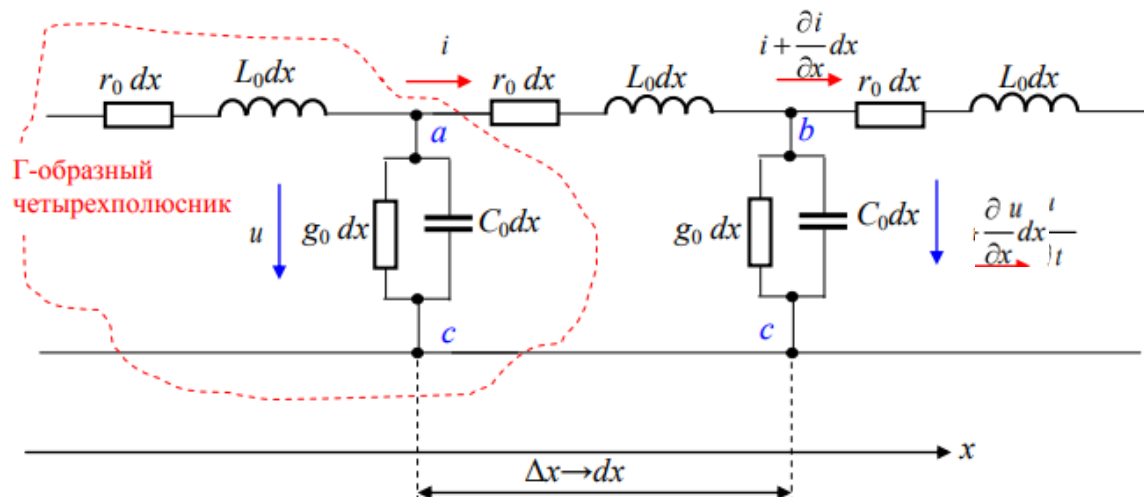


<b>МЭИ</b>	<b>ЭКЗАМЕНАЦИОННЫЙ БИЛЕТ № 4</b>	<i>Утверждаю: Зав. кафедрой 09.01.22 г.</i>
	Кафедра ВМСС	
	<u>Дисциплина МСПИ II часть</u> Факультет ИВТ	

1. Эквивалентная схема однородной длинной линии и метод расчета режима в линии.
2. Радиоканал передачи информационных сигналов.

### 1. Эквивалентная схема однородной длинной линии и метод расчета режима в линии.

Эквивалентная схема модели линии (представление однородной длинной линии) – каскадное соединение бесконечного множества одинаковых Г-образных четырехполюсников. В схеме  $r_0$  – сопротивление прямого и обратного провода;  $L_0$  – это рабочая индуктивность петли;  $g_0$  – проводимость между проводами длинной линии;  $C_0$  – ёмкость между проводами.  $r_0 dx$  – продольное сопротивление,  $L_0 dx$  – продольная индуктивность,  $g_0 dx$  – поперечная проводимость,  $C_0 dx$  – поперечная емкость.



Расчет режима в длинной линии направлен на определение мгновенных и действующих значений напряжения и тока вдоль длинной линии. Алгоритм расчета режима в длинной линии основан на применении уравнений состояния (уравнений Кирхгофа) к расчету эквивалентной схемы модели длинной линии.

Составим дифференциальные уравнения. Мгновенные значения напряжения и тока в начале выбранного элемента  $dx$  обозначим через  $u$  и  $i$ , а в конце этого элемента, т.е. в начале следующего элемента  $dx$  – через  $u + \frac{\partial u}{\partial x} dx$  и  $i + \frac{\partial i}{\partial x} dx$ .

Для элемента линии длиной  $dx$  уравнения по второму закону Кирхгофа для контура а–b–с запишем в виде:

$$u - \left( u + \frac{\partial u}{\partial x} dx \right) = (r_0 dx) i + (L_0 dx) \frac{\partial i}{\partial x};$$

а по первому закону Кирхгофа для узла b в виде:

$$i - \left( i + \frac{\partial i}{\partial x} dx \right) = (g_0 dx) \left( u + \frac{\partial u}{\partial x} dx \right) + (C_0 dx) \left( u + \frac{\partial u}{\partial x} dx \right).$$

Приводим подобные члены, сокращаем на  $dx$  и учитываем, что  $u \gg \frac{\partial u}{\partial x} dx$  и получаем:

$$\begin{cases} -\frac{\partial u}{\partial x} = r_0 i + L_0 \frac{\partial i}{\partial t}; \\ -\frac{\partial i}{\partial x} = g_0 u + C_0 \frac{\partial u}{\partial t}. \end{cases}$$

Рассмотрим установившийся режим в длинной линии при синусоидальном напряжении источника питания и перейдём в частотную область.

С учетом представления синусоидальной функции  $f(t)$ ,  $u_L = L \frac{\partial i}{\partial t}$  и после сокращения на  $e^{j\omega t}$  получаем:  $U_{mL} e^{j\varphi_u} = j\omega L I_{mL} e^{j\varphi_i}$ .

Аналогично из  $u = \frac{1}{C} \int i dt$  и, сокращая на  $e^{j\omega t}$ , получаем:  $U_{mL} e^{j\varphi_u} = \frac{1}{j\omega C} I_{mL} e^{j\varphi_i}$ .

