

# Universidade de São Paulo

## Instituto de Física de São Carlos

### **Projeto 4**

Pedro Calligaris Delbem 5255417

Professor: Francisco Alcaraz

Novembro de 2023

# Sumário

<b>1</b>	<b>Tarefa A</b>	<b>2</b>
<b>2</b>	<b>Tarefa B</b>	<b>9</b>
2.1	B1 . . . . .	9
2.2	B2 . . . . .	14
2.3	B3 . . . . .	17
2.4	B4 . . . . .	19
<b>3</b>	<b>Tarefa C</b>	<b>27</b>
<b>4</b>	<b>Tarefa D</b>	<b>33</b>
<b>5</b>	<b>Tarefa E</b>	<b>37</b>

# 1 Tarefa A

Tarefa: Escreva um código em FORTRAN77 que simule o movimento de um pêndulo simples utilizando o método de euler, além de calcular sua energia, e depois repita o processo para o método de euler-cromer e compare ambos com o resultado analítico.

Código Escrito (Euler):

```
1  program euler
2
3  implicit real*8(a-h,o-z)
4
5  c    define o valor de pi
6  pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
7
8  c    define o valores da gravidade, comprimento e massa
9  c    referentes ao pendulo
10 g = 9.8d0
11 r = 9.8d0
12 am = 1.0d0
13
14 c    inicia o valor de theta e omega
15 theta = pi/6.0d0
16 omega = 0.0d0
17
18 c    inicia o valor de theta analitico
19 theta0 = pi/6.0d0
20
21 c    defini o "tempo" de analise, qual o espacamento de "tempo"
22 c    entre as incrementacoes em theta e omega e o tempo inicial
23 tempomax = 80.0d0
24 deltat = 0.04d0
25 tempo = 0.0d0
26
27 c    abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
28 open(unit=1,file="euler")
29 open(unit=2,file="energia")
30 open(unit=3,file="analitico")
31 open(unit=4,file="energia-analitica")
32
33 c    inicia o loop de oscilacao
34 do while(tempo.lt.tempomax)
35
36 c        define o tempo atual
37 tempo = tempo + deltat
38
39 c        salva o theta antigo, antes de altera-lo
40 thetaant = theta
41
42 c        incrementa theta e omega se acordo com o metodo de
    euler
43 theta = theta + omega*deltat
44 omega = omega - (g/r)*thetaant*deltat
45
46 c        calcula a energia
```

```

47      energia = r*am*( ((omega**2)*r)/2.0d0 + g*(1-dcos(theta
    )) )
48
49 c      escreve o theta(tempo) atual no arquivo e se theta
    passar,
50 c      em modulo, de 2pi - faz a correcao adequada
51      if(abs(theta).ge.2.0d0*pi) then
52          write(1,*)tempo,mod(theta,2.0d0*pi)
53      else
54          write(1,*)tempo,theta
55      end if
56
57 c      escreve o energia(tempo) atual no arquivo
58      write(2,*)tempo,energia
59
60 c      escreve o theta(tempo) analiticoatual, no arquivo
61      thetaanalitico = theta0*dcos(dsqrt(g/r)*tempo)
62      write(3,*)tempo,thetaanalitico
63
64 c      calcula a energiaanalitica
65      omegaanalitico = -dsqrt(g/r)*theta0*dsin(dsqrt(g/r)*
    tempo)
66      energiaanalitica = r*am*( ((omegaanalitico**2)*r)/2.0d0
    + g*
67      1(1-dcos(thetaanalitico)) )
68
69 c      escreve a energiaanalitica(tempo) atual no arquivo
70      write(4,*)tempo,energiaanalitica
71
72      end do
73
74 c      fecha os arquivos utilizados
75      close(1)
76      close(2)
77      close(3)
78      close(4)
79
80      end program

```

Descrição:

Primeiramente defini-se todas as variáveis reais como dupla precisão.

A seguir, defini-se o valor inicial das variáveis utilizadas, como pi ( $=4\arctan(1)$ ), comprimento do pendulo ( $r=9.8$ ), gravidade ( $g=9.8$ ), massa ( $am=1$ ), theta ( $=\pi/6$ ), omega ( $=0$ ), theta0 ( $=\pi/6$ ) - que servirá para simular o pêndulo através da simulação do resultado analítico - tempomax ( $=80$ ) - que será o tempo em que a simulação se encerrará - detat ( $=0.04$ ) - que é o intervalo de tempo entre cada interação - e por fim o tempo ( $=0$ ).

Abre-se três arquivos onde salvar-se-a theta(tempo), pelo método de euler, energia(tempo), theta(tempo), analítico, e energia(tempo), analítica.

Após isso, inicia-se um loop até o tempo ser igual ao tempomax. Neste,

incrementa-se o tempo por  $\Delta t$  a cada interação.

Durante uma interação, é salvo o  $\theta$ , antes de alterá-lo, numa variável  $\theta_{\text{taant}}$ , e então - utilizando as equações abaixo

$$\omega_{i+1} = \omega_i - \frac{g}{r}\theta_i\Delta t \quad (1)$$

$$\theta_{i+1} = \theta_i + \omega_i\Delta t \quad (2)$$

Em seguida, calcula-se a energia, veja - abaixo - o processo para chegar na fórmula utilizada: A energia, neste caso, é dada por

$$E = \frac{1}{2}mv^2 - mgh \quad (3)$$

sabendo que

$$v = \omega r \quad (4)$$

e também que tomando  $h = 0$ , em  $\theta = 0$ ,

$$h = r(1 - \cos(\theta)) \quad (5)$$

obtemos, por fim, a fórmula utilizada é

$$rm\left(\frac{\omega^2 r}{2} + g(1 - \cos(\theta))\right) \quad (6)$$

Assim, calcula-se a energia - para método de euler.

Em seguida, escreve-se tempo,  $\theta$  (euler) - no arquivo correspondente (ajustando o valor para sempre fosse menor que o módulo de  $2\pi$ ). Escreve-se tempo, energia (euler).

Após isso, utilizando a solução analítica do pêndulo

$$\theta = \theta_0 \cos\left(\sqrt{\frac{g}{r}}t\right) \quad (7)$$

escreve-se tempo,  $\theta$  analítico com sua derivada, sendo o  $\omega$  analítico

$$\omega = -\sqrt{\frac{g}{r}}\theta_0 \sin\left(\sqrt{\frac{g}{r}}t\right) \quad (8)$$

escreve-se, utilizando (6), a energia analítica.

Ao fim do loop, fecha-se todos os arquivos.

Código Escrito (Euler-Cromer):

```
1  program eulercromer
2
3  implicit real*8(a-h,o-z)
4
5  c    define o valor de pi
```

```

6      pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
7
8  c    define o valores da gravidade, comprimento e massa
9  c    referentes ao pendulo
10     g = 9.8d0
11     r = 9.8d0
12     am = 1.0d0
13
14  c    inicia o valor de theta e omega
15     theta = pi/6.0d0
16     omega = 0.0d0
17
18  c    defini o "tempo" de analise, qual o espacamento de "tempo"
19  c    entre as incrementacoes em theta e omega e o tempo inicial
20     tempomax = 80.0d0
21     deltat = 0.04d0
22     tempo = 0.0d0
23
24  c    abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
25     open(unit=1,file="euler-cromer")
26     open(unit=2,file="energia-conservada")
27
28  c    inicia o loop de oscilacao
29     do while(tempo.lt.tempomax)
30
31  c        define o tempo atual
32         tempo = tempo + deltat
33
34  c        incrementa theta e omega se acordo com o metodo de
euler
35         omega = omega - (g/r)*theta*deltat
36         theta = theta + omega*deltat
37
38  c        calcula a energia
39         energia = r*am*( ((omega**2)*r)/2.0d0 + g*(1-dcos(theta
))) )
40
41  c        escreve o theta(tempo) atual no arquivo e se theta
passar,
42  c        em modulo, de 2pi - faz a carrecacao adequada
43         if(abs(theta).ge.2.0d0*pi) then
44             write(1,*)tempo,mod(theta,2.0d0*pi)
45         else
46             write(1,*)tempo,theta
47         end if
48
49  c        escreve o energia(tempo) atual no arquivo
50         write(2,*)tempo,energia
51
52     end do
53
54  c    fecha os arquivos utilizados
55     close(1)
56     close(2)
57
58     end program

```

Descrição:

Faz o mesmo do código anterior, mas utiliza o método de euler-cromer que resulta nas seguintes equações:

$$\omega_{i+1} = \omega_i - \frac{g}{r}\theta_i\Delta t \quad (9)$$

$$\theta_{i+1} = \theta_i + \omega_{i+1}\Delta t \quad (10)$$

Além disso, não calcula os resultados analíticos, uma vez que já os temos.

Resultados:

Plotando em um mesmo gráfico o resultado do método de euler e da solução analítica

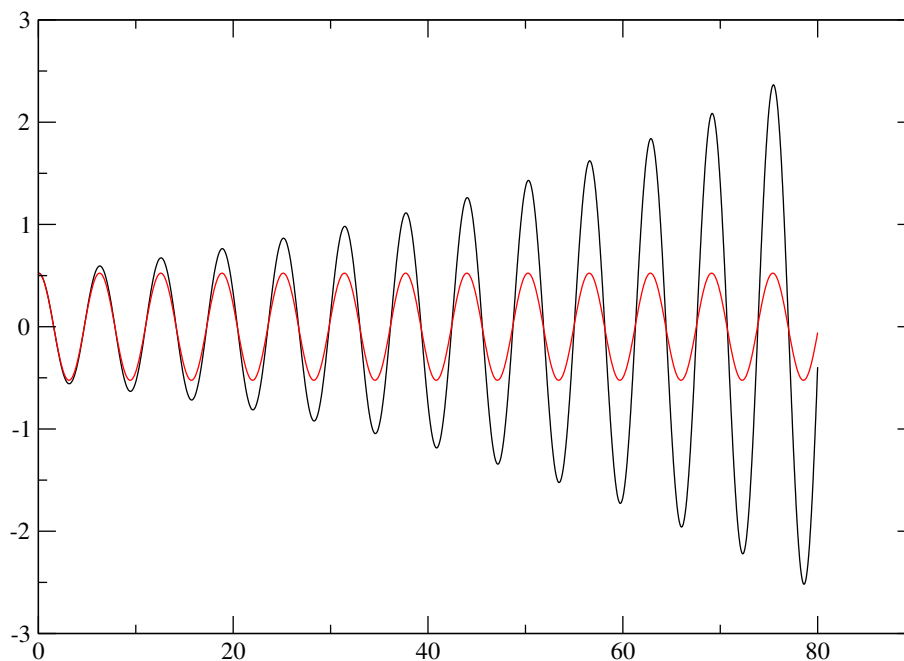


Gráfico: theta X tempo  
em vermelho: solução analítica  
em preto: método de euler

É notório que o método de euler cromer funciona apenas no começo da oscilação, após isso o mesmo diverge para ângulos maiores que o resultado real.

