

A. Boulch, A. Chan Hon Tong, S. Herbin, B. Le Saux



retour sur innovation

Apprentissage Machine et Deep Learning : Quelques repères

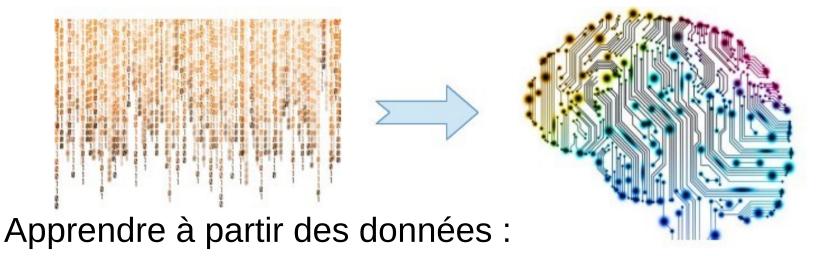




Apprentissage machine:

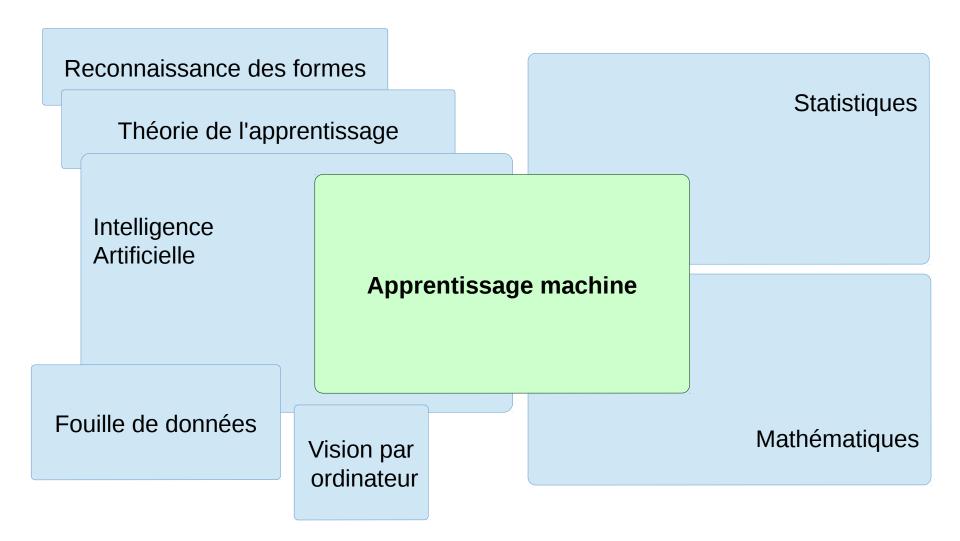
Donner aux ordinateurs la capacité d'apprendre une tâche sans être explicitement programmés à l'exécuter [Samuel, 59]





- → Comment extraire l'information des données pour nous aider à prendre de meilleures décisions ?
- → Comment prendre automatiquement des décisions en fonction des données ?
- → Comment adapter un système à un environnement changeant ?





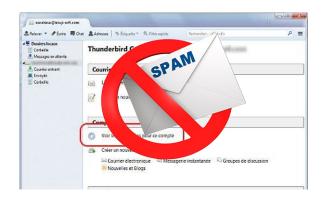


Qq exemples de machine learning :

Anti-Spam (Classifieur Bayesien)

1997 : DeepBlue bat Kasparov

Tri postal automatique (détection de chiffres manuscrits par réseaux de neurones)







Qq exemples de machine learning :

Recommandation ciblée (régression logistique)

Appareil photo avec détection de visages (boosting)







Pouvons-nous imaginer l'algorithme capable d'exécuter ces tâches?

