







Fracturation de floes de glace par percussion dans un modèle granulaire

Roussel Desmond Nzoyem

Sorbonne Université

Soutenance de mi-stage 2021 12 mai 2021

Sommaire

- 1 INTRODUCTION
 - Test subsection title

- 2 ÉTAT DE L'ART
 - Thèse de M. Rabatel

- 1 INTRODUCTION
 - Test subsection title

- 2 ÉTAT DE L'ART
 - Thèse de M. Rabatel

Motivation

Enjeux écologiques

- ► Etude climatique à échelle nature (SASIP)
- ► Prévisions climatiques avec précision

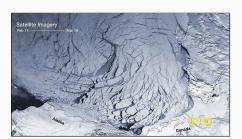


FIGURE - Prévision dans l'artique.

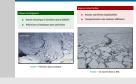
Enjeux industrielles

- Routes maritimes exploitables
- Comportemetn des stations offshores



FIGURE - Un navire dans la MIZ.





Floe : Un floe est un morceau de glace.

Objectifs

Objectifs généraux

- ▶ Modélisation et analyse mathématique de la notion de percussion
- ▶ Poursuite du développement d'un modèle de fracturation des floes

Objectifs intermédiaires

- 1 Lecture des travaux précédents :
 - M. Rabatel, S. Labbé, et J. Weiss: Dynamics of an assembly of rigid ice floes (2015);
 - ▶ Matthias Rabatel : Modélisation dynamique d'un assemblage de floes rigides (2015);
 - ▶ Dimitri Balasoiu : Modélisation et simulation du comportement mécanique de floes de glace (2020).
- Modélisation et simulation du deplacmeent des noeuds d'un floe isolé :
 - ▶ en 1D:
 - en 2D.
- Introduction de la percussion dans le code préexistant.

- 1 INTRODUCTION
 - Test subsection title

- 2 ÉTAT DE L'ART
 - Thèse de M. Rabatel

Cinétique du floe

Les équations de Newton-Euler :

$$\begin{cases} M_{i} \frac{\mathrm{d}\dot{\mathbf{G}}_{i}(t)}{\mathrm{d}t} &= \mathbf{F}_{i}, \\ \mathcal{I}_{i} \frac{\mathrm{d}\dot{\theta}_{i}(t)}{\mathrm{d}t} &= \mathfrak{M}_{i}, \end{cases} \tag{1}$$

où pour le floe i :

- M_i: masse du floe;
- F_i: somme des forces par unité de volume;
- \triangleright \mathcal{I}_i : le moment d'inertie du floe i;
- \triangleright \mathfrak{M}_i : le moment dynamique en G.

Le système (1) se réécrit sous la forme :

$$\mathcal{M}_i \frac{\mathrm{d}W_i(t)}{\mathrm{d}t} = \mathcal{H}_i(t),$$

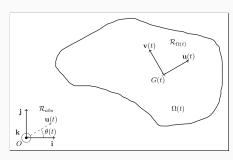


FIGURE – Repères abosolu et repère local pour une particule floe.

avec

$$\mathcal{M}_i = \begin{pmatrix} \textbf{M}_i & 0 & 0 \\ 0 & \textbf{M}_i & 0 \\ 0 & 0 & \mathcal{I}_i \end{pmatrix}, \quad \textbf{W}_i(t) = \begin{pmatrix} \dot{\textbf{G}}(t) \\ \dot{\theta}_i(t) \end{pmatrix}, \text{ et } \quad \mathcal{H}_i(t) = \begin{pmatrix} \textbf{F}_i(t) \\ \mathfrak{M}_i(t) \end{pmatrix}.$$

Résumé de la thèse

- Les floes sont rigides;
- ▶ Les coefficients de restitution;
- .

Reférences

BALASOIU, Dimitri (2020). « Modélisation et simulation du comportement mécanique de floes de glace ». Thèse de doct. Université Grenoble Alpes.

RABATEL, Matthias (2015). « Modélisation dynamique d'un assemblage de floes rigides ». Thèse de doct. Université Grenoble Alpes.

RABATEL, Matthias et al. (2015). « Dynamics of an assembly of rigid ice floes ». In : Journal of Geophysical Research : Oceans 120.9, p. 5887-5909.

Thank you for your kind attention ©! Questions?