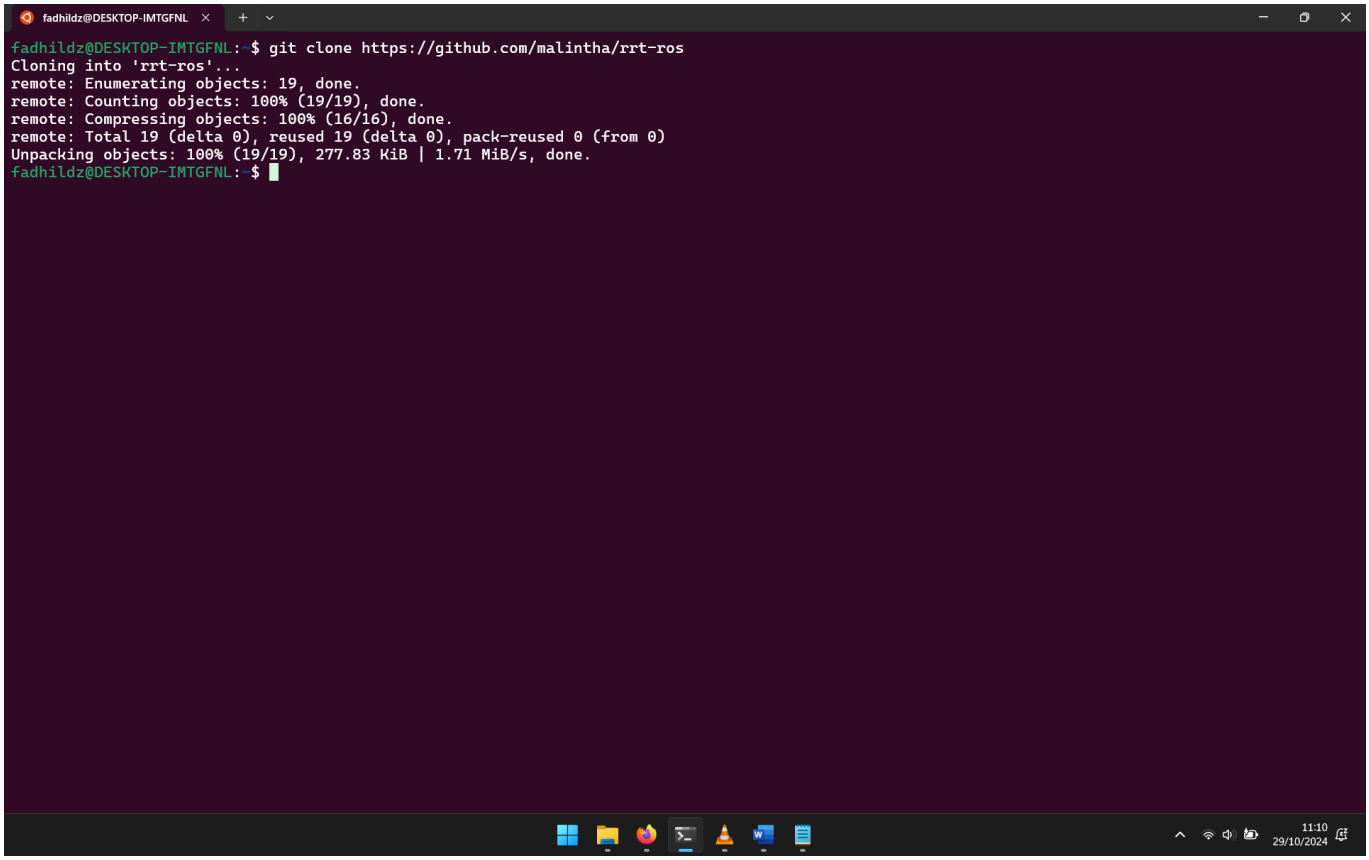
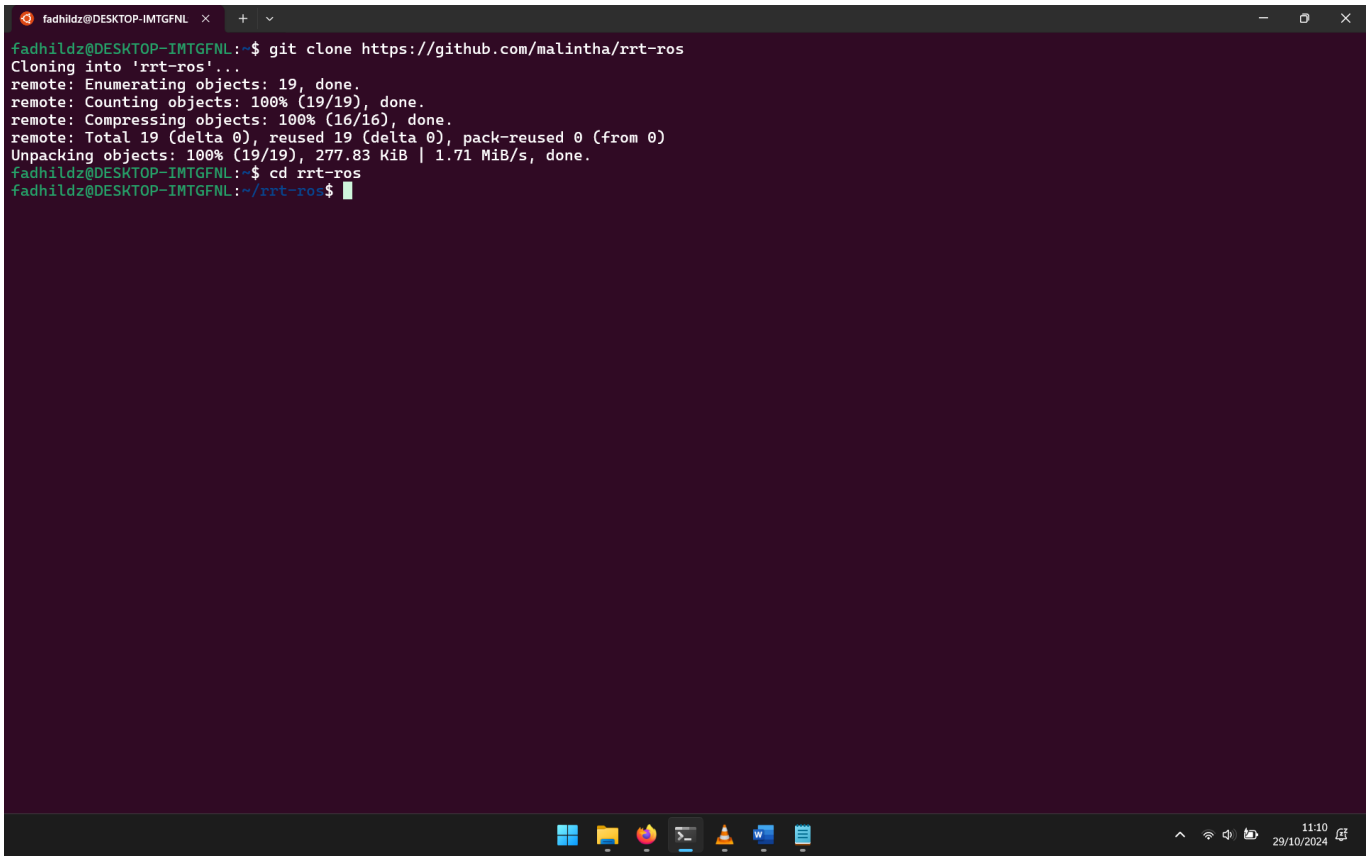
Nama : Fadhil Dzikri Aqila
NIM : 1103213136
Kelas : TK-45-G09

