

LARUS Prototype_Utility Release Notes

03.11.2022 Version 1.10.35

- <can.c> : Korrektur
return HAL_CAN_AddTxMessage(hcan, &canHeader, p->data_b, CAN_TX_MAILBOX1);
- Anpassung <Generic_CAN_Ids.h>

17.05.2022 Version 1.2.9

- task_CAN_Bus_Receiver : ignore D57 version data
- task_CAN_Bus_Sender : dlc of HeartBeat is 4 not 8

07.02.2022 Version 1.1.2

- Generic_CAN_Ids.h : Anpassungen an Sensor Communications

05.02.2022 Version 1.1.1

- HighwaterMarks deleted
- BME680 integration
- Neue Task SideWallSensor und TempHum_Sensor
- task_CAN_Bus_Sender : Erweiterungen für TempHum_Sensor

19.12.2021 Version 0.1.33

- CAN_Driver.cpp ersetzt durch Maxens CAN Treiber

09.11.2021 Version 0.1.31

- CAN_Driver.cpp kleine Veränderungen
- task_CAN_Bus_Receiver :
 - Blink_alive_counter
 - Pattern/Row inversion
- task_Flaps_LED : Pattern/Row inversion

27.10.2021 Version 0.1.30

- USE_CAN1 eingeführt (Umschaltung CAN1 – CAN2)
- Portable_Utils.h/c : Neu
 - uint8_t InvertBitsInAByte (uint8_t pattern);
 - uint32_t FirstBitNoSet (uint32_t pattern, uint8_t depth);
 - viele Änderungen und Ergänzungen

10.10.2021 Version 0.1.29

- Portable_Utils.h/c :
 - New : InvertBitsInAByte
 - New : FirstBitNoSet
 - New : MakeLOCFromUTCTime
 - New : DateTimeToString
 - New : Portable_IntraDay_TimeDiff
- Generic_Common.h :
 - New : g_LEDDutyCycle

23.09.2021 Version 0.1.26

- FlapsLED-Anzeige jetzt im Audio
- task_AudioController.c :
 - Korrekturen
 - Veränderung an der Tongestaltung, auch an den Signalen
 - Korrektur : l_intval_counter jetzt int18 statt uint18_t
- task_Flaps_LED : Ausbau der Möglichkeiten der LED-Ansteuerung (Blinken)

20.09.2021 Version 0.1.23

- Generic_CAN_Ids.h : Flaps-LED-Leiste jetzt an Audio angebunden
- Generic_Common.h : Flaps-LED-Leiste jetzt an Audio angebunden
- Neu : task_Flaps_LED
- task_Audio_Controller.c : Korrekturen
 - if (l_frequency_factor > 1.0)
 - „else“ zwischen Signal-verarbeitung und Tune-Verarbeitung fehlte

05.08.2021 Version 0.1.21

- LIDAR-Sensorik aufgegeben / Rückbau in Richtung Lineares Potentiometer
- HW dazu gebaut mit einem eigenen kleinen Poti, das fürchterlich nicht-linear ist
- HW dazu mit 4 DIP Switches (AirBrakes extended, Gear extended, FlapsAboveNeutral)
- Anbindung an Vario getestet

01.08.2021 Version 0.1.19

- LIDAR-Sensorik aufgebaut und getestet
- drei DGIO Input für AirBrakes, Gear, FlapsNeutral
- QTRX-Sensorik ausgebaut

17.07.2021 Version 0.1.16

- QTRX-Sensorik mit zwei Sensoren aufgebaut und getestet
- Generic_CAN_Ids erweitert um Temperature, Humidity, Noise und den Trigger für Reboot
- Überzählige Reste meiner alten ADC-Implementierung entfernt.

16.07.2021 Version 0.1.15

- QTRX-Treiber in task_Flaps_Sensor eingebaut, ungetestet, muss noch HW nachziehen

30.06.2021 Version 0.1.06

- CAN Protokoll überträgt jetzt NormedFrequency als int32
(auf Wunsch eines einzelnen Herrn)

29.06.2021 Version 0.1.04

- Frequenzspanne verändert auf 159 – 3184
- Umbau des Wölbklappensystems von Drehorgel auf DGIO PE 7 – 14 : task_Flaps_Sensor
- Anpassung der CAN Kommunikation, Generic_CAN_Ids + task_CAN_Sender
- Einbau des Signal-Handlings : task_AudioController + task_CAN_Receiver

20.06.2021 Version 0.1.01

- Frequenzspanne verändert auf 300 – 3000 Hz
- Min-Max_Duty_Cycle jetzt 90 – 10
- Neue Frequenzkurve (Sinus plus 30% der 16. harmonischen Oberwelle)

- Speed_Factor um hohe Frequenzen in der Lautstärke zu dämpfen, tiefe zu heben
- Ear Candy Volume ramp up/down gelöscht / war unwirksam
- CAN Bus Receiver hat jetzt eine Blink-LED (LD6), zeigt CAN Verkehr an

05.06.2021 Version <früher>