Au mieux immensément compliqué, souvent impossible



- Programmer un ordinateur à apprendre à partir d'exemples
- Fournir des données pour apprendre



Définition de l'apprentissage machine :

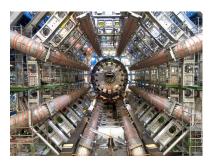
Des structures de données auto-configurables qui permettent à un ordinateur d'exécuter des tâches qui seraient dites "intelligentes" si un humain s'en chargeait.

[Chris Bishop]



Aujourd'hui, un monde de données :

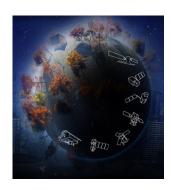
CERN /
Large Hadron Collider
~70 Po/an



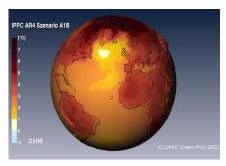
Google : 24 PetaOctets/jour



Copernicus : > 1Po/an



DKRZ (Climat) 500 Po



Recherche Google Jai de la chance

Square Kilometer Array 1376 Po/an (en 2024)





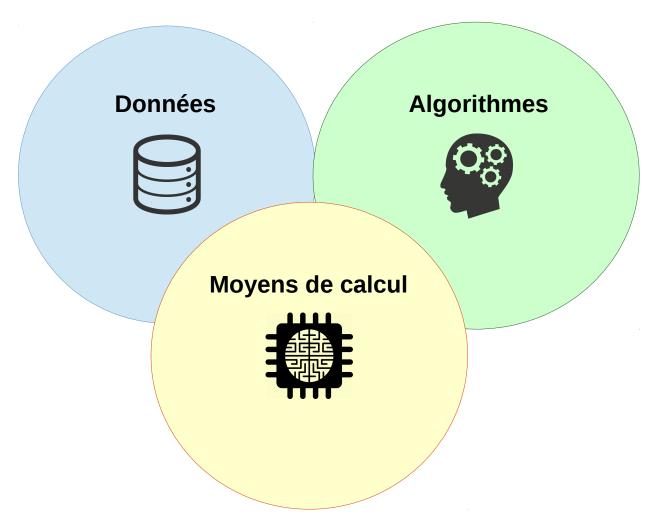
Deep learning:

Une rupture scientifique et technologique en apprentissage



Deep learning:

Une rupture scientifique et technologique en apprentissage





"Deep" = des données aux résultats

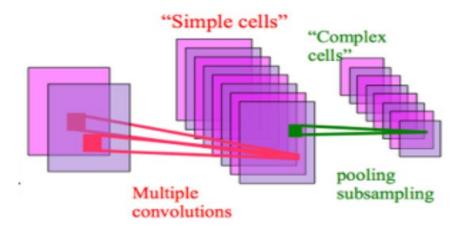


- Modèles hiérarchiques : cascade d'unités de calcul non-linéaire (les neurones)
- Capables d'extraire l'information des données
- Capables d'apprendre une hiérarchie de représentations qui correspondent à différents niveaux d'abstraction

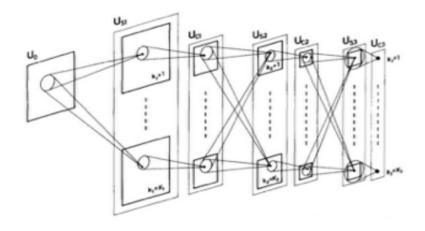


Modèles de réseaux de neurones hiérarchiques :

Hubel & Wiesel [60s]



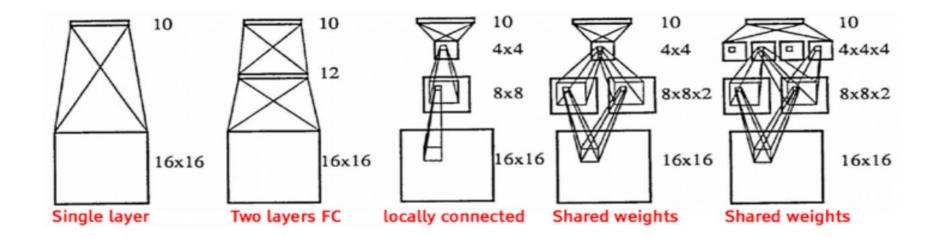
Fukushima's Neocognitron [70s]



