

Résolution du SSCFLP

Dumez Dorian

December 29, 2016

Introduction

Nous allons ici nous intéresser aux problèmes de FLP. Le but étant de résoudre de manière exacte, grâce à un algorithme de branch & bound, le problème de SSCFLP. Le problème de FLP, facility location problem, consiste à trouver où ouvrir des services pour couvrir tous ses clients à moindre frais. La version qui nous intéresse, la single source avec capacité, rajoute des contraintes de capacité et de condition de livraison pour les clients. Le but de cette étude est d'utiliser la version sans capacité et celle sans contrainte de source unique comme relaxation de notre problème pour obtenir des bornes pour notre algorithme.

1 Problèmes étudiés

La première, et plus simple, version de notre problème est le UFLP. C'est à dire la localisation de service sans capacité. On se permet alors de supposer qu'un dépôt peut alimenter un nombre infini de clients, on ne quantifie donc pas la demande des clients.

Le modèle de programmation linéaire est :

$$\begin{aligned} \min z &= \sum_{j \in J} f_j x_j + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} y_{ij} \\ \text{s.c.} \end{aligned}$$

$$\forall i \in I : \forall j \in J : y_{ij} - x_j \leq 0 \quad (1)$$

$$\forall i \in I : \sum_{j \in J} y_{ij} \geq 1 \quad (2)$$

$$\forall j \in J : x_j \in \{0; 1\} \wedge \forall i \in I : y_{ij} \in \{0; 1\}$$

Les x_j représentent le fait que la facilité j est ouverte et les y_{ij} le fait que le client i est appareillé avec le dépôt j . Les données sont les coûts d'ouvertures f_j et les coûts d'association client-dépôts c_{ij} .

La contrainte 1 exprime le fait que le dépôt j peut alimenter le client i seulement si il est ouvert. La deuxième exprime le fait que tous les clients doivent être couverts.

Dans une deuxième version du problème, CFLP, on prend en compte des capacités et des demandes. C'est à dire que les dépôts ont une capacité limitée et que les clients ont une demande quantifiée. De plus il faut remarquer que tous les dépôts n'ont pas forcément

la même capacité et les clients des quantités de demandes différentes, même si tout cela concerne toujours le même produit. Enfin il faut remarquer que l'on n'interdit pas qu'un client ait sa demande fragmenté entre plusieurs facilités.

Le modèle de programmation linéaire est :

$$\begin{aligned} \min z &= \sum_{j \in J} f_j x_j + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} y_{ij} \\ \text{s.c.} \end{aligned}$$

$$\forall j \in J : \sum_{i \in I} y_{ij} \leq s_j x_j \quad (1)$$

$$\forall i \in I : \sum_{j \in J} y_{ij} = w_i \quad (2)$$

$$\forall j \in J : x_j \in \{0; 1\} \wedge \forall i \in I : y_{ij} \in \mathbb{R}^+$$

Maintenant que des quantités entre en jeux, les variables y_{ij} expriment la quantité fournie au client i par le dépôts j . Les données supplémentaires sont les capacités s_j des dépôts et les demandes w_i des clients. Il faut aussi noter que les coûts d'associations sont maintenant exprimé en prix par unité transporté.

La contrainte 1 représente alors le fait qu'un dépôts ne peut fournir plus que sa capacité, si il n'est pas ouvert sa capacité est nécessairement de 0. Et la seconde force la satisfaction complète de la demande de tous les clients.

La dernière version du problème, celle à laquelle on s'intéresse, le SSCFLP, ajoute la contrainte qu'un client ne peut être servi que par un unique dépôts. Le modèle de programmation linéaire est :

$$\begin{aligned} \min z &= \sum_{j \in J} f_j x_j + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} y_{ij} \\ \text{s.c.} \end{aligned}$$

$$\forall j \in J : \sum_{i \in I} y_{ij} w_{ij} \leq s_j x_j \quad (1)$$

$$\forall i \in I : \sum_{j \in J} y_{ij} = 1 \quad (2)$$

$$\forall j \in J : x_j \in \{0; 1\} \wedge \forall i \in I : y_{ij} \in \{0; 1\}$$

Maintenant que les quantités demandés par les clients ne peuvent plus être fractionnés des booléens suffisent de nouveau pour les y_{ij} et exprime de nouveau l'association du client i à la facilité j . De plus aucune donnée supplémentaire n'est nécessaire.

