

img_hrv_lan – interface gráfica para aquisição de vídeo e frequência cardíaca em uma LAN: captures a dataset of two subjects interacting on two computers in a LAN while seeing images shown on screen.

1. Introdução/Justificativa

O objetivo deste software é capturar vídeo, áudio e sinal de ECG de dois voluntários usando dois computadores conectados a uma LAN. Durante a captura, ilustrações de um dataset serão exibidas na tela. O objetivo é reproduzir o experimento de Dra. Suzanne Dikker[1].

As principais características do software são:

- 1 - Possui janela do operador, onde se controla o início da captura.
- 2 - Permite estabelecer a rotina de captura. tempo de exibição das imagens, pausa etc.
- 3 - Possui janelas para os subjects.
- 4 - Deve ser capaz de exibir as imagens contidas em uma pasta aleatoriamente.
- 5 - Deve ser capaz de salvar o sinal de ECG.
- 6 - Deve ser capaz consultar as cameras disponiveis no localhost e nos demais hosts da rede. Deve ser possível localizar automaticamente os servidores de câmeras e de microfones na rede com uma determinada porta aberta.

2. Classes

2.1. Classe LanDevice

A classe LanDevice é uma camada que expõe as funcionalidades dos dispositivos de captura disponíveis na LAN. Os dispositivos em que estamos interessados são as câmeras, microfones e o sensor cardíaco Polar H10. Possui os seguintes métodos:

`start_server`

Inicia o servidor que disponibiliza os dispositivos do localhost para a rede.

`stop_server`

Interrompe o servidor.

`list_servers`

Envia um sinal de broadcast para a rede para localizar todos os servidores ativos.

`list_devs_local(dev_type)`

Lista os dispositivos do localhost, com valor de dev_type em {CAM, POLAR, MIC}.

`list_devs_host(dev_type, ip_addr)`

Lista os dispositivos do host de IP especificado, com valor de dev_type em {CAM, POLAR, MIC}.

`list_devs_lan(dev_type)`

Lista os dispositivos da LAN, com valor de dev_type em {CAM, POLAR, MIC}.

`handle = stream_start(dev_type, dev_id, ip_addr)`

Inicia streaming de vídeo ou de ECG do dispositivo especificada. Retorna um handle.

`stream_show(dev_type, handle, window)`

Exibe streaming de vídeo ou de ECG, com handle especificado, em window.

`stream_save(dev_type, handle, filename)`

Salva streaming de vídeo ou de ECG com handle especificado para arquivo.

2.2. Classe Routine

A classe Routine lê os arquivos que controlam a rotina de captura e exibição de um experimento. Esses arquivos estão em formato CSV, com valores separados por ponto e vírgula. A primeira coluna contém o tempo em segundos que uma ação é executada, a segunda coluna contém a ação e as demais contém os parâmetros ou operandos. Linhas iniciadas com o caractere “#” são ignoradas.

Abaixo está um exemplo de arquivo de rotina de captura.

```
#Show random slide, 7.5s
0.0;    image; all; "images/slides"
0.0;    label; block0; slide
#Show blank screen, 7.5s
7.5;    image; all; "images/Slide46.png"
7.5;    label; block1; blank0
#Flashing fixation cross, 3.0s
7.5;    label; block2; flash0
15.000; image; all; "images/Slide8.png"
15.375; image; all; "images/Slide46.png"
15.750; image; all; "images/Slide8.png"
16.125; image; all; "images/Slide46.png"
16.500; image; all; "images/Slide8.png"
16.875; image; all; "images/Slide46.png"
17.250; image; all; "images/Slide8.png"
17.625; image; all; "images/Slide46.png"
#Describe figure, 7.5s
18.000; image; all; "images/CUE_PRED.png"
18.000; label; block3; utter
18.000; message; s1; "Please describe the figure."
#Show blank screen, 7.5s
25.500; image; all; "images/Slide46.png"
25.500; label; block4; blank1
18.000; message; s1; ""
#Flashing fixation cross, 3.0s
25.500; label; block5; flash1
33.000; image; all; "images/Slide8.png"
33.375; image; all; "images/Slide46.png"
```

```

33.750; image; all; "images/Slide8.png"
34.125; image; all; "images/Slide46.png"
34.500; image; all; "images/Slide8.png"
34.875; image; all; "images/Slide46.png"
35.250; image; all; "images/Slide8.png"
35.625; image; all; "images/Slide46.png"
36.000; stop
...