Analisando, agora, a energia

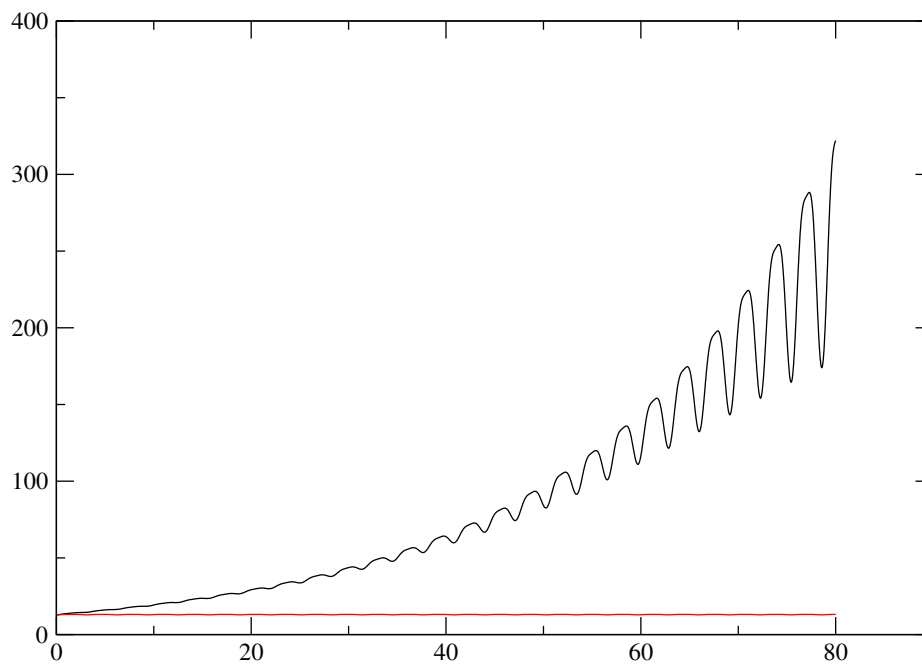


Gráfico: energia X tempo  
 em vermelho: solução analítica  
 em preto: método de euler

Analisando a energia, o problema fica ainda mais evidente. Enquanto a energia analítica é aproximadamente constante, a energia pelo método de euler cresce rapidamente.

Analisando agora theta, para o método de euler-cromer



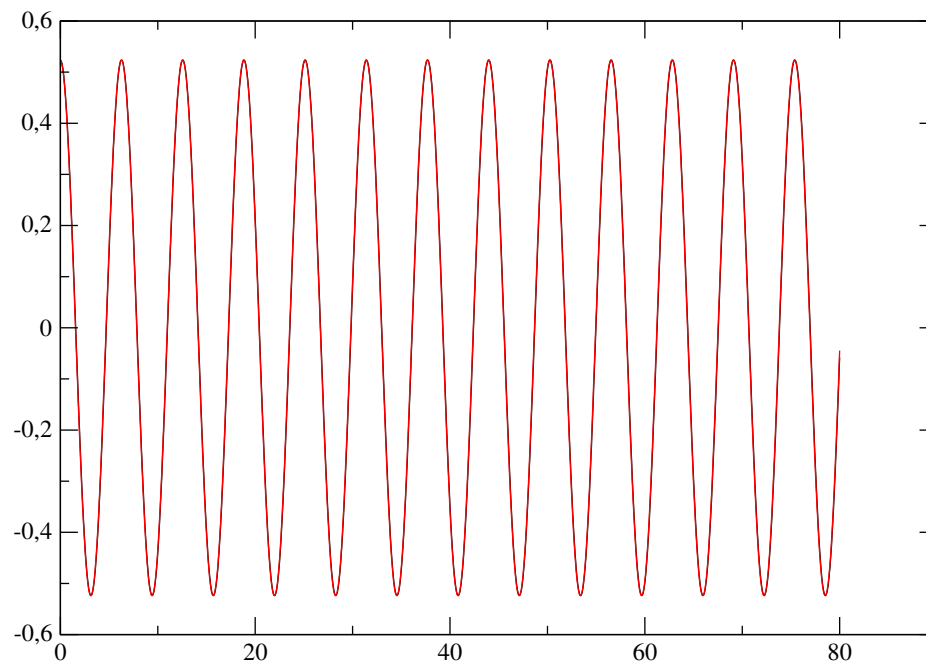


Gráfico: theta X tempo  
em vermelho: solução analítica  
em preto: método de euler

É notório que, apesar de ocorrerem pequenas divergências, o método de euler-cromer - praticamente - se iguala à solução analítica.

Analisando, então, a energia

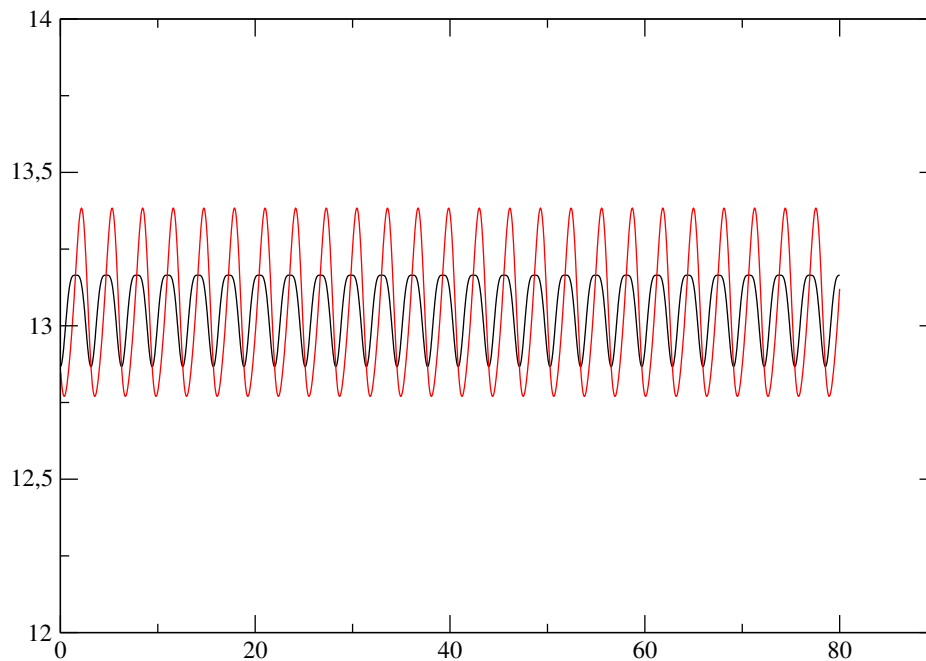


Gráfico: energia X tempo  
em preto: solução analítica  
em vermelho: método de euler

Por erro da solução analítica - que é calculada considerando ângulos pequenos -, a energia analítica oscila um pouco, mas é constante considerando um erro de  $\pm 0,25$ . Além disso, a energia para euler-cromer, também oscila devido a este erro e à própria aproximação do método, mas considerando um erro - um pouco maior - de  $\pm 0,5$  temos uma energia constante, como esperado.

## 2 Tarefa B

### 2.1 B1

Tarefa: Escreva um código em FORTRAN77 que simule o movimento de um pêndulo simples utilizando o método de euler-cromer e, através da simulação, calcule o período do pêndulo, além calcular o período através da integral elíptica. Compare ambos os resultados.

Código escrito:

```
1 program periodopendulo
```

```

2
3     implicit real*8(a-h,o-z)
4
5 c     define o valor de pi
6     pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
7
8 c     define o valores da gravidade, comprimento e massa
9 c     referentes ao pendulo
10    g = 9.8d0
11    r = 9.8d0
12    am = 1.0d0
13
14 c     defini qual o espacamento de "tempo" entre as
15 c     incrementacoes em theta
16    deltata = 0.04d0
17
18 c     abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
19    open(unit=1,file="periodo")
20    open(unit=2,file="periodo-analitico")
21
22 c     inicia o loop para thetas diferentes
23    do i=1,30
24
25 c         inicia o valor de theta e omega
26         theta = 0.1d0*i
27         theta0 = theta
28         omega = 0.0d0
29
30 c         (re)inicia o tempo e o pcontrolador
31         tempo = 0.0d0
32         pcontrolador = 0
33
34 c         inicia o loop de oscilacao ate que o pcontrolador
35 c         seja igual a 100
36         do while(pcontrolador.lt.100)
37
38 c             salva o valor de theta antes de altera-lo
39             omegaant = omega
40
41 c             define o tempo atual
42             tempo = tempo + deltata
43
44 c             incrementa theta e omega se acordo com o metodo
45 c             de euler
46             omega = omega - (g/r)*dsin(theta)*deltata
47             theta = theta + omega*deltata
48
49 c             incrementa um em pcontrolador se a velocidade
50 c             mudar
51             if(omega*omegaant.lt.0.0d0)then
52                 pcontrolador = pcontrolador + 1
53             end if
54
55 c         end do
56
57 c         define o periodo como tempo/50, pois ocorrerao 50
58 c         oscilacoes
59         tempo = tempo/50.d0

```

```

57
58 c      escreve o theta(tempo) atual no arquivo e se theta
      passar,
59 c      em modulo, de 2pi - faz a carrecao adequada
60      if(abs(theta).ge.2.0d0*pi) then
61          write(1,*)tempo,mod(theta0,2.0d0*pi)
62      else
63          write(1,*)tempo,theta0
64      end if
65
66 c      define o epson como 1% de theta0
67      epson = theta0*0.01d0
68
69 c      define o valor inicial de h
70      h = (theta0-epson)/1000000.0d0
71      hi = h
72
73 c      (re)inicia o periodo
74      periodo = 0.0d0
75
76 c      define o do pra somar os valores da integral
77      do while(h.le.(theta0-epson))
78
79          valor = b(h-hi,theta0,hi)
80          periodo = periodo + valor
81
82          h = h + 4*hi
83
84      end do
85
86 c      calcula o periodo
87      periodo = 2.0d0*dsqrt(2.0d0*r/g)*(periodo+2.0d0*dsqrt(
      epson/
88      1dsin(theta0)))
89
90 c      escreve o periodo(theta) no arquivo
91      write(2,*)periodo,theta0
92
93      end do
94
95 c      fecha os arquivos utilizados
96      close(1)
97      close(2)
98
99      end program
100
101 c      define a integral que define o periodo
102      real*8 function f(theta,theta0,h)
103      implicit real*8 (a-h,o-z)
104
105      f = 1.0d0/dsqrt(dcos(theta+h)-dcos(theta0))
106
107      end function
108
109 c      define a regra de Boole
110      real*8 function b(x,x0,h)
111      implicit real*8 (a-h,o-z)
112

```

```

113     b = 2.0d0*h/45.0d0*(7.0d0*f(x,x0,0.0d0)+32.0d0*f(x,x0,h*1.0d0
114     )+12.
115     10d0*f(x,x0,h*2.0d0)+32.0d0*f(x,x0,3.0d0*h)+7.0d0*f(x,x0,4.0d0
116     *h))
115
116     end function

```

Descrição:

Utilizando o a mesma simulação do problema anterior, mas modificando a equação (9) para (retirando a aproximação para pequenos ângulos)

$$\omega_{i+1} = \omega_i - \frac{g}{r} \sin(\theta_i) \Delta t \quad (11)$$

(e abrindo dois arquivos para salvar o periodo e o período analítico), inicia-se um loop de i=1 até 30 onde defini-se theta como 0.1 vezes i, além de salvar tal valor em theta0, para utilizar no cálculo da integral. Também defini-se omega como 0.

