

## Relational Model

Mote(mote)

Sensor (id, nome, tipo, #mote->mote)

Atuador (id, nome, tipo, #mote->mote)

Config (id, #mote->mote, #atuador1->atuador, #atuador2->atuador, #atuador3->atuador, #atuador4->atuador, #sensor1->sensor, #sensor2->sensor, #sensor3->sensor, #sensor4->sensor, #sensor5->sensor)

Regras (id\_regra, #sensor->sensor, valor, condição, #atuador->atuador, resultado)

Historico\_atuador(medição, #atuador->atuador, timestamp, estado)

Historico\_sensores(medicao, #sensor->sensor,timestamp, valor)