Вопросы для подготовки к экзамену по курсу «Основы теории управления» (2021-2022 уч. год)

- 1. Основные понятия теории автоматического управления: управление, автоматическое управление, объект управления, цель управления, система управления. Блок-схема системы автоматического управления (САУ). Типы воздействий и объектов управления.
- 2. Функциональная схема САУ и ее элементы.
- 3. Принципы автоматического управления: по возмущению и комбинированный; их суть, преимущества и недостатки.
- 4. Принцип автоматического управления по отклонению; его суть, преимущества и недостатки.
- 5. Типовые законы управления, их достоинства и недостатки.
- 6. Система стабилизации скорости вращения электродвигателя постоянного тока с независимым возбуждением (Упрощенная схема, уравнения и принцип работы системы. Статические характеристики двигателя. Статическая ошибка системы от возмущающего воздействия).
- 7. Классификация систем автоматического управления.
- 8. Прямое и обратное преобразование Лапласа. Изображения по Лапласу часто используемых в ТАУ функций. Преобразование Фурье и его физический смысл.
- 9. Основные свойства преобразования Лапласа.
- 10. Математические модели (ММ) систем автоматического управления. Типы моделей. Принцип суперпозиции в линейных системах. Линеаризация нелинейных ММ.
- 11. Формы представления MM систем: модель «вход-выход» и модель в форме уравнений состояния. Связь между указанными формами представления моделей.
- 12. Пример составления математической модели в форме уравнений состояния для двигателя постоянного тока с независимым возбуждением и якорным управлением.
- 13. Понятия управляемости и наблюдаемости САУ. Критерии управляемости и наблюдаемости Р. Калмана.
- 14. Понятие динамического звена. Дифференциальные уравнения и передаточные функции типовых динамических звеньев.
- 15. Характеристики линейных динамических звеньев и систем: уравнения динамики, уравнения статики, передаточная функция. Связь между указанными характеристиками.
- 16. Временные характеристики линейных динамических звеньев и систем (переходная и весовая функции), способы их нахождения. Примеры.
- 17. Частотные характеристики динамических звеньев (систем): комплексный коэффициент усиления, вещественная частотная характеристика (ВЧХ), мнимая частотная характеристика (МЧХ), амплитудно-частотная характеристика (АЧХ), фазочастотная характеристика (ФЧХ), логарифмические АЧХ и ФЧХ (ЛАЧХ и ЛФЧХ), амплитудно-фазовая характеристика (АФХ). Физический смысл АЧХ и ФЧХ. Связь между комплексным коэффициентом усиления звена и его передаточной функцией (с выводом).
- 18. Дифференциальное уравнение, передаточная функция, временные и частотные характеристики инерционного звена.
- 19. Дифференциальное уравнение, передаточная функция, временные и частотные характеристики интегрирующего звена.
- 20. Дифференциальное уравнение, передаточная функция, временные и частотные характеристики колебательного звена.

¹ выражение для переходной функции колебательного звена учить не нужно (будет приведено)

- 21. Минимально- и неминимально-фазовые звенья (системы). Соотношение Боде².
- 22. Звенья с распределенными параметрами: иррациональные и трансцендентные. Полуинтегрирующее звено³, его временные и частотные характеристики.
- 23. Звено чистого запаздывания, его временные и частотные характеристики.
- 24. Неустойчивые звенья. Квазиинерционное звено, его временные и частотные характеристики.
- 25. Структурная схема САУ и ее элементы. Способы соединения звеньев в САУ.
- 26. Соединение звеньев САУ в цепь обратной связи: виды обратных связей, соотношения между передаточными функциями для разомкнутых и замкнутых систем. Передаточные функции системы по управляющему и возмущающему воздействиям. Передаточная функция ошибки по управляющему воздействию.
- 27. Правила преобразования структурных схем.
- 28. Пример составления структурной схемы для двигателя постоянного тока с независимым возбуждением и якорным управлением.
- 29. Понятие устойчивости САУ (по входному воздействию и по начальным условиям). Необходимое и достаточное условие устойчивости линейной САУ. Вывод необходимого и достаточного условия устойчивости линейной САУ по входному воздействию.
- 30. Понятие устойчивости САУ (по входному воздействию и по начальным условиям). Необходимое и достаточное условие устойчивости линейной САУ. Вывод необходимого и достаточного условия устойчивости линейной САУ по начальным условиям.
- 31. Постановка задачи исследования устойчивости САУ. Необходимое условие устойчивости линейной САУ (с обоснованием). Классификация критериев устойчивости.
- 32. Критерий Гурвица устойчивости линейных САУ. Условия устойчивости по критерию Гурвица систем 1-го, 2-го и 3-го порядков. Пример нахождения предельного коэффициента усиления линейной САУ с помощью критерия Гурвица.
- 33. Критерии Льенара-Шипара и Рауса устойчивости линейных САУ.
- 34. Принцип аргумента как математическая основа частотных критериев устойчивости линейных САУ.
- 35. Критерий Михайлова устойчивости линейных САУ (с обоснованием). Примеры годографов Михайлова устойчивых и неустойчивых систем. Алгоритм нахождения предельного коэффициента усиления линейной САУ с помощью критерия Михайлова (можно на примере).
- 36. Критерий Найквиста устойчивости линейных САУ для случая устойчивой разомкнутой системы.
- 37. Критерий Найквиста устойчивости линейных САУ для случая неустойчивой разомкнутой системы.
- 38. Критерий Найквиста устойчивости линейных САУ для случая нейтрально-устойчивой разомкнутой системы.
- 39. Общая формулировка критерия Найквиста для случаев устойчивой, неустойчивой и нейтрально-устойчивой разомкнутой системы.
- 40. Запасы устойчивости по амплитуде и по фазе.
- 41. Показатели качества линейных непрерывных САУ в установившемся режиме: статическая, кинетическая и динамическая ошибки (определения). Нахождение статической ошибки для статической и астатической систем.
- 42. Нахождение кинетической ошибки для статической и астатической систем. Динамическая ошибка и ее нахождение.

² в билете будет приведено соотношение Боде – нужно будет пояснить его

 $^{^{3}}$ $L^{-1}\left[\frac{1}{p\sqrt{p}}\right]$ будет дано

- 43. Показатели качества линейных непрерывных САУ в переходном режиме. Прямые показатели качества.
- 44. Косвенные показатели качества, их виды. Корневые показатели качества.
- 45. Частотные показатели качества, определяемые по AЧX замкнутой системы и по AФX разомкнутой системы.

Лектор – ст. преподаватель кафедры УИТ Е.Ю. Сидорова