应用于 STM32F103C8T6

1.在 main 函数的开头添加初始化程序:

IAP_APP_Init();

2. 在 CAN 接收中断函数内添加刷固件跳转函数:

IAP APP ReStart (RxMessage); //APP 程序 CAN 中断内, 刷固件跳转程序

```
//中断服务函数
void USB_LP_CAN1_RX0_IRQHandler(void)
{
    CanRxMsg RxMessage;
    int i=0;

    CAN_Receive(CAN1, 0, &RxMessage);

    //APP程序CAN中断内,刷固件跳转程序
    IAP_APP_ReStart(RxMessage);
-}
```

3. iap_APP.h 中用户自定义设备 CAN_ID 和设备类型

```
/*用户自定义设备CAN_ID和设备类型*/
#define IAP_CAN_ID 15
#define IAP_DeviceType 5
/*用户自定义设备CAN_ID和设备类型
IAP_DeviceType:
设备类型: 00:未定义
01:主板
02:磁导航-8
03:磁导航-16
04:地标
05:超声波
06:遥控器
*/
```

4.修改 MDK 软件的内部 flash 起始地址

iap_APP.h 中 IAP_Bootloat_SIZE 大小为 0x2000(8K)

#define	IAP_Bootloat_SIZE	0×2000	//8K	

Options for Target 'Target 1'					
Device Target Output Listing User C/	'C++ A				
STMicroelectronics STM32F103C8					
<u>X</u> tal (MHz): 8.0					
Operating system: None	T				
System Viewer File:					
STM32F103xx.svd					
Use Custom File					
Read/Only Memory Areas					
default off-chip Start Size S	Startup				
☐ ROM1:	0				
ROM2:	0				
ROM3:	0				
on-chip					
	•				
☐ IROM2:	0				
ОК	Cano				

5. 修改 MDK 软件,使其可以生成 bin 文件

C:\Keil_v5\ARM\ARMCC\bin\fromelf.exe --bin -o ..\OBJ\Template.bin ..\OBJ\Template.axf 替换 C:\Keil_v5\ARM\ARMCC\bin\fromelf.exe 为自己 MDK 的路径

