

DERİN SİNİR AĞLARI VE UYGULAMALARI FİNAL PROJE ÖDEVİ U-NET MODELİ İLE RETİNA DAMARLARI SEGMENTASYONU

Öğretim Görevlisi : Prof. Dr. Necaattin BARIŞÇI

Öğrenci No : 198330404

Öğrenci : Gamze GÜNAY

Özet:

Göz doktorunun retinayı taraması, hipertansiyon, kardiyovasküler ve diyabet gibi potansiyel göz hastalıklarının erken belirtilerini saptamasını sağlar. Retina kamera görüntülerinin manuel olarak değerlendirilmesi zordur ve çeşitli hastalardan çok sayıda görüntü alındığında manuel olarak değerlendirmesi olanaksız hale gelir. Bu çalışmada bu sorunları çözmek için, geliştirilmiş derin öğrenme U-Net modeline dayanan bir fundus retina damarları segmentasyonu gerçekleştirilmesi amaçlanmıştır.Drive Data seti üzerinde U-Net modeli ile fundus retina damarları segmentasyonu ile gerçekleştirilmiştir. Deneysel sonuçlar ile DRIVE veri setinde retinal damar segmentasyonu için doğruluk, duyarlılık ve özgüllük değerleri sırasıyla % 97,32,% 99,73 ve% 97,85 olarak elde edilmiştir. Deneysel sonuçlar diğer yöntemler ile karşılaştırılmış ve diğer çalışmalara göre ROC curve (AUC) altındaki alan değerlendirildiğinde 0.9772 AUC ile DRIVE datasetinde başarılı performans elde ettiği gözlemlenmiştir.

Giriş:

Diyabet ve hipertansiyon gibi bu hastalıklar retinanın kan damarlarında morfolojik değişikliklere neden olur bu nedenle Birçok hastalık fundus vasküler sistemi gözlenerek teşhis edilebilir ve izlenebilir. Retina damar segmentasyonu fundus görüntülerinin kantitatif analizinde önemli bir adımdır. Retina kan damarlarını bölümlere ayırarak, retina kan damarı ağacının (kan damarlarının eğriliği, uzunluğu ve genişliği gibi) ilgili morfolojik bilgilerini elde edebiliriz [1]. Ayrıca, retinal damarların vasküler ağacı benzersiz özelliklere sahiptir ve biyometrik tanıma için de uygulanabilir [2] [3]. Bu nedenle, retina kan damarlarının doğru segmentasyonu büyük önem taşımaktadır. Tıbbi görüntü segmentasyonu alanında, U-Net [4] yaygın ve iyi bilinen bir derin öğrenme ağıdır.

Temel olarak, U-Net tipik bir altörnekleme kodlayıcısı ve üst örnekleme kod çözücü yapısı ile aralarındaki bağlantıdan oluşur. Bu bağlantı yerel ve global bilgileri kodlama ve kod çözme işlemiyle birleştirir. Wang ve diğ. ağın retina damarlarını uçtan uca ve pikselden piksele bölümlere ayırma yeteneğini önemli ölçüde artıran Çift Kodlamalı U-Net'i (DEU-Net) bildirmiştir [5]. Wu ve diğ. ilk kez retinal damar segmentasyonu gerçekleştirmek için Vessel-Net'i önermiştir [6]. Y. Guo ve diğ. Multiple Deep Convolutional Neural Network (MDCNN) ile retina kan damarları segmentasyonunu gerçekleşmiştir. Önerilen MDCNN, geleneksel CNN'ye göre performanslarını artırmak için artımlı bir strateji kullanılarak eğitilmiştir [7]. P. Xiuqin ve diğ. U-Net modeline dayanan bir fundus retina damarları segmentasyonu geliştirilmiştir[8].U-Net modeline, ResNET mimarisinden gelen residual bağlantılar eklenerek ağın derinliği arttırılmıştır. Z. Yan ve diğ. üç aşamalı derin öğrenme mimarisi önerek kalın damar segmentasyonu, ince damar segmentasyonu ve damar füzyonu olmak üzere üç aşama ile segmentasyon gerçekleştirilmiştir [9].

