# Notas de aula de Grafos e Algoritmos Computacionais

Daniel Oliveira Dantas

20 de outubro de 2020

# Sumário

1	Inti	rodução	1
	1.1	Exercícios preliminares	1
2	Uma iniciação à Teoria dos Grafos		2
	2.1	Introdução	2
	2.2	Os primeiros conceitos	2
	2.3	Árvores	6
	2.4	Planaridade	8
	2.5		10
	2.6		10
	2.7		11
	2.8		15
3	Técnicas básicas		
	3.1	Introdução	16
	3.2		16
	3.3		16
	3.4		18
4	Outras técnicas 20		
	4.1	Introdução	20
	4.2	, -	20
	4.3		21
5	Fluxo em redes 22		
	5.1	Introdução	22
	5.2		22

# Introdução

### 1.1 Exercícios preliminares

- 1. Defina matriz quadrada.
- 2. Defina matriz simétrica.
- 3. O que é um conjunto?
- 4. Defina cardinalidade de um conjunto.
- 5. Defina par ordenado.
- 6. Defina par não-ordenado.
- 7. Defina produto cartesiano de dois cojuntos.
- 8. Defina conjunto das partes.
- 9. Qual é a cardinalidade do conjunto das partes de um conjunto A em função da cardinalidade de A?
- 10. Quando podemos dizer que dois conjuntos são iguais?
- 11. A cardinalidade do conjunto dos números naturais é maior, menor ou igual à do conjunto dos números racionais?
- 12. A cardinalidade do conjunto dos números naturais é maior, menor ou igual à do conjunto dos números reais?
- 13. Como provar que dois conjuntos infinitos possuem a mesma cardinalidade?
- 14. Defina função bijetora.
- 15. Seja R o conjunto de todos os conjuntos que não pertencem a si mesmos. Podemos dizer que R pertence a si mesmo?

# Uma iniciação à Teoria dos Grafos

Capítulo 2 de Szwarcfiter, Grafos e Algoritmos Computacionais [1].

### 2.1 Introdução

Serão dadas neste capítulo algumas definições de Teoria dos Grafos.

## 2.2 Os primeiros conceitos

- Grafo: representado por G(V, E), é um conjunto finito não vazio V e um conjunto E de pares não ordenados de elementos distintos de V. Ver Figura 2.5.
- Vértices: são os elementos de V.
- Arestas: são os elementos de E.

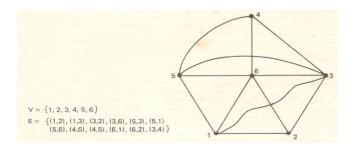


Figura 2.1: Um grafo G(V, E) e sua representação geométrica. Fonte: Szwarcfiter [1].

- Grafo trivial: é um grafo onde |V| = 1.
- Vértices adjacentes: dois vértices v, w são ditos adjacentes quando existe uma aresta e tal que e = (v, w); em outras palavras, quando alguma aresta incide em v e w.
- Arestas adjacentes: são arestas que possuem uma extremidade em comum, ou seja, que incidem em algum vértice em comum.
- Isomorfismo entre grafos: dois grafos  $G_1(V_1, E_1)$  e  $G_2(V_2, E_2)$ , com  $|V_1| = |V_2|$ , são ditos isomorfos se e somente se (sse) existe uma função bijetora  $f: V_1 \mapsto V_2$  tal que  $(v, w) \in E_1$  sse  $(f(v), f(w)) \in E_2$  para todo  $v, w \in V_1$ . Ver Figura 2.2.

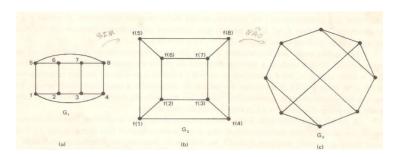
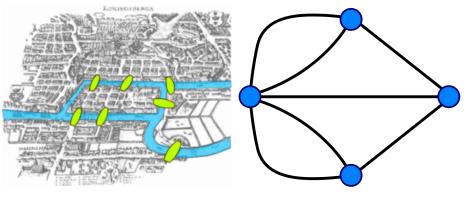


Figura 2.2: Os grafos  $G_1$  e  $G_2$  são isomorfos um ao outro, mas não a  $G_3$ . Fonte: Szwarcfiter [1].

- Grafo com laços: G(V, E) é um conjunto finito não vazio V e um conjunto E de pares não ordenados de elementos de V.
- Grafo dirigido: G(V, E) é um conjunto finito não vazio V e um conjunto E de pares ordenados de elementos de V.
- Multigrafo: G(V, E) é um conjunto finito não vazio V e um multiconjunto E de pares não ordenados de elementos de V.
- Grau de um vértice v é o número de arestas que incidem em v. Laços são contados duas vezes. É denotado por grau(v).
- Vértice isolado: é um vértice com grau zero.
- Grafo regular de grau r: é um grafo em que todos os vértices possuem o mesmo grau r.
- Caminho: uma sequência de vértices  $v_1, \ldots, v_k$  tal que  $(v_i, v_{i+1}) \in E, 1 \le i < k$  é denominada caminho de  $v_1$  a  $v_k$ . Seu comprimento é k-1.
- Alcance: dizemos que um vértice v alcança um vértice w se existe um caminho de v a w.
- Caminho simples: caminho onde todos os vértices de  $v_1$  a  $v_k$  são diferentes.
- Trajeto: caminho onde todas as arestas são distintas.
- Ciclo: é um caminho  $v_1, \ldots, v_{k+1}$  em que  $v_1 = v_{k+1}$  e  $k \ge 3$ .
- Ciclo simples: é um ciclo onde todos os vértices são diferentes, exceto o primeiro e o último.
- Grafo acíclico: é um grafo que não possui ciclos simples.

