

离散数学



西北工业大学

2023年3月29日星期三



Relations

关系理论历史悠久。它与集合论、数理逻辑、 组合学、图论和布尔代数都有密切的联系。

关系是日常生活以及数学中的一个基本概念, 例如:兄弟关系,师生关系、位置关系、大小关系、 等于关系、包含关系等。

在某种意义下,关系可以理解为有联系的一些对象相互之间的比较行为。而根据比较结果来执行不同任务的能力是计算机最重要的属性之一,在执行一个典型的程序时,要多次用到这种性质。



关系理论在计算机科学技术中的应用

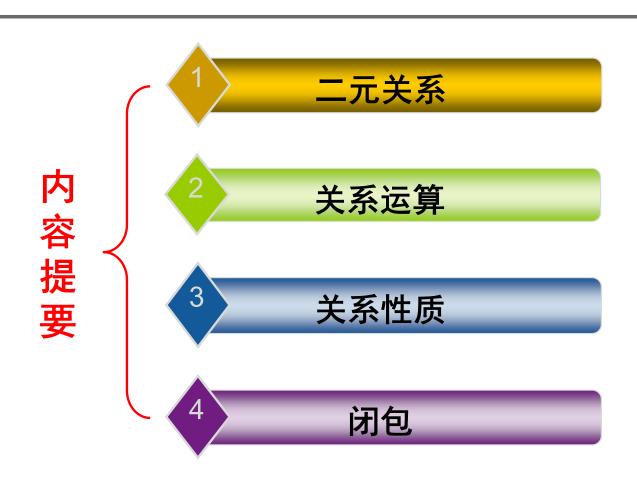
- 计算机程序的输入、输出关系;
- 数据库的数据特性关系;
- 数据结构本身就是一个关系等。
- 数据结构、情报检索、数据库、算法分析、计算机理论等计算机学科很好的数学工具。



内容提要

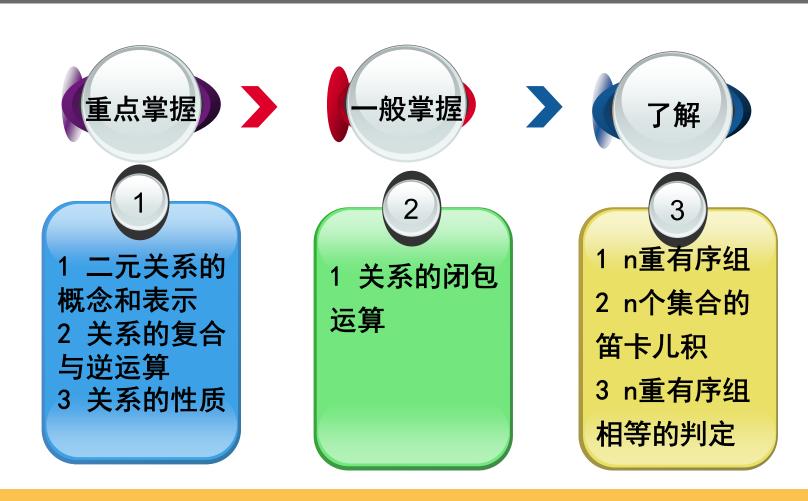








5.1 本章学习要求





5.2 Binary Relation(二元关系)

5.2.1 序偶与笛卡尔积

- 上,下;左,右;3<4;中国地处亚洲;平面上点的坐标(x,y)等。
- 特征: 成对出现、具有一定的顺序。
- 定义5.2.1 由两个元素x,y按照一定的次序组成的二元组称为有序偶对(序偶),记作<x,y>,其中称x为<x,y>的第一元素,y为<x,y>的第二元素。



例5.2.1

用序偶表示下列语句中的次序关系

(1)平面上点A的横坐标是x, 纵坐标是y, x, y∈R;

$$\langle x, y \rangle$$
, $x, y \in \mathbb{R}$;

- (2) 西安是陕西的省会;
 - 〈西安,陕西〉;
- (3)英语课本在书桌上;

〈英语课本, 书桌〉;

(4)左、右关系。

〈左,右〉。



序偶与集合的关系

- 1. 序偶可以看作是具有两个元素的集合,
- 但是序偶中的两个元素具有确定的次序。即
 ⟨a, b⟩≠⟨b, a⟩, 但是 {a, b} = {b, a}。



N重有序组

定义5. 2. 3 由n个元素 a_1 , a_2 , a_3 , ..., a_n 按照一定次序组成的n元组称为n重有序组(n-Type)(Vector),记作: $\langle a_1, ..., a_n \rangle$

- 例5.2.2 用n重有序组描述下列语句。
 - (1) 中国陕西西安西北工业大学网络空间安全学院;
 - (2) 2014年3月10日18点16分25秒;
 - (3) 16减5再加3除以7等于2。



Cartesian Product(笛卡尔积)

Let A and B be two sets

The cartesian product of A and B, denoted by $A \times B$, is the set of all ordered pairs $\{ (a, b) \mid a \in A \text{ and } b \in B \}$

A = { 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, J, Q, K } = all ranks
B = { ♠, ♥, ♠, ♠ } = all suits
A × B = all 52 cards in a deck
= { (1,♠), (2,♠), (3,♠), ..., (J,♣), (Q,♣), (K,♣) }



Cartesian Product(笛卡尔积)

• Let A₁, A₂, ..., A_k be k sets

The cartesian product of A_1 , A_2 , ..., A_k , denoted by $A_1 \times A_2 \times ... \times A_k$, is the set of all ordered pairs $\{ (a_1, a_2, ..., a_k) \mid a_j \in A_j \text{ for all } j = 1, 2, ..., k \}$

- Let A_i = the set \Re of real numbers, for all j
 - \rightarrow A₁ × A₂ × A₃ = the 3-d Euclidean space \Re^3



例5. 2. 3

设A={a}, B={b, c}, C=Φ, D={1, 2}, 请分别写出 下列笛卡儿积中的元素。

- (1) $A \times B$, $B \times A$; (2) $A \times C$, $C \times A$;
- (3) $A \times (B \times D)$, $(A \times B) \times D$.