La contrainte 1 exprime toujours le fait qu'un dépôts ne peut livrer plus que sa capacité. Et la contrainte 2 impose le fait que chaque client doit être livré par un unique dépôts.

On remarque alors que le programme de l'UFLP peut être re-écrit si les coûts d'association sont non-négatif :

$$\min z = \sum_{j \in J} f_j x_j + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} y_{ij}$$

s.c.

$$\forall i \in I : \forall j \in J : y_{ij} - x_j \leq 0 \quad (1)$$

$$\forall i \in I : \sum_{j \in J} y_{ij} = 1 \quad (2)$$

$$\forall j \in J : x_j \in \{0; 1\} \wedge \forall i \in I : y_{ij} \in \{0; 1\}$$

En effet, la fonction d'objectif étant en minimisation, la solution optimale ne couvrira jamais, sauf dégénérescence causée par coûts d'appareillages nul, un client 2 fois. On peut alors dire que la contrainte est satisfaite si et seulement si chaque client est couvert une unique fois.

De plus, on peut re-écrire la contrainte qui force un dépôt utilisé à être ouvert pour faire apparaître plus clairement la relaxation du SSCFLP en UFLP :

$$\min z = \sum_{j \in J} f_j x_j + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} y_{ij}$$

s.c.

$$\forall j \in J : \sum_{i \in I} y_{ij} w_{ij} \leq M x_j \quad (1)$$

$$\forall i \in I : \sum_{j \in J} y_{ij} = 1 \quad (2)$$

$$\forall j \in J : x_j \in \{0; 1\} \wedge \forall i \in I : y_{ij} \in \{0; 1\}$$

En effet l'usage d'un M (une valeur devant laquelle toute demande est négligeable) permet d'oublier la contrainte de capacité. La relaxation du SSCFLP en UFLP s'effectue donc en relaxant la première contrainte. La solution obtenue avec ce programme respectera la condition de source unique mais pas celles des capacités.

On remarque que on peut aussi écrire CFLP sous une autre forme, qui rend évident le fait que le CFLP est une relaxation du SSCFLP :

$$\min z = \sum_{j \in J} f_j x_j + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} y_{ij} w_{ij}$$

s.c.

$$\forall j \in J : \sum_{i \in I} y_{ij} w_{ij} \leq s_j x_j \quad (1)$$

$$\forall i \in I : \sum_{j \in J} y_{ij} = 1 \quad (2)$$

$$\forall j \in J : x_j \in \{0; 1\} \wedge \forall i \in I : y_{ij} \in [0; 1]$$

Les y_{ij} représente alors la part de la demande de i qui est assumé par la facilité j . On remarque alors que si l'on prend le programme linéaire du SSCFLP et qu'on y exprime les coûts d'associations en prix par unité alors on a exactement le même programme à l'exception de la relaxation linéaire des y_{ij} . La solution obtenue avec ce programme respectera les contraintes de capacités mais pas celle de source unique.

2 Instances choisies

Toutes les instances viennent du site <http://www-eio.upc.es/elena/sscplp/index.html>.

La première instance, p1, est une petite instance normale, elle ne comprend que 20 clients et 10 possibilités de facilités. Les coûts d'ouverture sont relativement grand par rapport aux coûts de connexions et les capacités sont aussi grandes par rapport aux demandes.

L'instance p2, petite, possède des coût de connexions élevé par rapport aux coûts d'ouvertures.

L'instance p3 est aussi de petite taille mais présente des facilités avec des coûts d'ouvertures très élevés.