Bu çalışmada, geliştirilmiş derin öğrenme U-Net modeline dayanan bir fundus retina damarları segmentasyonu gerçekleştirilmesi amaçlanmıştır.Drive Data seti üzerinde U-Net modeli ile fundus retina damarları segmentasyonu ile gerçekleştirilmiştir. Deneysel sonuçlar ile DRIVE veri setinde retinal damar segmentasyonu için doğruluk, duyarlılık ve özgüllük değerleri sırasıyla % 97,32,% 99,73 ve% 97,85 olarak elde edilmiştir. Deneysel sonuçlar diğer yöntemler ile karşılaştırılmış ve diğer çalışmalara göre ROC curve (AUC) altındaki alan değerlendirildiğinde 0.9772 AUC ile DRIVE datasetinde başarılı performans elde ettiği gözlemlenmiştir.

Yöntem:

Drive Veri Tabanı

Digital Retinal Images for Vessel Extraction (DRIVE) veritabanı, 25-90 yaş aralığında 400 civarında diyabetik retinopati vakasından rastgele seçilen 40 adet renkli retinal fundus görüntüden oluşmaktadır [10]. Bu görüntüler 45 derece görüş açısında ve 768x584 piksel çözünürlükte ve 24 bit renk derinliğine sahiptir. 40 görüntüden 33 adedi herhangi bir patoloji içermezken 7 tanesi erken dönem diyabetik retinopati vakası içermektedir.

Eğitim Görüntüleri erken dönem diyabetik retinopati vakası içeren görüntüler:

- 25_training: pigment epithelium changes, probably butterfly maculopathy with pigmented scar in fovea, or choroidiopathy, no diabetic retinopathy or other vascular abnormalities.
- 26_training: background diabetic retinopathy,
- 32 training: background diabetic retinopathy

Test Görüntüleri erken dönem diyabetik retinopati vakası içeren görüntüler

03 test: background diabetic retinopathy

08_test: pigment epithelium changes, pigmented scar in fovea, or choroidiopathy, no diabetic retinopathy or other vascular abnormalities

14_test: background diabetic retinopathy 17_test: background diabetic retinopathy

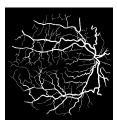
Veritabanındaki görüntüler 2 alt kümeye ayrılmıştır.

- İlk 20 görüntü eğitim görüntüleri olarak kullanılmıştır.
- İkinci 20 görüntü ise test görüntüsü olarak kullanılmıştır.

Bu veritabanı için, görüntüler retina görüntüsü etrafında kırpılmıştır. Her görüntü için, retina görüntüsü tanımlayan bir maske görüntüsü sağlanır. Eğitim görüntüleri ve test görüntüleri için manuel segmentasyonu (Ground Truth) verilmiştir.







Şekil 1 Orjinal görüntü/Maske Görüntüsü/Ground Truth

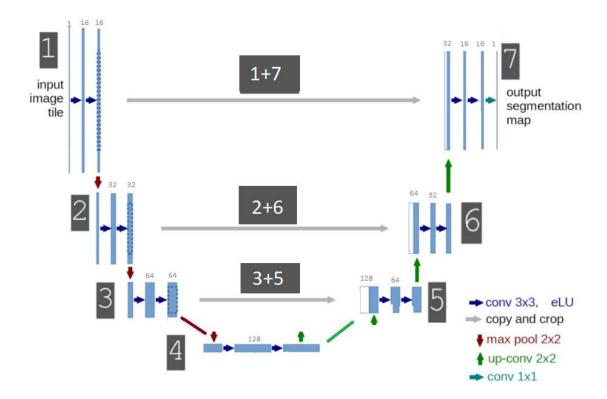
Pre-Processing

Derin öğrenme U-Net modelini öncesinde drive database verileri ön işleme tabi tutulmuştur. Sırasıyla:

- 1. Orjinal DRIVE database den alınmış görüntü
- 2. RGB to gray
- 3. Normalization
- 4. Histogram Equalization (CLAHE) görüntüde histogram eşitleme gerçekleştirilmiştir.
- 5. Gamma correction işlemi yapılmıştır.