注意

由例5.2.3我们可以看出:

- (1) 笛卡儿积不满足交换律;
- (2) A×B=Φ当且仅当A=Φ或者B=Φ;
- (3) 笛卡儿积不满足结合律;
- (4) 对有限集A,B, 有|A×B|=|B×A|=|A|×|B|。



推广

定义5. 2. 6 设A₁, A₂, ···, A_n是n个集合,称集合 A₁×A₂×···×A_n ={ $\langle a_1, a_2, \cdots, a_n \rangle | (a_i \in A_i) \land i \in \{1, 2, 3, \cdots, n\} \}$ 为集合A₁, A₂, ···, A_n的笛卡儿积 (DescartesProduct) 当A₁=A₂=···=A_n=A时,有A₁×A₂×···×A_n=Aⁿ。 定理5. 2. 3 当集合A₁, A₂, ···, A_n都是有限集时, $|A_1 \times A_2 \times \cdots \times A_n| = |A_1| \times |A_2| \times \cdots \times |A_n|$ 。

2023/3/29 15



Binary Relation

定义5.2.7 设A,B为两个非空集合,称A×B的任何子集R为从A到B的二元关系,简称关系(Relation)。如A=B,则称R为A上的二元关系。

这里,A称为R的前域,B称为R的后域。

 $\diamondsuit \qquad C = \{x \mid \langle x, y \rangle \in R\} \subseteq A,$ $D = \{y \mid \langle x, y \rangle \in R\} \subseteq B,$

称C为R的定义域,记为C=domR;称D为R的值域,记D=ranR;并称fldR=DUC为R的域。



特别

```
当R=Φ时,称R为空关系(empty relation);
当R=A×B时,则称R为全关系(Total Relation)。
设一有序对<x,y>:
若<x,y>∈R,则记为xRy,读作"x对y有关系R";
若<x,y>∉R,则记为xRy,读作"x对y为有关系R"。
```



例5.2.4

假设A={a, b}, B={c, d}, 试写出从A到B的所有不同 关系。

```
解 因为A={a, b}, B={c, d}, 所以
A×B={<a, c>, <a, d>, <b, c>, <b, d>}。
```

于是A×B的所有不同子集为:

```
0-元子集:Φ;
```

```
1 - 元子集: {<a, c>}, {<a, d>}, {<b, c>}, {<b, d>};
```

```
2 - 元子集: {<a, c>, <a, d>}, {<a, c>, <b, c>}, {<a, c>, <b, d>}, {<a, d>, <b, d>}, {<a, d>, <b, d>}, {<a, d>, <b, d>};
```



例5.2.4解(续)

3-元子集:

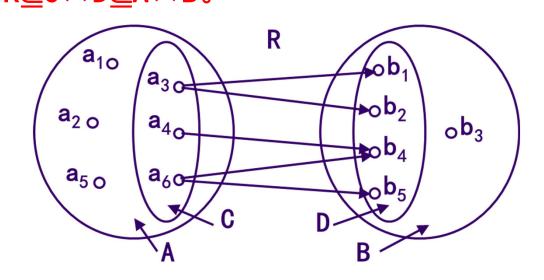
注意

当集合A, B都是有限集时, A×B共有2 | A | · | B | 个不同的子集, 即从A到B的不同关系共有2 | A | · | B | 个。



用图表示关系

假设A={
$$a_1$$
, a_2 , a_3 , a_4 , a_5 , a_6 }, B={ b_1 , b_2 , b_3 , b_4 , b_5 }, C={ a_3 , a_4 , a_6 }, D={ b_1 , b_2 , b_4 , b_5 }, R={ $, $b_1>$, $, $b_2>$, $, $b_4>$, $, $b_4>$, $, $b_5>$ }。显然,RCC×DCA×B。$$$$$





例5. 2. 5

求定义在Z上关系的定义域、值域和域。

(1)
$$R_1 = \{\langle x, y \rangle \mid (x, y \in Z) \land \{y = x^2\}\}$$
;

(2)
$$R_2 = \{ \langle x, y \rangle | (x, y \in Z) \land \{ |x| = |y| = 7 \} \}$$
.

解略

推广

定义5. 2. 8 设 A_1 , A_2 , …, A_n 为n个非空集合,称 $A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n$ 的任意子集R为以 $A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n$ 为基的n元关系(n-Relation)。



5. 2. 3 Representing Binary Relations

1. 集合表示法(枚举法和叙述法)

例5. 2. 7(1)设A={a}, B={b, c}, 用枚举法写出从A到B的不同关系;

- (2) 用叙述法写出定义在R上的"相等"关系。
- 解(1)A到B的不同关系有:

$$R_1 = \Phi$$
, $R_2 = \{\langle a, b \rangle\}$, $R_3 = \{\langle a, c \rangle\}$, $R_4 = \{\langle a, b \rangle, \langle a, c \rangle\}$;

(2) 设R上的"相等"关系为S,则 S={<x,y>|(x,y∈R)∧(x=y)}。



2. 关系图法

$(1) A \neq B$

设A= $\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$, B= $\{b_1, b_2, \dots, b_m\}$, R是从A到B的一个二元关系,则规定R的关系图如下:

- ①. 设a₁, a₂, ..., a_n和b₁, b₂, ..., b_m分别为图中的结点,用"。"表示;
- ②. 如〈a_i, b_j〉∈R,则从a_i到b_j可用有向边a_i。→。b_j相连。〈a_i, b_i〉为对应图中的有向边。



关系图法(续)

(2) A=B

设A = B= $\langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle$, R是A上的关系,则R的关系图规定如下:

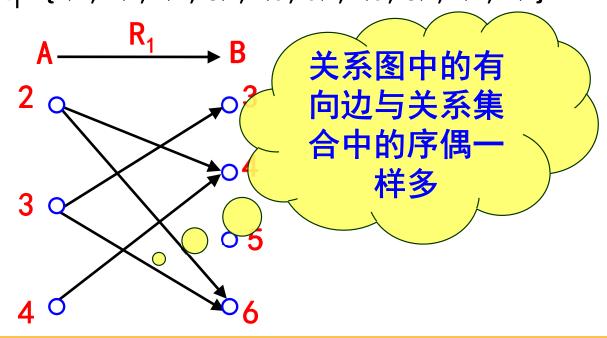
- ①. 设a₁, a₂, ···, a_n为图中结点,用 "。"表示
- ②. 如〈a_i, a_j〉∈R,则从a_i到a_j可用有向边a_i→∘b_j相 连。〈a_i, a_i〉为对应图中的有向边。
- ③. 如⟨a_i, a_i⟩∈R, 则从a_i到a_i用一带箭头的小圆环表示,即:a_i◆◆



例5. 2. 8

试用关系图表示下面的关系。

(1) 设A={2, 3, 4}, B={3, 4, 5, 6}, 则A到B之间的一种整除关系R₁={<2, 4>, <2, 6>, <3, 3>, <3, 6>, <4, 4>}



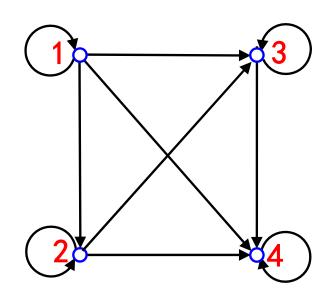
2023/3/29 25



例5.2.8(续)

(2) 假设A={1, 2, 3, 4},则A上的小于等于关系

$$R_2$$
= {<1, 1>, <2, 2>, <3, 3>, <4, 4>, <1, 2>, <1, 3>, <1, 4>, <2, 3>, <2, 4>, <3, 4>} .