Implementasi Rapidly-Expanding Random Trees (RRT) di ROS dengan RViz

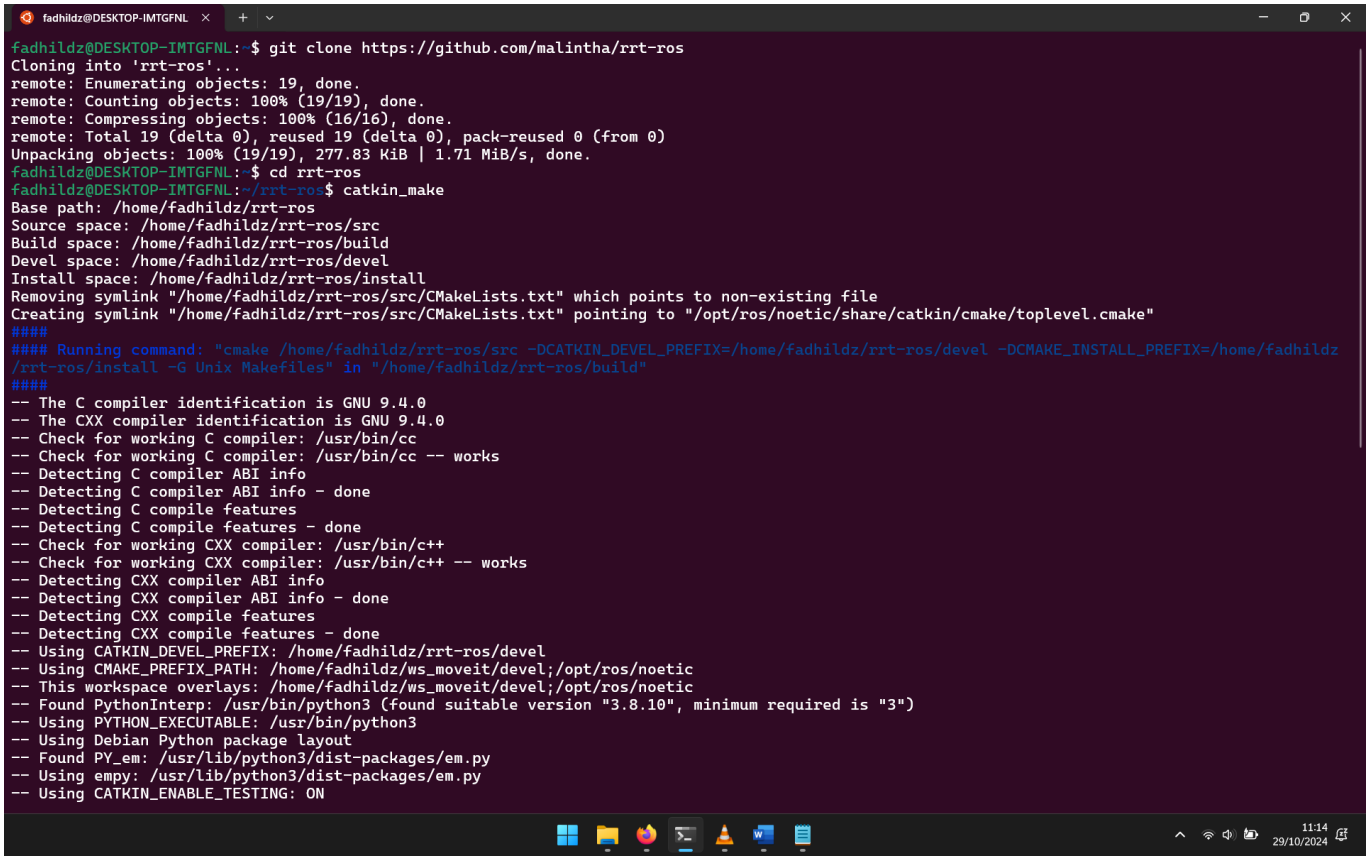
1. **git