Network Yapisi

Bu çalışmada, Şekil 2'de gösterildiği gibi damar segmentasyonu için U-Net mimarisini kullanılmıştır. U-Net mimarisi kodlama, köprü ve kod çözme olmak üzere üç bölümden oluşmaktadır.



Şekil 2 Retina damar segmentasyonu için çalışmada kullanılan U-Net mimarisi

Şekil 2, bir U-NET mimarisinin kodlayıcı bölümüne her adımı 2x2 max pooling işlemi uygulanmıştır . Her bir convolution katmanı arasında bir DropBlock blok 0.1 olarak uygulanmıştır. Her bir convolution işleminden sonra eLU aktivasyon fonksiyonu uygulanmıştır.

ELU

$$\begin{cases} x & x \ge 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$

$$f(\alpha, x) = \begin{cases} \alpha(e^x - 1) & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$$

Şekil 3 eLU aktivasyon fonksiyonu

U-NET mimarisinin kodlayıcı bölümüne convolution işlemleri sırası ile 16, 32,64 adet 3x3 filtre ile uygulanmıştır. U-NET mimarisinin köprü bölümüne her bir convolution bloğun evrişimsel katmanı, eLU aktivasyon konksiyonundan geçirilir ve iki convolution blok arasında Dropout blok 0.1 olarak uygulanmıştır. Kod çözücü bölümünde her adımda upsampling işlemi ile feature kanal sayısı iki katına çıkarılır. Kodlayıcı bölümünden karşılık gelen feature map ile birleştirilerek, convolution katmanından geçirilir. Her bir convolution katmanı arasında bir DropBlock blok 0.1 ve 0.2 olarak uygulanmıştır. U-NET mimarisinin kod çözücü bölümüne convolution işlemleri sırası ile 64, 32,16 adet 3x3 filtre ile uygulanmıştır. Son katmanda 1 x 1 convolution ve Sigmoid aktivasyon fonksiyonu ile segmentasyon gerçekleştirilmiştir.

```
# 1\ Down 1
conv1 = Conv2D(16, (3, 3), activation='elu', padding='same')(inputs)
conv1 = Dropout(0.1)(conv1)
conv1 = Conv2D(16, (3, 3), activation='elu', padding='same')(conv1)
pool1 = MaxPooling2D((2, 2))(conv1)
# 2\ Down 2
conv2 = Conv2D(32, (3, 3), activation='elu', padding='same')(pool1)
conv2 = Dropout(0.1)(conv2)
conv2 = Conv2D(32, (3, 3), activation='elu', padding='same')(conv2)
pool2 = MaxPooling2D((2, 2))(conv2)
# 3\ Down 3
conv3 = Conv2D(64, (3, 3), activation='elu', padding='same')(pool2)
conv3 = Dropout(0.1)(conv3)
conv3 = Conv2D(64, (3, 3), activation='elu', padding='same')(conv3)
pool3 = MaxPooling2D((2, 2))(conv3)
conv4 = Conv2D(128, (3, 3), activation='elu', padding='same')(pool3)
conv4 = Dropout(0.1)(conv4)
conv4 = Conv2D(128, (3, 3), activation='elu', padding='same')(conv4)
# 4\ Up 1
up1 = UpSampling2D(size=(2, 2))(conv4)
up1 = Concatenate(axis=-1)([conv3,up1])
conv5 = Conv2D(64, (3, 3), activation='elu', padding='same')(up1)
conv5 = Dropout(0.1)(conv5)
conv5 = Conv2D(64, (3, 3), activation='elu', padding='same')(conv5)
# 6\ Up 2
up2 = UpSampling2D(size=(2, 2))(conv5)
up2 = Concatenate(axis=-1)([conv2,up2])
conv6 = Conv2D(32, (3, 3), activation='elu', padding='same')(up2)
conv6 = Dropout(0.2)(conv6)
conv6 = Conv2D(32, (3, 3), activation='elu', padding='same')(conv6)
up3 = UpSampling2D(size=(2, 2))(conv6)
up3 = Concatenate(axis=-1)([conv1, up3])
conv7 = Conv2D(16, (3, 3), activation='elu', padding='same')(up3)
conv7 = Dropout(0.2)(conv7)
conv7 = Conv2D(16, (3, 3), activation='elu', padding='same')(conv7)
# 8\ Final
conv9 = Conv2D(1, (1, 1), activation='sigmoid', padding='same')(conv7)
outputs = conv9
```