- Ciclos idênticos: ciclos obtidos um do outro por uma rotação de seus vértices.
- Caminho Hamiltoniano: caminho que contém cada vértice do grafo exatamente uma vez.
- Ciclo Hamiltoniano: ciclo  $v_1, \ldots, v_{k+1}$  onde o caminho  $v_1, \ldots, v_k$  é Hamiltoniano.
- Caminho ou ciclo Euleriano: caminho ou ciclo que contém cada aresta do grafo exatamente uma vez.



- (a) Pontes de Konigsberg.
- (b) Representação geométrica.

Figura 2.3: Existe caminho que percorra todas as pontes uma única vez?

Fonte: Wikipedia.

- Grafo conexo: grafo onde, entre cada par de vértices, existe um caminho.
- Grafo desconexo: grafo que não é conexo. Em outras palavras, grafo em que existe algum par de vértices entre os quais não existe caminho.
- Grafo totalmente desconexo: grafo que não possui arestas.
- Subconjunto maximal em relação à propriedade P: seja S um conjunto e  $S' \subseteq S$ , S' é dito maximal em relação à propriedade P quando S' satisfaz P e não existe subconjunto  $S'' \supset S'$  que satisfaça P.
- Componente conexo: subgrafo de um grafo G maximal com relação à conectividade.
- Subconjunto minimal em relação à propriedade P: definido de forma análoga ao subconjunto maximal.
- Distância entre dois vértices v e w: denotada por d(v,w) é o comprimento do menor caminho entre v e w.
- Subtração e adição de vértices e arestas: seja G(V, E) um grafo.
  - $\bullet$  Seja  $e \in E$ uma aresta, denota-se por G-eo grafo obtido de G pela exclusão da aresta e.
  - Seja (v, w) um par de vértices não adjacentes de G, denota-se por G + (v, w) o grafo obtido de G adicionando-se a aresta (v, w).
  - Seja  $v \in V$  um vértice, denota-se por G v o grafo obtido da remoção do vértice v e de todas as arestas nele incidentes.

- Seja  $v \notin V$  um vértice, denota-se por G + v o grafo obtido de G adicionando-se o vértice v.
- Teorema 2.1: um grafo conexo G possui ciclo Euleriano sse todo vértice de G possui grau par.
  - ◆ Seja C um ciclo Euleriano de G. Para cada ocorrência de um vértice v em C, somamos 2 a seu grau pelo fato de uma ocorrência corresponder a uma aresta de entrada e uma de saída. Portanto, todo vértice de G possui grau par.
  - $\Leftarrow$  Assuma que todos os vértices de G têm grau par. Começamos de um vértice arbitrário v e percorremos um ciclo começando e terminando em v, sem repetir arestas. Se todas as arestas foram visitadas, então G é Euleriano. Se não, removemos de G as arestas pertencentes a G e vértices isolados após a remoção, ficando com o grafo G'. Todos os vértices de G' têm grau par. Partimos então de algum vértice  $u \in G'$  pertencente ao ciclo G e percorremos outro ciclo. O processo é repetido até que o grafo fique vazio. Um ciclo Euleriano pode ser obtido da concatenação de todos os ciclos encontrados. Portanto, G possui ciclo Euleriano.
- Grafo completo: é um grafo que possui uma aresta entre cada par de seus vértices. É denotado por  $K_n$ , onde n = |V|. Possui  $\binom{n}{2}$  arestas.
- Complemento de um grafo G(V, E): é o grafo  $\bar{G}$  que também possui V como conjunto de vértices e possui como conjunto de arestas  $V^2 E$ , onde  $V^2$  denota o conjunto de todos os pares não ordenados de elementos distintos de V.
- Grafo bipartido: um grafo G(V, E) é bipartido quando seu conjunto de vértices pode ser particionado em dois conjuntos  $V_1$  e  $V_2$ , tais que toda aresta incide em um vértice de  $V_1$  e em um vértice de  $V_2$ .
- Grafo bipartido completo: possui uma aresta para par de vértices  $(v_1, v_2)$ , onde  $v_1 \in V_1$  e  $v_2 \in V_2$ . É denotado por  $K_{n_1,n_2}$ , onde  $n_1 = |V_1|$  e  $n_2 = |V_2|$ . Possui  $n_1 \times n_2$  arestas.
- Grafo bipartido completo: possui uma aresta para cada par de vértices  $(v_1, v_2)$  onde  $v_1 \in V_1$  e  $v_2 \in V_2$ . É denotado por  $K_{n_1, n_2}$  onde  $n_1 = |V_1|$  e  $n_2 = |V_2|$ . Possui  $n_1 \times n_2$  arestas.
- Teorema 2.2: um grafo G(V, E) é bipartido sse todo ciclo de G possui comprimento par.
  - Seja G(V, E) um grafo bipartido e  $V = A \cup B$ , com  $A \cap B = \emptyset$ , e todo  $e \in E$  é da forma (a, b) onde  $a \in A$  e  $b \in B$ . Suponha que G possui um ciclo G de comprimento ímpar G (G que G que
  - $\Leftarrow$  Suponha que G não possua ciclos de comprimento ímpar. Seja C um ciclo em G(V, E), um grafo onde  $V = A \cup B$ , com  $A \cap B = \emptyset$ . Escolha algum  $v_1$  qualquer. Suponha sem perda de generalidade que  $v_1 \in A$ .