3. Relation Matrix(关系矩阵)

设A= $\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$, B= $\{b_1, b_2, \dots, b_m\}$, R是从A到 B的一个二元关系, 称矩阵 $M_R = (r_{ij})_{n \times m}$ 为关系R的 关系矩阵(Relation Matrix), 其中

$$r_{ij} = \begin{cases} 1 & \langle a_i, b_j \rangle \in \mathbb{R} \\ 0 & \langle a_i, b_j \rangle \notin \mathbb{R} \end{cases}$$
 (i = 1,2,...,n,j = 1,2,...,m) 又称 M_R 为R的邻接矩阵 (Adjacency Matrix)。

- 1. 必须先对集合A, B中的元素排序
- 注 2. A中元素序号对应矩阵元素的行下标, 意 3. B中元素序号对应矩阵元素的列下标; 4. 关系矩阵是0-1矩阵,称为布尔矩阵。



例5. 2. 9

设A = {1, 2, 3, 4}, 考虑A上的整除关系R和等于 关系S。

- (1) 试写出R和S中的所有元素;
- (2) 试写出R和S的关系矩阵。



例5.2.9 解

- (1) 根据整除关系和等于关系的定义,有 R={<1, 1>, <2, 2>, <3, 3>, <4, 4>, <1, 2>, <1, 3>, <1, 4>, <2, 4>} S={<1, 1>, <2, 2>, <3, 3>, <4, 4>}。
- (2) 设R和S的关系矩阵分别为M_R和M_S,则有

$$\begin{array}{c} & 1234 \\ & 1 \begin{pmatrix} 11111 \\ 0101 \\ \hline & 3 \\ 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1000 \\ 0101 \\ 0001 \end{pmatrix} \\ & M_s \\ \hline & 3 \\ \hline & 0010 \\ 4 \end{pmatrix} \\ & M_s \\ \hline & 3 \\ \hline & 0010 \\ 0001 \end{pmatrix}$$



5.2.4 二元关系的难点

- 1. 序偶有两层含义: 一是"顺序",二是"偶对",即由两个元素形成的有顺序的一个偶对。当 $x \neq y$ 时,一定有 $\langle x, y \rangle \neq \langle y, x \rangle$ 。注意与由两个元素构成的集合的区别;
- 2. 关系是一种特殊的集合,牢记其元素是以序偶的形式出现的,注意与一般集合的区别。在一个普通集合A中任取一个元素表示为" $\forall x \in A$ ",在一个关系R中任取一个元素表示为" $\forall \langle x,y \rangle \in R$ ";
- 3. 在关系图表示法中,注意A到B的关系与A上的关系相应关系 图的区别;
- 4. 在关系矩阵表示法中,对集合A到B的关系R,对应A和B中不同的元素顺序,可以得到不同的关系矩阵,但是,经过一些初等变换后,这些不同的关系矩阵可以变为同一矩阵。因此,在通常情况下,如果集合以枚举法表示时,则默认枚举的次序为元素的顺序。



5.2.5 关系的应用举例

集合A到集合B上的关系可以看成是列出了集合A中的一些元素与集合B中的相关元素的表(table)。

例5. 2. 11 试用关系表示图5. 2. 5。

解 图5.2.5可以用关系表示如下:

$$\{\langle a, c \rangle, \langle a, b \rangle, \langle b, b \rangle,$$

$$\langle b, f \rangle$$
, $\langle c, d \rangle$, $\langle c, e \rangle$,

$$\langle d, c \rangle$$
, $\langle d, b \rangle$, $\langle e, f \rangle$,

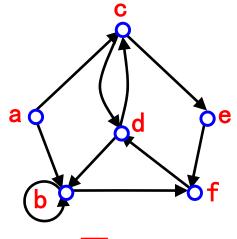


图5.2.5

2023/3/29



5.3 关系的运算

设R, S都是从集合A到B的两个关系,则:

$$R \cup S = \{ \langle x, y \rangle | (xRy) \lor (xSy) \}$$

 $R \cap S = \{ \langle x, y \rangle | (xRy) \land (xSy) \}$
 $R - S = \{ \langle x, y \rangle | (xRy) \land (xSy) \}$
 $\overline{R} = \{ \langle x, y \rangle | (xNy) \}$
注意: $A \times B = A \times B = A \times B = A \times B$, 所以有
 $\overline{R} = A \times B - R$, 且 $\overline{R} \cup R = A \times B$, $\overline{R} \cap R = \Phi$ 。

 $\overline{R} = R$, $S \subseteq R \Leftrightarrow \overline{R} \subseteq S$



例5.3.1

设A={a, b, c, d}, A上关系R和S定义如下:

$$R = \{\langle a, b \rangle, \langle b, d \rangle, \langle c, c \rangle\},$$

 $S = \{\langle a, c \rangle, \langle b, d \rangle, \langle d, b \rangle\}.$
计算 $R \cup S$, $R \cap S$, $R - S$, $S - R$, \overline{R} .



5.3.1 关系的复合运算

定义5. 3. 1 设A, B, C是三个集合,R是从A到B的关系 $(R: A\rightarrow B)$, S是从B到C的关系 $(S: B\rightarrow C)$, 则R与S的复合关系 (合成关系) (Composite) (Composi

RoS=
$$\{\langle x, z \rangle | x \in A \land z \in C \land (\exists y) (y \in B \land xRy \land ySz) \}$$

运算 "o" 称为复合运算(CompositeOperation)。

2023/3/29 34



5.3.1 关系的复合运算

定义5. 3. 1 设A, B, C是三个集合, R是从A到B的关系 $(R: A \rightarrow B)$, S是从B到C的关系 $(S: B \rightarrow C)$, 则R与S 的复合关系 (Composite) RoS是从A到C的关系, 并且:

- 1. R和S是可复合的⇔R的后域和S的前域完全相同;
- 2. RoS的前域是R的前域A,后域是S的后域C;
- 3. RoS = Φ⇔对任意x∈A和z∈C, 不存在y∈B, 使得xRy和ySz同时成立;
- 4. $\Phi \circ R = R \circ \Phi = \Phi$.