THE FRENCH AEROSPACE LAB

Modèles de réseaux de neurones hiérarchiques :

Réseaux convolutifs [80s]



Modèles de réseaux de neurones hiérarchiques :

Réseaux convolutifs pour la reconnaissance de caractères [90s]

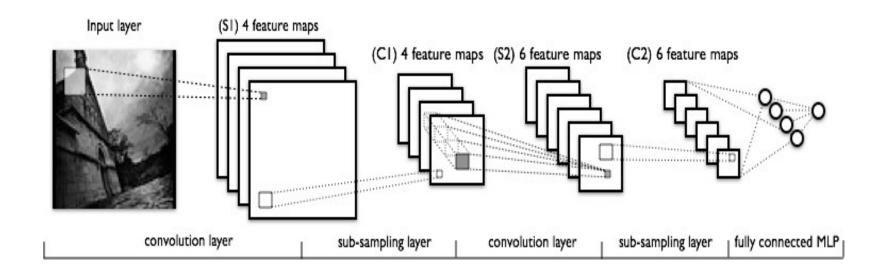


Figure extraite de LeCun IEEE'98



Modèles de réseaux de neurones hiérarchiques :

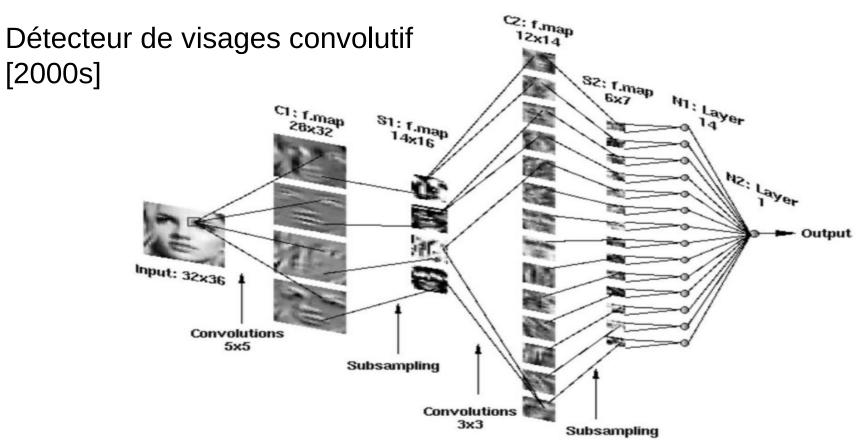


Figure extraite de Garcia PAMI'04



Modèles de réseaux de neurones hiérarchiques :

L'age d'or [2010s] : classification Imagenet

2012 Teams	%error	2013 Teams	%error	2014 Teams	%error
Supervision (Toronto)	15.3	Clarifai (NYU spinoff)	11.7	GoogLeNet	6.6
ISI (Tokyo)	26.1	NUS (singapore)	12.9	VGG (Oxford)	7.3
VGG (Oxford)	26.9	Zeiler-Fergus (NYU)	13.5	MSRA	8.0
XRCE/INRIA	27.0	A. Howard	13.5	A. Howard	8.1
UvA (Amsterdam)	29.6	OverFeat (NYU)	14.1	DeeperVision	9.5
INRIA/LEAR	33.4	UvA (Amsterdam)	14.2	NUS-BST	9.7
		Adobe	15.2	TTIC-ECP	10.2
		VGG (Oxford)	15.2	XYZ	11.2
ConvNet / non-ConvNet		VGG (Oxford)	23.0	UvA	12.1

Figure extraite de LeCun @ CVPR'2015

→ Performants pour une multitude de tâches (autres que vision), avec des jeux de données variés.