Após isso, inicia-se o tempo em 0, defini-se deltat como 0.04 e um controlador (pcontrolador=0) que servirá para determinar os períodos. Inicia-se um subloop até que pcontrolador seja 100, onde é salvo o valor de omega, antes de alterá-lo, em omegaaant. Realiza-se, então, - a cada interação - o método de euler-cromer e ao fim da interação é feita a verificação se ocorreu mudança de sinal no omega e caso positivo incrementa-se pcontrolador.

Quando pcontrolador atinge o valor de 100, significa que ocorreram 50 oscilações, assim dividi-se o tempo por 50 para descobrir o período de um oscilação.

Salvando tempo,theta no arquivo "periodo" (fazendo a correção para o caso theta maior que 2pi).

Em seguida o programa calcula o período através da seguinte integral

$$T = \sqrt{\frac{2r}{g}} \int_{-\theta_0}^{\theta_0} \frac{d\theta}{\sqrt{\cos(\theta) - \cos(\theta_0)}} \quad (12)$$

como esta integral tem problemas em  $-\theta_0$  e em  $\theta_0$ , tomamos um epron de modo que

$$T = \sqrt{\frac{2r}{g}} \int_{-\theta_0+\epsilon}^{\theta_0-\epsilon} \frac{d\theta}{\sqrt{\cos(\theta) - \cos(\theta_0)}} + 2A \quad (13)$$

onde A é o erro causado pela mudança em um extremo de integração (ambos os erros são iguais pois a integral é par). Como a integral é par, podemos fazer

$$N = \sqrt{\frac{2r}{g}} \int_0^{\theta_0\epsilon} \frac{d\theta}{\sqrt{\cos(\theta) - \cos(\theta_0)}} \quad (14)$$

de modo que

$$T = 2N + 2A \quad (15)$$

Para calcular o A, fazemos

$$\theta = -\theta_0 + \psi \quad (16)$$

deste modo, como  $\psi$  é pequeno, podemos fazer

$$\cos(\theta) - \cos(\theta_0) = \sin(\theta_0)\psi \quad (17)$$

assim, calcula-se A por

$$A = \sqrt{\frac{2r}{g}} \int_0^\epsilon \frac{d\psi}{\sqrt{\sin(\theta_0)\psi}} \quad (18)$$

obtendo, por fim

$$A = 2\sqrt{\frac{2r\epsilon}{g\sin(\theta_0)}} \quad (19)$$

Definindo  $\epsilon$  como 1% de  $\theta_0$  e utilizando, então, o método de Boole (utilizado no projeto anterior) o programa calcula, numericamente, a integral de N salvando o resultado em período.

Em seguida multiplica o resultado da integral por  $\sqrt{\frac{2r}{g}}$  e soma o valor de  $2A$ , salvando o resultado em período.

Por fim, escreve-se no arquivo "período-analítico"  $\theta_0$ , período.

Encerra-se o loop e fecha-se os arquivos. Ao fim do programa estão definidas as funções necessárias para o cálculo numérico da integral pelo método de Boole.

Resultados:

Plotando, em um mesmo gráfico, ambos os cálculos de período - em função do  $\theta_0$  inicial -, obteve-se

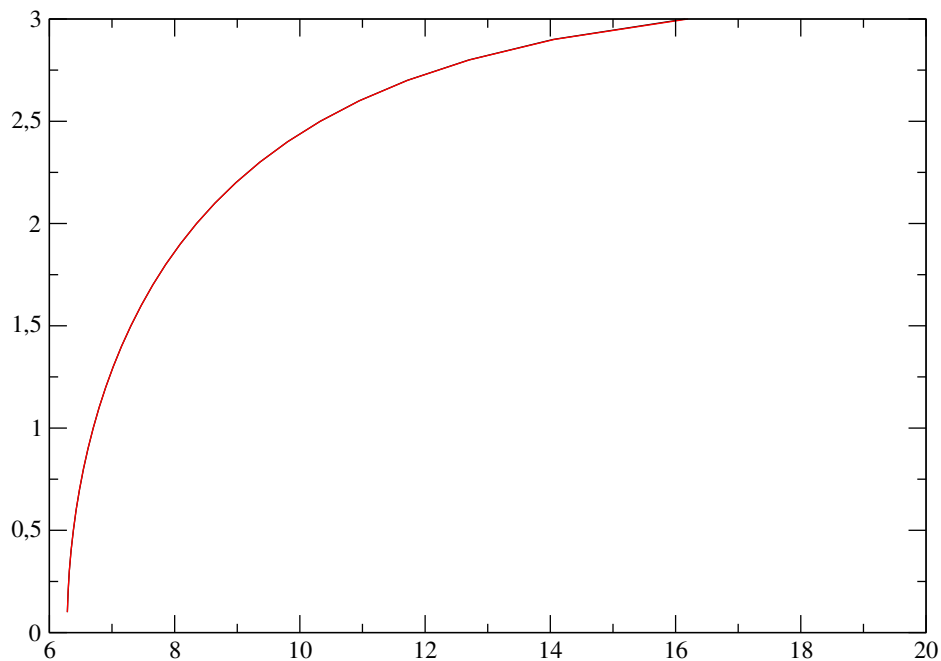


Gráfico: período X tempo  
em preto: euler-cromer  
em vermelho: integral elíptica

Nota-se que o gráfico preto é praticamente imperceptível. De modo que a integral elíptica nos dá o melhor valor possível dentro da dupla precisão.

## 2.2 B2

Tarefa: Escreva um código em FORTRAN77 que simule o movimento de um pêndulo simples utilizando o método de euler-cromer e, através da simulação, calcule o período do pêndulo, além calcular o período através da fórmula (19) válida para pequenos ângulos. Compare ambos os resultados.

Código escrito:

```

1  program periodoangulopequeno
2
3  implicit real*8(a-h,o-z)
4
5  c   define o valor de pi
6  pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
7
8  c   define o valores da gravidade, comprimento e massa
9  c   referentes ao pendulo

```

```

10     g = 9.8d0
11     r = 9.8d0
12     am = 1.0d0
13
14 c     defini qual o espacamento de "tempo" entre as
15 c     incrementacoes em theta
16     deltat = 0.04d0
17
18 c     abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
19     open(unit=1,file="periodo")
20     open(unit=2,file="periodo-analitico")
21
22 c     inicia o loop para thetas diferentes
23     do i=1,20
24
25 c         inicia o valor de theta e omega
26         theta = 0.1d0*i
27         theta0 = theta
28         omega = 0.0d0
29
30 c         (re)inicia o tempo e o pcontrolador
31         tempo = 0.0d0
32         pcontrolador = 0
33
34 c         inicia o loop de oscilacao ate que o pcontrolador
35 c         seja igual a 100
36         do while(pcontrolador.lt.100)
37
38 c             salva o valor de theta antes de altera-lo
39             omegaant = omega
40
41 c             define o tempo atual
42             tempo = tempo + deltat
43
44 c             incrementa theta e omega se acordo com o metodo
45 c             de euler
46             omega = omega - (g/r)*dsin(theta)*deltat
47             theta = theta + omega*deltat
48
49 c             incrementa um em pcontrolador se a velocidade
50 c             mudar
51             if(omega*omegaant.lt.0.0d0)then
52                 pcontrolador = pcontrolador + 1
53             end if
54
55 c             end do
56
57 c             define o periodo como tempo/50, pois ocorrerao 50
58 c             oscilacoes
59             tempo = tempo/50.d0
60
61 c             escreve o theta(tempo) atual no arquivo e se theta
62 c             passar,
63             em modulo, de 2pi - faz a carrecao adequada
64             if(abs(theta).ge.2.0d0*pi) then
65                 write(1,*)tempo,mod(theta0,2.0d0*pi)
66             else
67                 write(1,*)tempo,theta0

```



```

64         end if
65
66 c         define o valor inicial de h
67         h = (theta0-epson)/12.0d0
68         hi = h
69
70 c         (re)calcula o periodo
71         periodo = 2.0d0*pi*dsqrt(r/g)*(1+(theta0**2.0d0)/16.0d0
)
72
73         write(2,*)periodo,theta0
74
75     end do
76
77 c     fecha os arquivos utilizados
78     close(1)
79     close(2)
80
81     end program

```

Descrição:

Analogamente ao feito anteriormente, em um loop de 1 até 20, calcula-se o período para o euler-cromer do mesmo modo que o feito anteriormente e o período analítico por

$$T = 2\pi\sqrt{\frac{r}{g}}\left(1 + \frac{\theta_0^2}{16}\right) \quad (20)$$

Resultados:

Plotando, em um mesmo gráfico, ambos os cálculos de período - em função do theta inicial -, obteve-se

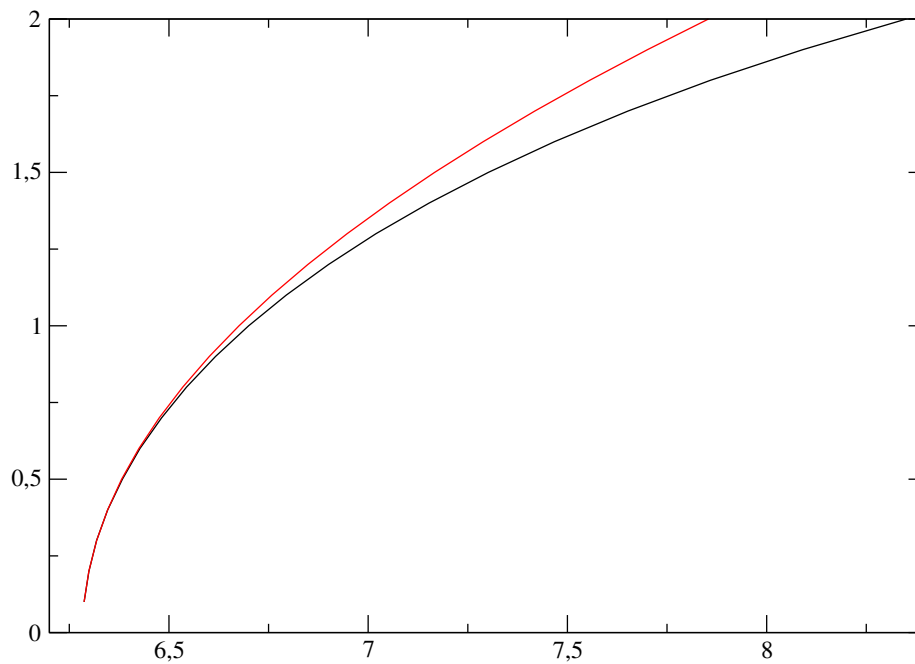


Gráfico: período X tempo  
em preto: euler-cromer  
em vermelho: equação(19)

Nota-se que, diferentemente do método anterior, este método só converge para o euler-cromer para pequenos ângulos.