例5.3.2

试判断下列关系是否是两个关系的复合,如果是,请指出对应的两个关系。

- (1) "祖孙"关系; (2) "舅甥"关系;
- (3) "兄妹"关系。
- 解(1) "祖孙"关系是"父女"关系和"母子"关系的复合; ("父子""父子")
- (2) "舅甥"关系是"兄妹"关系和"母子"关系的复合;
 - (3) 不是。



定理5.3.1

设A、B、C和D是任意四个集合,R、S和T分别是从A到B,B到C和C到D的二元关系,则

- (1) RoSoT = Ro(SoT);
- (2) Rol_B=l_AoR=R, 其中l_A和l_B分别是A和B上的恒 等关系。

分析:二元关系是集合,二元关系的复合是关系,从而也是集合,因此上面两式就是证明两个集合相等。根据集合相等的定义,有 $A=B \Leftrightarrow A \subseteq B$ 并且 $B \subseteq A$, $A \subseteq B \Leftrightarrow \forall x \in A$,有 $x \in B$ 。



定理5.3.2

设A、B、C和D是任意四个集合, R是从A到B的关系,

 S_1 , S_2 是从B到C的关系, T是从C到D的关系, 则:

- 1) R o $(S_1 \cup S_2) = (R \circ S_1) \cup (R \circ S_2)$
- 2) R o $(S_1 \cap S_2) \subseteq (R \circ S_1) \cap (R \circ S_2)$
- 3) $(S_1 \cup S_2)$ o $T = (S_1 \circ T) \cup (S_2 \circ T)$
- 4) $(S_1 \cap S_2)$ o T $\subseteq (S_1 \circ T) \cap (S_2 \circ T)$ 证明



5. 3. 2 关系的逆运算

定义5.3.2 设A, B是两个集合, R是A到B的关系, 则

从B到A的关系

$$\tilde{R} = \{\langle b, a \rangle | \langle a, b \rangle \in \mathbb{R}\}$$

称为R的逆关系(InverseRelation).

运算 "~" 称为逆运算(InverseOperation)

 $\widetilde{\widetilde{R}}$ =R;

 $\widetilde{\Phi} = \Phi_{\alpha}$

由定义:

注意:关系是一种集合,逆关系也是一种集合,因此, 如果R是一个关系,则 \tilde{R} 和R都是关系,但 \tilde{R} 和R是完全 不同的两种关系, 千万不要混淆。

若 $R \subseteq A \times B$,则 $\bar{R} = A \times B - R \subseteq A \times B$, $\tilde{R} \subseteq B \times A$.



定理5.3.3

设A、B和C是任意三个集合,R,S分别是从A到B,B到C的二元关系,则

$$\widetilde{R \circ S} = \widetilde{S} \circ \widetilde{R}$$
 (证明)



定理5.3.4

设R,S是从集合A到集合B的关系,则有

$$\mathcal{D} \widetilde{R \cup S} = \widetilde{R} \cup \widetilde{S};$$

(分配性)

$$\mathscr{Q} \widetilde{\mathsf{R} \cap \mathsf{S}} = \widetilde{\mathsf{R}} \cap \widetilde{\mathsf{S}}$$
;

$$\Im \widetilde{R-S} = \widetilde{R} - \widetilde{S}$$
;

$$4 \tilde{R} = \tilde{R}$$

(可换性)

$$\mathfrak{G}$$
 $\widetilde{A \times B} = B \times A$;

6
$$S \subseteq R \iff \tilde{S} \subseteq \tilde{R}$$
;

(单调性)



5.3.3 关系的幂运算

定义5.3.3 设R是集合A上的关系,则R的n次幂,记为Rn,定义如下:

- 1. $R^0 = I_A = \{\langle a, a \rangle | a \in A\}$;
- 2. $R^1 = R$;
- 3. $R^{n+1} = R^n \circ R = R \circ R^n \circ$

由于关系的复合运算满足结合律,Rⁿ即为n个R的复合,也是A上的二元关系。

显然, $R^n \circ R^m = R^{m+n}$, $(R^m)^n = R^{mn}$ 。

例5.3.7

设A={1, 2, 3, 4, 5, 6}, 定义在A上的关系 R={<1, 1>, <1, 2>, <2, 3>, <3, 4>, <4, 5>, <5, 6>}, S={<1, 2>, <2, 3>, <3, 4>, <4, 5>, <5, 6>}, 计算:

(1)
$$R^n$$
 (n=1, 2, 3, 4, ...), $\bigcup_{i=1}^6 R^i$ 和 $\bigcup_{i=1}^\infty R^i$ (2) S^n (n=1, 2, 3, 4, ...), $\bigcup_{i=1}^6 S$ 和 $\bigcup_{i=1}^\infty S^i$



解

```
(1) R^1 = R
R^2 = R_0 R
        = \{ \langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 2, 4 \rangle, \langle 3, 5 \rangle, \langle 4, 6 \rangle \}
R^3 = R_0 R_0 R = R^2_0 R
        = \{ \langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 1, 4 \rangle, \langle 2, 5 \rangle, \langle 3, 6 \rangle \}
R^4 = R^3 \circ R
        = \{ \langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 1, 4 \rangle, \langle 1, 5 \rangle, \langle 2, 6 \rangle \}
R^5 = R^4 \circ R
        = \{ \langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 1, 4 \rangle, \langle 1, 5 \rangle, \langle 1, 6 \rangle \}
R^6 = R^5 \cap R
       = \{ \langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 1, 4 \rangle, \langle 1, 5 \rangle, \langle 1, 6 \rangle \} = \mathbb{R}^5.
R^7 = R^6 \circ R = R^5, ..., R^n = R^5 (n>5).
```



解(续1)

```
| R^i = R^1 \cup R^2 \cup \cdots \cup R^6 = \{<1, 1>, <1, 2>, <1, 3>,
<1, 4>, <1, 5>, <1, 6>, <2, 3>, <2, 4>, <2, 5>, <2, 6>.
<3, 4>, <3, 5>, <3, 6>, <4, 5>, <4, 6>, <5, 6>};
= R^1 U R^2 U L U R^5 U R^5 U \cdots
```



解(续2)

```
(2) S^1 = S.
S^2 = S_0S = \{\langle 1, 3 \rangle, \langle 2, 4 \rangle, \langle 3, 5 \rangle, \langle 4, 6 \rangle \}
S^3 = S_0S_0S = S^2_0S = \{\langle 1, 4 \rangle, \langle 2, 5 \rangle, \langle 3, 6 \rangle\}
S^4 = S^3 \circ S = \{\langle 1, 5 \rangle, \langle 2, 6 \rangle\}
S^5 = S^4 \circ S = \{ \langle 1, 6 \rangle \}
S^6 = S^5 O S = \Phi.
S^7 = \Phi
S^n = \Phi (n > 5).
```