- Suponha ainda que  $v_2 \in B$  e que  $v_k \in A$  se k for impar e  $v_k \in B$  se k for par. Como o ciclo C tem comprimento igual a n,  $(v_n, v_1)$  pertence ao ciclo e  $v_n \in B$ . Portanto, toda aresta incide em um vértice de A e em um vértice de B. Então o grafo é bipartido.
- Subgrafo: dizemos que o grafo  $G_2(V_2, E_2)$  é subgrafo de  $G_1(V_1, E_1)$  se  $V_2 \subseteq V_1$  e  $E_2 \subseteq E_1$ . Se  $G_2$  possui toda aresta (v, w) de  $G_1$  tal que ambos v e w estão em  $V_2$ , dizemos que  $G_2$  é o subgrafo induzido pelo conjunto de vértices  $V_2$ . Dizemos ainda que  $V_2$  induz  $G_2$ .
- Clique: chamamos de clique de um grafo G um subgrafo de G que é completo.
- Conjunto independente de vértices: é um subgrafo induzido de um grafo G sem nenhuma aresta.
- Tamanho: chamamos de tamanho de um clique ou de um conjunto independente de vértices a cardinalidade de seu conjunto de vértices.

## 2.3 Árvores

- Árvore: chamamos de árvore o grafo T(V, E) acíclico e conexo.
- Folha: chamamos de folha um vértice v de uma árvore T se seu grau for menor ou igual a 1. Caso tenha grau maior que 1, dizemos que v é um vértice interior.
- Floresta: é um conjunto de uma ou mais árvores. Todo grafo acíclico é uma floresta.
- Teorema 2.3: um grafo G(V, E) é uma árvore sse existir um único caminho entre cada par (v, w) de vértices de G.
  - $\bullet \Rightarrow$  Seja G uma árvore. Então G é conexo. Como G é conexo, existe caminho entre quaisquer pares de vértices v e w. Suponha que existam dois caminhos distintos entre v e w. A concatenação desses dois caminhos contém um ciclo, contradizendo o fato de G ser uma árvore. Portanto, existe um único caminho entre cada par de vértices de G.
  - $\Leftarrow$  Se existe um único caminho entre cada par de vértices de G então G é conexo. O grafo G não possui ciclos contendo v e w pois, se possuísse, haveria dois caminhos distintos entre v e w. Como G é conexo e acíclico, então G é uma árvore.  $\blacksquare$
- Lema do aperto de mão: seja G(V, E) um grafo, a soma dos graus de seus vértices é igual a 2|E|.
  - ullet Demonstração: cada aresta incide exatamente em dois vértices. O grau de cada vértice v é definido como o número de arestas que incidem em v. Portanto, quando somamos os graus de todos os vértices, estamos contando cada aresta duas vezes.
- Ponte: seja G(V, E) um grafo conexo, dizemos que uma aresta  $e \in E$  é uma ponte se sua remoção faz com que o grafo fique desconexo.
- Teorema 2.A: sejam G(V, E) um grafo conexo e  $e \in E$  uma aresta,  $e \in E$  ponte see e não faz parte de nenhum ciclo simples de G.

- Suponha que a aresta  $e = (v_1, v_2)$  faz parte de um ciclo simples  $C = (v_1, v_2, v_3, \dots, v_n, v_1)$ . Podemos afirmar que G e é conexo, pois continua existindo caminho entre todos os seus pares de vértices. Esses caminhos são obtidos a partir dos caminhos entre todos os pares de vértices da seguinte maneira: se a aresta  $(v_1, v_2)$  aparece nesse caminho em G e, essa aresta pode ser substituída por  $(v_1, v_n, v_{n-1}, \dots, v_3, v_2)$ ; se não aparece, o caminho permanece o mesmo. Portanto G e é conexo e e não é ponte.
- $\Leftarrow$  Seja  $e=(v_1,v_2)$  uma aresta que não faz parte de nenhum ciclo simples de G. Suponha que e não  $\acute{e}$  uma ponte. Então G-e  $\acute{e}$  conexo e existe caminho simples C entre  $v_1$  e  $v_2$  em G-e. Mas a concatenação de C com e produz um ciclo simples, contradizendo a hipótese. Portanto, e  $\acute{e}$  ponte.
- Teorema 2.B: seja T uma árvore, toda aresta de T é uma ponte.
  - Demonstração: se T é árvore, então não há ciclos simples em T. Portanto, para toda aresta e de T, e não faz parte de ciclos simples. Então, e é ponte.  $\blacksquare$
- Teorema 2.C: seja T um grafo conexo com n vértices, T é árvore sse T possui n-1 arestas.
  - ⇒ Seja T uma árvore com n vértices, e P(n) a proposição de que uma árvore com n vértices possui n − 1 arestas, para n > 0. P(1) afirma que uma árvore com 1 vértice não possui arestas, o que é verdade e é a base da indução. Suponha que P(k) é verdade. Então uma árvore T<sub>k</sub> com k vértices possui k − 1 arestas. Considere um vértice v de T<sub>k</sub>. Adicione a T<sub>k</sub> um vértice w e a aresta (v, w), resultando no grafo T<sub>k+1</sub>. O vértice (v, w) é ponte, pois sua remoção deixa w isolado e T<sub>k+1</sub> desconexo. Como T<sub>k</sub> é árvore, todas as suas arestas são pontes. A aresta (v, w) também é ponte, portanto, todas as arestas de T<sub>k+1</sub> são pontes. O grafo T<sub>k+1</sub> é conexo, pois T<sub>k</sub> é conexo e existe caminho entre w e todos os vértices de T<sub>k</sub>. O grafo T<sub>k+1</sub> não possui ciclos simples, pois todas as suas arestas são pontes. Como T<sub>k+1</sub> é conexo e não possui ciclos simples, T<sub>k+1</sub> é árvore com uma aresta e um vértice a mais que T<sub>k</sub>. Portanto a proposição P(k + 1) vale.
  - $\Leftarrow$  Seja T um grafo conexo com n-1 arestas e n vértices. Suponha que T não é uma árvore. Então T contém possui ciclo simples e é possível remover uma aresta mantendo o grafo conexo. Removemos então uma aresta que não é ponte e obtemos o grafo T', com n vértices, n-2 arestas e conexo. Partimos do grafo T' com n vértices e sem arestas. Escolha dois vértices  $v_1$  e  $v_2$  e ligue-os com uma aresta rotulada como  $e_1$ . Escolha outro vértice, rotule-o como  $v_3$  e ligue-o a  $v_1$  com uma aresta rotulada como  $e_2$ . Continuamos assim até o vértice  $v_{n-1}$  e a aresta  $e_{n-2}$ . Foram usadas as n-2 arestas e ainda há um vértice isolado, ou seja, o grafo não é conexo. Portanto T não contém ciclo simples e deve ser uma árvore.  $\blacksquare$