## 2.3 B3

Tarefa: Escrever um programa em FORTRAN77 que simule o movimento de um pêndulo amortecido de coeficiente de amortecimento igual a 0,5.

Código escrito:

```

1  program amortecido
2
3  implicit real*8(a-h,o-z)
4
5  c  define o valor de pi
6  pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
7
8  c  define o valores da gravidade, comprimento e massa
9  c  referentes ao pendulo
10 g = 9.8d0
11 r = 9.8d0

```

```

12      am = 1.0d0
13
14 c      define a constante de amortecimento
15      gamma = 0.5d0
16
17 c      inicia o valor de theta e omega
18      theta = pi/6.0d0
19      omega = 0.0d0
20
21 c      defini o "tempo" de analise, qual o espacamento de "tempo"
22 c      entre as incrementacoes em theta e omega e o tempo inicial
23      tempomax = 80.0d0
24      deltat = 0.04d0
25      tempo = 0.0d0
26
27 c      abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
28      open(unit=1,file="amortecido")
29
30 c      inicia o loop de oscilacao
31      do while(tempo.lt.tempomax)
32
33 c          define o tempo atual
34          tempo = tempo + deltat
35
36 c          incrementa theta e omega se acordo com o metodo
37 c          de euler amortecido
38          omega = omega - (g/r)*theta*deltat - gamma*omega*deltat
39          theta = theta + omega*deltat
40
41 c          escreve o theta(tempo) atual no arquivo e se theta
42 c          passar,
43          em modulo, de 2pi - faz a correcao adequada
44          if(abs(theta).ge.2.0d0*pi) then
45              write(1,*)tempo,mod(theta,2.0d0*pi)
46          else
47              write(1,*)tempo,theta
48          end if
49      end do
50
51 c      fecha os arquivos utilizados
52      close(1)
53
54      end program

```

Descrição:

Modificando a equação (9) para

$$\omega_{i+1} = \omega_i - \frac{g}{r}\theta_i\Delta t - \gamma\omega_i\Delta t \quad (21)$$

e realiza a mesma simulação da tarefa A, mas sem calcular a energia

Resultados:

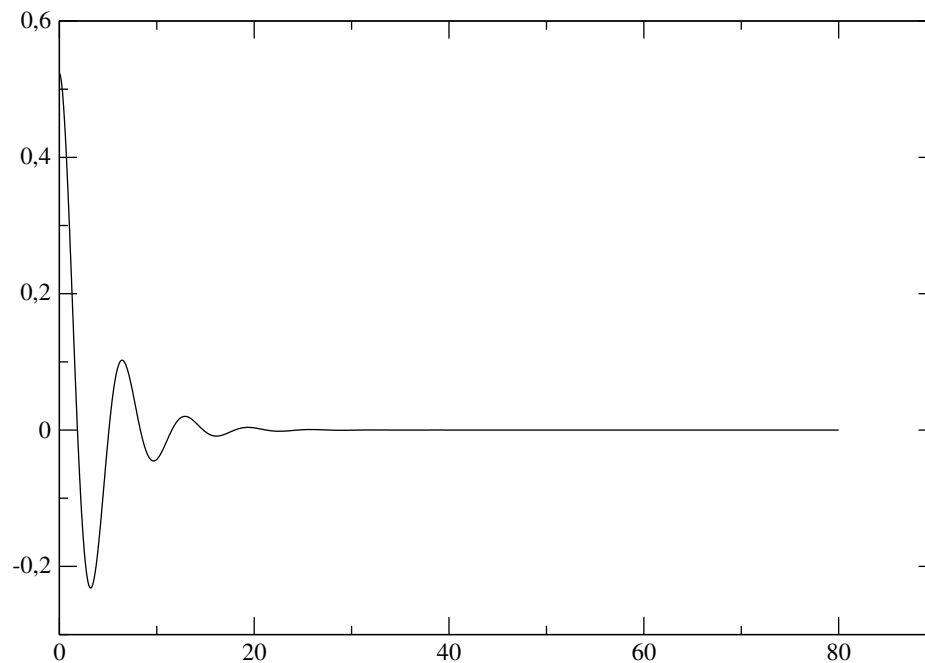


Gráfico: período X tempo  
em preto: euler-cromer  
em vermelho: equação(19)

Nota-se que este é o caso de amortecimento subcrítico, pois ocorrem oscilações antes do fim do movimento.

## 2.4 B4

Tarefa: Escrever um programa em FORTRAN77 que simule o movimento de um pêndulo amortecido, com coeficiente de amortecimento 0.05, de forçado com uma força  $F$  dada por:

$$F = F_0 \sin(\Omega t) \quad (22)$$

para  $\Omega = 2/3$  e  $F_0$  igual a 0, 0.5 e 1.2

Código escrito:

```

1  program amortecidoforcado
2
3  implicit real*8(a-h,o-z)
4  dimension amplitude(3)
5
6  c   define as amplitudes da forca
7  amplitude(1) = 0

```

```

8     amplitude(2) = 0.5d0
9     amplitude(3) = 1.2d0
10
11 c     define o valor de pi
12     pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
13
14 c     define o valores da gravidade, comprimento e massa
15 c     referentes ao pendulo
16     g = 9.8d0
17     r = 9.8d0
18     am = 1.0d0
19
20 c     define a constante de amortecimento e a frequencia da forca
21     gamma = 0.05d0
22     frequencia = 2.0d0/3.0d0
23
24 c     inicia o valor de theta e omega
25     theta = pi/6.0d0
26     omega = 0.0d0
27
28 c     defini o "tempo" de analise, qual o espacamento de "tempo"
29 c     entre as incrementacoes em theta e omega
30     tempomax = 100.0d0
31     deltat = 0.04d0
32
33 c     abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
34     open(unit=1,file="theta-livre")
35     open(unit=4,file="omega-livre")
36     open(unit=2,file="theta-forcado0.5")
37     open(unit=5,file="omega-forcado0.5")
38     open(unit=3,file="theta-forcado1.2")
39     open(unit=6,file="omega-forcado1.2")
40
41 c     define o loop para cada amplitude
42     do i=1,3
43
44 c         (re)define o tempo como 0
45         tempo = 0.0d0
46
47 c         inicia o loop de oscilacao
48         do while(tempo.lt.tempomax)
49
50 c             define o tempo atual
51             tempo = tempo + deltat
52
53 c             incrementa theta e omega se acordo com o metodo
54 c             de euler amortecido
55             omega = omega - (g/r)*dsin(theta)*deltat - gamma*
omega
56             4*deltat + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltat
57             theta = theta + omega*deltat
58
59 c             escreve o theta(tempo) atual no arquivo e se
theta passar,
60 c             em modulo, de 2pi - faz a carregao adequada
61             if(abs(theta).ge.2.0d0*pi) then
62                 write(i,*)tempo,mod(theta,2.0d0*pi)
63             else

```

```

64         write(i,*)tempo,theta
65     end if
66 c         escreve o omega (theta) atual no arquivo
67             write(i+3,*)tempo,omega
68
69     end do
70
71 end do
72
73 c     fecha os arquivos utilizados
74     close(1)
75     close(2)
76     close(3)
77     close(4)
78     close(5)
79     close(6)
80
81 end program

```

Descrição:

Primeiro defini-se uma lista de três valores contendo as amplitudes de F, além de definir as variáveis também utilizadas nos códigos anteriores, defini-se a frequência como 2/3.

Em seguida, abre-se os arquivos de theta e omega para cada amplitude.

Por fim, em um loop de i=1 até 3, realiza-se a mesma simulação do item B3, mas modificando (21) para

$$\omega_{i+1} = \omega_i - \frac{g}{r}\theta_i\Delta t - \gamma\omega_i\Delta t + F_0\sin(\Omega t)\Delta t \quad (23)$$

que no programa se traduz para a adição de um termo que consiste na multiplicação do seno (da frequência pelo tempo) por  $\Delta t$  e pela lista amplitude indexada pelo i do loop.

Ao fim do loop escreve-se tempo,theta no arquivo de endereço 1 e tempo,omega no arquivo de endereço i+3.

Por fim, fecha-se todos os arquivos.

Resultados:

Gamma = 0.05:

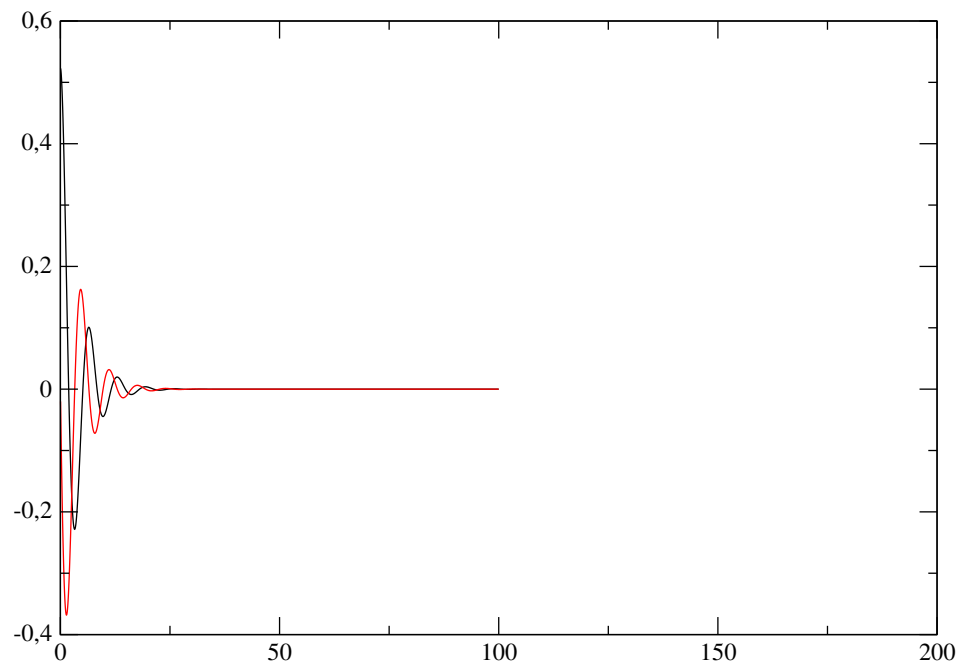


Gráfico:  $F_0 = 0$   
 em preto:  $\theta \times \text{tempo}$   
 em vermelho:  $\omega \times \text{tempo}$

Tal qual o item B3 o gráfico mostra o esperado, o pêndulo oscila até ser completamente parado pela força de amortecimento.

