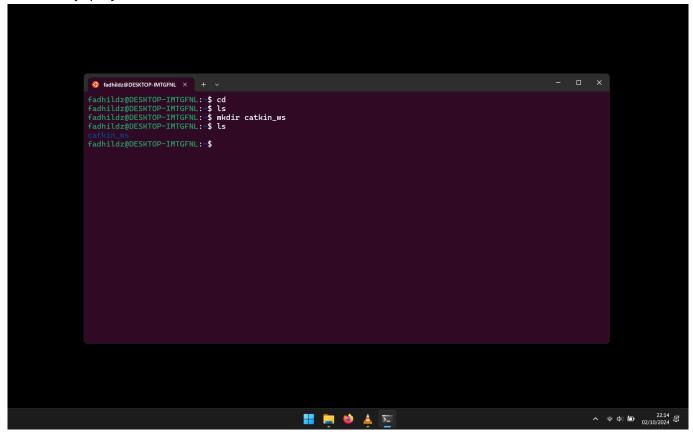
Nama: Fadhil Dzikri Aqila

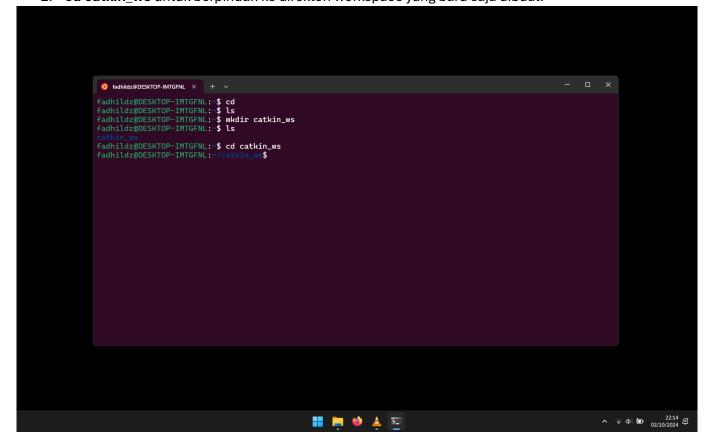
NIM: 1103213136 Kelas: TK-45-G09

Langkah-langkah Ros Tutorial 3 (ROS1) Create and Setup a Catkin Workspace

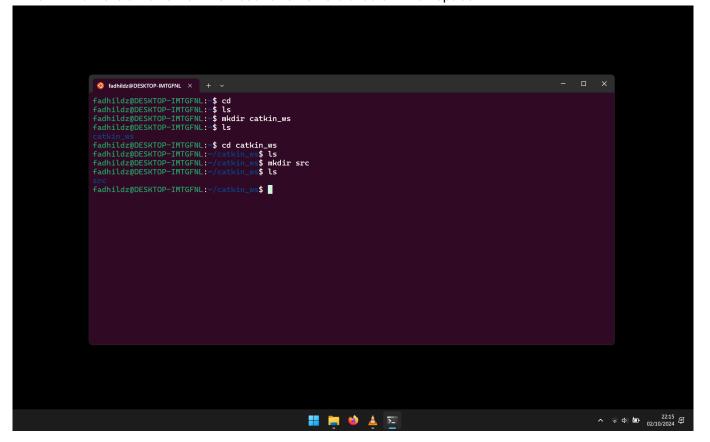
1. **mkdir catkin\_ws** untuk membuat direktori workspace baru yang akan digunakan sebagai tempat kerja proyek ROS.



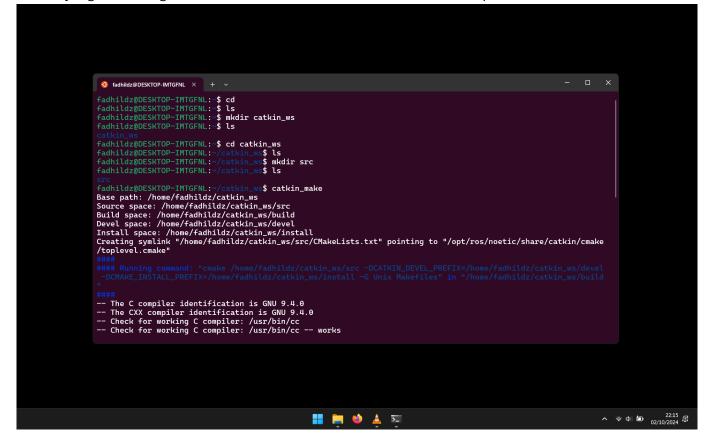
2. **cd catkin\_ws** untuk berpindah ke direktori workspace yang baru saja dibuat.