clone** https://github.com/malintha/rrt-ros untuk mengunduh repositori rrt-ros dari GitHub.



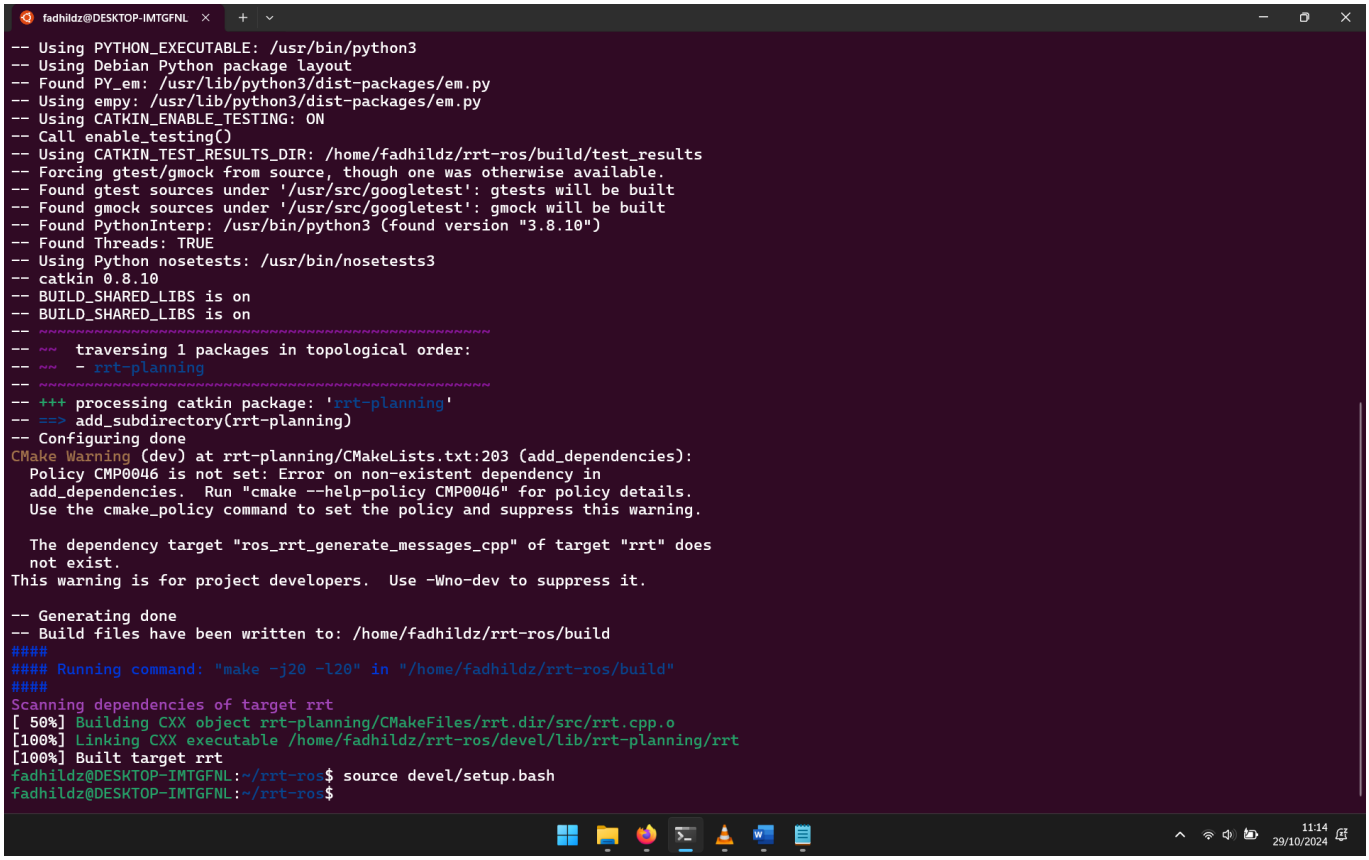
2. **cd rrt-ros** untuk