Şekil 4 Retina damar segmentasyonu için çalışmada kullanılan U-Net mimarisi

Ağirliklarin Güncellenmesi:

Loss fonksiyonunun optimize edilip ağırlıkların ayarlanmasında Adaptive Moment Optimization (Adam) optimizasyon algoritması kullanılmıştır. Learning_rate=0.001 başlangıçta seçilmiştir 5 epoch ta bir düşme faktörü 0,005 düşürülmüştür. beta_1: 0.9, beta_2: 0.999, epsilon1e-7 olarak alınmıştır.

```
\begin{split} \nu_t &= \beta_1 * \nu_{t-1} - (1-\beta_1) * g_t \\ s_t &= \beta_2 * s_{t-1} - (1-\beta_2) * g_t^2 \\ \Delta \omega_t &= -\eta \frac{\nu_t}{\sqrt{s_t + \epsilon}} * g_t \\ \omega_{t+1} &= \omega_t + \Delta \omega_t \\ \end{split} \eta : \textit{Initial Learning rate} \\ g_t : \textit{Gradient at time t along } \omega^j \\ \nu_t : \textit{Exponential Average of squares of gradients along } \omega_j \\ s_t : \textit{Exponential Average of squares of gradients along } \omega_j \\ s_t : \theta_t : \theta_t = \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t + \theta_t
```

Şekil 5 Adaptive Moment Optimization (Adam) optimizasyonu

Loss Fonksiyonu

Kayıp fonksiyonunun hesaplanmasında ikili çapraz entropi (binary cross entropy) kullanılmıştır. 200000 adet patch (48x48x1) ile 20 epoch boyunca eğitim gerçekleştirilmiştir. Batch size 128 olarak uygulanmıştır.

$$L_{bce} = \sum_{i} y_{i} \log o_{i} + (1 - y_{i}) \log(1 - o_{i})$$

Doğruluk, Duyarlılık Ve Özgüllük VE F1 Score Değerleri Hesaplanması

Sonıflandırma sonucunda U-NET modelinin tahminleri test verisi ile kıyaslandığında, aşağidaki gibi değerlendirilir:

- U-NET modeli 1 olarak tahmin etmiş ve test verisi 1 ise : Doğru Pozitif (True Positive)(TP)
- U-NET modeli 0 olarak tahmin etmiş ve test verisi 0 ise : Doğru Negatif (True Negative)(TN)
- U-NET modeli 1 olarak tahmin etmiş ve test verisi 0 ise : Yanlış Pozitif (False Positive)(FP)
- U-NET modeli 0 olarak tahmin etmiş ve test verisi 1 ise : Yanlış Negatif (False Negative)(FN)
 - \triangleright Doğruluk = TP + TN (TP + FP + FN + TN)
 - \triangleright Duyarlılık = TP/(TP + FN)
 - \triangleright Özgüllük= TN/(TN + FP)
 - ightharpoonup F1Score = 2TP/(2TP + FP + FN)