L'instance p6, toujours petite, mais nous propose des facilités peu chère mais avec de petites capacités par rapport aux demandes.

Suivant le même schéma on effectue une montée en charge avec les instances p7(normale), p9(petite et pas chère), p10(facilité chères) et p13(coûts de connexions élevé). En effet celles ci on 30 clients pour 15 possibilités de facilités.

Toujours selon le même principe on passe à des instances à 50 clients et 20 sites possibles. On utilise les instances p26(normale), p33(coûts d'ouvertures élevés), p31(facilités peux chères) et p30 (coûts de connexions élevés).

3 Résolution avec des solveur génériques

Premièrement il faut noter que j'ai opté pour d'autres solveurs car GLPK n'y arrivait pas. En effet des tests sur de toutes petites instances on montré que le modèle et l'appel était correct mais GLPK ne parvenait pas à résoudre le problème. Sur la première des instances les plus petites il y parvenais en 25 minutes et ne parvenait pas à résoudre la seconde à cause d'une trop grande empreinte mémoire.

Je me suis tourné vers les 2 autres solveurs interfacé avec JuMP qui propose la résolution de problèmes MIP : CPLEX et Mosek.

nbClient	nbDepos	normale	++connexions	++ouverture	- - capacités
20	10	0.22	0.14	0.91	0.23
30	15	1.08	1.44	1.28	0.40
50	20	2.24	3.25	9.78	5.25

Table 1: temps de résolution par CPLEX

nbClient	nbDepos	normale	++connexions	++ouverture	- - capacités
20	10	2.02	2.61	10.6	0.85
30	15	10.14	3.52	23.31	5.53
50	20	43.32	130.37	long	long

Table 2: temps de résolution par Mosek

On prend comme étalon les instances dites normale, ne présentant à priori aucune particularité. On peut alors supposer que les instances avec des grand coûts de connexions ou d'ouverture sont plus compliqué. Par contre on ne peut rien dire sur les instance concernant les petits dépôts pas cher.

Je n'ai pas inclus les solutions fournie dans le dossier de rendu car CPLEX et Mosek donnent parfois des valeurs différente de 0 ou 1 à des variables binaires (elle le sont bien selon l'affichage de la modélisation). Mais ces imprécisions sont de l'ordre de 10^{-10} ou telles que des -0 .

4 Bornes

4.1 Borne primale

Pour obtenir une borne primale nous avons utilisé l'heuristique de construction de Delmaire. Cette dernière permet d'obtenir une solution réalisable non triviale. Elle se base sur l'idée que les services à ouvrir doivent avoir le coût par client le plus faible et que les clients doivent êtres associés au facilitées avec lequel ils coûtent le moins chers.

instance	type	% de coût supplémentaire	temps de calcul
p1	normale	6.65	0.001
p2	++connexion	11.03	0.001
p3	++ouverture	14.95	0.001
p6	- - capacité	14.85	0.001
p7	normale	6.18	0.009
p13	++connexion	13.51	0.006
p10	++ouverture	11.60	0.007
p9	- - capacité	10.20	0.007
p26	normale	13.24	0.028
p30	++connexion	8.85	0.030
p33	++ouverture	15.31	0.031
p31	- - capacité	8.28	0.027

Table 3: Tests de l'heuristique de Delmaire

Premièrement on observe que les temps d'exécution sont petit, et n'augmente pas trop avec la taille des instances. De plus le type d'instance n'impacte que très peu sur le temps de calcul. On peu donc envisager d'utiliser cette heuristique de construction de

manière très agressive durant notre branch and bound.

De manière grossière l'heuristique semble mieux fonctionner sur les instances normales et moins sur celle à coûts d'ouvertures élevés. Mais dans tous les cas la solution fournit nous donne une borne primale correcte.

