# **Laval Virtual**

# Air Instruments Plan de développement logiciel

Version 2.0

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

# Historique des révisions

Date	Version	Description	Auteur
12/02/2014	1.0	Ébauche, mise en ligne	Félix
12/02/2014	1.1	Élaboration	Félix
12/02/2014	1.2	Correction de fautes d'orthographe	François
14/04/2014	2.0	Révision de fin de projet	François

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

# Table des matières

1.	Intro	duction	4
2.	Vue d'ensemble du projet		4
	2.1	But du projet, portée et objectifs	4
	2.2	Hypothèses et contraintes	4
	2.3	Biens livrables du projet	5
3.	Orga	nisation du projet	5
	3.1	Structure d'organisation	5
	3.2	Interfaces externes	5
	3.3	Responsabilités	6
4.	Proc	essus de gestion	6
	4.1	Plan de projet	6
		4.1.1 Planification des jalons	6
		4.1.2 Objectifs d'itération	7
	4.2	Suivi de projet et contrôle	10
		4.2.1 Gestion des exigences	10
		4.2.2 Contrôle de la qualité	10
		4.2.3 Gestion de risque	11
		4.2.4 Gestion de configuration	12

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

# Plan de développement logiciel

#### 1. Introduction

Le but de ce document est de décrire le projet Air Instruments effectué dans le cadre du concours Laval Virtual. Nous donnerons d'abord une vue d'ensemble du projet en traitant du but, de la portée, des objectifs visés, des hypothèses et contraintes, ainsi que des bien livrables. L'organisation du projet sera également traitée. Nous parlerons alors de la structure d'organisation de l'équipe, des interfaces avec les groupes externes et des responsabilités des membres de l'équipe. Finalement, le processus de gestion sera traité et nous présenterons notre plan de projet ainsi que nos méthodes de gestion pour effectuer un suivi et un contrôle adéquats.

# 2. Vue d'ensemble du projet

# 2.1 But du projet, portée et objectifs

Notre projet se conclut par une présentation de notre produit lors du concours étudiant Virtual Fantasy du 9 au 13 avril prochains. Notre but ultime est de gagner les 2 volets de ce concours et notre projet sera l'objet de la partie « Démos ».

Nos objectifs principaux sont donc sont donc :

- Impressionner le jury
- Impressionner le grand public

Pour cela nous voulons avoir un produit

- Original
- Visuellement et auditivement accrocheur
- Adapté à l'environnement du concours
- Ayant un taux de panne et temps de réinitialisation très faibles
- Ayant un temps d'apprentissage très court
- Exempt de défauts apparents

#### 2.2 Hypothèses et contraintes

Notre équipe est composée de 4 membres, et avons au moins 12 heures de réservées pour travailler en équipe dans un local commun par semaine. Pour le matériel, nous avons déjà accès à 4 Kinect de première génération et une caméra Senz3D de Creative avec kit de développement d'Intel. Nous espérons également avoir accès à une Kinect de deuxième génération.

La démonstration est faite à partir du 9 avril et nous partons en France le 4 avril. Nous devons donc avoir un produit finalisé pour la fin mars. Sur place l'environnement possède certaines caractéristiques contraignantes également. Nous devrons faire la présentation dans un espace de 2m x 2m, avec un éclairage possiblement variant et imprévisible ainsi que du bruit ambiant.

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

## 2.3 Biens livrables du projet

L'artéfact suivant devra être complété avant le 10 mars :

• Version préliminaire jouable et testable pour effectuer des « play tests » durant 3 semaines

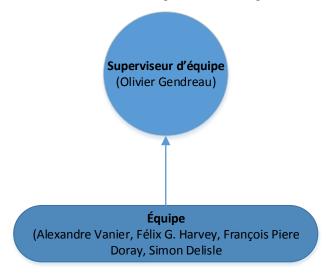
Les artéfacts suivant devront être complétés et livrés pour le 1<sup>er</sup> avril :

- Exécutable du jeu accompagné des librairies dynamiques nécessaires.
- Affiche promotionnelle pour la démonstration
- Document présentant les résultats de tests, accompagné du plan de tests
- Vidéo promotionnel pour la démonstration (optionnel)

# 3. Organisation du projet

### 3.1 Structure d'organisation

Nous adoptons une structure latérale d'organisation, sans hiérarchie globales. La dynamique change en fonction des domaines, étant donné nos responsabilités et expertises différentes.