20. Epoch Sonunda Doğruluk, Duyarlılık Ve Özgüllük VE F1 Score Değerleri

DRIVE data seti ile U-Net modelinin 20. epoch sonunda doğruluk, duyarlılık ve özgüllük değerleri sırasıyla% 97,32,% 99,73 ve % 97.85 elde edilmiştir

```
% 97,85 elde edilmiştir.
GPU count:1, Memory growth:True, Soft device placement:True ...
Train on 180000 samples, validate on 20000 samples
Epoch 1/20
Epoch 00001: val_loss improved from inf to 0.11718, saving model to ./result/config_0/best_weights.h5
recall m: 0.4159 - precision m: 0.7008 - sensitivity at specificity: 0.9586 - specificity: 0.9354 - val loss: 0.1172 - val accuracy:
0.9550 - val f1 m: 0.7419 - val recall m: 0.6841 - val precision m: 0.8129 - val sensitivity at specificity: 0.9951 -
val specificity: 0.9663
Epoch 2/20
Epoch 00002: val_loss improved from 0.11718 to 0.10045, saving model to ./result/config_0/best_weights.h5
recall m: 0.6758 - precision m: 0.8289 - sensitivity at specificity: 0.9939 - specificity: 0.9598 - val loss: 0.1004 - val accuracy:
0.9611 - val f1 m: 0.7932 - val recall m: 0.7885 - val precision m: 0.7992 - val sensitivity at specificity: 0.9978 -
val_specificity: 0.9587
Epoch 3/20
Epoch 00003: val_loss improved from 0.10045 to 0.09602, saving model to ./result/config_0/best_weights.h5
recall m: 0.7288 - precision m: 0.8465 - sensitivity at specificity: 0.9929 - specificity: 0.9655 - val loss: 0.0960 - val accuracy:
0.9615 - val f1 m: 0.7993 - val recall m: 0.8099 - val precision m: 0.7894 - val sensitivity at specificity: 0.9948 -
val specificity: 0.9641
Epoch 4/20
Epoch 00004: val_loss did not improve from 0.09602
```

0.9611 - val_f1_m: 0.8038 - val_recall_m: 0.8413 - val_precision_m: 0.7698 - val_sensitivity_at_specificity: 0.9955 - val_specificity: 0.9593

Epoch 5/20

Epoch 00005: val_loss improved from 0.09602 to 0.09229, saving model to ./result/config_0/best_weights.h5

