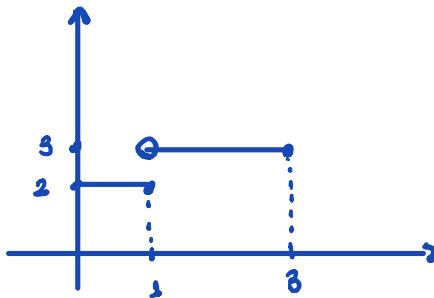
$$\Rightarrow |S(f, \dot{P}) - L| = |S(f, \dot{P}) - k(b-a)| = 0 < \epsilon$$



para qualquer $\delta_\epsilon < \min_{i=1}^n (x_i - x_{i-1})$

2) Seja $y: [0,3] \rightarrow \mathbb{R}$ t.q.

$$y(x) = \begin{cases} 2, & 0 \leq x \leq 1 \\ 3, & 1 < x \leq 3 \end{cases}$$



Prove que $y \in R[0,3]$.

$$\int_0^3 y = \int_0^1 y + \int_1^3 y = 2x|_0^1 + 3x|_1^3 = 2 + (9 - 3) = 8$$

Objetivo: Determinar $\delta(\varepsilon) > 0$ t.q. $|S(y, \dot{P}) - 8| \leq \varepsilon$

$$\textcircled{1} \quad S(y, \dot{P}) = \underbrace{S(y, \dot{P}_1)}_{[0,1]} + \underbrace{S(y, \dot{P}_2)}_{[1,3]}$$

$$\textcircled{2} \quad U_1 = \bigcup \{ \text{subintervales em } \dot{P}_1 \} \Rightarrow [0, 1-\delta] \subset U_1 \subset [0, 1+\delta]$$

$$U_2 = \bigcup \{ \text{subintervales em } \dot{P}_2 \} \Rightarrow [1+\delta, 3] \subset U_2 \subset [1-\delta, 3]$$

$\textcircled{3}$ como $y(t_n) = 2$ para $t_n \in \dot{P}_1$, $y(t_k) = 3$ para $t_k \in \dot{P}_2$,
 E $\textcircled{2}$

$$\Rightarrow 2(1-\delta) \leq S(y, \dot{P}_1) \leq 2(1+\delta)$$

$$3(2-\delta) \leq S(y, \dot{P}_2) \leq 3(2+\delta)$$

$$\textcircled{4} \Rightarrow 8-5\delta \leq S(y, \dot{P}) \leq 8+5\delta \Leftrightarrow |S(y, \dot{P}) - 8| \leq 5\delta \therefore \delta \in \mathbb{Q}_S$$

3) SEJA $h(x) := x$, $x \in [0,1]$. Mostre que $h \in R[0,1]$

① $\{I_i\}_{i=1}^n$ qualquer partição de $[0,1]$

② Escolha o ponto intermediário de I_i , $q_i := \frac{1}{2}(x_{i-1} + x_i)$ e defina a nova partição $\dot{\alpha} = \{(I_i, q_i)\}_{i=1}^n$

$$\Rightarrow S(h, \dot{\alpha}) = \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} (x_i + x_{i-1})(x_{i-1} - x_i) = \sum \frac{1}{2} (x_i^2 - x_{i-1}^2)$$

③ Note que s é uma soma telescópica

$$\Rightarrow S(h, \dot{\alpha}) = \frac{1}{2} (1 - 0^2) = \frac{1}{2}$$

④ Seja $\dot{P} = \{(I_i, t_i)\}_{i=1}^n$ partição rotulada arbitrária de $[0,1]$
e note que $t_i, q_i \in [0,1]$

$$\Rightarrow |t_i - q_i| \leq s$$

DESIGUALDADE

triangular

$$\Rightarrow |S(h, \dot{P}) - S(h, \dot{\alpha})| = \left| \sum_{i=1}^n t_i (x_i - x_{i-1}) - \sum_{i=1}^n q_i (x_i - x_{i-1}) \right| \Leftrightarrow$$

$$\begin{aligned} \left| \sum_{i=1}^n t_i (x_i - x_{i-1}) - \sum_{i=1}^n q_i (x_i - x_{i-1}) \right| &\leq \sum_{i=1}^n |t_i - q_i| (x_i - x_{i-1}) \leq \\ &\leq s \sum (x_i - x_{i-1}) = s(x_n - x_0) = s \end{aligned}$$

$$\therefore \delta_\epsilon = \epsilon \quad , \quad |S(h, \dot{P}) - \frac{1}{2}| < \delta_\epsilon$$