4.2 Borne duale

Comme relaxation continue nous avons utilise la modélisation du CFLP auquel on a relâché la contrainte de type sur les variables désignant l'ouverture des dépôts. C'est à dire que l'on peu ouvrir un dépôts à moitié.

instance	type	% de coût inférieur	temps GLPK	temps Mosek	temps CPLEX
p1	normale	10.95	0.0008	0.0025	0.0010
p2	++connexion	6.18	0.0009	0.0030	0.0008
p3	++ouverture	6.47	0.0009	0.0024	0.0007
p6	- - capacité	8.86	0.0009	0.0020	0.0008
p7	normale	5.47	0.0016	0.0036	0.0013
p13	++connexion	5.24	0.0020	0.0028	0.0012
p10	++ouverture	1.26	0.0022	0.0032	0.0013
p9	- - capacité	7.49	0.0024	0.0035	0.0012
p26	normale	5.66	0.0056	0.0053	0.0022
p30	++connexion	5.46	0.0060	0.0052	0.0022
p33	++ouverture	2.28	0.0061	0.0062	0.0023
p31	- - capacité	6.80	0.0056	0.0054	0.0021

Table 4: Expérimentations relaxation

Premièrement on peu encore noté que les temps d'exécutions restent petit donc on pourra aussi utiliser ce procédé de manière fréquente dans le branch and bound.

La qualité de la relaxation diffère significativement entre les types d'instances donc on peu les étudiés séparément :

- les instances normales font parties de celle sur lequel la relaxation est de moins bonne qualité. Quand on observe les solutions trouve on remarque que la solution relâché a tendance a ne pas ouvrir un dépôts au profit d'autre partiellement ouvert. Et au contraire la relaxation profite peu de la distribution de la demande sur deux dépôts. Au vu de ces résultat la possibilité de relâcher de SSCFLP en CFLP pourrai corriger ce problème si il ne se déplace pas vers la distribution des demande entre les dépôts.
- sur les instances à fort coût de connexion la relaxation est de qualité moyenne. Mais en réalité si on observe les résultats, ils ont la même forme que pour les instances normales. Sauf qu'ici la part des coûts engendrés par les connexions est plus importante donc, vu que l'on compare relativement, la relaxation semble de meilleure qualité.

- sur les instances présentant de grands coûts d'ouvertures la relaxation est généralement de très bonne qualité. La solution proposé utilise alors plus la distribution de la demande entre plusieurs dépôts, et les services ouvert sont à peu près les même mais pas forcément ouvert en entier. Mais étant donne que la plupart des coûts des générés par l'ouverture des dépôts ce doit surtout être la relaxation sur l'ouverture des dépôts qui diminue la qualité. Mais la différence relative reste faible car les solutions optimales restent très chères.
- enfin les instances avec des facilités à faibles capacités sont mal approximé par relaxation. Pour ces instances on retrouve les même problème qu'avec les instances normales.

Au vu de ces remarque j'ai expérimenté la relaxation en CFLP :

instance	type	% de coût inférieur	temps GLPK	temps Mosek	temps CPLEX
p1	normale	10.08	0.0019	0.0174	0.0078
p2	++connexion	4.48	0.0046	0.0114	0.0337
p3	++ouverture	1.10	0.0051	0.0227	0.0318
p6	- - capacité	4.24	0.0131	0.0347	0.0131
p7	normale	4.13	0.0063	0.0645	0.0696
p13	++connexion	1.59	0.0505	0.0815	0.0397
p10	++ouverture	0.50	0.0056	0.0571	0.0175
p9	- - capacité	5.01	0.0165	0.0581	0.0371
p26	normale	2.71	0.0743	0.1034	0.0779
p30	++connexion	3.50	0.1169	0.2074	0.1007
p33	++ouverture	0.55	0.0191	0.0571	0.0222
p31	- - capacité	5.03	0.0354	0.0616	0.0478

Table 5: Expérimentations CFLP

On obtient effectivement des bornes d'une très bonne qualité, mais en un temps significativement plus long, ce qui limite l'agressivité avec laquelle on pourra utiliser cette relaxation.