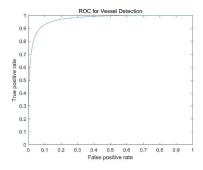
```
recall m: 0.6812 - precision m: 0.8233 - sensitivity at specificity: 0.9938 - specificity: 0.9606 - val loss: 0.0923 - val accuracy:
0.9629 - val f1 m: 0.8055 - val recall m: 0.8114 - val precision m: 0.8000 - val sensitivity at specificity: 0.9973 -
val specificity: 0.9628
Epoch 6/20
Epoch 00006: val_loss did not improve from 0.09229
recall_m: 0.7637 - precision_m: 0.8550 - sensitivity_at_specificity: 0.9932 - specificity: 0.9692 - val_loss: 0.0947 - val_accuracy:
0.9618 - val f1 m: 0.8068 - val recall m: 0.8415 - val precision m: 0.7753 - val sensitivity at specificity: 0.9956 -
val specificity: 0.9604
Epoch 7/20
Epoch 00007: val loss did not improve from 0.09229
recall_m: 0.7821 - precision_m: 0.8601 - sensitivity_at_specificity: 0.9940 - specificity: 0.9712 - val_loss: 0.0967 - val_accuracy:
0.9613 - val f1 m: 0.8049 - val recall m: 0.8426 - val precision m: 0.7707 - val sensitivity at specificity: 0.9930 -
val specificity: 0.9614
Epoch 8/20
Epoch 00008: val loss did not improve from 0.09229
recall_m: 0.7923 - precision_m: 0.8637 - sensitivity_at_specificity: 0.9947 - specificity: 0.9723 - val_loss: 0.0954 - val_accuracy:
0.9616 - val f1 m: 0.8048 - val recall m: 0.8344 - val precision m: 0.7777 - val sensitivity at specificity: 0.9929 -
val specificity: 0.9625
Epoch 9/20
Epoch 00009: val loss did not improve from 0.09229
recall m: 0.8025 - precision m: 0.8678 - sensitivity at specificity: 0.9953 - specificity: 0.9736 - val loss: 0.0974 - val accuracy:
0.9618 - val_f1_m: 0.8061 - val_recall_m: 0.8375 - val_precision_m: 0.7774 - val_sensitivity_at_specificity: 0.9904 -
val specificity: 0.9639
Epoch 10/20
Epoch 00010: val loss did not improve from 0.09229
recall m: 0.8119 - precision m: 0.8717 - sensitivity at specificity: 0.9959 - specificity: 0.9747 - val loss: 0.1024 - val accuracy:
0.9604 - val_f1_m: 0.8012 - val_recall_m: 0.8424 - val_precision_m: 0.7641 - val_sensitivity_at_specificity: 0.9903 -
val specificity: 0.9619
Epoch 11/20
Epoch 00011: val loss did not improve from 0.09229
recall_m: 0.8018 - precision_m: 0.8682 - sensitivity_at_specificity: 0.9953 - specificity: 0.9735 - val_loss: 0.1024 - val_accuracy:
0.9603 - val_f1_m: 0.8008 - val_recall_m: 0.8426 - val_precision_m: 0.7634 - val_sensitivity_at_specificity: 0.9894 -
val_specificity: 0.9630
Epoch 12/20
Epoch 00012: val loss did not improve from 0.09229
recall_m: 0.8121 - precision_m: 0.8721 - sensitivity_at_specificity: 0.9959 - specificity: 0.9747 - val_loss: 0.0983 - val_accuracy:
0.9614 - val f1 m: 0.8048 - val recall m: 0.8391 - val precision m: 0.7737 - val sensitivity at specificity: 0.9906 -
val_specificity: 0.9644
Epoch 13/20
Epoch 00013: val loss did not improve from 0.09229
recall_m: 0.8225 - precision_m: 0.8764 - sensitivity_at_specificity: 0.9965 - specificity: 0.9759 - val_loss: 0.1020 - val_accuracy:
0.9605 - val f1 m: 0.8014 - val recall m: 0.8412 - val precision m: 0.7654 - val sensitivity at specificity: 0.9906 -
val specificity: 0.9619
Epoch 14/20
```