PROPRIEDADES DA INTEGRAL DE RIEMANN

TEOREMA SUPONHA $f, g \in R[a, b]$. ENTÃO

a) SE $k \in \mathbb{R}$, ENTÃO $k \cdot f \in R[a, b] \equiv \int_a^b k f = k \int_a^b f$

b) $f + g \in R[a, b] \equiv \int_a^b (f + g) = \int_a^b f + \int_a^b g$

c) SE $f(x) \leq g(x) \quad \forall x \in [a, b]$, ENTÃO $\int_a^b f \leq \int_a^b g$

—
TEOREMA (LIMITEIRA) SE $f \in R[a, b]$, ENTÃO f É LIMITEIRA EM $[a, b]$

↳ INTEGRÁVEL DE RIEMANN \Rightarrow LIMITEIRÃO DE f

TEOREMA (CHIÉKIO DE CAUCHY) UMA FUNÇÃO $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ PERTENCE AO CONJUNTO $R[a, b]$ SE, E SOMENTE SE, PARA TODO $\epsilon > 0$ $\exists M_\epsilon > 0$ T.Q. SE $\dot{P} \in \dot{Q}$ SÃO QUALQUER PARTIÇÕES DE $[a, b]$ T.Q. $\|\dot{P}\| < M_\epsilon$ E $\|\dot{Q}\| < M_\epsilon$ ENTÃO

$$| s(f, \dot{P}) - s(f, \dot{Q}) | < \epsilon$$

EXEMPLO

a) Usando o critério de Cauchy, mostre que $g: [0,3] \rightarrow \mathbb{R}$ t.q.

$$g(x) = \begin{cases} 2, & 0 \leq x \leq 1 \\ 0, & 1 < x \leq 3 \end{cases}$$

pertence a $\mathcal{R}[0,3]$.

Lembre-se que se \vec{P} é uma partição refinada em $[0,3]$ com soma $\|\vec{P}\| < \delta$, então

$$8 - 5\delta \leq s(g; \vec{P}) \leq 8 + 5\delta$$

Note que o mesmo vale para uma outra partição \vec{Q} que satisfaça $\|\vec{Q}\| < \delta$, ou seja, vale

$$8 - 5\delta \leq s(g; \vec{Q}) \leq 8 + 5\delta$$

O que implica em

$$|s(g; \vec{P}) - s(g; \vec{Q})| \leq 0 < \epsilon$$

Portanto, pelo critério de Cauchy $g \in \mathcal{R}[0,3]$.

b) Use o critério de Cauchy para mostrar que $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ não é Riemann integrável para qualquer f .

Note que precisamos mostrar que $\exists \varepsilon_0 > 0$ t.q. $\forall N > 0$ existem as partição rotuladas $\|\vec{P}\| < N$ e $\|\vec{Q}\| < N$ t.q.

$$|S(f; \vec{P}) - S(f; \vec{Q})| \geq \varepsilon_0$$

Para isso, temos a função de Dirichlet

$$f(x) = \begin{cases} 1, & x \in [0, 1] \cap \mathbb{Q} \\ 0, & x \in [0, 1] \cap \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$

Desta forma, tome $\varepsilon_0 > 0$. Se $\vec{P} = \{(x_{i-1}, x_i), t_i \in \mathbb{Q}\}_{i=1}^n$ e $\vec{Q} = \{(x_{i-1}, x_i), t_i \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}\}_{i=1}^m$ então

$$|S(f; \vec{P}) - S(f; \vec{Q})| = |1 - 0| = 1 > 0$$

Portanto, pelo critério de Cauchy $f \notin R[a, b]$, para $\forall f$.

