

## Série 9

---

L'application de transposition  $^t : M_2(\mathbb{R}) \mapsto M_2(\mathbb{R})$  est l'application sur l'espace des matrices  $2 \times 2$  définie par

$$M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mapsto {}^tM = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}.$$

On a vu dans le cours que si  $\phi \in \text{Isom}(\mathbb{R}^2)_0$  est une isométrie linéaire de matrice  $M$  la matrice de  $\phi^{-1}$  est donnée par  ${}^tM$  et donc

$$M \cdot {}^tM = {}^tM \cdot M = \text{Id}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 1.** 1. Montrer réciproquement que si  $M$  est une matrice vérifiant

$${}^tM \cdot M = \text{Id}_2$$

alors l'application linéaire de  $\mathbb{R}^2$  associée à  $M$  est une isométrie (on pourra utiliser l'Exercice 1 de la série précédente.)

**Exercice 2.** Montrer que transposition a les propriétés suivantes

1.  $^t$  est linéaire :

$${}^t(\lambda M + N) = \lambda {}^tM + {}^tN.$$

2.  $^t$  est involutive :

$${}^t \circ {}^t = \text{Id}_{M_2(\mathbb{R})}, \quad {}^t({}^tM) = M.$$

3. La transposition est multiplicative :

$${}^t(M \cdot N) = {}^tN \cdot {}^tM.$$

4. La transposition préserve le déterminant  $\det(M) = ad - bc$ .

$$\det({}^tM) = \det(M).$$

Soit

$$\text{O}_2(\mathbb{R}) = \{M \in M_2(\mathbb{R}), M \cdot {}^tM = {}^tM \cdot M = \text{Id}_2\}$$

le groupe des matrices orthogonales : c'est un groupe car il correspond au groupe des isometries lineaires. Ce groupe se decompose en deux sous-ensembles (des matrices speciales et non-speciales, ou encore matrices de rotations et matrices de symetries)

$$O_2(\mathbb{R}) = O_2(\mathbb{R})^+ \cup O_2(\mathbb{R})^-$$

avec

$$O_2(\mathbb{R})^+ = \left\{ M = \begin{pmatrix} c & -s \\ s & c \end{pmatrix}, c, s \in \mathbb{R}, c^2 + s^2 = 1. \right\}$$

$$O_2(\mathbb{R})^- = \left\{ M = \begin{pmatrix} c & s \\ s & -c \end{pmatrix}, c, s \in \mathbb{R}, c^2 + s^2 = 1. \right\}$$

**Exercice 3.** 1. Montrer que la reunion ci-dessus est disjointe :

$$O_2(\mathbb{R})^+ \cap O_2(\mathbb{R})^- = \emptyset.$$

2. Montrer que  $O_2(\mathbb{R})^+$  est un sous-groupe abelien de  $O_2(\mathbb{R})$  et qu'il est distingue.
3. Soit  $M = \begin{pmatrix} c & -s \\ s & c \end{pmatrix}$ ,  $M' = \begin{pmatrix} c' & -s' \\ s' & c' \end{pmatrix}$  des matrices de rotations et  $M'' = M.M' = \begin{pmatrix} c'' & -s'' \\ s'' & c'' \end{pmatrix}$  le produit. Que vous evoque les expressions de  $c''$ ,  $s''$  en fonction de  $c, s$  et  $c', s'$ .
4. Montrer que tout element de  $O_2(\mathbb{R})^-$  est d'ordre 2.
5. A quel ensemble appartiennent les produits  $M^+.M^-$  et  $M^-.M^+$  d'un element de  $O_2(\mathbb{R})^+$  et d'un element de  $O_2(\mathbb{R})^-$ .
6. Montrer que pour tout  $M^- \in O_2(\mathbb{R})^-$ , on a

$$O_2(\mathbb{R})^- = M^-.O_2(\mathbb{R})^+ = O_2(\mathbb{R})^+.M^-.$$

**Exercice 4.** Soient  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  des vecteurs non-nuls orthogonaux. On a vu que l'application

$$\text{sym}_{\vec{u}} : \vec{w} \mapsto \vec{w} - 2 \cdot \frac{\langle \vec{w}, \vec{v} \rangle}{\langle \vec{v}, \vec{v} \rangle} \vec{v}$$

est une isometrie lineaire. Sa matrice dans la base canonique appartient donc a  $O_2(\mathbb{R})$ . Montrer qu'elle appartient a  $O_2(\mathbb{R})^-$ .