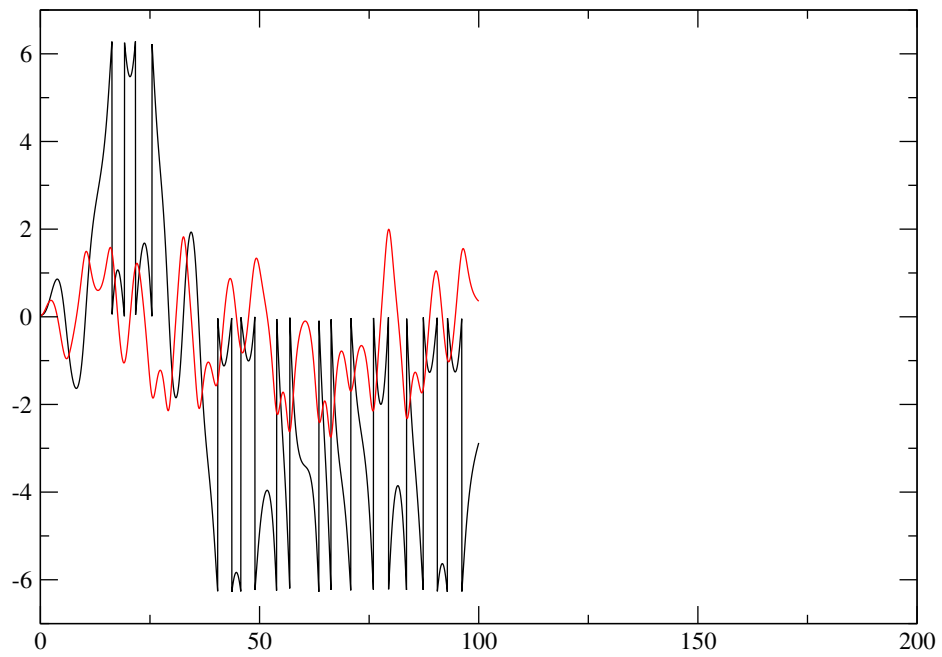


Gráfico:  $F_0 = 0.5$   
 em preto:  $\theta \times \text{tempo}$   
 em vermelho:  $\omega \times \text{tempo}$

É notório que este movimento não é periódico, sendo entendido como caótico.



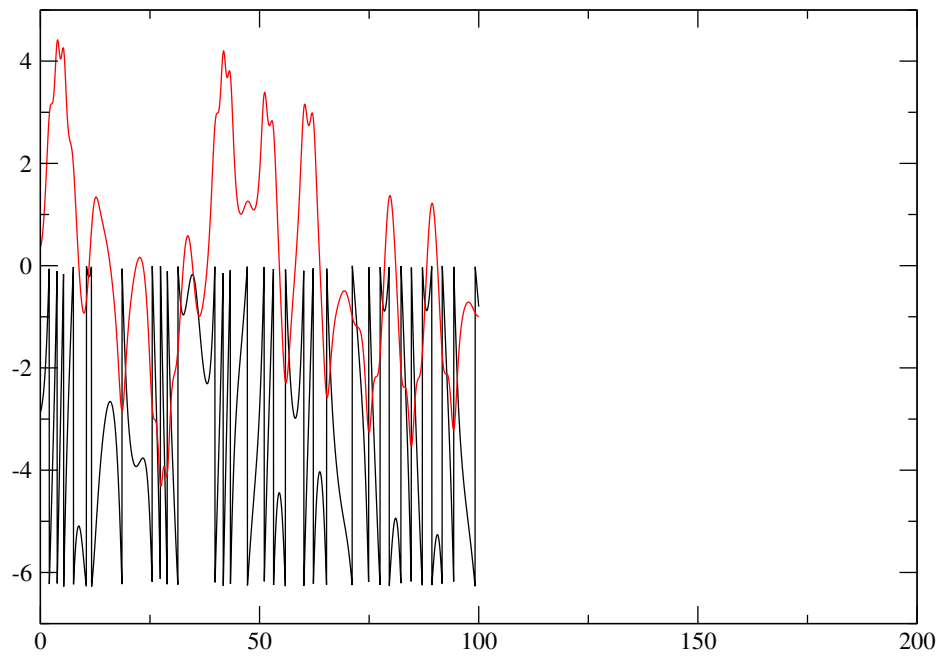


Gráfico:  $F_0 = 1.2$   
 em preto: theta X tempo  
 em vermelho: omega X tempo

É notório que este movimento não é periódico, sendo entendido como caótico.

Gamma = 0.5:

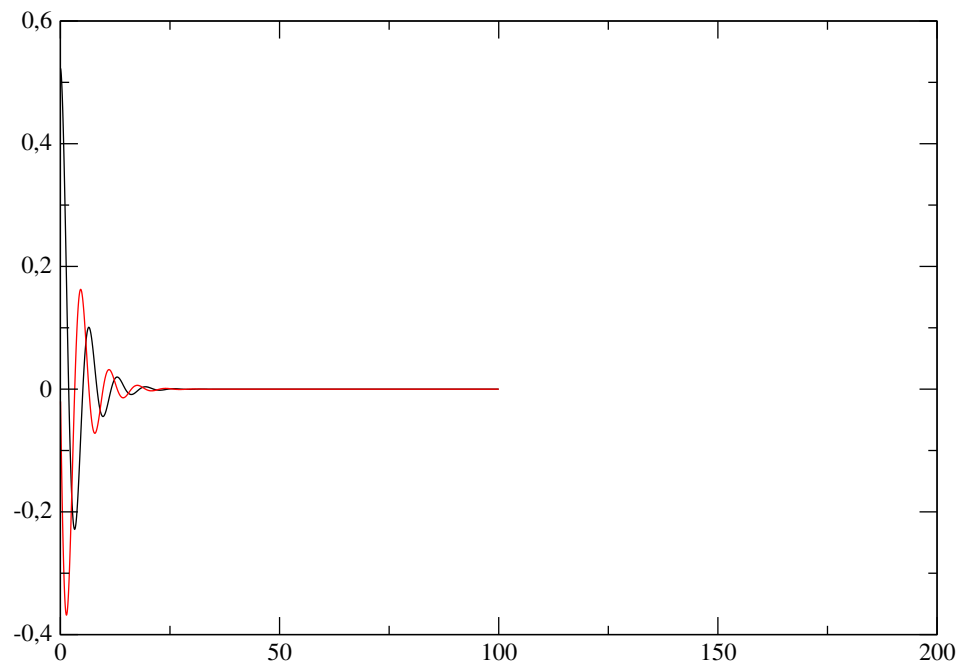


Gráfico:  $F_0 = 0$   
 em preto:  $\theta \times \text{tempo}$   
 em vermelho:  $\omega \times \text{tempo}$

Tal qual o item B3 o gráfico mostra o esperado, o pêndulo oscila até ser completamente parado pela força de amortecimento.

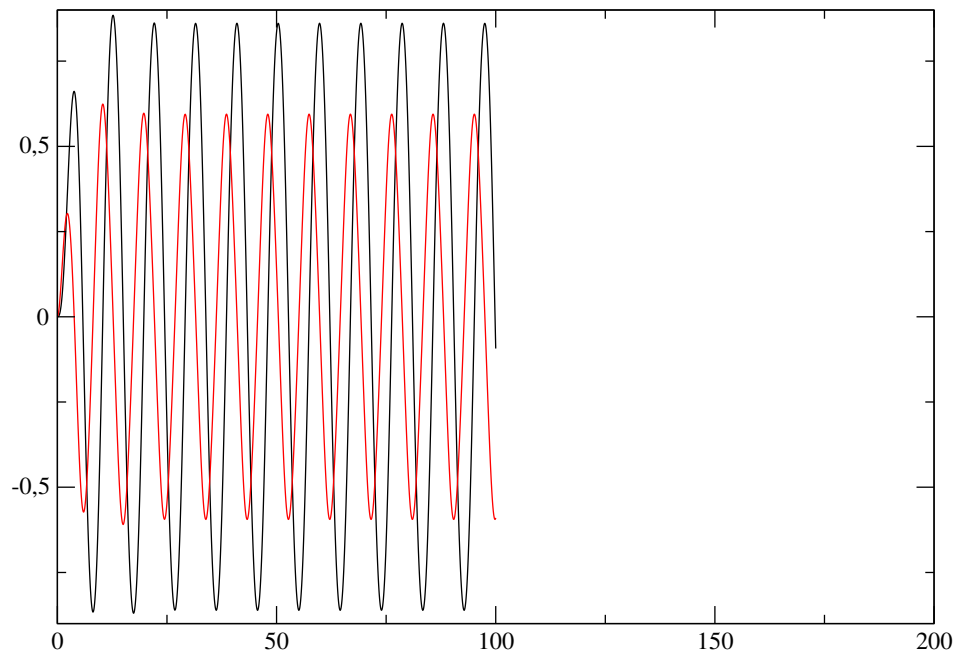


Gráfico:  $F_0 = 0.5$   
 em preto:  $\theta \times \text{tempo}$   
 em vermelho:  $\omega \times \text{tempo}$

No início o gráfico apresenta uma frequência de oscilação diferente, mas devido ao termo de amortecimento, rapidamente passa a oscilar com uma frequência definida pela força  $F$ , ou seja, passa a oscilar com  $\Omega$ .