OBS Até aqui notamos as seguintes dificuldades com a definição de integral de Riemann

1. Para cada partição, existem infinitas maneiras de se escolher um retângulo

2. Existem infinitas partições com soma menor ou igual a quantidade especificada

↳ O Riemann no consegue tanto amenizar essas dificuldades

Teorema (convergência) Dada $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Então $f \in R[a, b]$ se, e somente se, para todo $\epsilon > 0$ $\exists \delta > 0$, $w_\epsilon \in R[a, b]$ com

$$d_\epsilon(x) \leq f(x) \leq w_\epsilon(x) \quad , \quad x \in [a, b]$$

e t.g.

$$\int_a^b (w_\epsilon - d_\epsilon) \leq \epsilon$$

↳ Sem precisar definir qualquer \dot{P} ou δ t.g. $\|P\| \leq \delta$, provamos que $f \in R[a, b]$ se f estiver entre duas funções integráveis em $[a, b]$

LEMMA Se J é um subintervalo em $[a, b]$ tendo como pointos finais $c < d$ e se

$$\phi_J(x) = \begin{cases} 1, & x \in J \\ 0, & \text{c.c.} \end{cases}$$

tunção salto

↓
Endpoints

então $\phi_J \in \mathbb{R}[a, b] \in \int_a^b \phi_J = d - c$.

TEOREMA (Integrábilidade da função degrau) Se $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função degrau, então $f \in \mathbb{R}[a, b]$.

Example

a) mostre que

$$g(x) = \begin{cases} 2, & 0 \leq x \leq 1 \\ 3, & 1 \leq x \leq 3 \end{cases}$$

é Riemann integrável e compute $\int_0^3 g$.

Note que g é uma função degrau e portanto pelo Teorema da Integrábilidade da função degrau $g \in \mathbb{R}[0, 3]$ é

$$\int_0^3 g = 2(1-0) + 3(3-1)$$

TEOREMA (Integrabilidade e Continuidade) Se $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua em $[a, b]$, então $f \in R[a, b]$

Teorema (Integrabilidade e Monotonicidade) Se $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é monótona em $[a, b]$, então $f \in R[a, b]$

Algunas Propriedades

Teorema (Aditividade) Seja $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ um t.o. $c \in]a, b[$. Então $f \in R[a, b]$ se, e somente se, suas restrições $f|_{[a, c]}$ e $f|_{[c, b]}$ são ambas RIEMANN Integráveis. Neste caso

$$\int_a^b f = \int_a^c f + \int_c^b f$$

↳ f é integrável \Leftrightarrow qualquer restrição de f em seu domínio é integrável

Corolário Se $f \in R[a, b]$ e $d \in [c, d] \subseteq [a, b]$, então a restrição de f em $[c, d]$ está em $R[c, d]$.

↳ se f é integrável \Rightarrow qualquer restrição de f em seu domínio é integrável

Corolário Se $f \in R[a, b]$ e se $a = c_0 < c_1 < \dots < c_m = b$, então as restrições de f a cada subintervalo $[c_i, c_i]$ são RIEMANN Integráveis e

$$\int_a^b f = \sum_{i=1}^m \int_{c_{i-1}}^{c_i} f$$

Def (Integral de RIEMANN (cont)) Se $f \in R[a,b] \in \alpha, \beta \in [a,b]$ com $\alpha < \beta$ nos definimos

$$\int_{\beta}^{\alpha} f := - \int_{\alpha}^{\beta} f \quad \text{e} \quad \int_{\alpha}^{\alpha} f = 0$$

↳ assim se define b que vale para $a < b \in -a > -b$

Teorema Se $f \in R[a,b] \in \alpha, \beta, \gamma \in [a,b]$ quaisquer, então

$$\int_{\alpha}^{\beta} f = \int_{\alpha}^{\gamma} f + \int_{\gamma}^{\beta} f$$

ou seja, A EXISTÊNCIA DE QUALQUER DUAS INTEGRAIS DESSE TIPO IMPLICA NA EXISTÊNCIA DA FACHADA INTEGRAL.