J'ai donc essaye la relaxation en UFLP pour avoir un compromis entre qualité et temps de calcul. Mais la qualité de la relaxation devient pitoyable, de l'ordre de 60-80%.

Dans l'article de Kaj Holmberg & co il est fait référence de l'amélioration de la qualité de la borne duale obtenue par relaxation linéaire en ajoutant des contraintes redondantes. J'ai donc testé la relaxation du SSCFLP en cette modélisation, ou la contrainte 3 a été ajouté :

$$\min z = \sum_{j \in J} f_j x_j + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} y_{ij}$$

S.C.

$$\forall j \in J : \sum_{i \in I} y_{ij} w_{ij} \leq s_j x_j \quad (1)$$

$$\forall i \in I : \sum_{j \in J} y_{ij} = 1 \quad (2)$$

$$\begin{aligned} \forall i \in I : \forall j \in J : y_{ij} - x_j &\leq 0 \\ \forall j \in J : x_j \in [0; 1] \wedge \forall i \in I : y_{ij} &\in [0; 1] \end{aligned} \quad (3)$$

instance	type	% de coût inférieur	temps GLPK	temps Mosek	temps CPLEX
p1	normale	10.52	0.0027	0.0079	0.0011
p2	++connexion	6.01	0.0025	0.0086	0.0010
p3	++ouverture	6.35	0.0028	0.0092	0.0010
p6	- - capacité	8.16	0.0025	0.0077	0.0009
p7	normale	4.94	0.0069	0.0150	0.0021
p13	++connexion	4.85	0.0088	0.0136	0.0024
p10	++ouverture	1.25	0.0060	0.0150	0.0019
p9	- - capacité	7.29	0.0070	0.0111	0.0016
p26	normale	5.29	0.0246	0.0255	0.0043
p30	++connexion	5.30	0.0257	0.0240	0.0038
p33	++ouverture	2.27	0.0229	0.0286	0.0046
p31	- - capacité	5.58	0.0280	0.0454	0.0052

Table 6: Expérimentations relaxation linéaire sur-contraint

La qualité est toujours meilleure mais généralement la différence est très petite. Par contre la résolution est plus lente mais cela reste raisonnable donc on peut envisager l'utilisation de ces contraintes.

Au contraire l'ajout de la contrainte propose par sune, disant que la somme des capacité doit être supérieure à la demande totale, n'améliore rien et ralenti tout.

5 Branch and Bound

5.1 Première idée

L'idée de la première itération de l'algorithme est d'utiliser très intensivement l'heuristique de construction de Delmaire. En effet elle est très rapide à calculer et est plutôt de bonne facture.

L'algorithme commence par une phase d'initialisation :

- modéliser la relaxation linéaire dans un solveur commercial et effectuer la première résolution pour pouvoir la réutiliser en hot-start dans l'algorithme.

- utiliser l'heuristique de Delmaire sur le problème initial pour lancer l'algorithme.

Une fois ces calcul effectués on lance l'algorithme dessus. Ce dernier va construire sa pile d'appel récursif : tout les dépôts puis tout les clients. Chaque appel dans cette pile gère un élément :

- l'ouverture ou non d'une facilité
- l'affectation d'un client

Une fois arrivé au bout on teste si la solution est meilleure que l'actuelle meilleure.

Ensuite on remonte dans la pile d'appel. On va alors tester les autres possibilités :

- si on se situe sur un appel concernant une facilité alors on la ferme si elle était ouverte, ou au contraire si elle était fermée on l'ouvre.
- si on se situe sur un appel concernant un client alors on teste les autres associations possible, i.e. les autres dépôts ayant assez de capacité restante pour le satisfaire.