masuk ke direktori repositori yang telah di-clone.



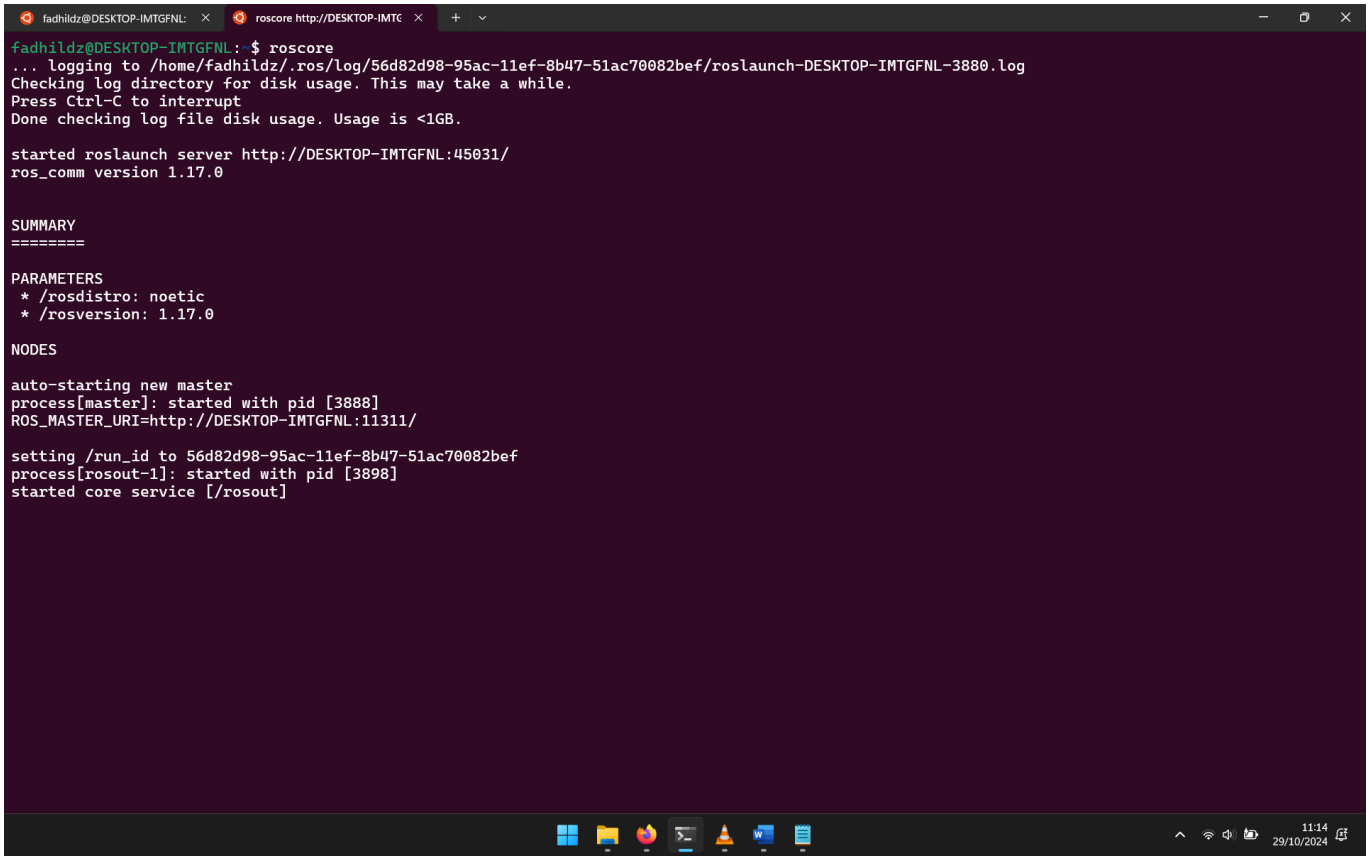
3. **catkin_make** untuk membangun workspace dengan package RRT.