С учетом комплексных напряжения и тока, сопротивления и проводимости, получаем:

$$\begin{cases} -\frac{\partial \underline{U}}{\partial x} = (r_0 + j\omega L_0) \underline{I} = \underline{Z_0} \underline{I}; \\ -\frac{\partial \underline{I}}{\partial x} = (g_0 + j\omega C_0) \underline{U} = \underline{Y_0} \underline{U}. \end{cases}$$

Продифференцировав уравнения, приведенные выше, и заменив  $\frac{\partial \underline{I}}{\partial x}$  и  $\frac{\partial \underline{U}}{\partial x}$ , получим:

$$\frac{\partial^2 \underline{U}}{\partial x^2} = \underline{Z_0} \underline{Y_0} \underline{U}; \quad (1)$$

$$\frac{\partial^2 \underline{I}}{\partial x^2} = \underline{Z_0} \underline{Y_0} \underline{I}.$$

Решение уравнения (1) имеет вид:  $\underline{U} = \underline{A_1} e^{-\underline{\gamma}x} + \underline{A_2} e^{\underline{\gamma}x} = \underline{A_1} e^{-\alpha x} e^{-j\beta x} + \underline{A_2} e^{\alpha x} e^{j\beta x}$ ,

где  $\underline{\gamma} = \alpha + j\beta = \sqrt{\underline{Z_0} \underline{Y_0}} = \sqrt{(r_0 + j\omega L_0)(g_0 + j\omega C_0)}$  и  $\underline{A_1}$ ,  $\underline{A_2}$  – комплексные постоянные интегрирования, которые находят из граничных условий на концах линии.

$$\underline{Z}_B = \sqrt{\frac{Z_0}{Y_0}} = Z e^{j\theta} = r_B + jx_B = \sqrt{\frac{Z_0}{Y_0}} e^{j\theta},$$

где

$$\theta = \frac{1}{2} \left[ \arg(r_0 + j\omega L_0) - \arg(g_0 + j\omega C_0) \right] = \operatorname{arctg} \frac{\omega L_0}{r_0} - \operatorname{arctg} \frac{\omega C_0}{g_0} = \operatorname{arctg} \frac{\omega(g_0 L_0 - r_0 C_0)}{r_0 g_0 + \omega^2 L_0 C_0}$$

Из формулы тока равной:  $\underline{I} = \frac{\underline{I}}{\underline{Z}_B} \left( \underline{A}_1 e^{-\gamma x} + \underline{A}_2 e^{\gamma x} \right) = \frac{A_1}{Z_B} e^{-\alpha x} e^{-j\beta x} + \frac{A_2}{Z_B} e^{\alpha x} e^{j\beta x}.$

Выражая  $\underline{A}_1 = A_1 e^{j\Psi_1}$  и  $\underline{A}_2 = A_2 e^{j\Psi_2}$ , запишем мгновенные значения напряжения и тока:

$$u(x, t) = \sqrt{2} A_1 e^{-\alpha x} \sin(\omega t - \beta x + \Psi_1) + \sqrt{2} A_2 e^{\alpha x} \sin(\omega t + \beta x + \Psi_2).$$

$$u(x, t) = \sqrt{2} \frac{A_1}{Z_B} e^{-\alpha x} \sin(\omega t - \beta x + \Psi_1 - \theta) + \sqrt{2} \frac{A_2}{Z_B} e^{\alpha x} \sin(\omega t + \beta x + \Psi_2 - \theta).$$

Каждое из слагаемых в правой части в формулах выше можно рассматривать как электромагнитную волну, распространяющуюся («бегущие волны») в направлении возрастания или убывания координаты  $x$ . Первые слагаемые в обеих формулах соответствуют волне распространяющейся в направлении оси  $x$  (прямая волна), а вторые слагаемые – описывают волну распространяющуюся (бегущую) в обратном направлении (обратная волна).

## 2. Радиоканал передачи информационных сигналов.

Радиоканал передачи информационных сигналов формируется на основе радиолинии, состоящей из передатчика, заканчивающегося передающей антенной, связанной с свободным пространством распространения электромагнитной волны, приемной антенны и узлов усиления и обработки сигналов, подключенных к приемной антенне.

Амплитуды излучаемых полей в дальней зоне уменьшаются обратно пропорционально квадрату расстояния от излучателя, то есть пропорционально  $\frac{1}{r^2}$ , что соответствует делению передаваемой мощности на площадь сферической поверхности  $4\pi r^2$ . Таким образом, в первом приближении уровень сигнала на принимающем устройстве можно оценить по следующей формуле:

$$P_{np} = \frac{P_{nep}}{4\pi r^2} S$$

Здесь:

$P_{nep}$  – мощность, излучаемая передающей антенной

$P_{np}$  – мощность, принимаемая антенной приемника

$r$  – расстояние между антеннами

$S$  – эффективная «площадь» принимающей антенны

Данная формула является верной только в первом приближении, поскольку не учитывает множество факторов, таких как, например, климатические и погодные условия передающей среды. Также она не содержит информации и о взаимосвязи эффективной площади приемной

антенны с ее конструктивными особенностями. Все эти детали надо учитывать при реализации алгоритма расчета радиолинии, учитывающего все этапы ее проектирования.