Laboratório de Redes de Computadores - Trabalho 1

Rafael Almeida de Bem

25 de abril de 2022

Sumário

1	Introdução				
2	Definição do Protocolo				
3	Implementação Prática 3.1 Protocolo 3.2 Implementação 3.2.1 Os Daemons	3 4 4			
4	Uso				
5	Testes 6				
6	Conclusão				
${f L}$	sta de Figuras				
${f L}$	1 Header Ethernet II	2 3 4 4 5 5 6 7 8 8 9			
	1 Mapeamento de nodos para seus MACs	7			

1 Introdução

Este trabalho implementa um protocolo de comunicação customizado que não faz uso do protocolo TCP/IP. As comunicações se dão via raw sockets na camada 2 do modelo OSI [4]. Nesse caso, utilizamos frames Ethernet II [8]. Os headers (cabeçalhos) Ethernet são populados manualmente pelo sistema no seguinte formato:

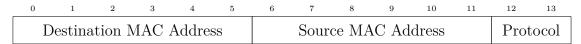


Figura 1: Header Ethernet II

2 Definição do Protocolo

O protocolo customizado, chamado de T1Protocol, se baseia em: um tipo de mensagem, um campo de endereço, e um campo de dados. O tipo de mensagem pode ser:

START <**NAME**> Mensagem enviada para o endereço de Broadcast, indicando que um novo nodo entrou na rede. O "nome" (name) do nodo é seu endereço MAC.

HEARTBEAT <**NAME**> Mensagem de *alive* enviada via Broadcast para todos os nodos a cada 5 segundos, indicando que aquele dispositivo ainda está ativo na rede. O campo *NAME* indica o endereço MAC do nodo que está enviando a mensagem. Essa mensagem também é utilizada ao receber uma mensagem do tipo *START*. Nesse caso, é enviado um *HEARTBEAT* diretamente ao nodo que enviou a mensagem de *START*, e não ao endereço de Broadcast.

TALK <**NAME**> <**DATA**> Mensagem enviada quando um dispositivo deseja se comunicar com outros dispositivos via Broadcast. O campo *NAME* contém o nome do dispositivo que está enviando a mensagem. O campo *DATA* contém dados quaisquer.

O protocolo foi descrito na linguagem Protobuf 3 [5] para versioná-lo. Utilizamos o programa protoc [9] juntamente do programa betterproto [1] para gerar as classes necessárias.

Todas as máquinas da rede possuem uma lista de roteamento (lista de máquinas conhecidas). Mensagens vindas de máquinas fora dessa lista são ignoradas. O sistema dispõe de uma maneira de remover máquinas automaticamente pelo tempo do último HEARTBEAT de cada nodo. Caso um nodo não envie um alive/HEARTBEAT por mais de 15 segundos, ele é removido da lista dessa máquina e dado como offline. Para que ele seja adicionado novamente à lista do nodo atual, ele deve enviar uma mensagem de START.

Sempre que uma máquina entra na rede e manda uma mensagem START, os demais nodos adicionam essa nova máquina à suas listas de hosts conhecidos/tabelas de roteamento e respondem-na diretamente com um HEARTBEAT. A máquina que enviou o START adiciona em sua lista de máquinas conhecidas todas as máquinas que responderam seu START com um HEARTBEAT. A mensagem HEARTBEAT enviada diretamente ao remetente que enviou o START será chamada de ACK ALIVE daqui em diante.

Não foi definido um limite máximo no tamanho dos dados na mensagem TALK, então assumiu-se que os dados, juntamente dos headers e outras informações necessárias, não ultra-passarão o tamanho máximo de um frame Ethernet, 1518 B.

As mensagens de *HEARTBEAT* (para Broadcast) e *START* não funcionariam corretamente sem o campo *name*, que contém o endereço MAC da máquina em si. Como a máquina de origem envia esses *frames* para o endereço de Broadcast, os outros nodos recebem o *frame* como se

estivesse sido enviada do endereço de Broadcast. Acessando o campo *name* podemos salvar o endereço MAC do nodo original e ignoramos o endereço de origem nesses casos

3 Implementação Prática

O trabalho foi escrito em Python 3.10 [6], atual (25 de abril de 2022) versão oficial da linguagem. Também utilizamos o sistema de descrição de protocolos Protobuf [5]/gRPC [3], da Google.

O relatório utiliza as palavras pacote, packet e frame para representar sempre um frame Ethernet II. Um "pacote" (packet) só existe da camada 3 do modelo OSI [4] para cima.

3.1 Protocolo

Como mencionado acima, o protocolo foi definido na linguagem Protobuf 3 [5]. O enum MessageType define o tipo de mensagem que será enviado, podendo ser um de:

- START
- HEARTBEAT
- TALK

O campo type do tipo MessageType indica o tipo de mensagem daquele pacote. O campo string name contém o endereço MAC do remetente (a máquina que está enviando a mensagem). O campo string data contém os dados quaisquer que serão enviados na mensagem TALK.

```
syntax = "proto3";

package t1_protocol;

message T1Protocol {
    enum MessageType {
        START = 0;
        HEARTBEAT = 1;
        TALK = 2;
    }
    MessageType type = 1;
    string name = 2;
    string data = 3;
}
```

Figura 2: Descrição do protocolo

Os frames enviados pelo sistema têm seu formato descrito pela Figura 3.