#### 3.2 Interfaces externes

- Laval Virtual
  - o Jérémy Pluvinage : <u>jpluvinage@laval-virtual.org</u>
- École Polytechnique de Montréal
  - Olivier Gendreau : <u>olivier.gendreau@polymtl.ca</u>
  - o Benoit Forget : <u>benoit.forget@hotmail.com</u>
  - o Alexandra Labbé: <u>tresorier@aep.polymtl.ca</u>
- Équipe 2013
  - o Patrice Voutsinas : <u>patrice.voutsinas@gmail.com</u>
  - o Guillaume Riendeau: guillaume.riendeau@gmail.com

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

#### 3.3 Responsabilités

#### Simon Delisle

- Produit (configuration)
  - Responsable du contrôle des versions et de la traçabilité des exigences.
- Coordination/planification
  - Assurer le respect de l'échéancier
  - Choix de l'outil de planification et du serveur GIT (Redmine, githost, GitHUB, BitBucket, ou autre)
  - Mise à jour des jalons et de l'échéancier
  - O Division/attribution des tâches via l'outil de planification choisi

#### François Pierre Doray

- Technique (Outils)
  - Expert technique
  - Acquisition de connaissances sur les outils et technologies utilisables
  - S'assure du développement d'une architecture logicielle selon les règles de l'art

#### Alexandre Vanier

- Assurance qualité
  - o Tests (de régression, de jouabilité, et autres au besoin)
  - Application des notions d'INF8301

#### Félix Gingras Harvey

- Représentant d'équipe
  - Communication avec les parties externes (école, professeur, représentants de Laval Virtual, etc.)
  - Rédactions de documents (demandes de financements, requêtes d'informations et autres)
- Processus/méthodologie
  - o Assurer le respect du processus
  - O Cibler et régler les faiblesses de la méthodologie utilisée

# 4. Processus de gestion

#### 4.1 Plan de projet

# 4.1.1 Planification des jalons

### 1) Prototypage du piano et de la batterie : 3 février 2014

- Prototypes de piano et batterie fonctionnels
- Recherches effectuées sur les différents capteurs 3D
- Solution choisie pour le fonctionnement de la guitare

#### 2) Instruments avancés : 24 février 2014

- Prototypes de piano et batterie avancés
- Prototype de guitare fonctionnel
- Choix finaux effectués sur les technologies utilisées

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

- Choix finaux effectués sur des éléments influençant la logistique et le « gameplay »
  - o Nombre de joueurs
  - Nombre de rendus effectués
  - Nombre de capteurs utilisés

#### 3) Air Instruments bêta: 10 mars 2014

- Instruments fonctionnels et raffinés
- Ajout de fonctionnalités « hors-instruments »
  - O Choix du mode de jeu (mode assisté fonctionnel)
  - Choix de l'instrument
  - o Contrôle « administrateur » (réinitialisation du squelette, etc.)

#### 4) Air Instruments 1.0: 1er avril 2014

- Jeu testé intensivement (tests « portes-ouvertes », tests de régression, etc.)
- Failles corrigées
- Améliorations et ajustements finaux des instruments
- Amélioration et ajustement finaux du « gameplay »
- Améliorations visuelles (optionnel)

## 4.1.2 Objectifs d'itération

Tableau 1: Itérations du produit et objectifs

Itérations	Objectifs	
12 janvier au 18 janvier (1 sem.)	Mettre en place du répertoire Github	
	Élaborer le document de vision	
19 janvier au 25 janvier (1 sem.)	Fournir des « assets » pour le piano et la batterie	
Prototypage du piano et de la batterie	Trouver/Enregistrer des sons	
	• Fournir des modèles 3D	
	Débuter le prototypage du piano et de la batterie	
	<ul> <li>Mettre en place des scènes Unity avec sons</li> </ul>	
	Fournir une librairie de communication avec la Kinect à partir de Unity (SensorLib.dll)	
26 janvier au 1 <sup>er</sup> février (1 sem.)	SensorLib	
Prototypage du piano et de la batterie	Conception d'algorithmes de reconnaissance de main	