```

Abaixo está a lista de comandos suportados. Cada comando recebe dois operandos exceto `stop`.

Instrução	Op. 1	Op. 2	Comentário
<code>message</code>	User	String	Show message on screen
<code>label</code>	Block	Condition	Label for annotation purposes
<code>show</code>	User	Cam	Show camera content on video canvas
<code>clear</code>	User	Color	Clear video canvas and fill it with color
<code>play</code>	User	String	Play video and show on video canvas
<code>image</code>	User	String	Show image on canvas
<code>stop</code>			End the routine

Os Valores de que `User`, `Cam`, `Block` e `Condition` podem assumir são

```

User = {s1, s2, all}
Cam = {c1, c2}
Block = {block0,..., block5}
Condition = {slide, blank0, flash0, utter, blank1, flash1}

```

onde `s1` corresponde à janela do subject 1, `s2` corresponde à janela do subject 2, `all` corresponde a todas as janelas dos subjects, `c1` corresponde à câmera do subject 1 e `c2` corresponde à câmera do subject 2.

A string do comando `image` pode ser um nome de arquivo de imagem ou uma pasta. Se for uma pasta, seu conteúdo deve ser lido e uma de suas imagens deve ser sorteada sem reposição.

2.3. Classe WinOp

A classe WinOp cria a janela usada pelo operador do sistema. Expõe as funcionalidades dos dispositivos---câmeras, microfones e sensores cardíacos---da LAN ao usuário, permite definir a rotina de captura, selecionar os dispositivos a serem usados e iniciar a rotina de captura. Para evitar atrasos de comunicação, é definido um intervalo de

tempo t em segundos. O comando de iniciar a rotina agenda o início da rotina nos clientes na hora atual, arredondada para um segundo inteiro, mais t segundos. Idealmente, todas as máquinas envolvidas devem ter seus relógios sincronizados.

