# Ext 2 文件系统 中期汇报

黄书鸿 计01 2023-4-16

## 目录

- 1. Ext 2 文件系统
- 2. Arceos 文件系统架构
- 3. 目前进展
- 4. 下一周计划

### Ext 2 文件系统

与 easy-fs 有什么不同之处?

Block: Ext 2 filesystem 访问磁盘的最小单位,大小在 1024 bytes 到 4096 bytes

Block group: 磁盘中的块被组织为 block group,每个 group 中最多包含 8 \*

block\_size 个块

Directory: 目录使用变长的 entry, 并且用链表的方式组织起来, 使得删除条目更加容易

其他功能:访问控制、符号链接、块预分配

### Ext 2 文件系统

每个 block group 有自己的 bitmap 和 inode table。在 SuperBlock 后,是 Block group descriptor 表,描述了每个 block group 的信息和使用情况:

```
pub struct BlockGroupDesc {
    pub bg_block_bitmap: u32, // block bitmap 位置
    pub bg_inode_bitmap: u32, // inode bitmap 位置
    pub bg_inode_table: u32, // inode table 位置
    // 使用情况
    pub bg_free_blocks_count: u16,
    pub bg_free_inodes_count: u16,
    pub bg_used_dirs_count: u16,
}
```

### Ext 2 文件系统

目录中的条目是变长的,支持长度最大 255 的文件名;以链表的方式组织,每个条目记录下一个条目相对于当前的偏移;删除条目时,更改前一个条目的偏移量即可:

```
pub struct DirEntryHead {
    pub inode: u32,
    pub rec_len: u16, // 到下一个条目的偏移量
    pub name_len: u8,
    pub file_type: u8, // 记录文件类型, 不需要额外访问磁盘
    // 下面是变长的名字
}
```

- 整体框架支持访问控制;
- 支持将其他的文件系统挂载到主文件系统的目录下;

#### 文件系统的抽象

```
pub trait VfsOps: Send + Sync {
    /// Do something when the filesystem is mounted.
    fn mount(&self, _path: &str, _mount_point: VfsNodeRef) -> VfsResult;
    /// Do something when the filesystem is unmounted.
    fn umount(&self) -> VfsResult;
    /// Format the filesystem.
    fn format(&self) -> VfsResult;
    /// Get the attributes of the filesystem.
    fn statfs(&self) -> VfsResult<FileSystemInfo>;
    /// Get the root directory of the filesystem.
    fn root dir(&self) -> VfsNodeRef;
```

#### VNode 的抽象

```
pub trait VfsNodeOps: Send + Sync {
    // common operations:
    fn open(&self) -> VfsResult;
    fn release(&self) -> VfsResult;
    fn get_attr(&self) -> VfsResult<VfsNodeAttr>;
    // file operations:
    fn read_at(&self, _offset: u64, _buf: &mut [u8]) -> VfsResult<usize>;
    fn write_at(&self, _offset: u64, _buf: &[u8]) -> VfsResult<usize>;
    fn fsync(&self) -> VfsResult;
    fn truncate(&self, _size: u64) -> VfsResult;
    ...
```

```
// directory operations:
    fn parent(&self) -> Option<VfsNodeRef>;
    fn lookup(self: Arc<Self>, _path: &str) -> VfsResult<VfsNodeRef>;
    fn create(&self, _path: &str, _ty: VfsNodeType) -> VfsResult;
    fn remove(&self, _path: &str) -> VfsResult;
    fn read_dir(&self, _start_idx: usize, _dirents: &mut [VfsDirEntry]) -> VfsResult<usize>;
} // VfsNodeOps
```

#### 具体实现

```
/home/huangshuhong/OS/arceos/modules/axfs
  Cargo.toml
   src
    — арі (4)
        — dir.rs // 实现了读取、创建目录的 api
        一 file.rs // 实现了创建、打开、读写文件的 api
        - mod.rs
    — dev.rs // 封装了 axdriver::VirtIoBlockDev (0)
     — fops.rs // 进一步封装 VfsNodeOps 为 Dir 和 File, 使贴近 Linux 的规范 (3)
      fs
         - fatfs.rs // 基于 fatfs 实现了 VfsNodeOps 和 VfsOps trait (1)
          mod.rs
    — lib.rs
     一 root.rs // 实现了根目录、其他文件系统也可以挂载 (2)
   tests
   └─ test axfs.rs
```

### 目前进展

在 crates/ext2fs 中仿照 easy-fs 写了文件系统的接口,目前支持: 创建ext2文件系统 镜像、从镜像中打开文件系统 create\_file 、 create\_dir 、 link 、 unlink 等功能。

### 目前进展

```
// unlink、mkdir --- crates/ext2fs_fuse/src/main.rs
root_inode.unlink("fileb");
root_inode.create("dir_a", EXT2_S_IFDIR);
let dir_a = root_inode.find("dir_a").unwrap();
dir_a.create("filec", EXT2_S_IFREG);
let filec = dir_a.find("filec").unwrap();
filec.write_at(0, greet_str.as_bytes());
let len = filec.read_at(0, &mut buffer);
assert_eq!(greet_str, core::str::from_utf8(&buffer[..len]).unwrap());
```

## 目前进展

```
$ RUST_BACKTRACE=1 cargo run --package ext2fs_fuse --bin ext2fs_fuse
After create filea and fileb:
filea
fileb
After unlink:
filea
Under dir_a:
filec
```

### 下一周计划

- 1. 将 ext2 集成到目前的 Arceos 的文件系统框架中;
- 2. 进一步完善 ext2 文件系统的功能,比如支持软链接、unlink 一个目录(目前只支持文件)、文件状态;
- 3. 调研带日志的文件系统的实现,准备把 ext2 升级至 ext3。

# 欢迎提问