Epoch 00014: val loss did not improve from 0.09229

```
180000/180000 [==============] - 445s 2ms/sample - loss: 0.0698 - accuracy: 0.9710 - f1_m: 0.8535 -
recall m: 0.8294 - precision m: 0.8792 - sensitivity at specificity: 0.9967 - specificity: 0.9767 - val loss: 0.1066 - val accuracy:
0.9599 - val f1 m: 0.7994 - val recall m: 0.8429 - val precision m: 0.7605 - val sensitivity at specificity: 0.9859 -
val specificity: 0.9641
Epoch 15/20
Epoch 00015: val_loss did not improve from 0.09229
180000/180000 [==============] - 450s 2ms/sample - loss: 0.0697 - accuracy: 0.9711 - f1_m: 0.8542 -
recall_m: 0.8301 - precision_m: 0.8799 - sensitivity_at_specificity: 0.9967 - specificity: 0.9768 - val_loss: 0.1029 - val_accuracy:
0.9606 - val f1 m: 0.8010 - val recall m: 0.8371 - val precision m: 0.7682 - val sensitivity at specificity: 0.9881 -
val specificity: 0.9641
Epoch 16/20
Epoch 00016: val_loss did not improve from 0.09229
180000/180000 [==============] - 451s 3ms/sample - loss: 0.0673 - accuracy: 0.9719 - f1_m: 0.8587 -
recall_m: 0.8363 - precision_m: 0.8824 - sensitivity_at_specificity: 0.9970 - specificity: 0.9775 - val_loss: 0.1051 - val_accuracy:
0.9599 - val f1 m: 0.7996 - val recall m: 0.8459 - val precision m: 0.7585 - val sensitivity at specificity: 0.9878 -
val specificity: 0.9626
Epoch 17/20
Epoch 00017: val_loss did not improve from 0.09229
180000/180000 [===============] - 448s 2ms/sample - loss: 0.0661 - accuracy: 0.9724 - f1 m: 0.8610 -
recall_m: 0.8395 - precision_m: 0.8837 - sensitivity_at_specificity: 0.9971 - specificity: 0.9779 - val_loss: 0.1087 - val_accuracy:
0.9601 - val f1 m: 0.8004 - val recall m: 0.8437 - val precision m: 0.7616 - val sensitivity at specificity: 0.9846 -
val specificity: 0.9646
Epoch 18/20
Epoch 00018: val loss did not improve from 0.09229
180000/180000 [==============] - 450s 2ms/sample - loss: 0.0678 - accuracy: 0.9719 - f1_m: 0.8581 -
recall_m: 0.8354 - precision_m: 0.8824 - sensitivity_at_specificity: 0.9968 - specificity: 0.9774 - val_loss: 0.1037 - val_accuracy:
0.9613 - val_f1_m: 0.8037 - val_recall_m: 0.8364 - val_precision_m: 0.7736 - val_sensitivity_at_specificity: 0.9860 -
val specificity: 0.9662
Epoch 19/20
Epoch 00019: val loss did not improve from 0.09229
180000/180000 [==============] - 449s 2ms/sample - loss: 0.0651 - accuracy: 0.9728 - f1_m: 0.8632 -
recall_m: 0.8426 - precision_m: 0.8850 - sensitivity_at_specificity: 0.9972 - specificity: 0.9782 - val_loss: 0.1082 - val_accuracy:
0.9600 - val_f1_m: 0.8000 - val_recall_m: 0.8442 - val_precision_m: 0.7604 - val_sensitivity_at_specificity: 0.9856 -
val specificity: 0.9644
Epoch 20/20
Epoch 00020: val loss did not improve from 0.09229
recall_m: 0.8456 - precision_m: 0.8864 - sensitivity_at_specificity: 0.9973 - specificity: 0.9785 - val_loss: 0.1113 - val_accuracy:
0.9598 - val_f1_m: 0.7996 - val_recall_m: 0.8466 - val_precision_m: 0.7579 - val_sensitivity_at_specificity: 0.9837 -
val_specificity: 0.9648
```

ROC (AUC) altındaki alan değerlendirildiğinde 0.9772 değeri ile DRIVE datasetinde diğer çalışmalardan daha iyi performans elde ettiği gözlemlenmiştir.

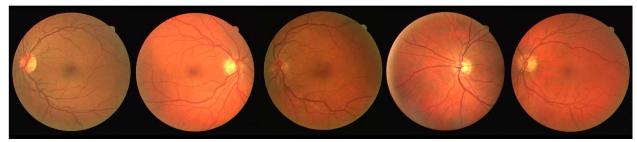
Area under ROC curve: 0.9772384877684104



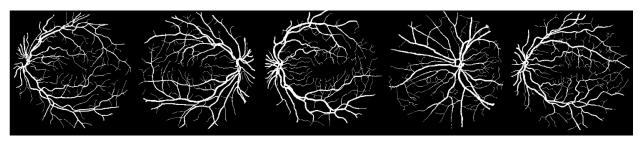
Method	AUC
Lahiri et al. [14]	0.9500
Maji et al. [12]	0.9470
Fu et al. [10]	0.9523
Soares et al. [2]	0.9614
Niemeijer et al. [15]	0.9294
Dasgupta et al. [9]	0.9744
Guo et al. [5]	0.9476
Sengur et al. [8]	0.9674
Azzopardi et al. [17]	0.9614
Osareh et al. [18]	0.965
Roychowdhury et al. [19]	0.962
Qiaoliang et al. [16]	0.9738
Proposed method	0.9737