Deep learning, de nouveaux algorithmes pour de vieux problèmes :

Classification: réseaux de neurones, machines à vecteurs de support → réseaux convolutifs

Catégorisation : analyse en composantes principales, k-means

→ auto-encoders, machines de Boltzmann

Régression : linéaire, non-paramétrique

→ mean-square loss nets



Objectifs de la journée :

- Maîtriser les notions sous-jacentes à l'analyse de donnée
- Comprendre dans le détail plusieurs algorithmes d'apprentissage
- Permettre concrètement la mise en oeuvre de ces approches



Agenda de la matinée : cours / tutoriels

9h15 – 10h Bertrand Le Saux : Principes de l'apprentissage machine (45mn)

10h – 10h45 **Stéphane Herbin**: Modèles d'apprentissage standard (45mn)

pause (15mn)

11h – 11h45 Adrien Chan-Hon-Tong : Réseaux de neurones (architecture,

optimisation) (45mn)

11h45 – 12h30 Alexandre Boulch : Deep Learning (45mn)

repas (1h)



Agenda de l'après-midi : conférences invitées / table ronde

13h30 – 14h Sidonie Lefèvre (ONERA/DOTA):

Exemples de mise en œuvre de méthodes d'appentissage pour

l'étude de la signature infrarouge d'aéronefs (30mn)

14h – 15h Olivier Sigaud (UPMC/ISIR):

From Machine Learning to Deep Learning with a focus on

regression and reenforcement learning (1h)

pause (15mn)

15h15 – 15h45 Thibaut Castaings (ONERA/DCPS):

Exemples d'applications aux observations spatiales (30mn)

15h45 – 16h15 Table ronde et discussion de clôture (45mn)



Bases de l'apprentissage machine



Bases de l'apprentissage machine

Thèmes abordés :

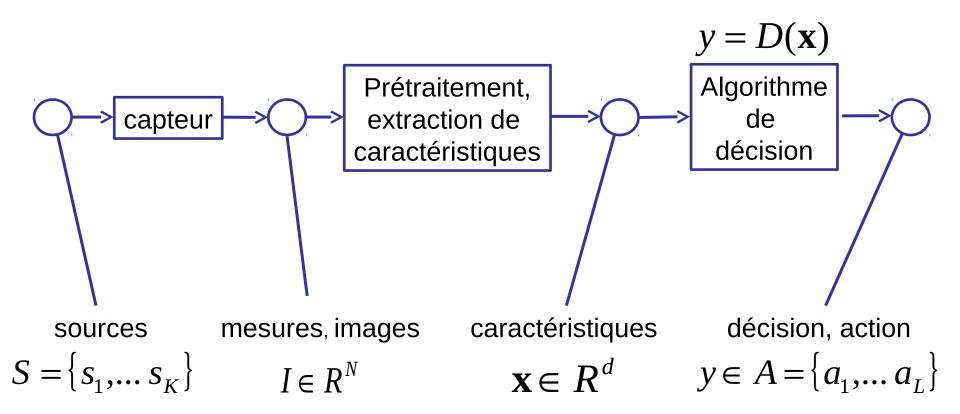
Extraction de caractéristiques Sélection de caractéristiques et réduction de dimensionalité Catégorisation (non-supervisée)