— Teorema 2.E: São definições equivalentes de árvore:

T é árvore  $\Leftrightarrow_1$  T é conexo e acíclico

- $\Leftrightarrow_2$  T é conexo e possui |V|-1 arestas
- $\Leftrightarrow_3$  toda aresta de T é ponte
- $\Leftrightarrow_4$  existe um único caminho entre cada par de vértices de T
- $\Leftrightarrow_5$  T é acíclico e adicionando uma aresta criamos um ciclo simples
- $\bullet \Leftrightarrow_1$  Definição original de árvore.
- $\bullet \Leftrightarrow_2$  Teorema 2.C.
- $\Leftrightarrow_3$  Teorema 2.B.
- $\bullet \Leftrightarrow_4$  Teorema 2.3.
- $\Rightarrow_5$  Suponha que T(V, E) é conexo e acíclico. Sejam u e v dois vértices de v não vizinhos. Seja  $P = (u, u_1, u_2, \dots, v)$  um caminho de u a v. Adicione a T a aresta (u, v). Então,  $(u, u_1, u_2, \dots, v, u)$  é um ciclo simples em T.
- $\Leftarrow_5$  Suponha que T é acíclico e que, adicionando uma aresta, criamos um ciclo simples em T. Se T fosse desconexo, poderíamos adicionar uma aresta e para conectar dois componentes conexos de T. Essa aresta e seria uma ponte e não estaria em nenhum ciclo simples. Então, se toda aresta adicionada forma um ciclo, T só pode ser conexo. Portanto, T é conexo e acíclico.  $\blacksquare$

#### 2.4 Planaridade

- Planaridade: seja G(V,E) um grafo e R uma representação planar de G em um plano. A representação R é dita plana quando não houver cruzamento de arestas em R. Um grafo é dito planar quando admite representação plana. As arestas de R dividem o plano em regiões que são denominadas faces de R. A região não limitada por faces é chamada face externa.
- Teorema (característica de Euler): seja G um grafo conexo planar. Então vale a fórmula

$$|V| + f = |E| + 2$$

onde f é o número de faces.

- Demonstração:
  - o Para cada face com mais de 3 arestas, acrescente novas arestas até que esteja dividida apenas em triângulos. Cada aresta adicionada aumenta em 1 o número de faces, portanto, a fórmula continua válida.
  - Repita o passo anterior até que o grafo seja composto apenas por triângulos.
  - Aplique repetidamente algum dos passos a seguir até que sobre apenas um triângulo:
    - Remover um triângulo com apenas uma aresta adjacente à face externa. Isso diminui em 1 o número de faces e em 1 o número de arestas, mantendo a fórmula válida.

- Remover um triângulo com duas arestas adjacentes à face externa. Isso diminui em 1 o número de faces, em 1 o número de vértices e em 2 o número de arestas, mantendo a fórmula válida.
- o Ao final teremos apenas um triângulo, com |V| = 3, |E| = 3 e f = 2, com uma face interior e uma externa, portanto, a fórmula é válida.
- Lema 2.5: seja G um grafo conexo planar. Então vale a fórmula

$$|E| \le 3|V| - 6$$

onde f é o número de faces.

• Demonstração: cada face é delimitada por 3 ou mais arestas, e cada aresta pertence a 2 faces, portanto,  $2|E| \geq 3f$ , ou seja,  $\frac{2}{3}|E| \geq f$ . Substituindo na fórmula da característica de Euler, temos:

$$f = |E| - |V| + 2$$

$$\frac{2}{3}|E| \ge |E| - |V| + 2$$

$$-\frac{1}{3}|E| \ge -|V| + 2$$

$$|E| \le 3|V| - 6$$

- 1. Verifique a validade da característica de Euler nos grafos
  - (a)  $K_3$
  - (b)  $K_4$
  - (c) do tetraedro
  - (d) do cubo
  - (e) do octaedro
  - (f) do dodecaedro
  - (g) do icosaedro
- 2. Verifique a validade do Lema 2.5 nos grafos
  - (a) da questão anterior
  - (b)  $K_5$
  - (c)  $K_{33}$
- Lema 2.6.1: o grafo  $K_5$  não é planar.
  - $\bullet$  Demonstração: em  $K_5,\; |E|=10$  e |V|=5,não satisfazendo o Lema 2.5.
- Lema 2.6.2: o grafo  $K_{33}$  não é planar.
  - Demonstração: em  $K_{33}$ , cada face tem 4 arestas, pois o menor ciclo simples de  $K_{33}$  tem comprimento 4. Como cada aresta pertence a 2 faces,  $2|E| \geq 4f$ . Mas |E| = 9 e f = 5 contradizendo a fórmula. Portanto  $K_{33}$  não é planar.