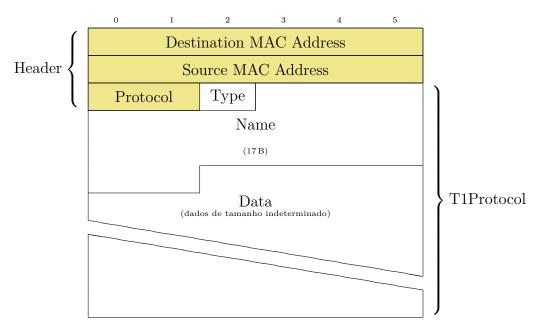


Figura 3: Formato dos frames

O tamanho máximo do campo Data é de 1486 B.

$$1518 \,\mathrm{B} \,(\mathrm{max}) - 14 \,\mathrm{B} \,(\mathrm{header}) - 1 \,\mathrm{B} \,(\mathrm{type}) - 17 \,\mathrm{B} \,(\mathrm{name}) = 1486 \,\mathrm{B}$$

3.2 Implementação

O sistema consiste de uma interface simples via CLI e duas *threads*, uma para recebimento de mensagens, e outra para envio de mensagens. A thread de recebimento é uma instância da classe ReceiverDaemon, que herda da classe RawSocketDaemon. A thread de envio é uma instância da classe SenderDaemon que também herda de RawSocketDaemon.

A classe RawSocketDaemon define algumas propriedades comuns entre recebimento e envio como interface, endereço MAC e o objeto do socket em si. A função create_and_bind_socket(iface: str) cria e retorna o raw socket com o protocolo ETH_P_ALL (3) para recebermos todos os pacotes da camada 2 e faz bind à interface desejada.

Figura 4: Criação do raw socket

Essa e outras funções de uso geral estão definidas no arquivo src/socket_utils.py, como as funções de pack() e unpack() dos headers Ethernet.

3.2.1 Os Daemons

O ReceiverDaemon é a classe que recebe dados do socket e que possui a tabela de roteamento (self.known_hosts) e cuida da lista de nodos "vivos" (self.alive_table). A thread possui um *timer* que roda de 15 em 15 segundos que faz a verificação da lista de nodos "vivos".

Ao receber uma mensagem, a classe verifica se a mensagem é destinada ao seu MAC/Broadcast e, se sim, verifica se o remetente está em sua lista de nodos conhecidos. Caso não esteja e a mensagem seja do tipo *START* ou *HEARTBEAT* com destino ao seu MAC (e não ao Broadcast), a mensagem é processada (Figura 5).

Figura 5: Processamento de mensagens

O SenderDaemon é a classe que faz o envio de dados e é a responsável por enviar o um HEARTBEAT e 5 em 5 segundos. A classe possui uma fila do tipo Queue para adição/remoção de comandos para que o sistema seja thread-safe. O método SenderDaemon.put() é quem faz a codificação dos dados da mensagem e adiciona na fila de processamento. O put() invoca o método encode_message() para instanciar a classe T1Protocol com os dados da mensagem.

Figura 6: Inclusão na lista de mensagens

No loop dessa thread, ao receber uma mensagem, o header e mensagem são extraídos. A mensagem é serializada para bytes pelo método SerializeToString do gRPC [3]. Então, é feito o envio do header somado com os dados serializados.

```
def run(self) → None:
    while True:
        message = self.q.get()
        header, proto_data = message
        proto_data = proto_data.SerializeToString()
        self.socket.send(header + proto_data)
```

Figura 7: Envio de mensagens

4 Uso

O programa possui um menu rudimentar que explica mais a fundo as opções, que são: MENU, START, HEARTBEAT, TALK, TALKTO, REDIAL e TABLE. As funções TALKTO e REDIAL são para aumentar a qualidade de vida do usuário, onde TALKTO envia para um ou mais destinos uma mensagem, e REDIAL envia uma mensagem ao último nodo que nos enviou um TALK.

Antes de rodar o programa é preciso instalar os pacotes necessários, de preferência em um ambiente virtual.

```
$ python3.10 -m venv venv & source venv/bin/activate
$ pip install -r requirements.txt
```

Estando com o ambiente virtual habilitado, o programa pode ser invocado:

```
$ python main.py
```

O programa também pode receber como argumento uma interface de rede para fazer o bind:

```
$ python main.py $INTERFACE
```

5 Testes

Utilizamos a arquitetura de rede demonstrada na Figura 8 no CORE Emulator [2]. Possuímos quatro nodos (n2, n3, n4 e n6) conectados por uma switch. Os endereços MAC dos nodos estão definidos na Tabela 1.