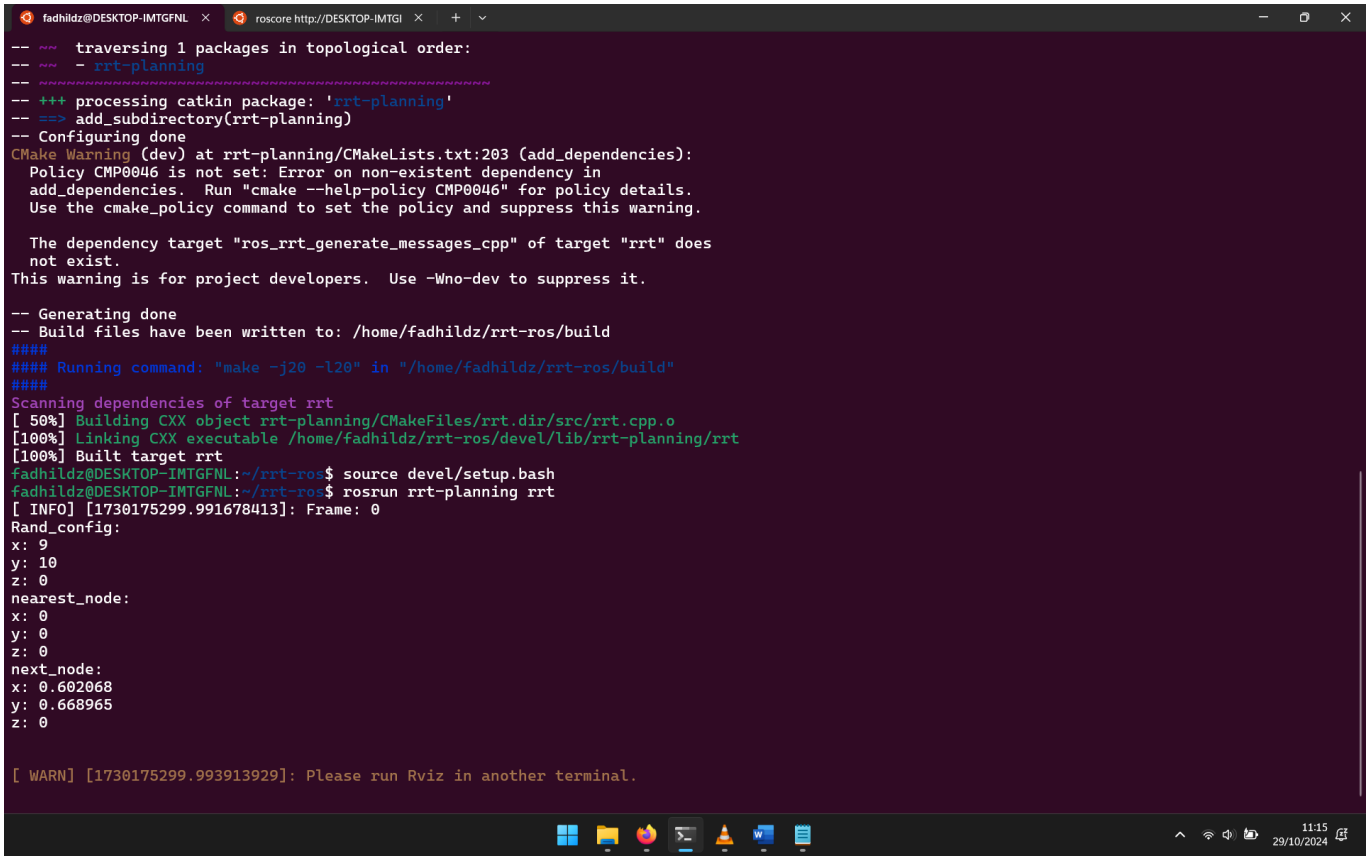
4. **source devel/setup.bash** untuk mengaktifkan workspace yang telah dibangun.