解(续3)

$$\bigcup_{i=1}^{6} S^{i} = S^{1} \cup S^{2} \cup \cdots \cup S^{6} = \{\langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 1, 4 \rangle, \langle 1, 5 \rangle, \langle 1, 6 \rangle, \langle 2, 3 \rangle, \langle 2, 4 \rangle, \langle 2, 5 \rangle, \langle 2, 6 \rangle, \langle 3, 4 \rangle, \langle 3, 5 \rangle, \langle 3, 6 \rangle, \langle 4, 5 \rangle, \langle 4, 6 \rangle, \langle 5, 6 \rangle \};$$

$$\bigcup_{i=1}^{\infty} S^{i} = S^{1} \cup S^{2} \cup \cdots \cup S^{6} \cup \cdots = \bigcup_{i=1}^{6} S^{i}$$
由例5. 3. 7可以看出:

(1) 幂集Rn的基数 | Rn | 并非随着n的增加而增加,

而是呈递减趋势;

(2) 当n≥|A|时,则Rⁿ ⊆ Ü_{i=1}Rⁱ



定理5.3.5

设A是有限集合,且|A|=n,R是A上的二元关系,则:

$$\bigcup_{i=1}^{\infty} \mathbf{R}^{i} = \bigcup_{i=1}^{n} \mathbf{R}^{i}$$



5.3.5关系运算的应用

例5. 3. 8 设有关系R和S分别如表5. 3. 1和表5. 3. 2 所示,现在在R中增加关系S中的所有元组,试求增加后的关系。

表5.3.1

Α	В	C
1	2	5
2	1	3
5	6	2

表5.3.2

Α	В	С
4	6	2
2	1	3
6	1	5



分析

在关系R中增加S中的所有元组,在关系数据库中称为对关系表的插入操作,该操作可以通过关系的并运算完成。

即求在R中增加关系S的 所有元组等价于求RUS

解 关系R增加S的元组 后所构成的关系RUS, 见右表。

Α	В	С	Α	В	C
1	2	5	4	6	2
2	1	3	2	1	3
5	6	2	6	1	5

A	В	C
1	2 5	
2	1	3
5	6	2
4	6	2
6	1	5

2023/3/29 50



例5.3.9

设有关系R和S如表5.3.4和表5.3.5所示,现在在R中去掉关系S中所出现的元组,试求去掉S后的关系。

解 关系R中除去S中所出现的元组后所得的关系R-S如表 5. 3. 6所示。

表5.3.4

A	В	С
1	2	3
4	5	6
7	8	9

表5.3.5

Α	В	С
1	2	3
7	8	9

表5.3.6

Α	В	С
4	5	6



5.4 关系的性质(重点掌握)

本节涉及到的关系,如无特别声明,都是假定 其前域和后域相同。即都为定义在集合A上的关系, 且A是非空集合。对于前后域不相同的关系,其性 质无法加以定义。

2023/3/29 52



5.4.1 关系性质的定义

1、自反性和反自反性

定义5.4.1设R是集合A上的关系,

如果对任意x∈A,都有⟨x,x⟩∈R,那么称R在A上是自反的(Reflexive),或称R具有自反性(Reflexivity);

例如:朋友关系。

 如果对任意x∈A,都有⟨x,x⟩∉R,那么称R在A 上是反自反的(Antireflexive),或称R具有反 自反性(Antireflexivity)。

例如:父子关系。

例5.4.1

- (1) 因为A中<u>任意</u>x,都有⟨x, x⟩∈R, 所以R是自反的:
- 设A={1, (2) 因为A中任意x,都有<x,x> ∉ S,
 - (1) R 所以S是反自反的;
 - (2) $S=\{\langle 1, 2\rangle, \langle 2, 3\rangle, \langle 3, 1\rangle\};$
 - (3) $T=\{\langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 3, 1 \rangle, \langle 3, 3 \rangle\}$
 - (2) 因为存在2∈A, 使<2, 2> ∉ T, 所以T不是自反的; 又因为存在 $1 \in A$, 使 $\langle 1, 1 \rangle \in T$, 所以T不是反自反的, 即T既不是自反的,也不是反自反的。

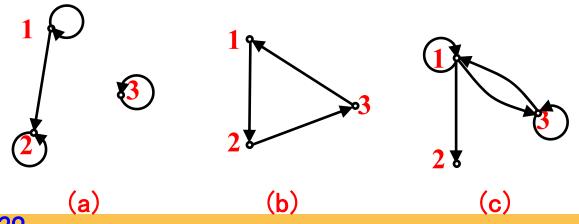


例5.4.1 解(续)

(2) 设R, S和T的关系矩阵分别为 M_R , M_S 和 M_T , 则:

$$\mathbf{M}_{R} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{M}_{S} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{M}_{T} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(3) R, S和T的关系图分别是下图的(a), (b)和(c)。





结论

- 1. 关系R是自反的⇒R不是反自反的
- 2. 存在既不是自反的也不是反自反的关系
- 3. 关系R是自反的⇔

关系图中每个结点都有环

4. 关系R是反自反的⇔

关系图中每个结点都无环

5. 关系R是自反的 ⇔

关系矩阵的主对角线上全为1

6. 关系R是反自反的⇔关系矩阵的主对角线上全为0



例5.4.2

设A={a,b}, 试计算A上所有具有自反性的关系R的个数。

解 因为 $A^2=\{\langle a, a \rangle, \langle b, b \rangle, \langle a, b \rangle, \langle b, a \rangle\}$,所以A上具有自反性的关系R的个数为:

$$C(2, 0) + C(2, 1) + C(2, 2) = 4$$

2023/3/29 57



2、对称性和反对称性

定义5.4.2 设R是集合A上的关系。

- 对任意x, y∈A,如果⟨x, y⟩∈R,那么⟨y, x⟩∈R,则称关系R是对称的(Symmetric),或称R具有对称性(Symmetry);
- 对任意x, y∈A,如果⟨x, y⟩∈R且⟨y, x⟩∈R,那
 么x=y(或者如果x≠y且⟨x, y⟩∈R,那么⟨y, x⟩
 ♥R),则称关系R是反对称的(Antisymmetric),或称R具有反对称性(Antisymmetry)。

2023/3/29 58

例5. 4. 2

设A={1, 2, 3, 4},

定义A上的关系R, S, T和V如下:

- (1) $R=\{\langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 3, 1 \rangle, \langle 4, 4 \rangle\}$;
- (2) $S = \{\langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 1, 4 \rangle, \langle 2, 4 \rangle\}$;
- (3) $T = \{ \langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 3, 1 \rangle, \langle 1, 4 \rangle \}$;
- (4) $V=\{\langle 1, 1 \rangle, \langle 2, 2 \rangle, \langle 3, 3 \rangle, \langle 4, 4 \rangle\}$

试判定它们是否具有对称性和反对称性,并写出 R, S, T和V的关系矩阵和画出相应的关系图。

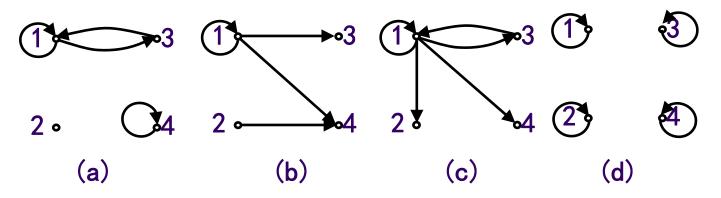


解(2)

设R, S, T和V的关系矩阵分别为M_R, M_S, M_T和M_V,则

$$\mathbf{M}_{\mathrm{R}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{M}_{\mathrm{S}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{M}_{\mathrm{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{M}_{\mathrm{V}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(3) R, S, T和 V 的关系图分别是图(a), (b), (c)和(d)。





注意

- 1. 存在既不是对称也不是反对称的关系;
- 2. 存在既是对称也是反对称的关系;
- 3. 关系R是对称的⇔关系图中任何一对结点之间, 要么有方向相反的两条边,要么无任何边;
- 4. 关系R是反对称的 ⇔ 关系图中任何一对结点之间, 至多有一条边;
- 5. 关系R是对称的 ⇔ R的关系矩阵为对称矩阵;
- 6. 关系R是反对称的 ⇔ R的关系系矩阵满足

$$r_{ij} \cdot r_{ji} = 0$$
, i, j=1, 2, ..., n, i \neq j.



3、传递性

定义5.4.3 设R是集合A上的关系。对任意 $x, y, z \in A$,如果 $\langle x, y \rangle \in R$ 且 $\langle y, z \rangle \in R$,那么 $\langle x, z \rangle \in R$,则称关系R是传递的(Transitive),或称R具有传递性(Transitivity)。

2023/3/29 62

例5.4.3

设A={1, 2, 3}, 定义A上的关系R, S, T和V如下:

- (1) $R=\{\langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 2, 3 \rangle, \langle 1, 3 \rangle\}$;
- $(2) S={\langle 1,2\rangle};$
- (3) $T=\{\langle 1, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 2, 3 \rangle\}$;
- (4) $V=\{\langle 1, 2 \rangle, \langle 2, 3 \rangle, \langle 1, 3 \rangle, \langle 2, 1 \rangle\}$

试判定它们是否具有传递性,并写出R,S,T和V的 关系矩阵和画出相应的关系图。

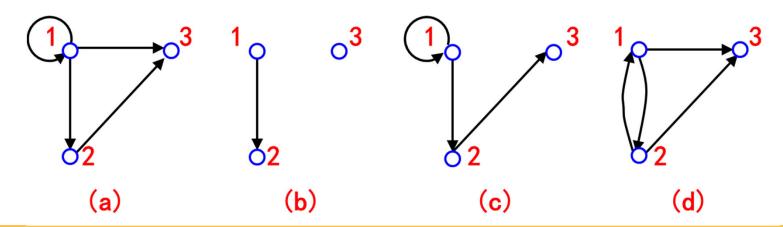


例5.4.3

(2) 设R, S, T和V的关系矩阵分别为M_R, M_S, M_T和M_V,则

$$\mathbf{M}_{R} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{M}_{S} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{M}_{T} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{M}_{V} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(3) R, S, T和 V 的关系图分别是图(a), (b), (c)和(d)。





总结

	自反	反自反	对称	反对称	传递
定义	<x, x="">∈ R</x,>	<x, x="">∉R</x,>	<x, y="">∈R⇒<y , x>∈R</y </x,>	< x, y>∈R∧ <y, x>∈R⇒x=y</y, 	< x, y>∈R∧ <y, z="">∈R ⇒<x, z="">∈R</x,></y,>
关 系 图	每 个 结 点 都 有 环	JM/ *	每对结点间或 有方向相反的 两条边,或无 任何边		任三个结点x, y, z,若 从x到y有边,从y到z 有边,则从x到z一定 有边
		对 角 线 上全为0	对称矩阵	r _{ij} • r _{ji} =0, i, j=1, 2, ···, n, i≠j	如r _{i j} =1且r _{jk} =1则r _{ik} =1

2023/3/29 65



总结

对任意给定的A上的关系R,可以采用下面的四种方法判定它所具有的性质:

- (1) 定义判定法;
- (2) 关系矩阵判定法:
- (3) 关系图判定法;



例5.4.6

判定下列关系所具有的特殊性质。

- (1) 集合A上的全关系;
- (2) 集合A上的空关系;
- (3) 集合A上的恒等关系。
- 解(1)集合A上的全关系具有自反性,对称性和传递性
- (2)集合A上的空关系具有反自反性、对称性、反对称性和传递性;
- (3)集合A上的恒等关系具有自反性、对称性、反对称性和传递性。



68

例5.4.7

判定下列关系所具有的特殊性质。

- (1) 在实数集R上定义的"等于"关系;
- (2) 幂集上的"真包含"关系。
- 解(1) R上的"等于"关系具有自反性、对称性、 反对称性和传递性;
- (2) 幂集上的"真包含"关系具有反自反性,反对称性和传递性。