### 2.5 Coloração

- Coloração: uma coloração é uma atribuição de cores aos vértices de um grafo de maneira que vértices adjacentes fiquem com cores diferentes. Em outras palavras, é uma função  $f:V\to c$  tal que para cada par de vértices  $v,w\in V$ , se  $(v,w)\in E$  então  $f(v)\neq f(w)$ . Uma k-coloração é uma coloração que utiliza k cores.
- Coloração mínima: coloração que utiliza o menor número possível de cores.
- Número cromático de um grafo G é a cardinalidade do conjunto c associado a uma coloração mínima de G.
- Teorema: seja G(V,E) um grafo, G(V,E) é bicolorível sse G(V,E) é bipartido.
  - $\Rightarrow$  Se G(V, E) é bicolorível, considere uma coloração de G com cores  $c_1$  e  $c_2$ . Sejam  $V_1$  e  $V_2$  os subconjuntos de vértices com cores  $c_1$  e  $c_2$  respectivamente.  $V_1$  e  $V_2$  biparticionam G.
  - $\Leftarrow$  Se G(V, E) é bipartido, sejam  $V_1$  e  $V_2$  os subconjuntos de vértices que o biparticionam. Atribua as cores  $c_1$  e  $c_2$  aos elementos de  $V_1$  e  $V_2$  respectivamente. Temos assim uma 2-coloração, já que vértices adjacentes têm cores diferentes.
- Teorema das 4 cores: grafos planares são 4-coloríveis.
  - Demonstração:
    - o https://books.google.com.br/books?id=ePYbCAAAQBAJ

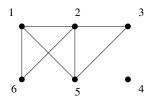
## 2.6 Representação

— Matriz de adjacências: dado um grafo G(V, E), a matriz de adjacências  $R = \{r_{ij}\}$  é uma matriz  $|V| \times |V|$  tal que

$$r_{ij} = 1 \Leftrightarrow (v_i, v_j) \in E$$
  
 $r_{ij} = 0$  caso contrário

• Considere o grafo  $G_1$  abaixo. Sua representação através de uma matriz de adjacências seria a seguinte:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$



Grafo  $G_1$ .

— Matriz de incidências: dado um grafo G(V, E), a matriz de incidências  $B = \{b_{ij}\}$  é uma matriz  $|V| \times |E|$  tal que

$$b_{ij} = 1 \Leftrightarrow v_i$$
 incide em  $e_j$   
 $b_{ij} = 0$  caso contrário

• Considere o mesmo grafo  $G_1$  mostrado acima. Considere ainda que os índices j de 1 a 7 correspondem às arestas (1, 2), (1, 5), (1, 6), (2, 3), (2, 5), (2, 6) e (3, 5) nessa ordem. Sua representação através de uma matriz de incidências seria a seguinte:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- Estrutura de adjacências: dado um grafo G(V, E), a estrutura de adjacências S de G é um conjunto de |V| listas L(v), uma para cada  $v \in V$ . Cada lista L(v) é denominada lista de adjacências de v e contém os vértices w adjacentes a v em G.
  - A Figura 2.4 abaixo mostra um exemplo de grafo e a estrutura de adjacências correspondente.

## 2.7 Grafos dirigidos

— Grafo dirigido ou digrafo: G(V, E) é um conjunto finito não vazio V e um conjunto E de pares ordenados de elementos distintos de V. Portanto, em um digrafo, uma aresta (v, w) possui uma única direção, de v para w. Diz-se também que (v, w) é divergente de v e convergente a w. Caminhos e ciclos em um digrafo devem obedecer ao direcionamento das arestas. É possível haver ciclos de comprimento 2 quando (v, w) e (w, v) pertencem a E simultaneamente.

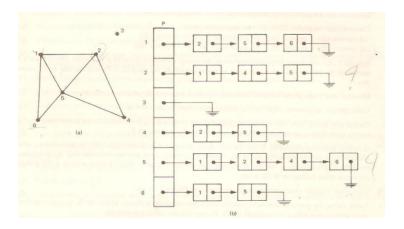


Figura 2.4: Estrutura de adjacências.

Fonte: Szwarcfiter [1].

- Grafo subjacente: é uma versão não dirigida de D(V, E), ou seja, o grafo obtido trocando-se os pares ordenados (v, w) de E por pares não ordenados
- Grau de entrada: número de arestas convergentes a v. Uma fonte é um vértice com grau de entrada nulo.
- Grau de saída: número de arestas divergentes de v. Um sumidouro é um vértice com grau de saída nulo.
- Digrafo fortemente conexo: é um digrafo D(V, E) em que, para todo par de vértices (v, w) existe caminho de v para w e também de w para v.
- Digrafo unilateralmente conexo: é um digrafo D(V, E) em que, para todo par de vértices (v, w) existe caminho de v para w e/ou de w para v.
- Digrafo fracamente conexo: é um digrafo D(V,E) cujo grafo subjacente é conexo.
- Digrafo desconexo: é um digrafo D(V,E) cujo grafo subjacente é desconexo.
- Fechamento transitivo: é o maior digrafo  $D_f(V, E_f)$  que preserva a alcançabilidade de D.
- Redução transitiva: é o menor digrafo  $D_r(V, E_r)$  que preserva a alcançabilidade de D. Também é conhecida como diagrama de Hasse.

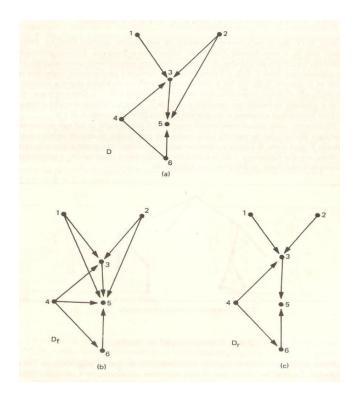


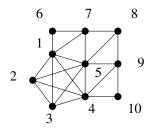
Figura 2.5: (a) Um digrafo D(V,E); (b) seu fechamento transitivo, e; (c) sua redução transitiva.