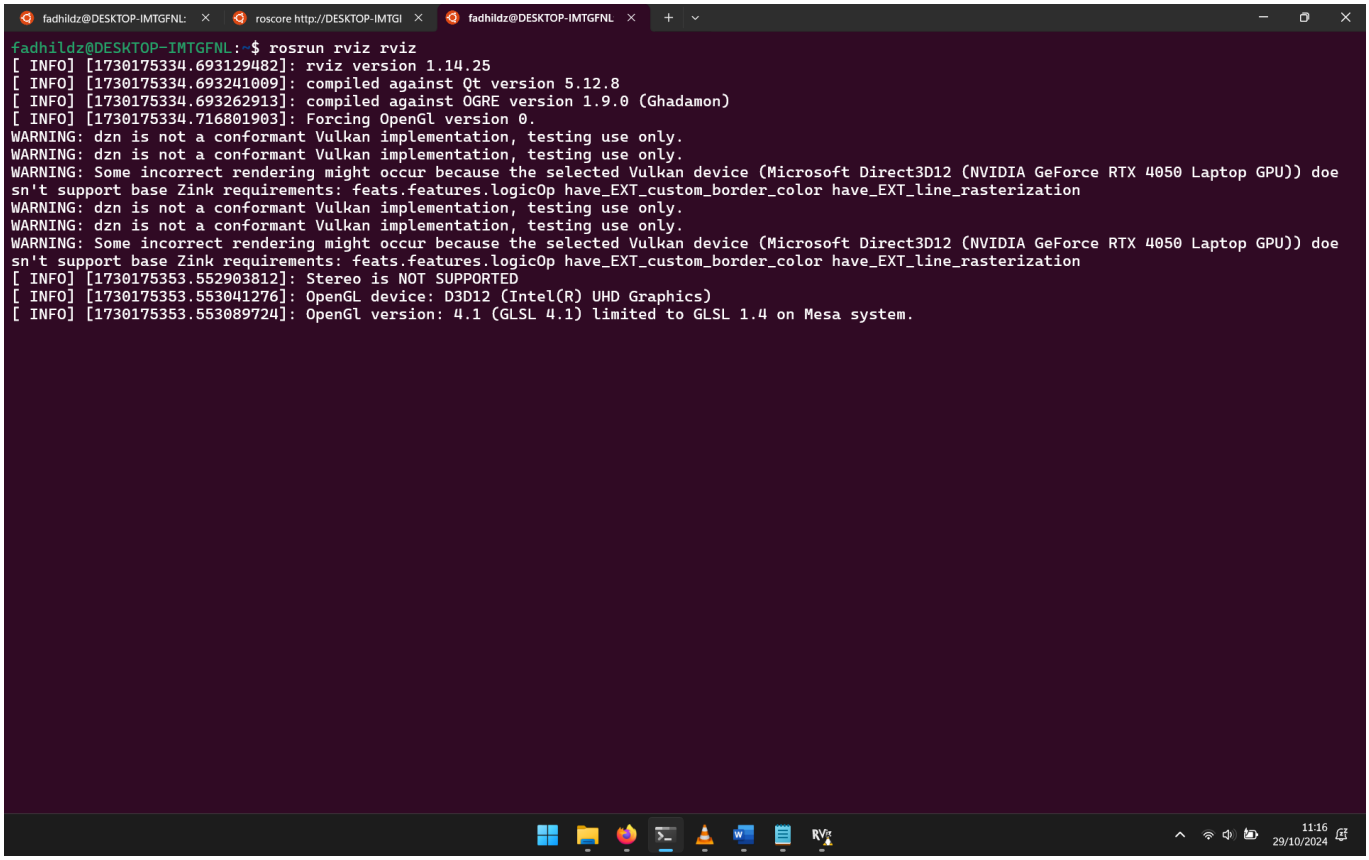
5. Jalankan **roscore** di terminal lain untuk memulai master ROS.