Après cette affectation on calcule la relaxation linéaire du problème dans lequel toutes les variables correspondants à des choix que l'on a déjà fait sont fixés. Si la valeur de cette relaxation est inférieure au coût de notre meilleure solution alors on continue. C'est à dire que l'on utilise de nouveau l'heuristique de Delmaire sur le sous problème :

- les des dépôts ouverts ont un coût nul, leurs coûts d'ouverture est déjà compté.
- les dépôts fermés ont un coût infini.
- les données des dépôts non fixés sont laissés tels quels.
- les clients déjà associés n'apparaissent plus. Leurs coût d'association ainsi que la capacité qu'ils occupent sur les dépôt ouverts est compté.
- les clients non encore associés apparaissent avec les coûts d'associations non modifiés sauf ceux des dépôts fermés qui est infini.

On appelle alors récursivement la fonction sur la solution obtenue. La fonction va récursivement plonger jusqu'au bout pour tester si cette solution est meilleure, puis remonter et recommencer.

Malheureusement l'algorithme tel quel ne fonctionne pas. En effet l'heuristique de Delmaire ne trouve pas nécessairement une solution admissible même si il en existe une (Cf instance p50) . Cela se produit en particulier sur des instances très restreintes, ce qui est le cas de nos sous problème lorsque l'ouverture des dépôt est optimale et que l'on se situe proche de la solution optimale.

Or l'algorithme utilise beaucoup l'hypothèse : l'heuristique de Delmaire ne trouve pas de solution alors le sous problème n'en possède pas. Donc étant donné que cette hypothèse est fautive l'algorithme doit parcourir beaucoup plus en profondeur des nœuds pour les noter comme sondés. De plus ces parcours sans l'heuristique sont lents car fait à l'aveugle.

Pour conclure, si on utilise cet algorithme de manière exacte alors il est très lent. Les temps résolutions des plus petites instances proposés sont de l'ordre de l'heure.

5.2 Deuxième version

La deuxième version est un branch and bound classique. Il cherche une variable sur laquelle brancher puis teste les différentes possibilités.

On utilise une fonction pour rechercher la prochaine variable à brancher. Cette dernière commence toujours par brancher sur les dépôts, ce choix a été fait en regard du papier de Homberg. Cette fonction parcourt la solution de la relaxation linéaire à la recherche d'une variable telle que :

- une facilité avec la variable indiquant son ouverture non binaire, i.e. différente de 0 ou 1
- un client avec l'une de ses variables indiquant son association non binaire. On peut alors noter que si un client est totalement satisfait par une facilité (i.e. variable correspondante égale à 1) alors les autres variables de ce client sont nulles donc il est inutile de les regarder.

Quand on branche sur un dépôt on lui donne la valeur la plus proche de sa valeur relâchée puis l'autre. Dans les deux cas on teste si la relaxation linéaire à une valeur inférieure à notre meilleure solution puis on continue en branchant sur une autre variable.

Quand on branche sur un client on détermine une liste de dépôt possible. Ce sont ceux qui ont encore une capacité nécessaire pour satisfaire ce client et dont la variable correspondant à cette association dans la relaxation linéaire est non nulle. Pour ne pas omettre de possibilité on effectue cela plusieurs fois. C'est à dire qu'après avoir testé ces possibilités on les interdit dans le problème relâché, on le résout et on recommence. On s'arrête de le faire quand il n'y a plus de possibilité.

Question : sous quelle condition peut-on s'arrêter de le faire quand l'une d'elle est égale à 1 ? En effet si on la fixe les autres seront nulles et on y reviendra jamais.

On remarque alors que l'on ne branche jamais sur des variables ayant une valeur binaire dans la relaxation. Ces dernières sont fixées dans la solution lors du cas de base : toutes les variables sont binaires.

Encore une fois les temps d'exécution de cet algorithme sont de l'ordre de l'heure sur les plus petites instances.

5.3 Mix des deux

Cette version est basée sur la première mais utilise le principe de la seconde.

On utilise le parcours du premier algorithme ainsi que son utilisation intensive de l'Heuristique, mais en lui adjoignant le choix des possibilités du second.

c'est à dire que lors du remonté de la pile ou lorsque l'heuristique échoue à construire une solution admissible on teste d'autres possibilités. C'est à ce moment-ci que

l'on utilise la partie correspondante de l'autre algorithme.