Sonuç

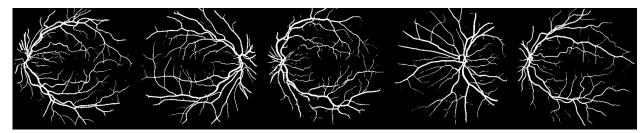
Bu proje çalışmasında geliştirilmiş derin öğrenme U-Net modeline dayanan bir fundus retina damarları segmentasyonu gerçekleştirilmesi amaçlanmıştır.Drive Data seti üzerinde U-Net modeli ile fundus retina damarları segmentasyonu ile gerçekleştirilmiştir. Deneysel sonuçlar ile DRIVE veri setinde retinal damar segmentasyonu için doğruluk, duyarlılık ve özgüllük değerleri sırasıyla % 97,32,% 99,73 ve% 97,85 olarak elde edilmiştir. Deneysel sonuçlar diğer yöntemler ile karşılaştırılmış ve diğer çalışmalara göre ROC curve (AUC) altındaki alan değerlendirildiğinde 0.9772 AUC ile DRIVE datasetinde başarılı performans elde ettiği gözlemlenmiştir.



Şekil 7 Orjinal görüntü



Şekil 8 Ground Truth



Şekil 9 U-NET model Segmentation Sonuçları



Şekil 10 U-NET model Segmentation Sonuçları



Kaynaklar

- [1] Jin, Qiangguo, et al. "DUNet: A deformable network for retinal vessel segmentation." Knowledge-Based Systems 178 (2019): 149-162.
- [2] Marcos Ortega, M.G. Penedo, J. Rouco, N. Barreira, M.J. Carreira, "Personal verification based on extraction and characterization of retinal feature points." Journal of Visual Languages & Computing 20.2:80-90, 2009.
- [3] Simon and I. Goldstein. A new scientific method of identification. New York State Journal of Medicine, 35(18):901–906, Sept. 1935.
- [4] Ronneberger, O., Fischer, P., Brox, T.: U-Net: convolutional networks for biomedical image segmentation. In: Navab, N., Hornegger, J., Wells, W.M., Frangi, A.F. (eds.) MICCAI 2015. LNCS, vol. 9351, pp. 234–241. Springer, Cham, 2015.
- [5] Wang B., Qiu S., He H. (2019) Dual Encoding U-Net for Retinal Vessel Segmentation. In: Shen D. et al. (eds) MICCAI 2019. Lecture Notes in Computer Science, vol 11764. Springer, Cham, 2019.
- [6] Y Wu, Y Xia, Y Song, D Zhang, D Liu, C Zhang, W Cai. (2019) Vessel-Net: Retinal Vessel Segmentation Under Multi-path Supervision. Medical Image Computing and Computer Assisted Intervention MICCAI 2019. Lecture Notes in Computer Science, vol 11764. Springer, Cham, 2019.
- [7] Y. Guo, U.Budak, A. Sengür "A novel retinal vessel detection approach based onmultiple deep convolution neural networks," Comput. Methods Programs Biomed., Vol.167., Pp. 43-48, 2018.
- [8] P. Xiuqin, Q. Zhang, H. Zhang, And S. Li, "A Fundus Retinal Vessels Segmentation Scheme Based On The Improved Deep Learning Unet Model," Ieee Access, Vol. 7, Pp. 122634–122643, 2019
- [9] Z. Yan, X. Yang, And K.-T. T. Cheng, "A Three-Stage Deep Learning Model For Accurate Retinal Vessel Segmentation," Ieee Journal Of Biomedical And Health Informatics, Vol. 23, No. 4, 2019
- [10] https://drive.grand-challenge.org/