Classification supervisée : principes

Classification supervisée : Machine à Vecteurs de Support

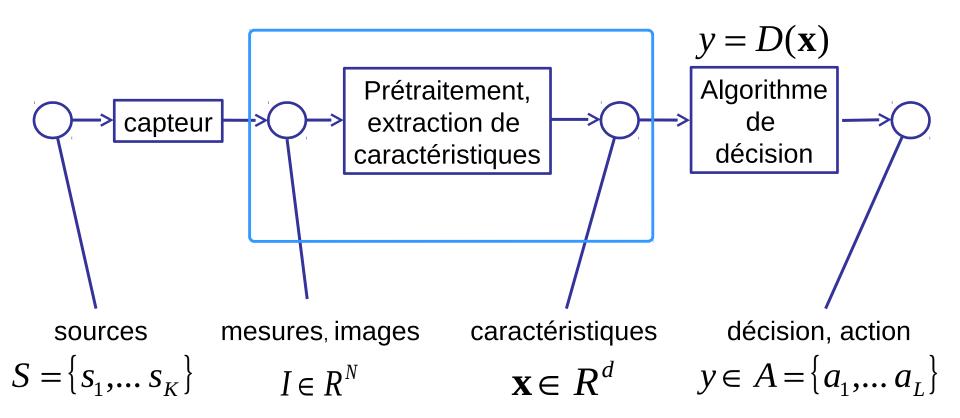


La chaîne de reconnaissance des formes





La chaîne de reconnaissance des formes





Objectif : Passer d'un ensemble de mesures à une représentation concise des données

Propriétés des bonnes caractéristiques :

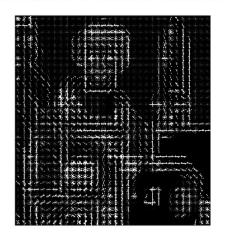
- Informatives et non-redondantes
- Faciliter la tâche suivante (par ex. apprentissage)
- Améliorer la capacité de généralisation et d'interprétabilité (en supprimant le bruit de mesure)



Caractéristiques des signaux images : points d'intérêt, contours, couleur, texture, flot optique...



Histogram of Oriented Gradients



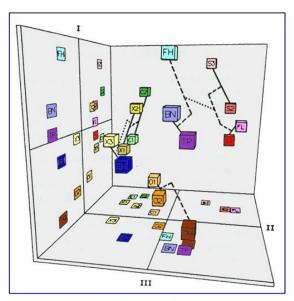
Histogramme d'orientation de gradients



SIFT (points & descripteurs locaux)



Caractéristiques des signaux audio : fréquence, pitch, bpm, timbre, spectrogrammes, transf. Fourier...



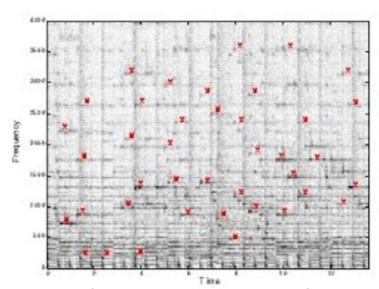
- . Dimension I: spectral energy distribution, from broad to narrow
- . Dimension II: timing of the attack and decay, synchronous to asynchronous
- . Dimension III: amount of inharmonic sound in the attack, from high to none

Timbre space

- · C1 E flat Clarinet
- . C2 B flat Bass Clarinet · EH - English Horn
- · FH French Horn
- . FL Flute
- O2 Oboe (different instrument and player)
- · S3 Cello, muted sul tasto
- TM Muted Trombone
- · TP B flat Trumpet
- X1 Saxophone, played mf
- · X2 Saxophone, played p
- · X3 Soprano Saxophone
- Grey's Timbre cube
- Is it possible to classify timbres, for example recognition of instrument from audio?

image by Hans-Christoph Steiner based on Grey, JM 1979, JASA, 61, 1270

Espace des timbres de Grey



Shazam: constellation de points d'intérêt du spectrogramme



Construction experte de caractéristiques :

- Importance de l'expertise métier (ex: connaissance des modèles physiques sous-jacents)
- Connaissance et familiarité avec la donnée (data science)
- Adéquation avec le modèle / la tâche à exécuter
- Procédure d'essai / erreur itérative



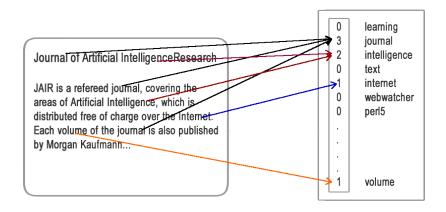
Apprentissage de caractéristiques :