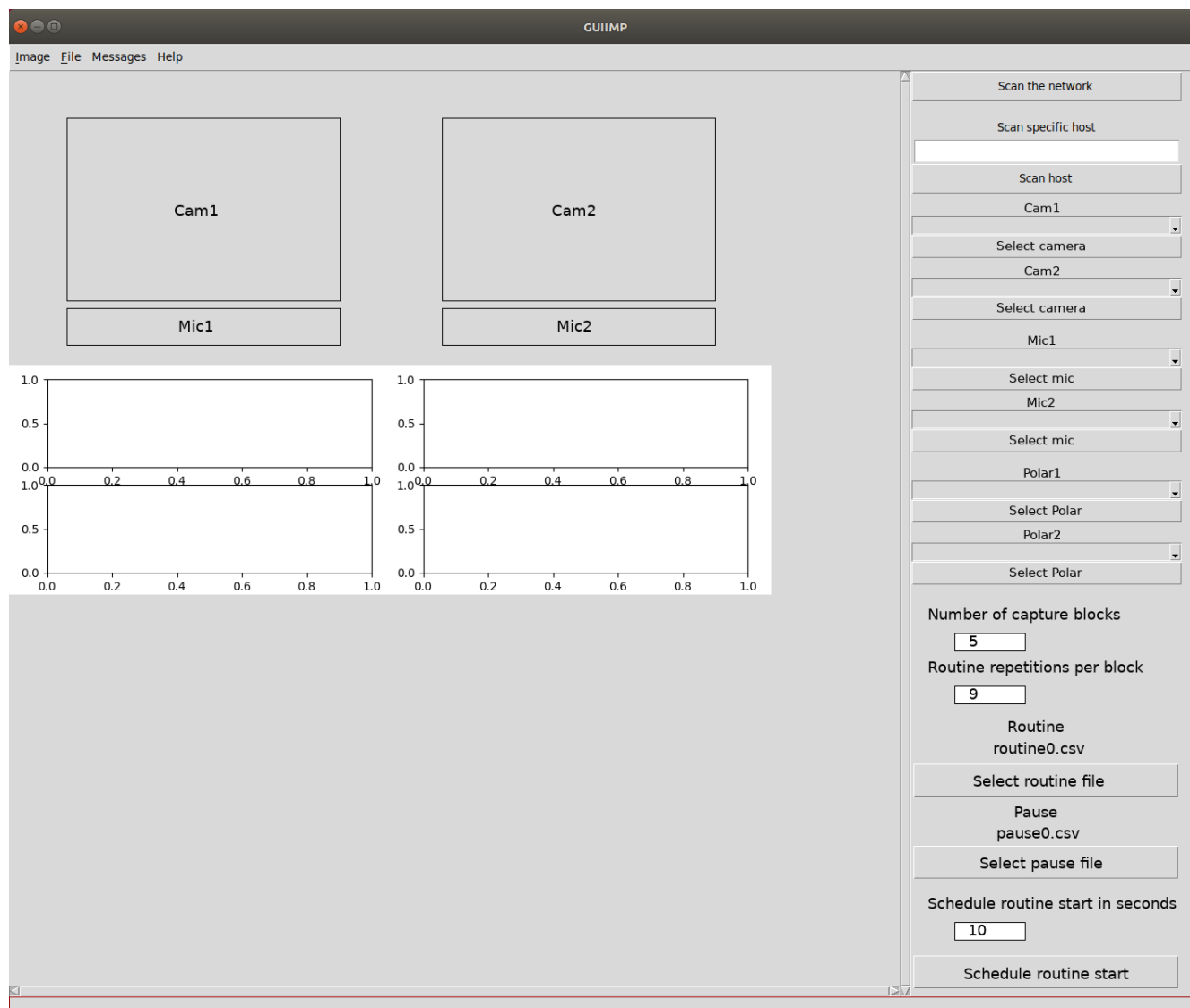


Figura 1 – Janela WinOp

A janela possui duas áreas principais. À direita está o canvas onde o conteúdo das câmeras selecionadas é exibido. À esquerda está o menu com as funcionalidades disponíveis.

O botão *Scan the network* varre a rede em busca de instâncias de servidores rodando. Os servidores são ativados ao se chamar a janela WinSub.

A caixa de texto *Scan specific host* permite definir um IP previamente conhecido. Caso haja servidores rodando nesse IP, seus *devices* são listados ao se clicar no botão *Scan host*.

Uma vez que o *host* é escaneado, seus *devices* aparecem nos menus *dropdown*. Os

devices iniciam a transmissão ao se clicar nos respectivos botões *Select camera*, *Select mic* e *Select Polar*.

Ambos os botões *Select routine file* e *Select pause file* abrem uma caixa de diálogo para que o operador selecione o arquivo contendo a rotina de captura ou de pausa. A rotina de captura é repetida em cada bloco tantas vezes quanto o valor especificado em *Routine repetitions per block*. O número de blocos é especificado em *Number of capture blocks*. Entre cada bloco é executado o conteúdo especificado no arquivo de pausa. O total de repetições da rotina é dado pelo produto desses dois números.

Abaixo há uma caixa de texto para que o operador selecione um intervalo de tempo *t* em segundos. Ao clicar no botão *Schedule routine start*, é enviada a rotina de captura e o horário atual mais *t* segundos que a rotina deve ser iniciada. A janela deve possuir ao menos o menu abaixo.

2.4. Classe WinSubj

A classe WinSubj cria a janela usada pelo voluntário participante do experimento. É controlada por comandos enviados por WinOp via socket, mesmo que ambos os processos estejam no mesmo host. Exibe o conteúdo de alguma câmera da rede, mostra vídeos, imagens e mensagens com instruções.