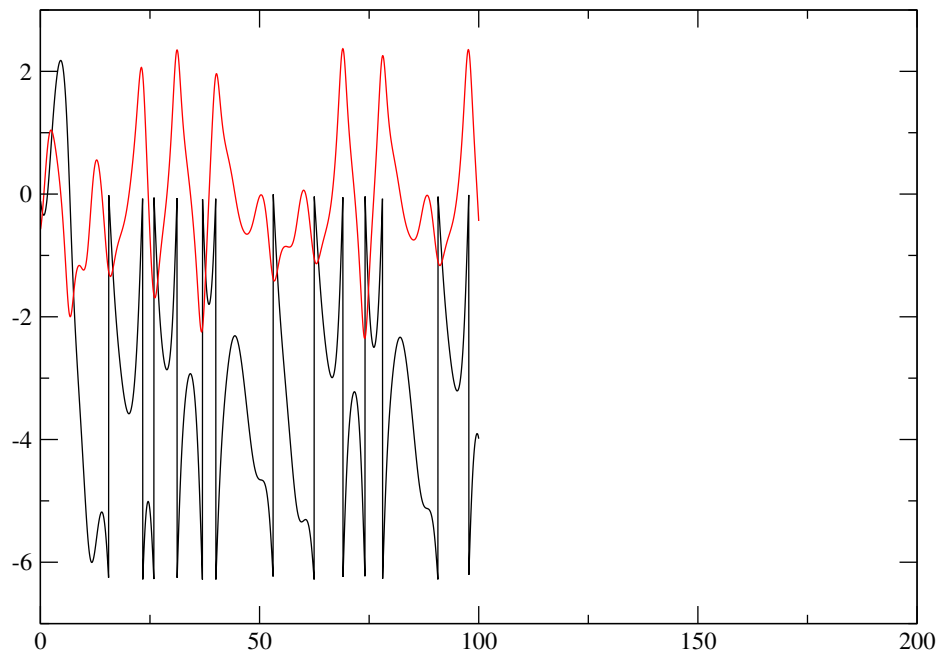


Gráfico:  $F_0 = 1.2$   
 em preto:  $\theta$  X tempo  
 em vermelho:  $\omega$  X tempo

É notório que este movimento não é periódico, sendo entendido como caótico.

### 3 Tarefa C

Tarefa: Escrever um código em FORTRAN77 que através de dois valores de  $\theta$  inicial que difiram por 0.001 radianos, plote um gráfico semi-logarítimo de  $\Delta\theta$  X tempo - tanto para  $F_0 = 0.5$  quanto para  $F_0 = 1.2$  - afim de determinar qual movimento é caótico e qual não é.

Código escrito:

```

1  program deltatheta
2
3  implicit real*8(a-h,o-z)
4  dimension amplitude(2)
5
6  c   define as amplitudes da forca
7     amplitude(1) = 0.5d0
8     amplitude(2) = 1.2d0
9

```

```

10 c      define o valor de pi
11      pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
12
13 c      define o valores da gravidade, comprimento e massa
14 c      referentes ao pendulo
15      g = 9.8d0
16      r = 9.8d0
17      am = 1.0d0
18
19 c      define a constante de amortecimento e a frequencia da forca
20      gamma = 0.05d0
21      frequencia = 2.0d0/3.0d0
22
23 c      inicia o valor de theta e omega de acordo com a
24 c      solucao analitica
25      theta1 = 1.0d0
26      omega1 = 0.0d0
27      theta2 = 1.001d0
28      omega2 = 0.0d0
29
30 c      defini o "tempo" de analise, qual o espacamento de "tempo"
31 c      entre as incrementacoes em theta e omega
32      tempomax = 40.0d0
33      deltata = 0.04d0
34
35 c      abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
36      open(unit=1,file="amplitude0.5")
37      open(unit=2,file="amplitude1.2")
38
39 c      define o loop para cada amplitude
40      do i=1,2
41
42 c          (re)define o tempo como 0
43          tempo = 0.0d0
44
45 c          inicia o loop de oscilacao
46          do while(tempo.lt.tempomax)
47
48 c              define o tempo atual
49              tempo = tempo + deltata
50
51 c              incrementa theta1 e omega1 se acordo com o metodo
52 c              de euler amortecido
53              omega1 = omega1 - (g/r)*dsin(theta1)*deltata -
gamma*om
54              1ega1*deltata + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltata
55              theta1 = theta1 + omega1*deltata
56
57 c              incrementa theta2 e omega2 se acordo com o metodo
58 c              de euler amortecido
59              omega2 = omega2 - (g/r)*dsin(theta2)*deltata -
gamma*om
60              2ega2*deltata + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltata
61              theta2 = theta2 + omega2*deltata
62
63 c              escreve o theta(tempo), com escala semi-
logaritmica,
64 c              atual, no arquivo

```

```

65         write(i,*)tempo,dlog(abs(theta1-theta2))
66
67     end do
68
69 end do
70
71 c    fecha os arquivos utilizados
72     close(1)
73     close(2)
74
75 end program

```

Descrição:

Utilizando uma lista com as duas amplitudes, tal qual no item B4, e iniciando duas variáveis para theta ( theta1 (=1) e theta2 (=1.001) ). Defni-se também o tempo máximo (tempomax = 40).

Analogamente ao feito no item B4, defini-se um loop de i=1 até 2 para realizar a simulação do pêndulo, utilizando (23), para ambas as amplitudes - realizando o mesmo processo para cada theta e omega.

Ao fim do loop, escreve-se no arquivo - correspondente à amplitude atual - tempo,ln( $\Delta\theta$ )

Ao fim, fecha-se os arquivos.

Resultados:

Gamma = 0.05:

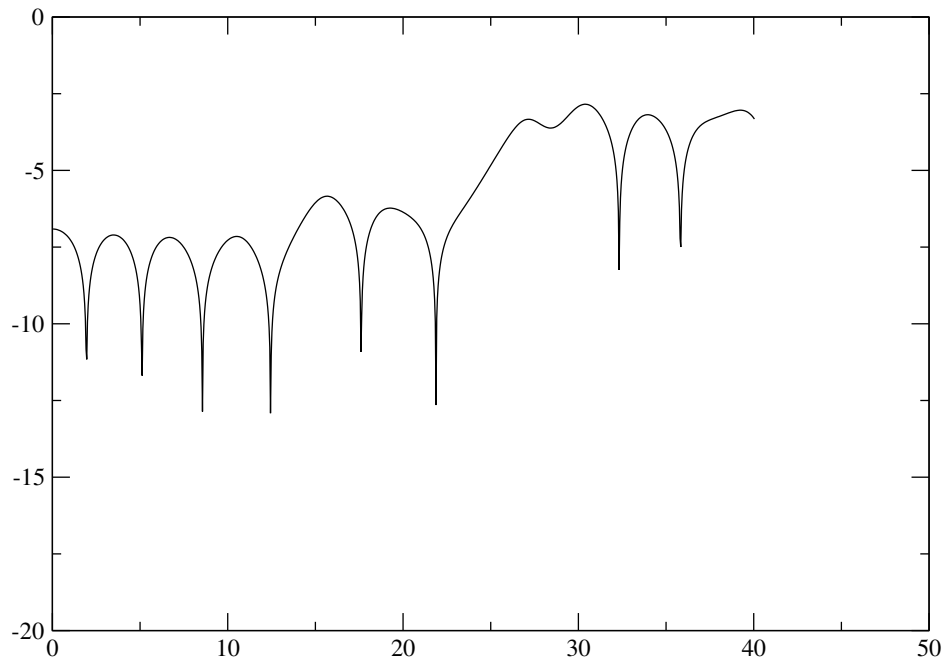


Gráfico:  $F_0 = 0.5$   
em preto:  $\ln(\Delta\theta)$  X tempo

É notório que o gráfico é - em média - crescente, deste modo, é fácil implicar que o coeficiente de Liapunov maior que 0, tornando o movimento caótico. Tal qual visto, neste mesmo caso, no item B4.

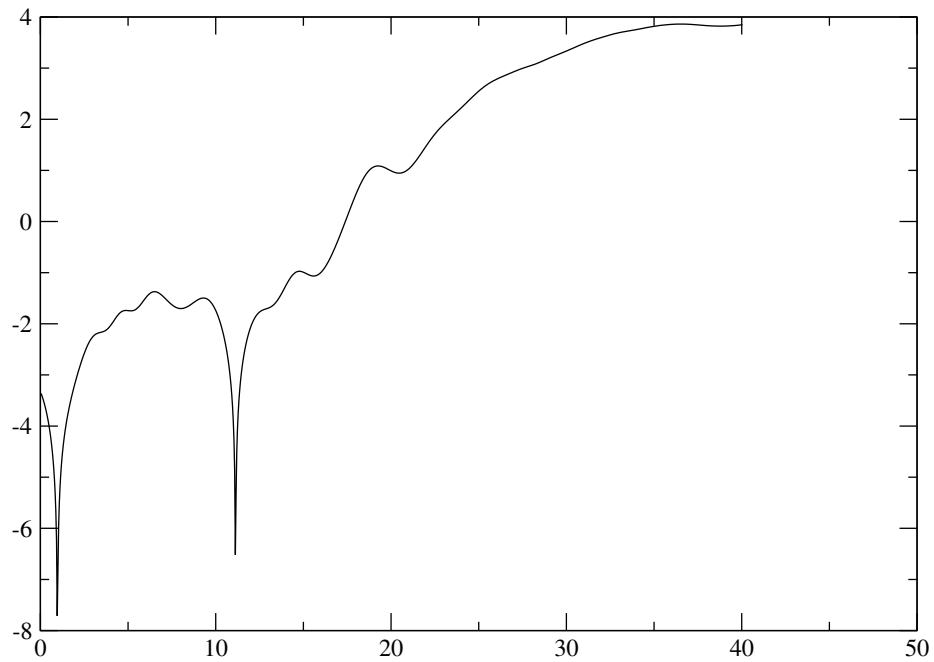


Gráfico:  $F_0 = 1.2$   
em preto:  $\ln(\Delta\theta)$  X tempo

É notório que o gráfico é - em média - crescente, deste modo, é fácil implicar que o coeficiente de Liapunov maior que 0, tornando o movimento caótico. Tal qual visto, neste mesmo caso, no item B4.