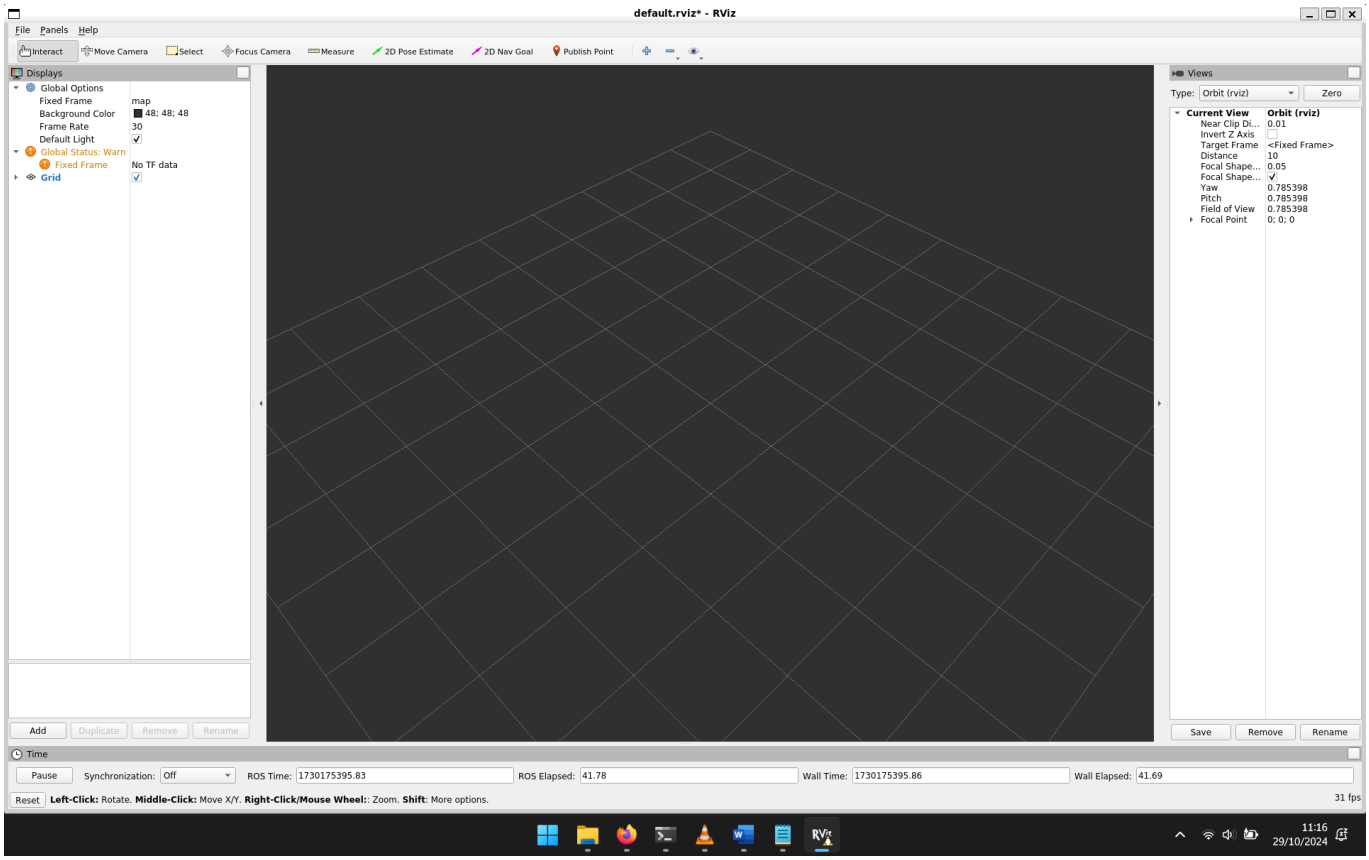
6. **rosrun rrt-planning rrt** untuk menjalankan algoritma RRT.