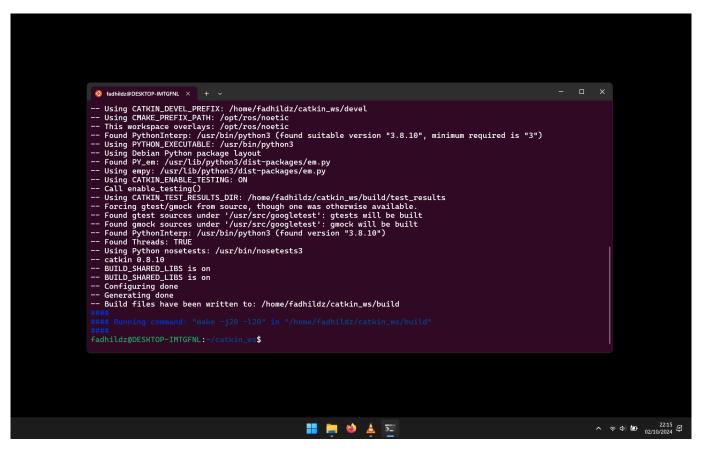


3. **mkdir src** untuk untuk membuat direktori src di dalam workspace.

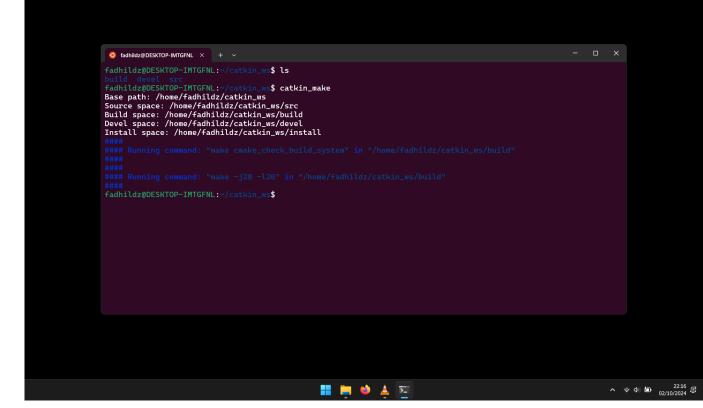


4. **catkin\_make** untuk menginisialisasi Catkin Workspace dengan membangun struktur dasar proyek yang akan menghasilkan direktori build/ dan devel/ di dalam workspace.

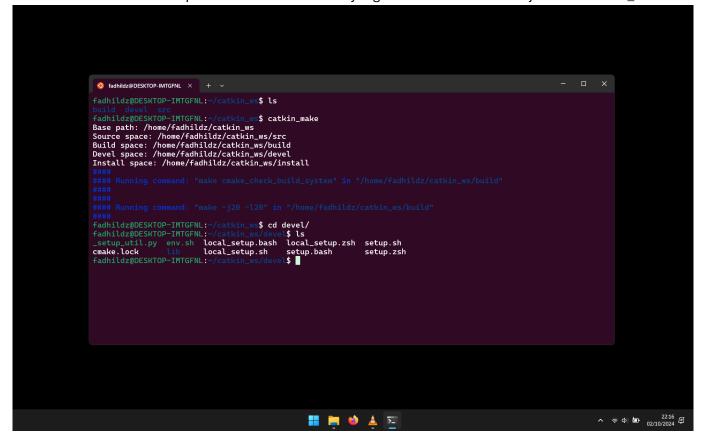




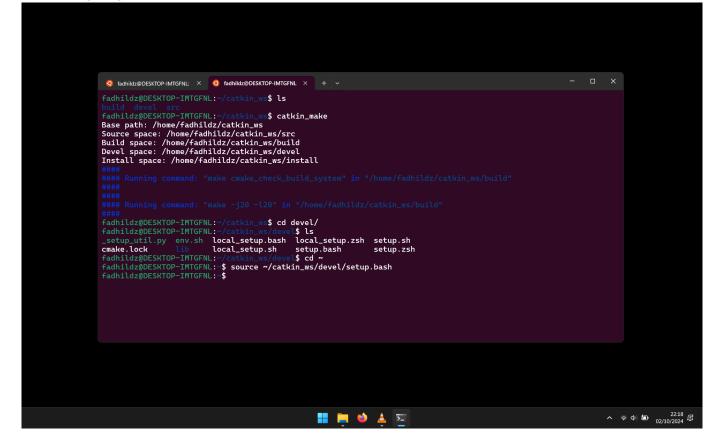
5. ketika dijalankan catkin\_make lagi maka workspace akan dibangun ulang, dan output lebih sedikit



6. cd devel/ untuk berpindah ke direktori devel/ yang dihasilkan setelah menjalankan catkin\_make



7. **source ~/catkin\_ws/devel/setup.bash** untuk memuat konfigurasi Catkin Workspace ke dalam lingkungan shell saat ini.



8. **gedit ~/.bashrc** lalu tambahkan **source ~/catkin\_ws/devel/setup.bash** agar setiap kali membuka terminal baru, konfigurasi Catkin Workspace akan secara otomatis dimuat.