OBS

1. Note que, diferentemente do Teorema da Arbitrariade, aqui provamos A EXISTÊNCIA DE UMA INTEGRAL EM UMA RESTRIÇÃO DE f USANDO OUTRAS DUAS RESTRIÇÕES

Teorema Fundamental do Cálculo (Princípio fundamental) Suponha a existência de um conjunto finito E em $[a,b]$, e suponha que existem duas funções $f, F : [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ t.q.

a) F é contínua

b) $F'(x) = f(x)$ para $\forall x \in [a,b] \setminus E$ → não quer dizer que F é diferenciável em todos

c) $f \in R[a,b]$

Então temos que

$$\int_a^b f = F(b) - F(a)$$

porque? b) \Rightarrow a)?

OBS

1. Se F é diferenciável em todos os pontos de $[a, b]$, então F é contínua em $[a, b]$ e vale a
2. Se f não está definida para algum ponto $c \in E$, temos $f(c) = 0$
3. Note que, mesmo se F for diferenciável em todos os pontos de $[a, b]$, a condição c) pode não ser satisfeita, pois $\exists F$ t.q. F' não é Riemann Integrável

EXEMPLOS

a) $f(x) = \frac{1}{2}x^2$, $x \in [a, b]$. Compute $\int_a^b f(x) dx$

Note que

$$F'(x) = x, \quad x \in [a, b]$$

Se $F' = f$ é contínua, então $F' = f \in R[a, b]$. Portanto, pelo TFCI temos que

$$\int_a^b x dx = F(b) - F(a) = \frac{1}{2}(b^2 - a^2)$$

c) $A(x) = |x|$, $x \in [-10, 10]$. Compute $\int_{-10}^{10} |x| dx$

A primeira derivada de $A(x)$ é dada por

$$A'(x) = \begin{cases} -1, & x \in [-10, 0[\\ 1, & x \in]0, 10] \end{cases} = \text{sign}(x), \quad x \in [-10, 10] \setminus \{0\}$$

Note que $A'(x) = \alpha(x)$ é uma função decomposta, então $A' \cdot \alpha \in \mathbb{R}[-10, 10] \setminus \{0\}$. Desta forma, pelo TFCI temos

$$\int_{-10}^{10} \text{sign}(x) dx = A(10) - A(-10) = 0$$

d) $H(x) = 2\sqrt{x}$, $x \in [0, b]$. Compute $\int_0^b h(x) dx$.

A primeira derivada de H é dada por

$$H'(x) = 2 \frac{1}{2} x^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{\sqrt{x}}, \quad x \in [0, b]$$

(Como h não é limitada em $]0, b]$, então $h \notin \mathbb{R}[0, b]$, não importa como definirmos $h(0)$). Deste modo,

h não limitada $\Rightarrow h \notin \mathbb{R}[0, b]$?

b) Técnica $h \in \mathbb{R}[0, b] \Rightarrow h$ é limitada



e) $k(x) = x^2 \cos\left(\frac{1}{x^2}\right)$, $x \in (0,1]$ e $k(0) = 0$

Pela regra do produto temos

$$k'(x) = 2x \cos\left(\frac{1}{x^2}\right) + x^2 \frac{2x}{x^4} \sin\left(\frac{1}{x^2}\right), \quad x \in (0,1]$$

$$k'(0) = 0$$

Então, k é contínua e diferenciável para todo ponto de $[0,1]$. Apesar disso a função k' não é limitada em $[0,1]$, então $k' \notin R[0,1]$ e o TFCI não se aplica.

Def (Integral Indefinida) Se $f \in R[a,b]$, então a função definida por

$$F(z) = \int_a^z f, \quad \text{para } z \in [a,b] \quad (3)$$

é chamada de integral indefinida de f com ponto base a .