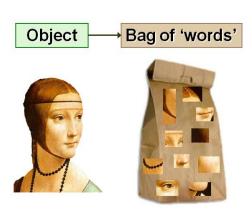
- Données réelles complexes, redondantes
- Découvrir une structure de faible dimension inhérente aux données en grande dimension
- Supervisé : réseau de neurones multi-couche...
- Non-supervisé : K-moyennes, ACP



Apprentissage de dictionnaire :

- Estime un dictionnaire (= ensemble d'éléments de base) qui représente un ensemble de données
- Encode chaque donnée en fonction du dictionnaire (par une combinaison linéaire)
- Contrainte de parcimonie (sparsity): une donnée est représentée par seulement quelques éléments du dictionnaire.
- Approches non-supervisées (K-SVD) ou supervisées (SPAMS...)





Caractérisation par "sac-de-mots"



Réduction de dimension

Problèmes de l'analyse de données :

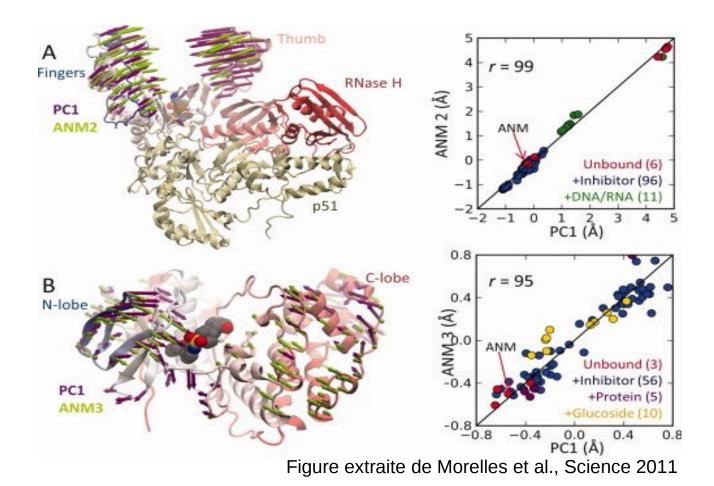
- Données de grande dimension
 - Info redondante, non pertinente
 - Fléau de la dimension : en grande dimension les observations (mesures) sont des points isolés dans un espace vide
- Grand volume de données → temps de calculs longs

Objectif : sélectionner un ensemble réduit de variables de faible dimension utiles pour représenter les données



Réduction de dimension

Exemple : visualiser et analyser la structure de protéines



Réduction de dimension

Propriétés de caractéristiques bien sélectionnées :

- Avoir un modèle simple des données, humainement compréhensible
- Temps d'estimaiton et d'apprentissage réduits
- Éliminer l'information non pertinente pour permettre une bonne généralisation
- → motivations connexes à l'extraction de caractéristiques



Approche #1 : Analyse en Composantes Principales (ACP)

- Changement de base de l'espace de représentation de manière à maximiser la variance des données sur les 1ères dimensions
- Algorithme basé sur la diagonalisation de la matrice de variance-covariance centrée

Lien avec la théorie du signal :

- Les composantes principales avec une large dynamique représentent le signal
- Celles avec une faible variance constituent le bruit



Réduction de dimension

Approche #1 : Analyse en Composantes Principales

Ex: images caractérisées par des histogrammes de couleurs et visualisées

par ACP

7 3



Réduction de dimension

Approche #2 : t-distributed stochastic neighbor embedding (t-SNE)

Approche non-linéaire de réduction de dimension [van der Maaten & Hinton, 2008]

Objectif : trouver un mapping en faible dimension qui réflète au mieux les similarités entre les observations



Réduction de dimension

Approche #2 : t-distributed stochastic neighbor embedding (t-SNE)

Soient N observations $x_1, ..., x_N$ en haute dimension :

Calcul des probabilités de similarité des obs. :

$$p_{j|i} = rac{\exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|^2/2\sigma_i^2)}{\sum_{k
eq i} \exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_k\|^2/2\sigma_i^2)}, ~~~~ p_{ij} = rac{p_{j|i} + p_{i|j}}{2N}$$