Fonte: Szwarcfiter [1].

- Conjunto parcialmente ordenado ou poset: denotado pelo par  $(S, \leq)$ , é um conjunto não vazio S e uma relação binária  $\leq$  em S satisfazendo as seguintes propriedades:
- 1.  $s_1 \leq s_1$  para  $s_1 \in S$  (reflexiva)
- 2.  $s_1 \leq s_2$  e  $s_2 \leq s_1 \Rightarrow s_1 = s_2$  para  $s_1, s_2 \in S$  (anti-simétrica)
- 3.  $s_1 \leq s_2$ e  $s_2 \leq s_3 \Rightarrow s_1 \leq s_3$  para  $s_1, s_2, s_3 \in S$  (transitiva)
  - Um poset também pode ser definido pelo par (S, <), onde < é uma relação binária definida por  $s_1 < s_2 \Leftrightarrow s_1 \le s_2$  e  $s_1 \ne s_2$ . A relação < satisfaz as seguintes propriedades:
- 1.  $s_1 \not< s_1$  para  $s_1 \in S$  (irreflexiva)
- 2.  $s_1 < s_2 \Rightarrow s_2 \not< s_1$  para  $s_1, s_2 \in S$  (assimétrica)
- 3.  $s_1 < s_2 \in s_2 < s_3 \Rightarrow s_1 < s_3 \text{ para } s_1, s_2, s_3 \in S \text{ (transitiva)}$ 
  - Seja  $D_f(V, E_f)$  o fechamento transitivo de um digrafo acíclico D(V, E). Pode-se constatar qeu  $E_f$  é uma relação irreflexiva, assimétrica e transitiva. Portanto, fechamentos transitivos e posets são conceitos equivalentes. Dizemos então que D induz o conjunto parcialmente ordenado P(V, <). Podemos dizer que v < w em P sse v alcança w em D, onde  $v, w \in V$ .
- Árvore dirigida enraizada: é um digrafo D(V, E) tal que um vértice dito a raiz possui grau de entrada nulo, grau de saída não nulo, e todos os demais possuem grau de entrada igual a 1. Esse digrafo é acíclico e seu grafo subjacente é uma árvore.

#### 2.8 Exercícios

- 1. Para responder os itens a seguir, considere o grafo  $G_2$  abaixo.
  - (a) Encontre um caminho Hamiltoniano.
  - (b) Encontre um ciclo Hamiltoniano.
  - (c) Encontre um caminho Euleriano.
  - (d) Encontre um ciclo Euleriano em  $G_2$  (5,8).
  - (e) Forneça uma lista de vértices que induza um conjunto indepentente de vértices.
  - (f) Forneça uma lista de vértices que induza um conjunto indepentente de vértices de tamanho 4.
  - (g) Forneça uma lista de vértices que induza um clique de tamanho 3.
  - (h) Forneça uma lista de vértices que induza um clique de tamanho 4.
  - (i) Forneça uma lista de vértices que induza um clique de tamanho 5.
  - (j) Quantas arestas possui uma árvore com todos os vértices de  $G_2$ ?
  - (k) Dê um exemplo de árvore que seja um subgrafo de  $G_2$ .
  - (l) Forneça sua matriz de adjacências.
  - (m) Forneça sua matriz de incidências.
  - (n) Forneça sua estrutura de adjacências.



Grafo  $G_2$ .

- 2. Forneça um algoritmo que recebe um grafo e um vértice como parâmetros, executa uma busca em largura e retorna uma lista de vértices na ordem em que foram percorridos.
- 3. Forneça um algoritmo que recebe um grafo, um vértice a e um vértice b como parâmetros. Retorna o caminho mais curto entre a e b.

## Técnicas básicas

Capítulos 3 e 4 de Szwarcfiter, Grafos e Algoritmos Computacionais [1].

### 3.1 Introdução

Serão vistos neste capítulo alguns algoritmos básicos em grafos.

### 3.2 Ordenação topológica

— Como visto na seção 2.7, sabemos que um digrafo acíclico D(V,E) induz um conjunto parcialmente ordenado (V,<). A relação < é definida por  $v< w \Leftrightarrow v$  alcança w em D para todo  $v,w\in V$ . Com isso, é possível ordenar os vértices do digrafo de modo a obter uma sequência  $v1,\ldots,v_n$ , onde n=|V| satisfazendo

$$v_i, \langle v_j \Rightarrow i \langle j \text{ para } i, j \in [1, n]$$

```
Algorithm 1: Ordenação topológica em digrafo
```

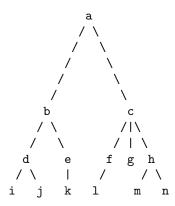
```
 \begin{aligned} \mathbf{Data:} & \text{ digrafo acíclico } D(V, E) \\ \mathbf{for} & j = 1, \dots, |V| & \mathbf{do} \\ & | & \text{ escolher v\'ertice } w \text{ com grau de entrada nulo;} \\ & \text{ remover } w \text{ de } V; \\ & v_j \leftarrow w; \end{aligned}   \mathbf{end}
```

#### 3.3 Busca em árvores

- Busca em árvores:
  - Busca em profundidade: visitamos primeiro a raiz. Do vértice atual, caso tenha filhos, visitamos seu primeiro filho não visitado; caso não tenha, retornamos para seu pai.
  - Busca em largura: visitamos primeiro a raiz. Colocamos os filhos do vértice atual em uma fila. Visitamos cada vértice da fila até que se esvazie.