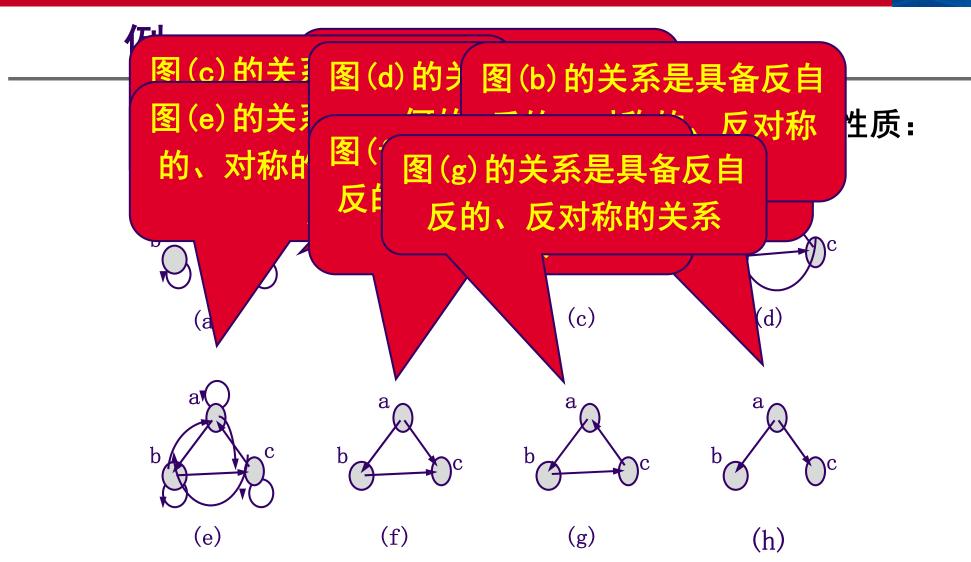
例5.4.8

假设A={a, b, c, d}, R={<a, a>, <a, b>, <b, a>, <c, d>} 是定义在A上的关系。试判定R所具有的特殊性质。

解 由前面的分析可知, R既不是自反的, 也不是反自反的; 既不是对称的, 也不是反对称的; 而且也不是传递的。即R不具备关系的任何性质。

2023/3/29 69







例5.4.9

设R={<1, 1>, <2, 2>}, 试判断R在集合A和B上具备的特殊性质,其中A={1, 2}, B={1, 2, 3}。

解 当R是定义在集合A上的关系时,R是自反、对称、 反对称和传递的;

当R是定义在集合B上的关系时, R是对称、反对称和传递的。

注意:绝对不能脱离基集(即定义关系的集合)来谈论关系的性质。



关系性质的证明

在二元关系中,由于关系的性质的定义全部都是按"如·····则·····"来描述的,因此,在证明关系的性质时,一般都都采用按定义证明方法,即:将"如·····"部分作为附加的已知条件,证得"则·····"部分,就证明了关系具有该性质。



关系性质的证明方法

1. 自反

任取x∈A,

中间过程

 $\langle x, x \rangle \in \mathbb{R}_{\circ}$

2. 反自反

任取x∈A,

中间过程

<x, x>∉R。

3. 对称

任取x,y∈A, 假设<x,y>∈R,

中间过程

 $\langle y, x \rangle \in \mathbb{R}_{\circ}$



关系性质的证明方法(续)

4. 反对称

任取x,y∈A,假设 <x,y>∈R, <y,x>∈R,

中间过程

 $x = y_{\circ}$

或者

任取x,y∈A,x≠y, 假设<x,y>∈R,

中间过程

<y, x>∉R。

5. 传递

任取x,y,z∈A, 假设 <x,y>∈R, <y,z>∈R,

中间过程

 $\langle x, z \rangle \in \mathbb{R}_{\circ}$



5.4.2 关系性质的判断定理

定理5.4.1 设R是集合A上的二元关系,则:

- (1) R是自反的⇔I_A⊆R;
- (2) R是反自反的⇔R∩I_A=Φ;
- (3) R是对称的 \Leftrightarrow R= \tilde{R} ;
- (4) R是反对称的 \Leftrightarrow R $\cap \tilde{R} \subseteq I_A$;
- (5)R是传递的⇔RoR ⊆R。



证明(5)

"⇒"设R是传递的。

对任意 $\langle a, c \rangle \in RoR$,根据"o"的定义, 必存在 $b \in A$,使得 $\langle a, b \rangle \in R$ 且 $\langle b, c \rangle \in R$, 由R的传递性,有: $\langle a, c \rangle \in R$ 。所以, $RoR \subseteq R$ 。 " \leftarrow "设 $RoR \subseteq R$ 。

对任意 $a, b, c \in A$,若 $\langle a, b \rangle \in R$ 并且 $\langle b, c \rangle \in R$,

则有: $\langle a, c \rangle \in RoR$,

因RoR $\subseteq R$, 所以, $\langle a, c \rangle \in R$,

即R是传递的。



5.4.3 关系性质的保守性

定理5.4.2 设R, S是定义在A上的二元关系,则:

- (1) 若R, S是自反的,则 \tilde{R} , RUS, ROS也是自反的;
- (2) 若R, S是反自反的,则 \tilde{R} , RUS, R \cap S也是反自反的。
- (3) 若R, S是对称的,则 \tilde{R} , RUS, R \cap S也是对称的。 注意:
 - (1) 逆运算与交运算具有较好的保守性:
 - (2) 并运算、差运算和复合运算的保守性较差。



5.5 关系的闭包运算

对于一个给定的关系,可能不具有某一个特殊性质。但是,如果我们希望它具有该特定的性质,那么应该怎么做呢?

例如,对给定集合 $A=\{1,2,3\}$ 上的关系 $R=\{\langle 1,1\rangle,\langle 1,2\rangle,\langle 2,1\rangle\}$,它不具有自反性。根据自反性的定义,在关系R中添加 $\langle 2,2\rangle$, $\langle 3,3\rangle$ 这两个元素后,所得到的新关系就具有自反性。另外,还可以添加 $\langle 2,2\rangle$, $\langle 3,3\rangle$, $\langle 1,3\rangle$,得到的新关系仍然具有自反性。

2023/3/29 78



5. 5. 1关系的闭包

定义5.5.1 设R是定义在A上的关系,若存在A上的另一个关系R',满足:

- (1) R'是自反的(对称的、或传递的);
- (2)对任何自反的(对称的、或传递的)关系R″,如果R⊆ R″,就有R′⊆ R″,则R′称为R的自反闭包 (ReflexiveClosure)(对称闭包(SymmetricClosure)、或传递闭包(TransitiveClosure)),分别记为r(R)(s(R)或t(R))。

从定义5.5.1可以看出,关系的闭包是增加最少元素, 使其具备所需性质的扩充。



例5.5.1

设 A= {1, 2, 3} , R= {<1, 1>, <1, 2>, <2, 1>, <1, 3>} 是 A 上的关系。试求R的自反闭包、对称闭包和传递闭 包。

解 由关系的自反性定义知,R是自反的当且仅当对 $a \in A$,都有 $\langle a, a \rangle \in R$,因此,在R中添上 $\langle 2, 2 \rangle$ 和 $\langle 3, 3 \rangle$ 后得到的新关系就具有自反性,且满足自反闭包的定义,即

 $r(R) = \{\langle 1, 1 \rangle, \langle 2, 2 \rangle, \langle 3, 3 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 2, 1 \rangle, \langle 1, 3 \rangle \};$