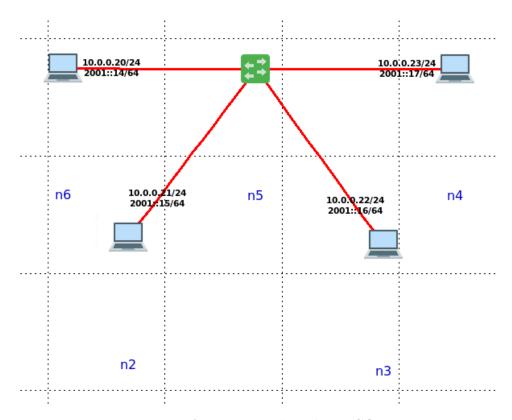


Figura 8: Arquitetura da rede no CORE

O nodo n5 é a switch de rede que faz a interconexão entre todos os nodos.

Nodo	Mac
n2	00:00:00:AA:00:01
n3	00:00:00:AA:00:02
n4	00:00:00:AA:00:03
n6	00:00:00:AA:00:00

Tabela 1: Mapeamento de nodos para seus MACs

 ${\bf START}$ Enviamos o STARTapenas quando o usuário solicita. O STARTé enviado usando a opção ${\bf 1}$ ou ${\bf START}$ do menu. Demonstrado na Figura 9.

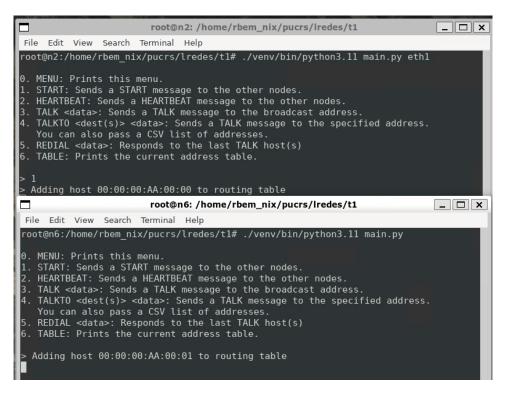


Figura 9: START enviado por n2 e recebido por n6

HEARTBEAT de Resposta Enviamos um *HEARTBEAT* com destino ao nodo que nos enviou a mensagem de *START*. Esse processo é feito de maneira autônoma e está demonstrado na Tabela 2.

\mathbf{Origem}	Destino	Mensagem
00:00:00:AA:00:02	Broadcast	START
00:00:00:AA:00:00	00:00:00:AA:00:02	HEARTBEAT

Tabela 2: START enviado por n3, recebido por n6 e respondido com HEARTBEAT.

Dados coletados com Wireshark [7].

HEARTBEATS Os nodos enviam um HEARTBEAT para o endereço de Broadcast de 5 em 5 segundos.

Timeout Passados 15 segundos sem receber um *HEARTBEAT*, o nodo é removido da tabela de roteamento local. Essa funcionalidade está evidenciada na Figura 10.

```
> Adding host 00:00:00:AA:00:02 to routing table
table
Host 00:00:00:AA:00:02
Host FF:FF:FF:FF:FF
> Removing host 00:00:00:AA:00:02 due to alive timeout
table
Host FF:FF:FF:FF:FF
```

Figura 10: Timeout de n3 em n6 por falta de HEARTBEAT

TALK Mensagem enviada a todos os nodos via Broadcast com um payload de dados quaisquer. Demonstrado na Figura 11.

Figura 11: TALK de n6 para Broadcast, recebido por n3

TALKTO Envia um *TALK* para um ou mais nodos diretamente, sem ser via Broadcast. A mensagem é definida por um ou mais endereços MAC separados por vírgula, seguidos de um espaço e os dados a serem enviados.

REDIAL Envia um *TALK* para o último nodo que nos contatou por último. Não faz nada quando não foi recebido um *TALK* de outro nodo – último contato está vazio.

6 Conclusão

Em suma, a utilização de raw sockets nos permite a utilização de protocolos diferentes, indo além dos clássicos TCP/IP e UDP. Os frames do protocolo T1Protocol (definidos na Figura 3) são enviados diretamente pela segunda camada do modelo OSI [4]. A ferramenta Wireshark [7] nos permitiu analisar os dados dos frames enviados e recebidos e garantir que o sistema funcione corretamente.

Referências

- [1] Better Protobuf / gRPC Support for Python. https://github.com/danielgtaylor/python-betterproto. [Online; acessado em 24-Abr-2022].
- [2] Common Open Research Emulator. https://github.com/coreemu/core. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 6
- [3] gRPC. https://grpc.io/. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 3, 6
- [4] ISO/IEC 7498-1:1994, OSI Model. https://www.iso.org/standard/20269. html. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 2, 3, 9
- [5] Protocol Buffers Google's data interchange format. https://github.com/protocolbuffers/protobuf. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 2, 3
- [6] Python 3.10.0. https://www.python.org/downloads/release/python-3100/. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 3
- [7] Wireshark. https://www.wireshark.org/. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 1, 8, 9
- [8] IEEE SA IEEE Standard for Ethernet. https://standards.ieee.org/ieee/802.3/7071/, 2018. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 2
- [9] Protocol Buffer Compiler. https://grpc.io/docs/protoc-installation/, 2021. [Online; acessado em 24-Abr-2022]. 2