↳ Base point

Obs

- Noté que é possível que outro ponto base seja usado além de a

Teorema A integral indefinida (3) é contínua em $[a,b]$. De fato, se $|f(x)| \leq M$ para qualquer $x \in [a,b]$, então

$$|F(z) - F(w)| \leq M|z-w|, \quad \forall z, w \in [a,b]$$

ou seja, a integral (3) é lipschitz contínua.

TEOREMA FUNDAMENTAL DO CÁLCULO (SEGUNDA FORMA) Seja $f \in R[a,b]$ e contínua em $\underline{c} \in [a,b]$. Então a integral indefinida (3) é diferenciável em \underline{c} e $F'(c) = f(c)$.

↳ A integral indefinida (3) é diferenciável em qualquer ponto que f seja contínua

- Se f é contínua em todo $x \in [a,b]$, então temos o seguinte resultado

TEOREMA (DIFERENCIABILIDADE DE (3)) Se f é contínua em $[a,b]$, então a integral indefinida $F(3)$ é diferenciável em $[a,b]$ e $F'(x) = f(x)$ para qualquer $x \in [a,b]$.

- Podemos reescrever o teorema acima da seguinte forma:
SE f é contínua em $[a,b] \Rightarrow$ sua integral indefinida é a ANTIDERIVADA de f .

↳ f contínua em $[a,b] \Rightarrow F(x) = \int_a^x f = f(x) ?$

Exemplos

a) $f(x) = \sin(x)$, $x \in [-1, 1]$

Como f é uma função contínua, então $f \in C^1[-1, 1]$. Apesar disso, notemos que $f'(0)$ não existe, então pelo TFC2 temos que F não é a antiderivada de f em $[-1, 1]$.

Técnica (Substituição de Variáveis) Seja $J := [\alpha, \beta] \subset f: J \rightarrow \mathbb{R}$ uma função com derivada contínua em J . Se $\varphi: I \rightarrow J$ é contínua em um intervalo $I \supseteq \varphi(J)$, então

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) dt = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(x) dx$$

Exemplos

a) $\int_1^4 \sin \frac{\pi t}{4} dt$

Aplicamos a substituição

$$\varphi(t) = \frac{\pi t}{4}, \quad t \in [1, 4] \quad t.g. \quad \varphi'(t) = \frac{1}{2}\pi$$

contínua em $[1, 4]$. Neste caso, para $x = \frac{\pi t}{4}$, temos

$$\int_1^4 2 \sin x dx = -2 \cos x \Big|_1^4 = 2(\cos 1 - \cos 4)$$

b) $\int_0^4 \frac{\sin \sqrt{t}}{\sqrt{t}} dt$

Como $f(t) := \frac{\sin \sqrt{t}}{\sqrt{t}}$ não tem derivada contínua em $[0,4]$, o Teorema da Substituição não se aplica para esta substituição. A despeito disso, podemos aplicar o TFLC com $E = \mathbb{N}$ e a mesma substituição.

↳ Null set

Def (conjunto nulo)

- a) O conjunto $Z \subset \mathbb{R}$ é dito um conjunto nulo se para todo $\varepsilon > 0$ existe uma coleção contável $\{(a_k, b_k)\}_{k=1}^{\infty}$ de intervalos abertos t.q.

$$Z \subseteq \bigcup_{k=1}^{\infty} (a_k, b_k) \quad \text{e} \quad \sum_{k=1}^{\infty} (b_k - a_k) \leq \varepsilon$$

- b) Se $Q(x)$ é uma afirmação sobre os pontos $x \in I$, dizemos que $Q(x)$ vale para quase todo ponto $x \in I$ se existir um conjunto nulo $Z \subset I$ t.q: $Q(x)$ vale para todo $x \in I \setminus Z$. Neste caso escrevemos

$$Q(x) \quad \text{para q.t. } x \in I$$

OBS

1. Um subconjunto de um conjunto nulo é também um conjunto nulo
2. A união de conjuntos nulos é também um conjunto nulo

Exemplo

a) Os racionais \mathbb{Q}_+ definidos em $[0,1]$ é um conjunto nulo

Seja $\mathbb{Q}_+ = \{\pi_1, \pi_2, \dots\}$ o conjunto dos racionais no intervalo $[0,1]$. Dado um $\varepsilon > 0$, note que o intervalo sobre

$$J_n := \left] \pi_n - \frac{\varepsilon}{2^{n+1}}, \pi_n + \frac{\varepsilon}{2^{n+1}} \right[$$

contém π_n e tem comprimento $\varepsilon/2^n$, para $n=1,2,\dots$.