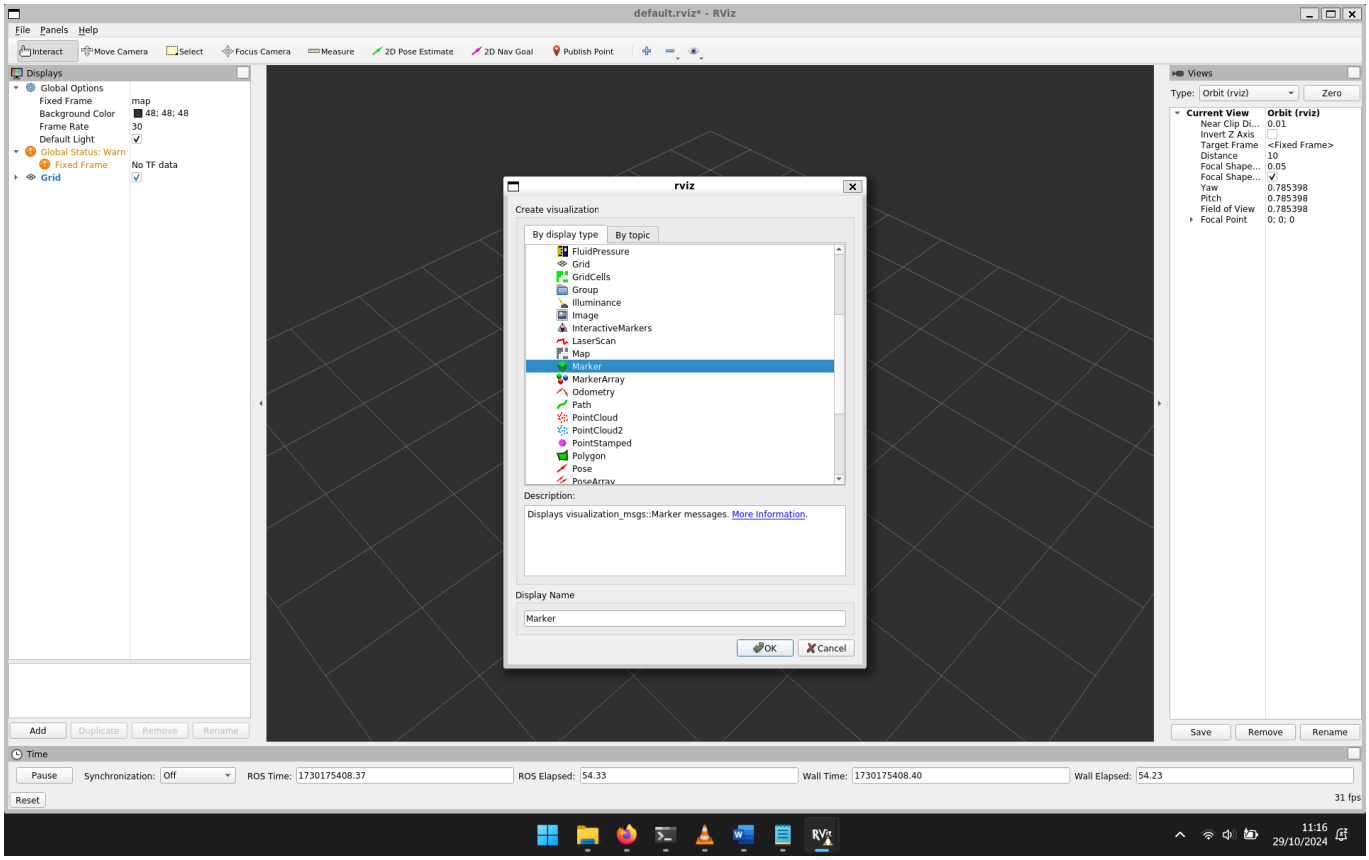
7. Di terminal lain, jalankan **rosrun rviz rviz** untuk membuka RViz sebagai visualisasi.



8. Akan muncul tampilan RViz.



9. Tambahkan Marker untuk menampilkan node dan edges yang dibuat oleh RRT.



10. Akan muncul visualisasi RRT di RViz, menampilkan pohon yang berkembang sesuai dengan algoritma RRT.