#### Exercícios

- 1. Considere a árvore abaixo. Em que ordem os vértices serão visitados pela primeira vez
  - (a) em uma busca em profundidade?
  - (b) em uma busca em largura?



- Busca em grafos: em um grafo não há raiz, pai, filhos, direita, esquerda ou níveis, como em uma árvore. Para se ter controle dos vértices já visitados, evitando visitas múltiplas a um mesmo vértice, é necessário associar a cada vértice atributos ou marcas.
  - Busca em largura:

#### Algorithm 2: Busca em largura em grafo

Data: grafo conexo G(V, E) escolher, enfileirar e marcar vértice inicial arbitrário; while fila não vazia do  $v \leftarrow \text{desenfileira}(v);$  marcar e enfileirar vizinhos de v não marcados; end

 $\bullet$ Busca em profundidade:

#### Algorithm 3: Busca em profundidade em grafo

```
Data: grafo conexo G(V, E)

escolher vértice inicial arbitrário v;

executar P(v);

def P(x):

\begin{array}{c|c} \text{marcar } x;\\ \text{empilhar } x;\\ \text{for } w \in \text{adjacencia}(x) \text{ do}\\ & \text{if } w \text{ não } \text{\'e marcado then}\\ & & P(w);\\ & \text{end}\\ & \text{end}\\ & \text{desempilhar } x;\\ \\ \text{end} \end{array}
```

#### 3.4 Busca irrestrita

— Busca irrestrita: o algoritmo de busca irrestrita que veremos aqui é uma variação da busca em profundidade que permite que um mesmo vértice seja visitado várias vezes. Uma busca irrestrita em profundidade constrói uma árvore denominada árvore irrestrita de profundidade. A Figura 5.1 mostra um exemplo desse tipo de árvore.

#### Algorithm 4: Busca irrestrita em grafo

```
Data: grafo conexo G(V, E)

escolher vértice inicial arbitrário v;

executar P(v);

def P(x):

\begin{array}{c|c} \text{marcar } x;\\ \text{empilhar } x;\\ \text{for } w \in \text{adjacencia}(x) \text{ do}\\ & \text{if } w \text{ não } \text{\'e marcado then}\\ & | P(w);\\ & \text{end}\\ \\ \text{desempilhar } x;\\ & \text{desmarcar } x;\\ \\ \text{end} \end{array}
```

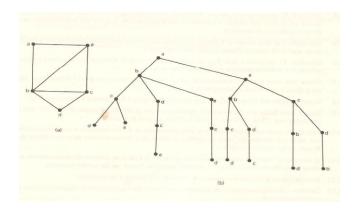


Figura 3.1: (a) Um grafo G(V,E); (b) árvore irrestrita de profundidade. Fonte: Szwarcfiter [1].

## Outras técnicas

Capítulo 5 de Szwarcfiter, Grafos e Algoritmos Computacionais [1].

## 4.1 Introdução

Serão vistos neste capítulo alguns algoritmos em grafos.

## 4.2 Árvore geradora mínima

- Grafo ponderado: é um grafo que possui uma função relacionando o conjunto de vértices ou de arestas a algum valor numérico, conhecido como peso ou custo.
- Árvore geradora mínima (AGM): seja G(V, E) um grafo conexo em que cada aresta possui um peso, o problema da árvore geradora mínima consiste em encontrar uma árvore que conecte todos os vértices de V cuja soa dos pesos é a menor possível.
  - Algoritmo de Kruskal: usa union-find trees com path compression e union by rank.

#### Algorithm 5: Algoritmo de Kruskal

• Algoritmo de Prim: usa uma fila de prioridades implementada com heap.

#### Algorithm 6: Algoritmo de Prim

```
Data: grafo conexo G(V, E) com função de custo associada às arestas inicializar V_2 = x onde x é um vértice arbitrário; inicializar E_2 = ; while V_2 \neq V do

| escolher aresta (u, v) tal que u \in V_2 e v \in V cujo peso seja mínimo; adicionar v a V_2 e (u, v) a E_2; end

Retornar G_2(V_2, E_2), que representa a AGM;
```

### 4.3 Menor distância em grafos

### Algorithm 7: Algoritmo de Dijkstra

```
Data: grafo G(V, E), origem s
def Inicializa(G, s):
   for w \in adjacencia(x) do
       dist(v) = 0;
       pai(v) = NULL;
   end
   dist(s) = 0;
\mathbf{end}
def Relax(u, v):
   if dist(v) > dist(u) + peso((u, v)) then
    | \operatorname{dist}(v) = \operatorname{dist}(u) + \operatorname{peso}((u, v))
   end
   pai(v) = u
end
def Dijkstra(G, s):
    Inicializa(G, s)
   Q = V /* Inserir todos os vértices em fila de prioridade. */
            /* Prioridade maior quanto menor o peso. */
   while fila Q não vazia do
       u = desenfileira(Q) /* Vértice mais próximo a s */
       for v \in adjacencia(u) do
          Relax(u, v)
       end
   end
end
```

## Fluxo em redes

Capítulo 6 de Szwarcfiter, Grafos e Algoritmos Computacionais [1].

#### Introdução 5.1

Serão vistos neste capítulo definições e algoritmos relacionados a fluxo em redes.