例5.5.2

求下列关系的r(R), s(R)和t(R)。

- (1) 定义在整数集Z上的"<"关系;
- (2) 定义在整数集Z上的"="关系。

解

- (1) 定义在Z上的"<"关系的
 - r(R)为"≤",
 - s(R)为"≠",
 - t(R)为"<";
- (2) 定义在Z上的 "=" 关系的
 - r(R)为 "=",
 - s(R)为 "=",
 - t(R)为 "="。

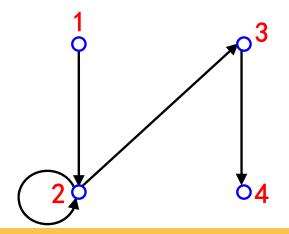


例5.5.3

设集合A={1, 2, 3, 4}, R={<1, 2>, <2, 2>, <2, 3>, <3, 4>} 是定义在A上的二元关系。

- (1) 画出R的关系图;
- (2) 求出r(R), s(R), t(R), 并画出其相应的关系图。

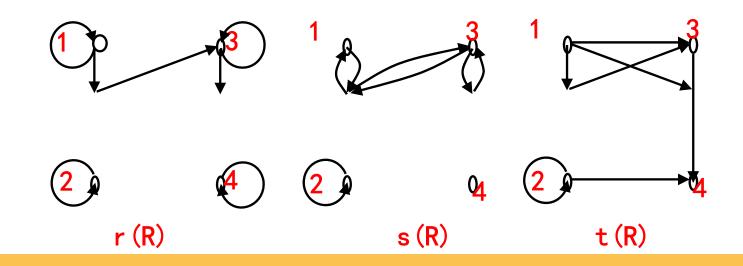
解(1) R的关系图见下图;





例5.5.3(续)(2)

```
r(R)={<1, 2>, <2, 2>, <2, 3>, <3, 4>, <1, 1>, <3, 3>, <4, 4>};
s(R)={<1, 2>, <2, 2>, <2, 3>, <2, 1>, <3, 2>, <3, 4>, <4, 3>};
t(R)={<1, 2>, <2, 2>, <2, 3>, <1, 3>, <3, 4>, <1, 4>, <2, 4>}。
r(R), s(R), t(R)的关系图分别如下:
```





总结

利用关系图求关系R闭包的方法:

- 1. 检查R的关系图,在没有环的结点处加上环,可得r(R)的关系图;
- 2. 检查R的关系图,将每条单向边全部改成双向边,可得s(R)的关系图;
- 3. 检查R的关系图,从每个结点出发,找到其终点,如果该结点到其终点没有边相连,就加上此边,可得t(R)的关系图。



定理5.5.1

设R是集合A上的二元关系,则:

- $(1) r(R) = R \cup I_{A^{\circ}}$
- (2) $s(R) = R \cup \tilde{R}$.
- (3) $t(R) = \bigcup_{i=1}^{\infty} R^{i}$,若|A| = n,则 $t(R) = \bigcup_{i=1}^{n} R^{i}$ 。

例

设 $P = \{P_1, P_2, P_3, P_4\}$ 是 四 个 程 序 , $R = \{\langle P_1, P_2 \rangle, \langle P_1, P_3 \rangle, \langle P_2, P_4 \rangle, \langle P_3, P_4 \rangle\}$ 是定义在P上的调用关系。计算r(R), s(R), t(R) 。

解:
$$r(R) = R \cup I_A$$

= $\{\langle P_1, P_2 \rangle, \langle P_1, P_3 \rangle, \langle P_2, P_4 \rangle, \langle P_3, P_4 \rangle\} \cup$
 $\{\langle P_1, P_1 \rangle, \langle P_2, P_2 \rangle, \langle P_3, P_3 \rangle, \langle P_4, P_4 \rangle\}$
= $\{\langle P_1, P_2 \rangle, \langle P_1, P_3 \rangle, \langle P_2, P_4 \rangle, \langle P_3, P_4 \rangle, \langle P_1, P_1 \rangle,$
 $\langle P_2, P_2 \rangle, \langle P_3, P_3 \rangle, \langle P_4, P_4 \rangle\}$ 。



例5.5.4(续)

$$\begin{split} \mathbf{s} &(\mathbf{R}) = \mathbf{R} \cup \tilde{R} \\ &= \{ \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_2 \rangle, \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_3 \rangle, \langle \mathsf{P}_2, \mathsf{P}_4 \rangle, \langle \mathsf{P}_3, \mathsf{P}_4 \rangle \} \\ & \cup \{ \langle \mathsf{P}_2, \mathsf{P}_1 \rangle, \langle \mathsf{P}_3, \mathsf{P}_1 \rangle, \langle \mathsf{P}_4, \mathsf{P}_2 \rangle, \langle \mathsf{P}_4, \mathsf{P}_3 \rangle \} \\ &= \{ \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_2 \rangle, \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_3 \rangle, \langle \mathsf{P}_2, \mathsf{P}_4 \rangle, \langle \mathsf{P}_3, \mathsf{P}_4 \rangle, \\ & \langle \mathsf{P}_2, \mathsf{P}_1 \rangle, \langle \mathsf{P}_3, \mathsf{P}_1 \rangle, \langle \mathsf{P}_4, \mathsf{P}_2 \rangle, \langle \mathsf{P}_4, \mathsf{P}_3 \rangle \} \ \circ \\ & \mathbf{t} &(\mathbf{R}) = \mathbf{R} \cup \mathbf{R}^2 \cup \mathbf{R}^3 \cup \mathbf{R}^4 = \{ \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_2 \rangle, \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_3 \rangle, \langle \mathsf{P}_2, \mathsf{P}_4 \rangle, \\ & \langle \mathsf{P}_3, \mathsf{P}_4 \rangle \} \cup \{ \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_4 \rangle \} \cup \Phi \cup \Phi \\ &= \{ \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_2 \rangle, \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_3 \rangle, \langle \mathsf{P}_2, \mathsf{P}_4 \rangle, \langle \mathsf{P}_3, \mathsf{P}_4 \rangle, \langle \mathsf{P}_1, \mathsf{P}_4 \rangle \} \ \ . \end{split}$$



5.6 本章总结

- 1. 序偶和笛卡儿积的概念
- 2. 二元关系的概念和表示
- 3. 关系的交、并、补、差运算、复合运算和逆运 算
- 4. 关系性质的定义、关系性质的判定、关系性质的证明和关系性质的保守性;
- 5. 关系的自反、对称、和传递闭包的概念及计算。



Thank You!