Malheureusement cela n'améliore pas les performances. En effet la seconde version profite au maximum du branchement car elle traite les variables de manière non séquentielle. De ce fait elle ne branche même pas sur certaine, une bonne partie en réalité. Mais en les traitant de manière séquentielle on va forcément brancher sur chacune d'entre elles. De plus ce procédé ne va que changer l'ordre de branchement, en effet on va tout de même tester toutes les possibilités.

6 Pistes d'améliorations

Diverses pistes sont envisagés mais elle n'ont toutes pas êtres exploités à leur maximum, ou pas du tout, par manque de temps. Ces dernières sont classés par ordre d'aboutissement, donc de temps nécessaire.

6.1 Ordre de parcours

Il est évident que la manière don on parcourt l'arbre influe beaucoup sur les performances. En effets si l'on dispose plus rapidement de bonne solution on peut couper plus vite dans le parcours grâce à la borne duale de la relaxation linéaire.

Modification de l'ordre d'affectation des valeurs : lorsque l'on branche sur les clients on doit choisir le dépôt auquel l'associer parmi les diverses possibilités trouvées. On peut donc les parcourir selon

- un ordre quelconque.
- en commençant s'associer aux dépôts qui ont le plus faible coût de connexion.
- en commençant par les possibilité telle que la variable de la solution relâché soit la plus proche possible d'une variable binaire, on commence alors par la valeur la plus proche.

Mais cela ne modifie pas significativement les temps d'exécutions.

Pour la première et la troisième version on peut changer l'ordre des clients et des dépôts. En effet avant de lancer l'algorithme on peu permuter les clients ou les dépôts entre eux tout en conservant les dépôts au début. Il a été testé de trier les clients par demande décroissante pour commencer par fixer les clients les plus difficile à associer. Mais cela ne modifie pas non plus de manière significative le temps d'exécution.

Pour la deuxième possibilité il a été testé de ne pas brancher sur la première variable non binaire trouvé mais selon certains critères. On continue toujours de brancher sur les facilités en premier. Mais on a comme critère :

- si il reste des dépôt avec des valeurs non binaire alors on branche sur celle qui à la valeur la plus proche de la valeur binaire. Et on commencera bien entendu par cette valeur dans le parcours.

- sinon on branche sur le client qui possède la variable de choix du dépôt la plus proche d'une variable binaire sans en être une.

Cela non plus ne conduit pas à une amélioration significative.

Malgré ces divers échec il pourrait être pertinent d'étudier plus finement le comportement de l'algorithme selon divers point de traitement et les ordres choisis. Mais il faut toujours garder en tête que le tri des possibilités ne se fait pas en temps constant, même si il peut facilement devenir négligeable devant le temps qu'il peut faire gagner si il dirige plus rapidement l'algorithme vers de meilleures solutions.

6.2 Parcours non séquentiel

Dans la troisième version de l'algorithme un parcours non séquentiel permet de tirer un meilleur parti des avantages de la seconde version. En effet cela nous permet de récupérer le fait de ne pas brancher sur toutes les variables.

L'implémentation de la construction des sous problèmes pour l'heuristique de Delmaire ainsi que pour la relaxation linéaire ont été effectué sur la troisième version de l'algorithme. Il utilise désormais l'heuristique de Delmaire quand il le peut, et sinon il recherche la première variable non binaire et branche dessus. Le parcours se fait donc en allé-retour : on saute jusqu'à une variable non binaire, ce qui nous permet de construire le reste de la solution, mais cela rend certaines variables précédentes non binaire donc on retourne dessus avant de répéter le même procédé. Malgré un nombre plus faible de variable sur lesquels on ne branche pas, par rapport à la deuxième itération, on évite tout de même certain branchement.

Malgré cette amélioration l'algorithme met toujours beaucoup de temps pour étudier les configuration des clients avec un positionnement de facilité.