Gamma = 0.5:



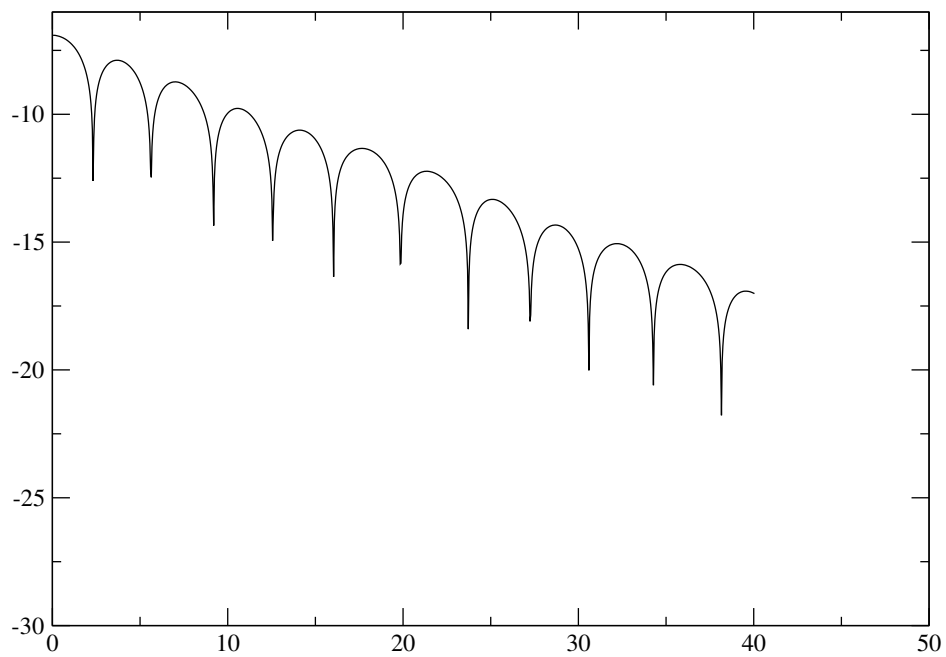


Gráfico:  $F_0 = 0.5$   
em preto:  $\ln(\Delta\theta)$  X tempo

É notório que o gráfico é - em média - decrescente, deste modo, é fácil implicar que o coeficiente de Liapunov menor que 0, tornando o movimento periódico. Tal qual visto, neste mesmo caso, no item B4.

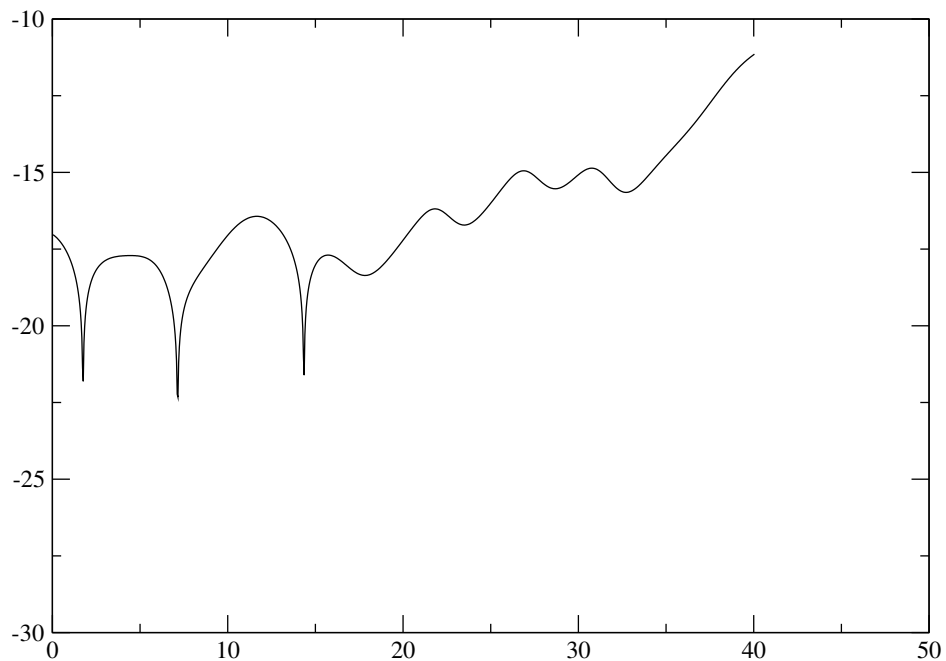


Gráfico:  $F_0 = 1.2$   
em preto:  $\ln(\Delta\theta)$  X tempo

É notório que o gráfico é - em média - crescente, deste modo, é fácil implicar que o coeficiente de Liapunov maior que 0, tornando o movimento caótico. Tal qual visto, neste mesmo caso, no item B4.

## 4 Tarefa D

Tarefa: Escrever um código em FORTRAN77 que através de alguns valores de  $\theta$  inicial que difiram por pouco, plote um gráfico de  $\omega$  X  $\theta$ , contendo cada  $\theta$  inicial, - tanto para  $F_0 = 0.5$  quanto para  $F_0 = 1.2$ .

Código escrito:

```

1      program omegadetheta
2
3      implicit real*8(a-h,o-z)
4      dimension amplitude(2)
5
6 c     define as amplitudes da forca
7      amplitude(1) = 0.5d0
8      amplitude(2) = 1.2d0
9

```

```

10 c      define o valor de pi
11      pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
12
13 c      define o valores da gravidade, comprimento e massa
14 c      referentes ao pendulo
15      g = 9.8d0
16      r = 9.8d0
17      am = 1.0d0
18
19 c      define a constante de amortecimento e a frequencia da forca
20      gamma = 0.5d0
21      frequencia = 2.0d0/3.0d0
22
23 c      inicia o valor de theta e omega de acordo com a
24 c      solucao analitica
25      theta1 = 1.0d0
26      omega1 = 0.0d0
27      theta2 = 1.001d0
28      omega2 = 0.0d0
29      theta3 = 0.999d0
30      omega3 = 0.0d0
31
32 c      defini o "tempo" de analise, qual o espacamento de "tempo"
33 c      entre as incrementacoes em theta e omega
34      tempomax = 1000.0d0
35      deltat = 0.04d0
36
37 c      abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
38      open(unit=1,file="amplitude0.5-1")
39      open(unit=3,file="amplitude0.5-2")
40      open(unit=5,file="amplitude0.5-3")
41      open(unit=2,file="amplitude1.2-1")
42      open(unit=4,file="amplitude1.2-2")
43      open(unit=6,file="amplitude1.2-3")
44
45 c      define o loop para cada amplitude
46      do i=1,2
47
48 c          (re)define o tempo como 0
49          tempo = 0.0d0
50
51 c          inicia o loop de oscilacao
52          do while(tempo.lt.tempomax)
53
54 c              define o tempo atual
55              tempo = tempo + deltat
56
57 c              incrementa theta1 e omega1 se acordo com o metodo
58 c              de euler amortecido
59              omega1 = omega1 - (g/r)*dsin(theta1)*deltat -
gamma*om
60              1ega1*deltat + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltat
61              theta1 = theta1 + omega1*deltat
62
63
64 c              incrementa theta2 e omega2 se acordo com o metodo
65 c              de euler amortecido
66              omega2 = omega2 - (g/r)*dsin(theta2)*deltat -

```

```

67     gamma*om
68     2ega2*deltat + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltat
69     theta2 = theta2 + omega2*deltat
70 c         incrementa theta3 e omega3 se acordo com o metodo
71 c         de euler amortecido
72     omega3 = omega3 - (g/r)*dsin(theta3)*deltat -
73     gamma*om
74     2ega3*deltat + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltat
75     theta3 = theta3 + omega2*deltat
76 c         escreve o omega(theta) atual, no arquivo - para
77 c         cada
78     theta inicial
79     write(i,*)theta1,omega1
80     write(i+2,*)theta2,omega2
81     write(i+4,*)theta3,omega3
82
83     end do
84
85     end do
86 c     fecha os arquivos utilizados
87     close(1)
88     close(2)
89     close(3)
90     close(4)
91     close(5)
92     close(6)
93
94     end program

```

Descrição:

Utilizando  $\gamma = 0.5$ , são abertos 4 arquivos para salvar gráfico  $\omega(\theta)$  para cada  $\theta$  inicial e para cada amplitude  $F_0$  de  $F$ .

Analogamente ao feito no item anterior, faz-se as mesmas simulações - mas ao fim de cada interação escreve  $\theta, \omega$  para cada  $\theta$  inicial no arquivo correspondente.

Ao fim, fecha-se todos os arquivos.

Resultados:

$$F_0 = 0.5$$

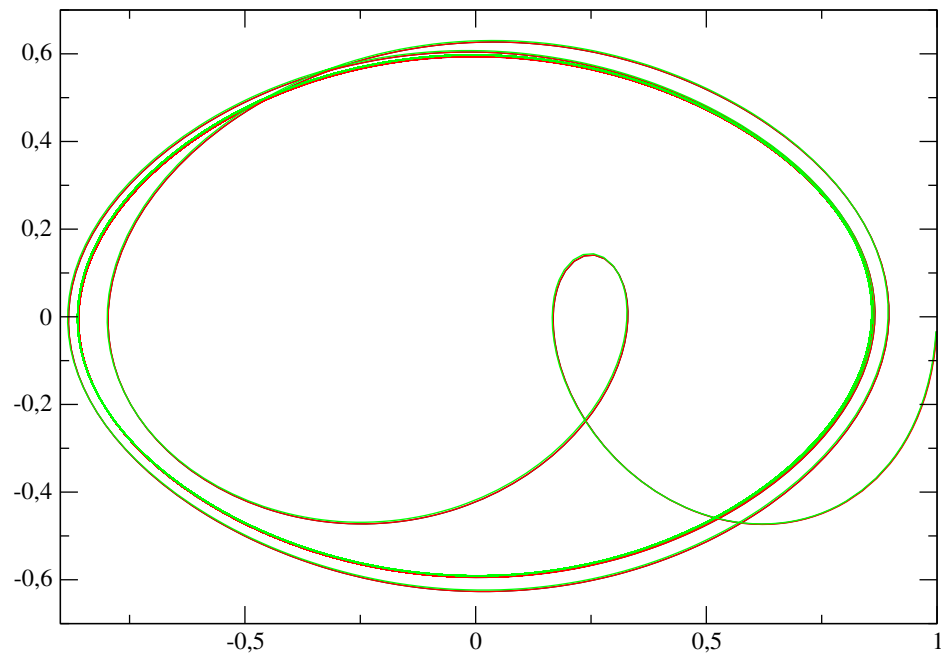


Gráfico:  $\omega \times \theta$   
 em preto:  $\theta = 1$   
 em vermelho:  $\theta = 1.001$   
 em verde:  $\theta = 0.999$

É notório que os gráficos - para cada theta - se sobrepõem, o que já era esperado para um movimento periódico.