Air Instruments	Version: 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

	Accès aux données du squelette	
	Piano (Unity)	
	Accéder aux données de SensorLib et jouer les notes selon ces données	
	Afficher l'image de profondeur	
	Batterie (Unity)	
	Animer le squelette selon les informations fournies par SensorLib	
	Lier les collisions aux sons de la batterie	
2 février au 8 février (1 sem.)	SensorLib	
Instruments avancés	Améliorer la reconnaissance de mains	
	Fournir les informations des joints des mains	
	Piano (Unity)	
	Modéliser les joints des mains	
	Lier sons-collisions	
	Jouer du piano avec les collisions Unity	
	Batterie	
	Prendre en considération des jambes     (« bass kick » et « high-hat »	
	Bloquer les mains et baguettes lors de collisions (sans traverser les instruments)	
	Faire fonctionner la caméra Senz3D d'Intel et utiliser le SDK avec la Kinect	
9 février au 15 février (1 sem.)	SensorLib	
Instruments avancés	Stabiliser les données envoyées	
	Améliorer les algorithmes concernant les mains	
	Batterie	
	Améliorer le « Face Tracking » en utilisant les fonctionnalités de la Kinect	
	Guitare (Unity)	
	Créer la scène Unity avec sons	
	Mouvement du squelette sans modèle de guitare	
	Modéliser la guitare	
	Piano (Unity)	

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

	Modéliser et animer des modèles de
	mains
	Senz3D
	Faire fonctionner le SDK d'Intel avec la caméra Kinect
16 février au 22 février (1 sem.)	Guitare
Instruments avancés	Implémenter la logique des notes jouées selon la tonalité, rythme, style, etc.
	Batterie
	Raffiner les algorithmes de logique pour augmenter le réalisme de la batterie
	Réduire la latence pour la batterie
	Piano
	Raffiner les algorithmes de logique pour augmenter le réalisme du piano
	Réduire la latence pour le piano
	Modéliser et animer des modèles de mains
23 février au 1 mars (1 sem.)	Modes de jeux
Instruments avancés	Combiner les scènes pour les 3 instruments
	Enregistrer/monter les chansons du mode assisté
	Implémenter la logique du mode assisté (choix du mode, choix de chanson)
	Implémenter le choix de l'instrument
2 mars au 8 mars (1 sem.)	Implémenter les contrôles administrateur
Instruments avancés	Réinitialiser de la scène
	Supprimer des faux squelettes captés
	Supprimer des faux squelettes captés     Améliorer la jouabilité des instruments
9 mars au 15 mars (1 sem.)	Améliorer la jouabilité des instruments  • Cibler/Régler les problèmes les plus
9 mars au 15 mars (1 sem.) Air instruments bêta	Améliorer la jouabilité des instruments  • Cibler/Régler les problèmes les plus évidents
, , ,	Améliorer la jouabilité des instruments  • Cibler/Régler les problèmes les plus évidents  Débuter les « play tests »

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

	Réduire la latence au maximum
16 mars au 22 mars (1 sem.)	Continuer les « play tests »
Air instruments bêta	Ajuster le jeu selon les problèmes rencontrés
	Améliorer la jouabilité des instruments (si les ressources le permettent)
	Profiler l'application
	Réduire la latence au maximum
	Implémenter les requis souhaitables/optionnels (si les ressources le permettent)
23 mars au 29 mars (1 sem.)	Continuer les « play tests »
Air instruments bêta	Ajuster le jeu selon les problèmes rencontrés
	Améliorer la jouabilité des instruments (si les ressources le permettent)
	Profiler l'application
	Réduire la latence au maximum
	Implémenter les requis souhaitables/optionnels (si les ressources le permettent)
	Intégrer la Kinect 2 à l'application.
30 mars au 5 avril (1 sem.)	Finaliser le produit
Air Instruments 1.0	Remise du livrable finale

#### 4.2 Suivi de projet et contrôle

#### 4.2.1 Gestion des exigences

Ce projet étant pour nous la première utilisation d'Unity, et le premier contact avec la réalité virtuel, il est évident que certaines exigences sont appelées à changer. Nous devrons mettre en place des outils pour mesurer et contrôler ces changements.