6.3 Coupes de Gomory

La qualité de la relaxation à un fort impact sur la vitesse du branch and bound car cela permet de sonder plus rapidement les nœuds. L'utilisation de variables binaires pour les dépôts à été abandonné car cela ralentit la résolution, cela nécessite un solveur MIP et n'accélère pas l'algorithme car c'est généralement le tests des combinaisons des affectations qui est très long. En effet déjà assez peu de configuration de dépôt sont exploré. Mais justement pour avoir de meilleures bornes pour cette partie de l'algorithme des inégalités valides peuvent de révéler intéressantes.

Pour mettre en place des coupes de gomory il faudrait modifier le programme linéaire de la modélisation de la relaxation pour avoir accès aux variables d'écarts des inégalités qui peuvent être intéressantes. Il faudrait aussi étudier dans quelle mesure ces inégalités doivent être ajoutés, car il ne faudrait pas surcharger la relaxation, elle deviendrait plus longue à résoudre.

6.4 Amélioration heuristique de la solution initiale

L'utilisation d'une heuristique d'amélioration avant l'appel du branch and bound pourrait être pertinent, surtout pour les versions de l'algorithme utilisant intensivement la solution initiale. En effet cela permettrait déjà d'avoir une meilleure borne primale mais aussi, pour la première et la troisième version, d'intensifier plus rapidement les recherches dans les zones intéressantes.

Une recherche heuristique est développé dans le papier "A Multi-Exchange Heuristic for the Single-Source Capacitated Facility Location Problem" de Ravindra K. Ahuja, mais cette dernière est compliqué à mettre en place.

6.5 Utilisation des relaxations lagrangiennes

Dans une optique similaire à l'utilisation d'une heuristique Homberg propose l'utilisation de relaxations lagrangiennes. En effets grâce à diverses propriété de son modèle de relaxation lagrangienne il est possible de déterminer asse précisément la configuration de facilité à ouvrir pour atteindre l'optimum.

Mais cet initialisation est aussi compliqué à mettre en place car requiert des méthodes proches de celle de l'optimisation non linéaire pour trouver le bon vecteur λ à utiliser. En effet la qualité de la relaxation est intimement lié à celui ci donc des valeurs de mauvaise qualité n'apporterai rien.

6.6 Correction de l'heuristique

La recherche d'une autre heuristique de construction ou la correction de celle de Homberg permettrait d'utiliser le premier algorithme à son plein potentiel. Mais la recherche de solution admissible est très compliqué, surtout sur les problèmes étroitement contraint qui nous intéresse.

On pourrais aussi envisager l'utilisation d'une procédure de réparation si l'heuristique venais à échouer. Mais cette procédure ne devrai pas être trop longue et surtout être capable d'affirmer qu'il n'existe pas de solution dans le plus nombre de cas possible.

Conclusion

La version de l'algorithme de branch and bound la plus efficace don on dispose est la deuxième itération de la troisième version : la version mixte amélioré. De plus on remarque une légère amélioration en utilisant la permutation des clients pour traiter ceux ayant une plus forte demande en premier. Cet algorithme s'exécute alors dans les mêmes ordre de grandeur que GLPK mais reste risible face à Mosek ou CPLEX.

Bibliographie

- Sources des instances : <http://www-eio.upc.es/elena/sscplp/index.html>.
- Pour l'heuristique de Delmaire : "Comparing New Heuristics for the Pure Integer Capacitated Plant Location Problem" par Hugues Delmaire, Maruja Ortega, Juan A. Diaz, Elena Fernandez
- "An exact algorithm for the capacitated facility location problems with single sourcing" par Kaj Holmberg, Mikael Ronnqvist, Di Yuan
- "A Multi-Exchange Heuristic for the Single-Source Capacitated Facility Location Problem" par Ravindra K. Ahuja, James B. Orlin, Stefano Pallottino et Maria Grazia Scutellà dans Management Science 50(6):749-760 · February 2003