$$F_0 = 1.2$$

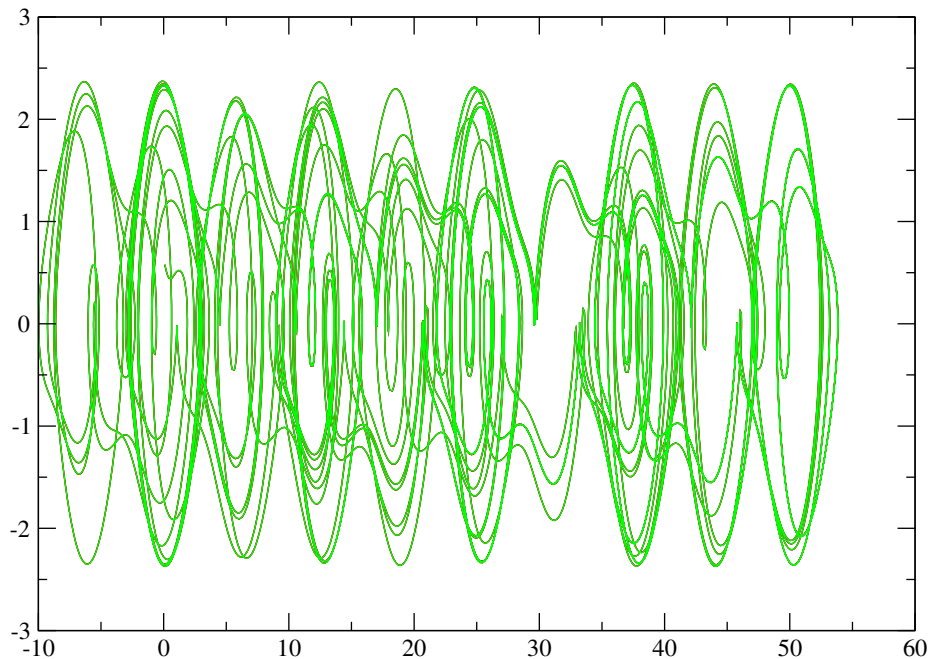


Gráfico:  $\omega \times \theta$   
 em preto:  $\theta = 1$   
 em vermelho:  $\theta = 1.001$   
 em verde:  $\theta = 0.999$

Apesar do movimento para esta amplitude ser caótico, percebe-se - que mesmo variando as condições iniciais - o caos apresenta um padrão notável, uma vez, que existem regiões do gráfico que sequer foram visitadas.

## 5 Tarefa E

Tarefa: Escrever um código em FORTRAN77 que através de alguns valores de  $\theta$  inicial que difiram por pouco, plote um gráfico  $\omega \times \theta$ , contendo cada  $\theta$  inicial, (tanto para  $F_0 = 0.5$  quanto para  $F_0 = 1.2$ ) plotando apenas os valores que satisfazem  $\Omega t = n\pi$ , ou seja, que estão na seção de Poincaré.

Código escrito:

```

1  program secaodepoincare
2
3  implicit real*8(a-h,o-z)
4  dimension amplitude(2)
5
6  c   define as amplitudes da forca
```

```

7     amplitude(1) = 0.5d0
8     amplitude(2) = 1.5d0
9
10    c     define o valor de pi
11    pi = 4.0d0*datan(1.0d0)
12
13    c     define o valores da gravidade, comprimento e massa
14    c     referentes ao pendulo
15    g = 9.8d0
16    r = 9.8d0
17    am = 1.0d0
18
19    c     define a constante de amortecimento e a frequencia da forca
20    gamma = 0.5d0
21    frequencia = 2.0d0/3.0d0
22
23    c     inicia o valor de theta e omega de acordo com a
24    c     solucao analitica
25    theta1 = 1.0d0*pi/6.0d0
26    omega1 = 0.0d0
27    theta2 = 1.001d0*pi/6.0d0
28    omega2 = 0.0d0
29    theta3 = 0.999d0*pi/6.0d0
30    omega3 = 0.0d0
31
32    c     defini o "tempo" de analise, qual o espacamento de "tempo"
33    c     entre as incrementacoes em theta e omega
34    tempomax = 8000.0d0
35    deltat = 0.04d0
36
37    c     abre os arquivos onde serao salvas as informacoes
38    open(unit=1,file="amplitude0.5-1")
39    open(unit=3,file="amplitude0.5-2")
40    open(unit=5,file="amplitude0.5-3")
41    open(unit=2,file="amplitude1.2-1")
42    open(unit=4,file="amplitude1.2-2")
43    open(unit=6,file="amplitude1.2-3")
44
45    c     define o loop para cada amplitude
46    do i=1,2
47
48    c         (re)define o tempo como 0
49    tempo = 0.0d0
50
51    c         inicia o loop de oscilacao
52    do while(tempo.lt.tempomax)
53
54    c             define o tempo atual
55    tempo = tempo + deltat
56
57    c             incrementa theta1 e omega1 se acordo com o metodo
58    c             de euler amortecido
59    omega1 = omega1 - (g/r)*dsin(theta1)*deltat -
gamma*om
60    1ega1*deltat + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltat
61    theta1 = theta1 + omega1*deltat
62
63    c             incrementa theta2 e omega2 se acordo com o metodo

```

```

64 c      de euler amortecido
65      omega2 = omega2 - (g/r)*dsin(theta2)*deltat -
      gamma*om
66      2ega2*deltat + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltat
67      theta2 = theta2 + omega2*deltat
68
69 c      incrementa theta3 e omega3 se acordo com o metodo
70 c      de euler amortecido
71      omega3 = omega3 - (g/r)*dsin(theta3)*deltat -
      gamma*om
72      2ega3*deltat + amplitude(i)*dsin(frequencia*tempo)*deltat
73      theta3 = theta3 + omega3*deltat
74
75 c      se a frequencia vezes o tempo for um multipli
76 c      inteiro de pi:
77 c      escreve o omega(theta) atual, no arquivo - para
78 c      cada
79 c      theta inicial
80      n = frequencia*tempo/pi
81      if(abs(tempo-(n*pi/frequencia)).lt.deltat/2.0d0)
82      then
83          write(i,*)theta1,omega1
84          write(i+2,*)theta2,omega2
85          write(i+4,*)theta3,omega3
86
87      end if
88
89      end do
90
91 c      fecha os arquivos utilizados
92      close(1)
93      close(2)
94      close(3)
95      close(4)
96      close(5)
97      close(6)
98
99      end program

```

Descrição:

Fazendo a mesma simulação do item D, defini-se  $n$  como a parte inteira da divisão de  $\Omega$ tempo por  $\pi$ . Escrevendo os valores no arquivo, somente de a condição, módulo de  $(\text{tempo} - n\pi/\Omega)$  menor que  $\text{deltat}/2$ , for satisfeita.

Resultados:

$$F_0 = 0.5$$



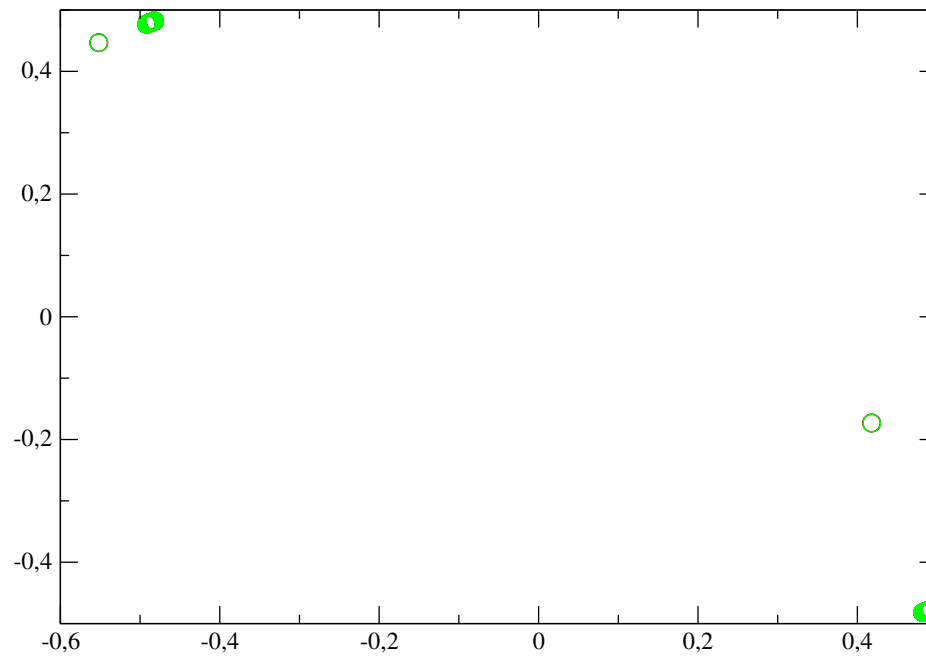


Gráfico:  $\omega \times \theta$   
 em preto:  $\theta = 1$   
 em vermelho:  $\theta = 1.001$   
 em verde:  $\theta = 0.999$

É notório que os gráficos - para cada theta - se sobrepõem. Além disso, vê-se apenas aparições pontuais, concordando com a análise anterior de que o movimento é periódico

$$F_0 = 1.2$$

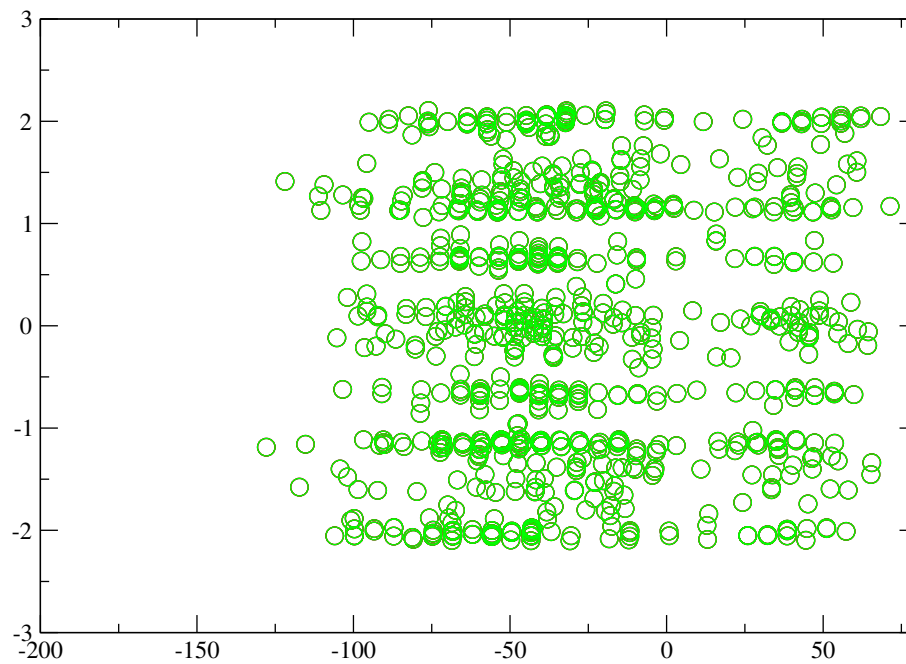


Gráfico:  $\omega \times \theta$   
 em preto:  $\theta = 1$   
 em vermelho:  $\theta = 1.001$   
 em verde:  $\theta = 0.999$

É notório, que - apesar do movimento ser caótico - há um claro padrão - que se repete para cada theta - conhecido como o "R.G." do caos, ou então, o seu atrator estranho.