- Document de spécifications des requis du système
  - o Permet de recenser et numéroter les exigences à fins de références
- Document de traçabilité des exigences
  - Permet d'avoir un état actuel des exigences dans un format concis
- Tests de régressions
  - Permet de savoir si les changements affectent des exigences déjà complétées

#### 4.2.2 Contrôle de la qualité

Nos objectifs principaux étant surtout orientés sur l'expérience utilisateur, le principal moyen de mesurer et augmenter la qualité de notre logiciel sera par les tests utilisateurs durant les 3 semaines dédiées aux « play tests ». Nous pourrons alors avoir plusieurs opinions sur notre produit et avoir un aperçu de l'appréciation des gens globalement. Les tests de régression nous seront utiles ici aussi afin de ne pas perdre

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

de qualité durant le développement.

# 4.2.3 Gestion de risque

La description des risques suit la convention suivante :

- Ampleur : sur une échelle de 1 à 10, 10 étant le risque le plus élevé. Cette analyse est basée sur la probabilité d'occurrence du risque, ainsi que ses impacts.
- Description : une description textuelle du risque ainsi que les problèmes attendus.
- Impact : échelle définissant la portée du risque
  - o C critique (affecte le projet en entier)
  - o E élevé (affecte les fonctionnalités principales du système)
  - o M moyen (devrait être maîtrisable en appliquant une stratégie d'atténuation adéquate)
  - o F faible (l'acceptation du risque est une stratégie envisageable)
- Facteurs : aspects (métriques) du système pouvant être compromis.
- Stratégie de gestion : mesures à prendre afin de gérer le risque.

1 – Utilisation de capteurs 3D				
Ampleur	Description	Impact	Facteurs	Stratégie de gestion
8	Bien que la majorité des capteurs 3D fonctionnent de manières semblables, aucun membre de l'équipe n'a travaillé avec des technologies de ce genre auparavant et nous ne connaissons pas leurs limites.	С	Dates de fin de dév. de prototypes	Réduire l'incertitude en prototypant le plus tôt possible dans le cycle de développement.

2 – Utilisation d'Unity 3D				
Ampleur	Description	Impact	Facteurs	Stratégie de gestion
6	Bien que le moteur 3D Unity facilite grandement le développement de jeux vidéo, il est nouveau pour tous les membres de l'équipe.	M	Dates de fin de dév. de prototypes et du jeu principal	Réduire l'incertitude en se familiarisant avec l'engin Unity même avant la phase de construction et d'élaboration.

3 – Concours en France				
Ampleur	Description	Impact	Facteurs	Stratégie de gestion
8	Un concours à l'étranger implique un déplacement de matériel, ainsi qu'un environnement non contrôlé (passants, éclairage, etc.)	Е	Vitesse de déploiement Facilité d'utilisation	Ici les tests de déploiement dans plusieurs conditions d'éclairages et possiblement plusieurs environnements physiques le plus tôt possible dans la session nous semblent être la meilleure solution.

Air Instruments	Version : 2.0
Plan de développement logiciel	Date: 2014-04-15

## 4.2.4 Gestion de configuration

Notre équipe utilisera un entrepôt fourni par Github.com pour appliquer et gérer les modifications. Le portail du site nous servira également d'outils de gestion, grâce à ses nombreuses fonctionnalités concernant les tâches ou problèmes (« *Issues* »), les jalons (« *Milestones* »), et autres.

Les artéfacts du projet sont déjà classés dans des dossiers représentatifs comme « Documentations », « Prototypes » ou « AirInstruments » pour le jeu principal. Des dossiers seront créés pour les versions bêta et finale. Les changements seront automatiquement identifiés par les numéros de « *commits* », qui eux peuvent être liés aux « *issues* ».