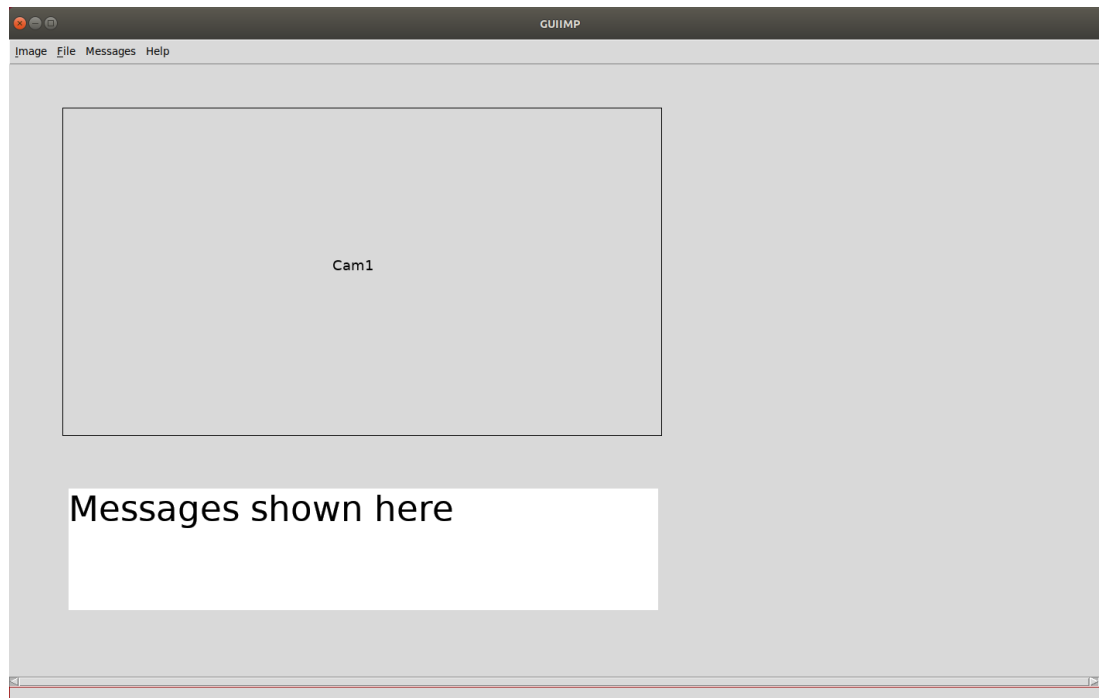


Figura 2 – Janela WinSubj

3. Arquitetura

A Figura 3 mostra as camadas do sistema. A Figura 4 mostra como as janelas são distribuídas entre os hosts e como se comunicam pela rede.

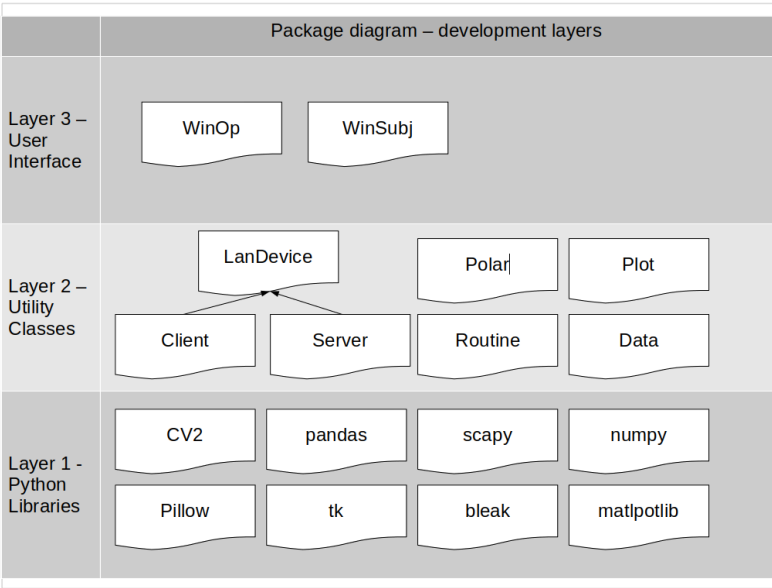


Figura 3 - Package diagram: deployment layers

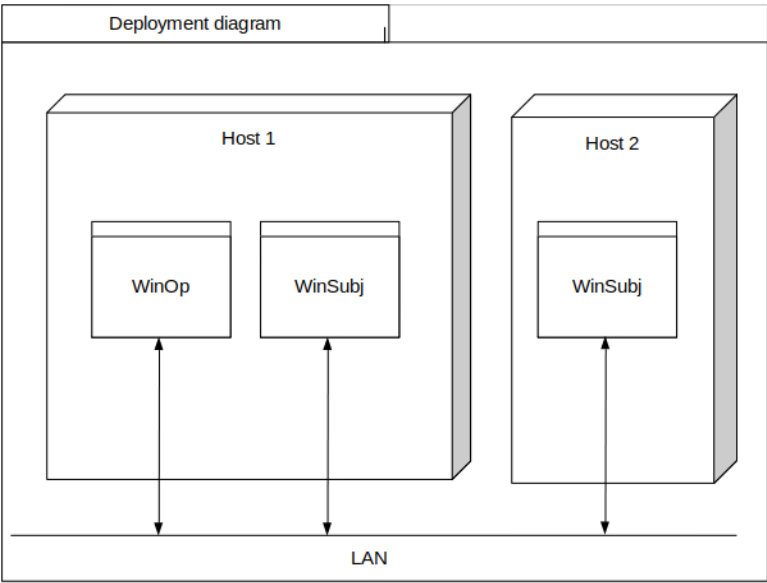


Figura 4 – Deployment diagram

4. Protocolo de comunicação

A janela WinOp envia comandos e consultas às janelas WinSubj rodando na LAN. Os comandos são

`query_servers`

Sinal de broadcast para encontrar os servidores ativos.