Desta forma, a união $\bigcup_{k=1}^{\infty} J_n$ contém todos os pontos de \mathbb{Q}_+ . Além disso a soma dos comprimentos é dada por

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{\varepsilon}{2^k} \right) = \varepsilon$$

Como $\varepsilon > 0$ é arbitrária, então \mathbb{Q}_+ é o conjunto nulo.

TEOREMA (criterio de integrabilidade de Lebesgue) Uma função limitada $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ é Riemann Integrável se, e somente se, ela é contínua em quase todo ponto em $[a,b]$.

↳ Uma função limitada em um intervalo é integrável
↔ os seus pontos de descontinuidade formam um conjunto finito.

EXAMPLE

a) $g(x) = \begin{cases} 2, & 0 \leq x \leq 1 \\ 3, & 1 < x \leq 3 \end{cases}$

Note que g é contínua em todo ponto exceto $x=1$. Portanto, segue do critério de Integridade de Lebesgue que $g \in R[0,3]$.

De fato, como toda função de Lebesgue tem no máximo um conjunto finito de descontinuidades, então toda função de Lebesgue em $[a,b]$ é RIEMANN integrável.

b) RIEMANN INTEGRABILIDADE DE FUNÇÕES MONÓTONAS

Pelo Teorema (5.6.4) da continuidade e monotonidade o conjunto de pontos de descontinuidade de uma função monótona é sempre contável. Portanto, pelo critério de integração de Lebesgue concluímos que toda função monótona em $[a,b]$ é RIEMANN Integrável.

Teorema (Integrabilidade da função composta) Seja $f \in R[a,b]$ com $f([a,b]) \subseteq [c,d]$ e seja $\varphi: [c,d] \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua. Então a composição $\varphi \circ f \in R[a,b]$.

↳ Qualquer composição de uma função RIEMANN Integrável é RIEMANN Integrável

Corolário Suponha que $f \in \mathbb{R}[a, b]$. Então $|f| \in \mathbb{R}[a, b]$, e

$$\left| \int_a^b f \right| \leq \int_a^b |f| \leq M(b-a)$$

onde $|f(x)| \leq M$ para todo $x \in [a, b]$.

Teorema (do produto) Se $f \in g$ pertencem a $\mathbb{R}[a, b]$, então
o produto $f \cdot g \in \mathbb{R}[a, b]$.

Teorema (Integral por Pontos) Se F, G funções diferenciáveis em $[a, b]$ e sejam $f := F'$ e $g := G'$ DUAS funções pertencentes a $\mathbb{R}[a, b]$. Então

$$\int_a^b f \cdot g = F \cdot G \Big|_a^b - \int_a^b f \cdot g$$

OBS

- Um caso especial do Teorema acima é quando $f \in g$ são contínuas em $[a, b]$ e $f \in g$ são integrais indefinidas $F(x) := \int_a^x f$ e $G(x) := \int_a^x g$

Téorema (Taylor e Riemann) Suponha $f^{(0)}, \dots, f^{(n)}, f^{(n+1)}$ existem em $[a, b] \in f^{(n+1)} \in \mathbb{R}[a, b]$. Então temos

$$f(b) = f(a) + \underbrace{f'(a)}_{1!} (b-a) + \dots + \underbrace{f^{(n)}(a)}_{n!} (b-a)^n + R_n$$

E a função resto é dada por

$$R_n = \frac{1}{n!} \int_a^b f^{(n+1)}(t) (b-t)^n dt$$

↳ uma função Riemann integrável pode ser computada usando o Teorema de Taylor