#### 5.2O problema do fluxo máximo

- Multidigrafo D(V, E) é um conjunto finito não vazio V e um multiconjunto E de pares ordenados de elementos distintos de V. Portanto, pode haver mais de uma aresta (v, w) simultaneamente.
- Rede é um multidigrafo D(V, E) em que a cada aresta e está associado uma capacidade C(e).
- Fluxo: considere uma rede D(V, E) contendo dois vértices especiais  $s, t \in$ V denominados origem e destino respectivamente. Os vértices s e t possuem as seguintes propriedades:
  - s é uma fonte que alcança todos os vértices;
  - t é um sumidouro alcancado por todos os vértices. Um fluxo f de s a t em D é uma função que, a cada aresta  $e \in E$  associa um número real não negativo f(e) com as seguintes propriedades:
  - $0 \le f(e) \le c(e)$
- $\sum_{w_1} f(w_1, v) = \sum_{w_2} f(v, w_2)$  para todo  $v \neq s, t$ .

   Fluxo ilegal: fluxo que não satisfaz as propriedades da definição.
- Valor do fluxo no vértice v é dado pela somatória dos fluxos nas arestas convergentes a v ou divergentes de v. De forma análoga, é dada pela soma dos fluxos das arestas divergentes de s ou convergentes a t.
- Valor do fluxo no digrafo D(V, E) é denotado por f(D) e é igual a f(s).
- Aresta saturada: é uma aresta em que f(e) = c(e).
- Vértice saturado: é um vértice com todas as arestas convergentes e/ou divergentes saturadas.

- Fluxo maximal: fluxo onde todo caminho de s a t possui alguma aresta saturada.
- Corte: seja  $S \subseteq V$  um subconjunto de vértices tal que  $s \in S$ ,  $t \notin S$  e  $\bar{S} = V S$  seu complemento, um corte  $(S, \bar{S})$  em D é o subconjunto das arestas que possuem uma extremidade em S e outra em  $\bar{S}$ .
- Capacidade de um corte  $c(S, \bar{S})$ : sejam  $(S, \bar{S})^+ = \{(v, w) \in E | v \in S, w \in \bar{S}\}$  e  $(S, \bar{S})^- = \{(v, w) \in E | v \in \bar{S}, w \in S\}$ , a capacidade  $c(S, \bar{S})$  é o somatório das capacidades das arestas de  $(S, \bar{S})^+$ , ou seja,

$$c(S,\bar{S}) = \sum_{e \in (S,\bar{S})^+} c(e)$$

— Fluxo no corte  $f(S,\bar{S})$ : seja f um fluxo e  $(S,\bar{S})$  um corte, o fluxo  $f(S,\bar{S})$  no corte  $(S,\bar{S})$  é definido como a diferença

$$f(S, \bar{S}) = \sum_{e \in (S, \bar{S})^+} f(e) - \sum_{e \in (S, \bar{S})^-} f(e)$$

- Lema: seja f um fluxo e  $(S, \bar{S})$  um corte em um digrafo D. Temos que  $f(S, \bar{S}) = f(D)$ .
- Aresta direta: aresta e tal que c(e) f(e) > 0
- Aresta contrária: aresta e tal que f(e) > 0
- Digrafo residual D'(F): seja D(V, E) um digrafo e f um fluxo,
  - se (v, w) é aresta direta de D então (v, w) é aresta direta de D' com capacidade c'(v, w) = c(v, w) f(v, w).
  - se (v, w) é aresta contrária de D então (w, v) é aresta contrária de D' com capacidade c'(w, v) = f(v, w).
- Caminho aumentante para f é um caminho no digrafo residual D' que permite aumentar o fluxo no digrafo D.
- Lema: seja f um fluxo em um digrafo D e D' seu digrafo residual correspondente. Se existe caminho aumentante de s a t, o fluxo pode ser aumentado de um valor igual à menor capacidade das arestas do caminho.
- Corte mínimo: corte com a menor capacidade no digrafo D.
- Fluxo máximo: fluxo com o maior valor possível no digrafo D. O fluxo máximo não pode ultrapassar a capacidade do corte mínimo.

$$f(D) = f(S, \bar{S}) = \sum_{e \in (S, \bar{S})^+} f(e) - \sum_{e \in (S, \bar{S})^-} f(e) \le \sum_{e \in (S, \bar{S})^+} c(e) = c(S, \bar{S})$$

- Teorema: o valor do fluxo máximo em um digrafo D é igual à capacidade do corte mínimo de D.
- Corolário: um fluxo f em um digrafo D é máximo sse não existir caminho

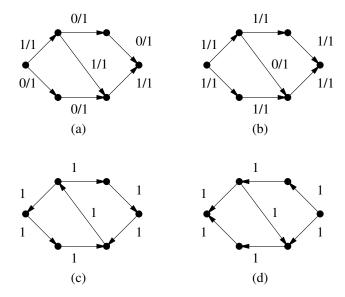


Figura 5.1: (a) Fluxo maximal; (b) fluxo máximo; (c) digrafo residual no fluxo maximal; (d) digrafo residual no fluxo máximo.

Fonte: Szwarcfiter [1].

aumentante para f no digrafo residual D'.

### Algorithm 8: Fluxo máximo em rede

```
Data: digrafo D(V, E) com capacidades c(e) positivas para todo e \in E;
        origem s \in V; destino t \in V
F = 0 for e \in E do
f(e) = 0
end
construir o digrafo residual D'(f);
while existe caminho (v_1, \ldots, v_k) de s = v_1 a t = v_k em D' do
   F' = \min\{c'(v_j, v_{j+1}) | 1 \le j < k\};
   for j \in 1, \ldots, k-1 do
       if (v_j, v_{j+1}) é aresta direta then
        f(v_j, v_{j+1}) + = F';
        end
        | f(v_{j+1}, v_j) - = F';
       end
   \quad \mathbf{end} \quad
   F = F + F';
   recalcular D';
end
```

# Referências Bibliográficas

[1] Jayme Luiz Szwarcfiter. *Grafos e Algoritmos Computacionais*. Campus, Rio de Janeiro, 2 edition, 1986.