`query_server_cams`

Consulta as câmeras disponíveis de um certo servidor

`query_server_mics`

Consulta os microfones disponíveis de um certo servidor

`query_server_polars`

Consulta os sensores cardíacos disponíveis de um certo servidor

`select_cam`

Envia para servidor o id da câmera selecionada e atribui um rótulo em {c1, c2}. Inicia o streaming imediatamente para o canvas Cam1 ou Cam2.

`select_mic`

Envia para servidor o id do microfone selecionado e atribui um rótulo em {m1, m2}. Inicia o streaming imediatamente para o canvas Mic1 ou Mic2.

`select_polar`

Envia para servidor o id do sensor cardíaco selecionada e atribui um rótulo em {p1, p2}. Inicia o streaming imediatamente para o canvas Polar1 ou Polar2.

`schedule_routine`

Envia para servidor o arquivo com a rotina completa a ser executada e agenda o início da captura para algum horário nos próximos segundos. O arquivo de rotina é gerado a partir dos arquivos de rotina básicos e arquivo de pausa. O arquivo de rotina é repetido tantas vezes quanto necessário e deve conter o nome da imagem a ser exibida no lugar do nome da pasta que aparece como parâmetro no comando `image`.

5. Análise dos dados

Os dados de cada experimento ficam salvos na pasta `data`. Cada captura recebe um número inteiro, zero-padded, a partir de 001. Abaixo está a lista de arquivos gerados em cada captura:

<code>log.txt</code>	Log de eventos
<code>routine.txt</code>	Rotina usada no experimento
<code>subj1_ecg.tsv</code>	ECG do subject 1 em formato TSV (tab-separated values)
<code>subj1_rr.tsv</code>	HR (heart rate) e intervalo RR do subject 1 em formato TSV
<code>subj1.mp4</code>	Vídeo do subject 1
<code>subj2_ecg.tsv</code>	ECG do subject 2 em formato TSV (tab-separated values)
<code>subj2_rr.tsv</code>	HR (heart rate) e intervalo RR do subject 2 em formato TSV
<code>subj2.mp4</code>	Vídeo do subject 2

O par de vídeos é anotado usando o software ELAN, que salva a anotação em formato XML. Na anotação serão considerados os rótulos abaixo:

<code>IsSync</code>	Indica se há ou não sincronia. {F/NSync, T/Sync}
<code>IsImit</code>	Indica se há ou não imitação. {F/NIm, T/Im}
<code>Imitator</code>	Indica que sujeito imita nos períodos onde <code>IsImit = 1</code> .
<code>Model</code>	Indica que sujeito é imitado nos períodos onde <code>IsImit = 1</code> .
	Ambos assumem valores no conjunto {1, 2}

O primeiro passo da análise é um pré-processamento dos arquivos de ECG, RR, anotação em XML e rotina para gerar um arquivo em formato TSV contendo uma linha para cada segundo de captura:

Cada linha contém

- Índice inteiro do tempo em segundos
- Rótulo obtido dos comandos `label` do arquivo `routine.txt`
- HR interpolado a partir dos arquivos `subj*_rr.tsv`
- HR estimado a partir dos intervalos RR dos arquivos `subj*_ecg.tsv`
- Rótulos obtidos da anotação feita no ELAN obtidos do arquivo XML: `IsSync`, `IsImit`, `Imitator`, `Model`.

A exibição em gráfico dos valores de HR deve ser analisada em busca de erros de sincronia.

References

[1] Dikker S, Silbert LJ, Hasson U, Zevin JD. On the same wavelength: predictable language enhances speaker-listener brain-to-brain synchrony in posterior superior temporal gyrus. *J Neurosci*. 2014 Apr 30;34(18):6267-72. doi: 10.1523/JNEUROSCI.3796-13.2014. PMID: 24790197; PMCID: PMC4004812.