Définition des probabilités de similarité des projections $y_1, ..., y_N$:

$$q_{ij} = rac{(1 + \|\mathbf{y}_i - \mathbf{y}_j\|^2)^{-1}}{\sum_{k
eq m} (1 + \|\mathbf{y}_k - \mathbf{y}_m\|^2)^{-1}}$$

Minimisation de la divergence de Kullback-Leibler de la distribution Q par rapport à P :

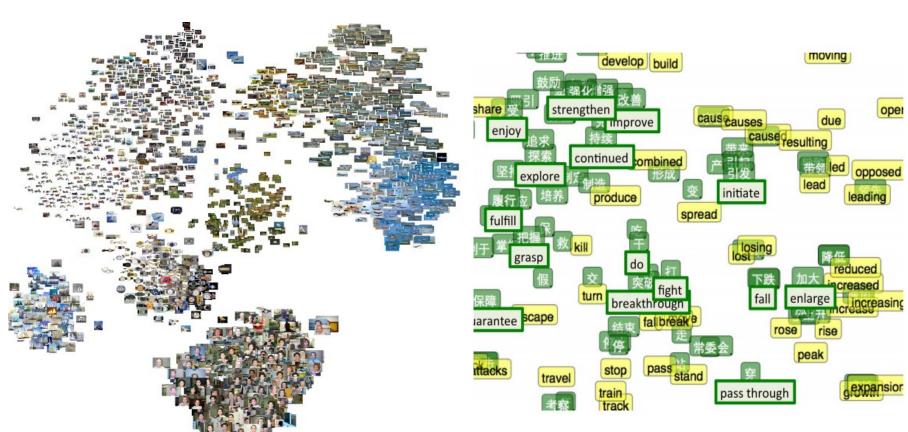
$$KL(P||Q) = \sum_{i
eq j} p_{ij} \log rac{p_{ij}}{q_{ij}}$$

Optimisation par descente de gradient (facilement dérivable)



Réduction de dimension

Approche #2 : t-distributed stochastic neighbor embedding (t-SNE)



t-SNE sur base d'images

t-SNE sur mots (chinois +anglais)



Catégorisation

Synonymes: partitionnement, classification nonsupervisée, clustering

Objectifs:

- → trouver les catégories d'objets
- → principe :
 - grande similarité intraclasse (qui se ressemble s'assemble)
 - grande dissimilarité interclasse (catégories distinctes)



Catégorisation

Catégories ?

Ensembles d'objets proches (notion de distance → algorithme k-means, **approches basées centroïde**)

Ensembles d'objets générés par différentes distributions statistiques (ex : estimation des paramètres d'un mélange de Gaussiennes, **approches basées distribution**)

Ensembles d'objets similaires et nombreux (notion de densité → mean-shift, DBSCAN, **approches basées densité**)

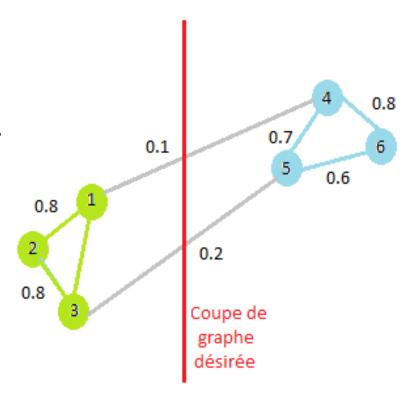


Catégorisation

Partitionnement spectral:

- → Calcul de la matrice de similarité
- → Réduction de dimension par ACP (1ères dimensions conservées)
- → K-means sur les projections

Peut s'appliquer aux objets complexes, non-vectoriels





Caractérisation des données : conclusion

i.e.: Extraction de caractéristiques Réduction de dimension Catégorisation

Objectifs communs:

- → Projection dans un espace de représentation de plus faible dimension
- → Concision et parcimonie de la représentation
- → Représentation conservant la notion de similarité (parfois sémantique)

